

dogBone

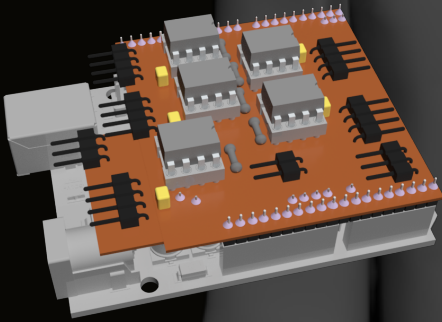
“ストレスフリーな猫背矯正装置”

MEMSセンサで腰の圧力を感知し、猫背の場合”だけ”サーボモーターによる矯正を行う

Control Board

JASMINE Original

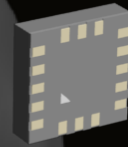
独自の設計の上、基板加工機を用いて製造。
最も面積が小さくなるよう部品配置に工夫を施した。



Tri-axis Accelerometer

Kionix KXTC9-2050

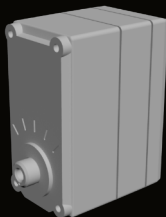
首の角度・加速度の計測を行う。
MEMSセンサの採用により小型化・軽量化に成功。



Servo Motor

Kondo kagaku KRS-2542R2HV ICS

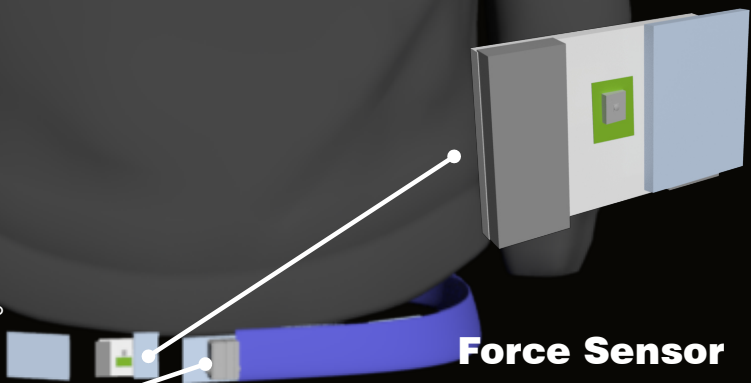
小型ながら高トルクのモーターを採用。
シリアル通信により高精度な制御を実現。



Force Sensor

ALPS ALPHINE HSFPAR004A

腰回りの圧力の計測を極めて高精度で行う。
MEMSセンサの採用により最大限の小型化に成功。
圧力の検出機構は接触面が大きくなるよう設計した。



JASMINE 秋田県立大館鳳鳴高等学校 鷹觜琥太郎, ポアゼイヴィア龍穂