

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Отчет по лабораторной работе №2 по курсу "Моделирование"

Тема _	Цепи Маркова
Студе	нт _ Тэмуужин Янжинлхам
Групп	а ИУ7И-776 (ИУ7-73Б)
Преподаватель Рудаков И. В.	

1 Задание

Реализовать программу, позволяющую определить время пребывания сложной системы, работающей на базе цепей Маркова, во всех ее состояниях, определить момент достижения вероятностной константы, а также ее значение.

2 Программа

В программе реализованы следующие методы решения задачи:

- 1. Повторное умножение матрицы интенсивности. Для нахождении вероятности пребывания от состоянии i в состояние j при m шагов необходимо возведить матрицу A в степень m, то есть $P_{ij}(m) = A^m_{ij}$ Следовательно, при достаточно больших m для неразложимых цепей Маркова (цепь Маркова, в которой все состояния образуют один неразложимый класс) все строки матрицы A^{∞} приравняются вероятностям в стационарном режиме. В данном методе не учитывается начальные вероятности состнояний.
- 2. Нахождение левого собственного вектора (left Eigen vectors). Выполняется умножение вектора начальных верятностей состояний и матрицы $\pi A = \pi$, пока выходной вектор вероятностей не будет равен входному. В качестве начального входного вектора (начальных вероятностей состнояний) используется вектор $\{1,0,...,0\}$.

3 Результаты работы программы

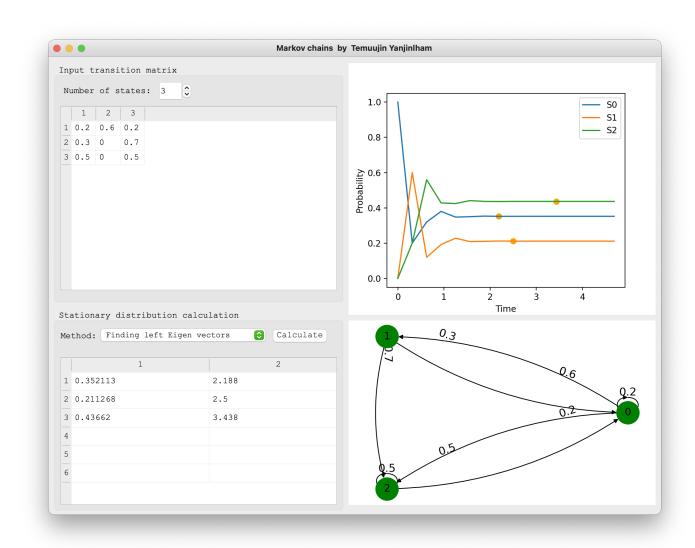


Рис. 3.1: Пример работы программы при 3 состояний, метод — повторное умножение матрицы

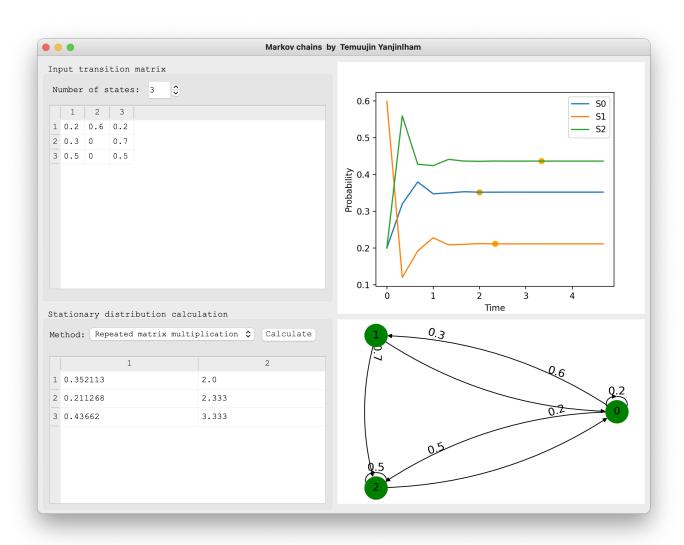


Рис. 3.2: Пример работы программы при 3 состояний, метод — нахождение левого собственного вектора

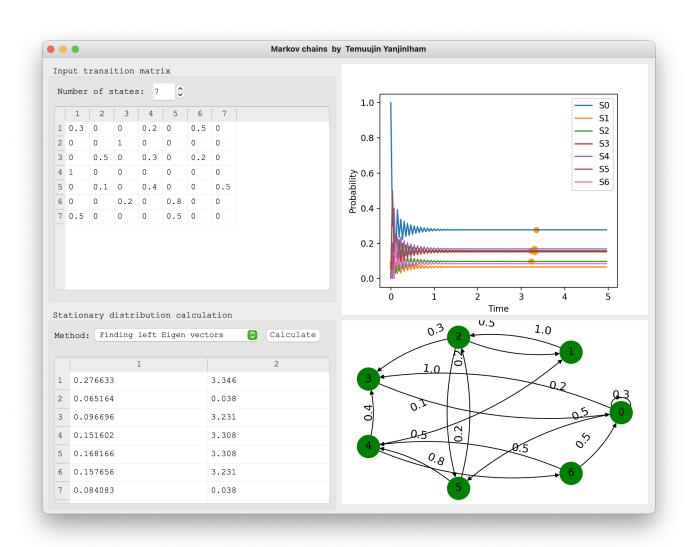


Рис. 3.3: Пример работы программы при 7 состояний, метод — повторное умножение матрицы

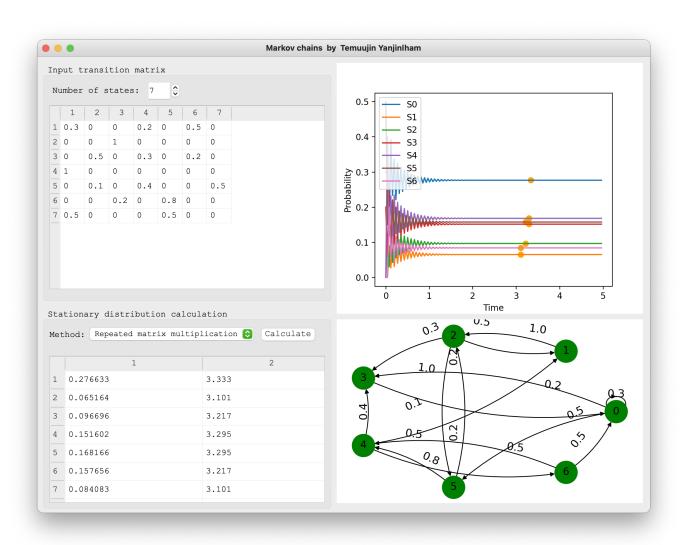


Рис. 3.4: Пример работы программы при 7 состояний, метод – нахождение левого собственного вектора

4 Код программы

Листинг 4.1: markov.py – Реализация методов

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
  import networkx as nx
5 PRECISION = 1e-5
6 TIME_DELTA = 5
  GRAPH_OX = 1.5
10 def repeated_mult(tm, n):
11
      tm_n = tm
      stable_time = [0 for i in range(n)]
12
      probs = [[] for i in range(n)]
13
      max_stable_time = -1
15
      i = 0
16
      while i != int(max_stable_time*GRAPH_OX) or not all(s != 0 for s in stable_time):
17
          cur_tm = np.matmul(tm_n, tm)
18
19
          for state in range(n):
20
              probs[state].append(tm_n[0][state])
              if stable_time[state] == 0 and abs(cur_tm[0][state] - tm_n[0][state]) <</pre>
22
                  PRECISION:
                  stable_time[state] = i
23
                  if i > max_stable_time:
24
                     max_stable_time = i
25
26
          tm_n = cur_tm
          i += 1
27
      return tm_n[0], probs, stable_time
28
29
30
  def left_eigenvector(tm, n):
31
      start_state = 0
32
      pi = np.array([0 for i in range(n)])
33
      pi[start_state] = 1
34
      max_stable_time = -1
      pi_n = pi
36
      stable_time = [0 for i in range(n)]
37
      probs = [[] for i in range(n)]
39
40
      while not all(s != 0 for s in stable_time) or i != int(max_stable_time*GRAPH_OX):
```

```
cur_pi = np.matmul(pi_n, tm)
42
43
          for state in range(n):
              probs[state].append(pi_n[state])
45
              if stable_time[state] == 0 and abs(cur_pi[state] - pi_n[state]) < PRECISION:</pre>
46
                  stable_time[state] = i
                  if i > max_stable_time:
48
                      max_stable_time = i
49
          i += 1
          pi_n = cur_pi
51
      return cur_pi, probs, stable_time
52
```

Листинг 4.2: main.py – Постровение графов и интерфейса

```
import sys
2 from PyQt5.QtCore import pyqtSlot
3 from PyQt5 import uic, QtWidgets
  from PyQt5.QtWidgets import QApplication, QWidget, QTableWidgetItem
5 from matplotlib.backends.backend_qt5agg import FigureCanvasQTAgg
  from matplotlib.figure import Figure
  from markov import *
10
  class TimeGCanvas(FigureCanvasQTAgg):
11
      def __init__(self, parent=None, width=5, height=4, dpi=100):
12
          self.fig = Figure(figsize=(width, height), dpi=dpi)
          self.axes = self.fig.add_subplot()
14
          super(TimeGCanvas, self).__init__(self.fig)
15
16
17
  class MainWindow(QWidget):
18
      def __init__(self):
19
          super(MainWindow, self).__init__()
20
          self.ui = uic.loadUi("window.ui", self)
21
          self.tableWidgetMatrix.itemChanged.connect(lambda x: self._item_changed(x))
22
          self.spinBoxStatesCount.setValue(3)
24
          self.chooseMethod.setCurrentIndex(0)
25
          self.methods = [self.chooseMethod.itemText(i) for i in
26
              range(self.chooseMethod.count())]
          self.method = self.methods[1]
27
28
          self.time_graph = TimeGCanvas(self, width=5, height=4, dpi=100)
29
          self.figure = plt.figure()
30
          # plt.rcParams["figure.figsize"] = [7.50, 3.50]
          # plt.rcParams["figure.autolayout"] = True
32
          self.graph = FigureCanvasQTAgg(self.figure)
33
          self.vlStateGraph.addWidget(self.graph)
34
```

```
35
36
      def _item_changed(self, value):
37
           try:
38
               if value.text() != "":
39
                   float(value.text())
40
           except ValueError:
41
               QtWidgets.QMessageBox.critical(None, "Invalid_input", "Enter_a_float_
42
                   number! \\ nSum_{\square} of_{\square} the_{\square} values_{\square} per_{\square} row_{\square} must_{\square} be_{\square} equal_{\square} to_{\square} 1")
               value.setText("")
43
44
45
      @pyqtSlot()
46
      def on_chooseMethod_valueChanged(self, value):
47
           self.method = value
48
49
50
      @pyqtSlot()
51
      def on_pushButtonCalc_clicked(self):
52
           tm = self._get_matrix_from_table()
53
           \# tm = np.array([[0.2, 0.6, 0.2], [0.3, 0, 0.7], [0.5, 0, 0.5]])
           tm = np.array(tm)
55
          n = len(tm)
56
           self.ui.resultTable.clear()
57
           self.method = self.chooseMethod.currentText()
58
           print("self.method", self.method)
59
60
61
           if self._check_transition_matrix(tm) is False:
62
               return
64
           if self.method == self.methods[0]: # Repeated matrix multiplication
65
               pi, probs, stable_time = repeated_mult(tm, n)
66
               print(pi, probs, stable_time)
67
68
               pi, probs, stable_time = left_eigenvector(tm, n)
69
               print(pi, probs, stable_time)
70
71
           xlen = int(max(stable_time)*GRAPH_OX)
72
           x = [i * TIME_DELTA / xlen for i in range(xlen)]
73
           stable_time = [i * TIME_DELTA / xlen for i in stable_time]
74
75
           currentRowCount = self.resultTable.rowCount()
           for i in range(n):
77
               self.resultTable.insertRow(currentRowCount)
78
80
           # Result Table
81
```

```
for state in range(n):
82
              # QListWidgetItem("n: time:0.5f".format(n = i, time = round(state, 5)),
83
                  self.ui.resultTable)
              self.resultTable.setItem(state,0, QTableWidgetItem(str(round(pi[state], 6))))
              self.resultTable.setItem(state,1,
85
                  QTableWidgetItem(str(round(stable_time[state], 3))))
86
          self.time_graph.close()
87
          self.time_graph = TimeGCanvas(self, width=5, height=4, dpi=100)
88
80
          # Time graph
90
          for i in range(n):
91
              self.time_graph.axes.plot(x, probs[i], label = 'S' + str(i))
92
              self.time_graph.axes.scatter(stable_time[i], pi[i], color='orange', s=40,
93
                  marker='o')
          self.time_graph.axes.legend()
94
          self.time_graph.axes.set_xlabel('Time')
95
          self.time_graph.axes.set_ylabel('Probability')
96
          self.vlTimeGraph.addWidget(self.time_graph)
97
98
90
          # Weighed graph
100
          self.figure.clf()
101
          print(tm)
102
          DG = nx.DiGraph(tm, format='weighted_adjacency_matrix')
103
          pos = nx.circular_layout(DG)
          pos_nodes = self._nudge(pos, 0, 0.23)
105
          DG.graph['edge'] = {'arrowsize': '0.6', 'splines': 'curved'}
106
          nx.draw(DG, pos, with_labels=True, connectionstyle='arc3, rad=0.15',
108
              node_size=700, node_color='green', )
          labels = nx.get_edge_attributes(DG, 'weight')
          print(labels)
110
          nx.draw_networkx_edge_labels(DG, pos_nodes, edge_labels=labels, label_pos=0.75,
111
              font_size=13, bbox=dict(alpha=0))
          self.graph.draw_idle()
112
113
114
      @pyqtSlot('int')
115
      def on_spinBoxStatesCount_valueChanged(self, value):
116
          self.ui.tableWidgetMatrix.setRowCount(value)
117
          self.ui.tableWidgetMatrix.setColumnCount(value)
118
          self.ui.tableWidgetMatrix.clearContents()
119
120
121
      def _get_matrix_from_table(self):
122
          res = []
123
124
          try:
              for i in range(self.ui.tableWidgetMatrix.rowCount()):
125
```

```
row = []
126
                   for j in range(self.ui.tableWidgetMatrix.columnCount()):
127
                       item = self.ui.tableWidgetMatrix.item(i, j)
                       val = item.text() if item and item.text() != "" else "0"
129
                       row.append(float(val))
130
                   res.append(row)
131
           except KeyError:
132
               print(res)
133
               QtWidgets.QMessageBox.critical(None, "Invalid_input", "Enter_a_float_
134
                   number! \\ \nSum_{\sqcup} of_{\sqcup} the_{\sqcup} values_{\sqcup} per_{\sqcup} row_{\sqcup} must_{\sqcup} be_{\sqcup} equal_{\sqcup} to_{\sqcup} 1")
           return res
135
136
137
       def _check_transition_matrix(self, matrix):
138
           for i in range(len(matrix)):
139
               140
141
                   print("in__check_transition_matrix")
                   print(sum(matrix[i]))
143
                   print(matrix)
144
                   QtWidgets.QMessageBox.critical(None, "Invalid_input", "Enter_a_float_
145
                       number!\nSum_iof_ithe_ivalues_iper_irow_must_ibe_iequal_ito_i1")
                   return False
146
           return True
147
148
149
       def _matrix_to_nx(self, matrix):
150
           result = []
151
           for i in range(len(matrix)):
152
               for j in range(len(matrix[i])):
153
                   result.append((i, j, matrix[i][j]))
154
           return result
155
156
157
       def _nudge(self, pos, x_shift, y_shift):
158
           return {n:(x + x_shift, y + y_shift) for n,(x,y) in pos.items()}
159
160
161
   def main():
162
       app = QApplication(sys.argv)
163
       window = MainWindow()
164
       window.show()
165
       sys.exit(app.exec_())
166
167
   if __name__ == '__main__':
168
       main()
```