B-11 神経免疫相互作用に着想を得た マルチエージェントシステム型ニューラルネットワークの提案

Proposal of Neural Network composed of Multi-Agent System Inspired by Neuroimmune Interaction

5335 柚木開登

指導教員 山本哲也

1. 本研究の意義・目的

大規模なニューラルネットワークの学習には、本来的に豊富な計算資源を必要とするが、今日では、クラウドコンピューティングの発展によって、低いコストで大規模なモデルの構築・学習が可能となっており、その結果として多様な製品開発・サービスに機械学習の導入が広まっている.

一方で、このようなクラウド依存な機械学習は、その性質上、他の製品開発に流用可能性がある大量の学習データを集約するため、悪意の第三者、あるいはプラットフォーム企業そのものによって盗取される可能性が否定できない。特に近年では「個人に最適化された情報」への需要から、学習データに顔写真・年齢・性別・信条・趣味嗜好を含めたあらゆる個人情報が含まれることが多く、その流出リスクは大きい。

さらに、2013年のアメリカ国家安全保障局 (NSA) による大量監視プログラム発覚以降、EU の一般データ保護規則をはじめとして世界各国が巨大 IT 企業を意識した個人情報保護に係る規制を強めており、機械学習における個人情報の扱いは変革が迫られている.

上述した課題を解決すると期待されるのが、連合学習 (Federareted Learning; FL) である。連合学習では、学習データを集約するのではなく、ローカルな学習データを保有する各ノードが、個々に学習を行い、その結果得たパラメータ差分を他のノードと通信し平均化することで大規模な学習済みモデルを構築する。これによって、プライバシーを含んだ学習データは通信されず個人情報がノード内に保護される。

連合学習の実用化に際しては、従来データセンターで学習されていた大規模なニューラルネットワークを計算資源に乏しい利用者側の計算機環境 (エッジ環境) に投入する必要があるため、「モデルの軽量化」及び「環境内計算資源の有効利用」の両方面のアプローチが重要である。前者に対しては、不要なシナプスを除去する Pruning(剪定、刈り込み)、後者に対しては複数の不均一計算資源へのニューラルネットワークの分散化といったアイデアが提案されているものの、両アプローチを兼ね備えたモデルは提案されてこなかった。

そこで本研究では、モデルの軽量化および分散化を兼ね備えたモデルを構成することを目的に、神経免疫相互作用を考慮した複数の自律行動主体 (エージェント) で構成されるニューラルネットワークを検討を行う.

2. 提案モデル

2.1 複数のエージェントで構成されるニューラルネットワーク

本提案はモデルを構成する個々のユニットを自律行動主体 (エージェント) として解釈しており、具体的には、情報の変 換を行う Neuro-Agent, Neuro-Agent 間の情報の伝達を担う Synapse-Agent, それらによって構成されるニューラルネット ワークに対して不要なシナプスの刈り込みを行う Glia-Agent によって構成されている.以下,それぞれについて説明する.

Neuro-Agent; NA

神経細胞をモデル化したエージェントであり、情報の受容、処理、転送などを担当する. それぞれの Neuro-Agent(以降、NA) は、情報を受け取るための複数の入力 x_i $(i=1,2,3,\cdots m)$ と、バイアス b を持ち、これを処理して別のNA に情報を送信するための出力 y を生成する.この時の内部処理は式 (2.1) に示す通り、標準的な人工ニューロンと同等に活性化関数 ϕ を用いた変換である.

$$y = \phi(\sum_{i=1}^{m} x_i + b)$$
 (2.1)

• Synapse-Agent; SA

神経回路における接触構造であるシナプスをモデル化したエージェントであり, NA 間の情報の伝達を担当する. それぞれの Synapse-Agent(以降 SA) は, NA からの出力 y を受け取り, それを変換した値 x を出力する (式 (2.2)). この出力は別の NA の入力として使用される.

$$x = w \cdot y \tag{2.2}$$

ここで、式中のwは、そのSAの重みを示し、これとNAのバイアスbについて出力の誤差に対する責任を計算することで学習を行う(誤差逆伝播法).

• Glia-Agent; GA

神経細胞の補助細胞であるグリア細胞の機能を模倣したエージェント. Glia-Agent(以降 GA) は, NA と 1:1 で接続され,この接続を介して, NA と SA で構成されるニューラルネットワーク中の不要なシナプスの刈り込みを試みる.

2.2 神経免疫相互作用に基づく相互調節モデル

グリア細胞の一種で脳内免疫細胞である microglia は、抗原提示や貪食といった役割のほかに、シナプス形成における神経回路の刈り込みの実行者という側面を持つ. このような microglia の作用に対し、神経細胞は cytokine、chemokine、核酸などのシグナル伝達物質を産生することで、能動的に microglia を制御することが知られている. 本モデルではこの脳内における細胞間の神経免疫相互作用 (Neuroimmune Interaction) を模倣し、Neuro-Agent と Glia-Agent 間の相 互作用として組み込んだものである. 以下、落とし込んだそれ ぞれのアルゴリズムを説明する.

2.2.1 GA から NA への作用: 刈り込み命令

シナプスの刈り込み命令は GA の内部変数 sig を閾値に用いて確率的に実行される. NA は刈り込み命令を受け取ると、自身に接続された最も重みが 0 に近い SA を削除する. また、刈り込み指令を発出した GA は sig=1.0 に更新し、グリアネットワークへの伝播を行う. 詳しくは 2.3 節で述べるが、これに拠って時空間的に集中した過度な刈り込みが抑制される.

2.2.2 NA から GA への作用: sig の更新

Neuro-Agent はまず、データ数 miniBatchSize の間に隣接する Neuro-Agent の出力値と比較し、自分が外れ値であった回数を変数 cnt にカウントする. 次に、cnt を用いて自身の活動頻度 f を計算する.

$$f = \frac{cnt}{miniBatchSize} \tag{2.3}$$

最後に f を用いて、GA の内部変数 sig を更新する. sig の更新式は式 (2.4) に示す通りである. ただし、わかりやすさのため式中で Glia-Agent のプロパティには G、及び NA のプロパティには N の添字を付してある.

$$sig_G \leftarrow sig_G - \alpha \left[\frac{2}{1 - \beta \exp(freq_N - 0.01)} - 1 \right]$$
 (2.4)

式 (2.4) は、NA の活動頻度 f が高いほど刈り込みを抑制し、逆に f が小さいほど刈り込みがされやすくなるように sig を更新する.

2.3 グリアネットワークによる過度な刈り込みの抑制

我々はこのシステムの在処として、グリア細胞同士のネットワークであるグリアアセンブリ (Glia-Assembly) であると仮定し、ある GA が刈り込み指令を下した際に、そのエージェントの sig を他の GA に伝達し影響させ過度な刈り込みを抑制させる GA 同士のネットワーク; グリアネットワークを模倣・実装した.グリアネットワーク上において sig は伝播距離 (ホップ数) に応じて減衰率 A だけ減衰していく.なお、複数の距離が与えられた場合、最も近い GA の影響を優先する.例えば、図 2.1 の G_1 の場合、 $G_1 \rightarrow G_2 \rightarrow G_3 \rightarrow G_4$ と $G_1 \rightarrow G_2$ の経路では後者の経路のみを老えることになる

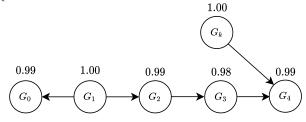


図 2.1 グリアネットワークでの sig の伝播のあり方

一般に, G_i , $(i \in 1, 2, 3 \cdots m)$ からの入力をもつグリア Gの sig の更新値は以下のようになる.

$$sig_G = \min(sig_{G_i}) - A \tag{2.5}$$

3. 計算機実験

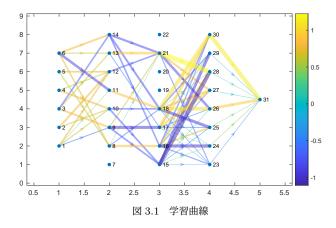
計算機実験として $6 \rightarrow 8 \rightarrow 8 \rightarrow 8 \rightarrow 1$ の 5 層全結合ニューラルネットワークを用意し, 6bit の入力の上位 3bit のいずれかに 1 が入っているかどうかの判別のタスクを行った. その他のパラメータは以下に示す通りである (表 3.1).

表 3.1 パラメータ一覧

パラメータ	値
学習率 η	0.5
ミニバッチサイズ $miniBatchSize$	100
初期抑制信号值 sig	0.5
減衰率 A	0.01
チューニングパラメータ $lpha$	0.01
チューニングパラメータ β	$6\ln(3)$

計算機実験の結果得られた学習曲線及びシナプス数の変化

及び、刈り込み後のネットワークを図 3.2 及び図 3.1 に示す.



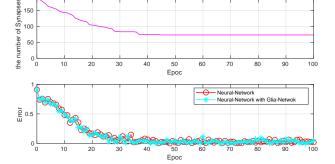


図 3.2 シナプス量の変化 (上図) と学習曲線 (下図)

Glia-Agent 及びグリアネットワークによる刈り込みを実行した結果,最終的なシナプス数は 182 から 72 に推移した.また,この時の学習曲線は刈り込みを行わない場合と比較してほとんど同一の曲線を描き,精度の悪化が認められない.従って,60 %のシナプスの削減が精度を維持したまま行われたと評価できる.

4. 結論

神経免疫相互作用に着想を得て全体の管理者のいないニューラルネットワークの学習パラメータの削減を実装し、学習精度を落とさない適切な刈り込みを行うことができた. 興味深いのはシナプス数の減少曲線が、生体の脳で行われるオーバーシュート型シナプス形成と同様に、指数関数的な減少を見せていることである. 曲線のあり方が今後どのように影響するのか、あるいはグリアネットワークの構造が曲線にどのように影響するのかなど、各パラメータの在り方については今後の課題とする.

参考文献

- Roy, Abhijit Guha, et al. "Braintorrent: A peer-topeer environment for decentralized federated learning." arXiv preprint arXiv:1905.06731 (2019).
- [2] 藤田茂, et al. "分散処理システムのエージェント指向 アーキテクチャ." 情報処理学会論文誌 37.5 (1996): 840-852.