4강. 베이지안 분류기

※ 점검하기

- Q1. 다음에 주어진 단계에 따라 데이터를 생성하고 베이지안 분류기를 이용하여 분류를 수행하시오.
 - (1) 매트랩을 이용하여 다음과 같은 평균과 공분산을 가지는 가우시안 분포를 따르는 2차원 데이터를 각각 100개씩 가지는 두 클래스 집합를 생성하시오. 생성된 데이터를 2차원 평면상의 점으로 표시한 그래프를 그리시오.

$$\mu_1 = [0,0]^T, \ \mu_2 = [4,4]^T$$
 $\Sigma_1 = \Sigma_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$

〈관련학습보기〉

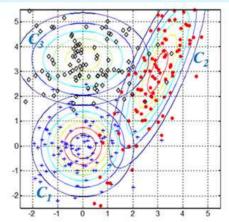
1) 문제 정의 및 데이터 생성

$$\pmb{\mu}_1 = \left[egin{matrix} 0 \ 0 \end{matrix}
ight], \pmb{\varSigma}_1 = \left[egin{matrix} 1 \ 0 \end{matrix}
ight]$$

$$\mu_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \end{bmatrix}, \Sigma_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1.6 \\ 1.6 & 4 \end{bmatrix}$$

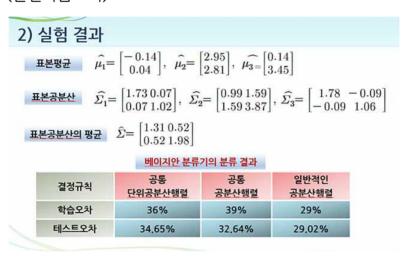
$$\mu_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 3.5 \end{bmatrix}, \Sigma_3 = \begin{bmatrix} 2 \ 0 \\ 0 \ 1 \end{bmatrix}$$

-) 학습 데이터: 100개/클래스
- » 테스트 데이터: 105개/클래스



교재 2장 [프로그램 2-1, 데이터 생성]에서 데이터 개수(N), 평균(m1,m2)와 공분산(s1,s2)의 값을 조정하면 된다. [참조] 4. 매트랩을 이용한 베이지안 분류기 실험의 「1)문제 정의 및 데이터 생성」 (2) 각 클래스의 데이터 분포가 가우시안 함수를 따른다는 가정 하에, (1)에서 생성한 데이터 집합을 이용하여 각 클래스의 확률밀도함수 $p(x|c_k)$ 의 파라미터(평균과 공분산)를 추정하시오.

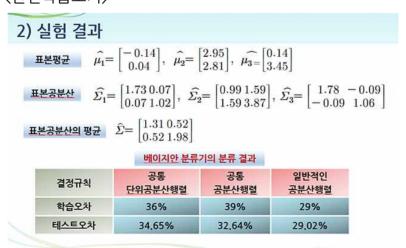
〈관련학습보기〉



교재 2장 [프로그램 2-2, 데이터 분석]를 이용하여 집합의 표본평균과 표본공분산을 계산한다. [참조] 4. 매트랩을 이용한 베이지안 분류기 실험의 「2)실험 결과」

(3) (2)에서 추정된 파라미터를 이용하여 교재 4.3절에서 소개된 판별함수를 찾으시오.

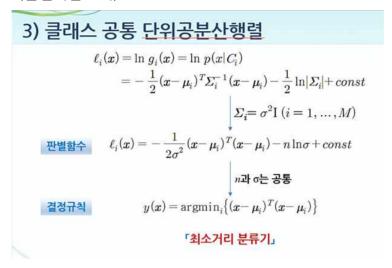
〈관련학습보기〉



추정된 파라미터를 클래스 공통 단위공분산행렬의 결정규칙 ([식 4-26]), 클래스 공통 공분산행렬의 결정규칙([식 4-28]), 일반적인 공분산행렬의 결정규칙([식 4-29])에 대입하여 판별함수를 유도한다. [참조] 4. 매트랩을 이용한 베이지안 분류기 실험의 「2)실험 결과」

(4) 새롭게 주어진 데이터 $x=\begin{bmatrix}2,1\end{bmatrix}^T$ 에 대해, (3)에서 얻어진 판별함수를 이용하여 어떤 클래스에 속하는지를 매트랩을 이용하여 판단하시오.

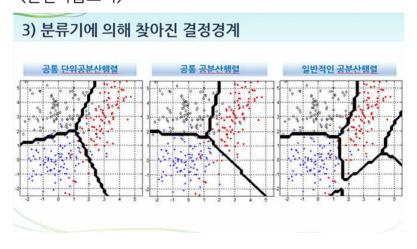
〈관련학습보기〉



교재 4장 [프로그램 4-1, Bayes Classifier]를 이용한다.
[참조] 3. 가우시안 확률분포와 베이지안 분류기의 「3) 클래스 공통 단위공분산행렬」

(5) (3)에서 계산된 판별함수로부터 얻어지는 결정경계를 찾아 매트랩을 이용하여 (1)에서 그린 그래프 위에 표시하시오.

〈관련학습보기〉



교재 4장 [프로그램 4-2, Drawing Decision Boundary]를 이용한다.
[참조] 4. 매트랩을 이용한 베이지안 분류기 실험의 「3) 분류기에 의해 찾아진 결정경계」

※ 정리하기

1. 베이지안 분류기

- 1) 우도비 분류는 각 클래스에서 데이터 x가 관찰된 확률밀도의 비율(우도비, $p(x \mid C_1)/p(x \mid C_2)$)을 이용한 분류이며, 특히 후험확률에 대한 베이즈 정리로부터 유도된 판별함수 $g_i(x) = p(x \mid C_i)p(C_i)$ 를 이용하여 분류하는 방식을 베이지안 분류기라고 함
- 2) 베이지안 분류기에서는 새로운 데이터가 주어지면 각 클래스에 대해서 $g_i(x)$ 의 값을 계산한 후, 그 값이 가장 큰 클래스로 데이터를 할당함

2. 베이지안 분류기의 결정경계와 오차

- 1) 이진 분류에서의 베이지안 분류기의 오류확률은 $p\!\left(C_1\right)\! imes\!\left(p\!\left(x\!\mid\!C_1\right)$ 함수의 영역 R1에 속하는 면적)과 $p\!\left(C_2\right)\! imes\!\left(p\!\left(x\!\mid\!C_2\right)$ 함수의 영역 R2에 속하는 면적)의 합으로 계산됨
- 2) 한편 다중 클래스인 경우에는 오류확률을 생각하기보다 바르게 결정할 확률을 계산하는 것이 더 용이함
- 3) 단순한 오류확률이 아닌 각 오분류에 대한 판단 결과가 초래할 비용을 함께 고려한 오류확률을 베이즈 위험이라고 함

3. 가우시안 확률분포와 베이지안 분류기

- 1) 확률밀도함수가 가우시안 분포를 따르는 경우에는 공분산 행렬의 형태에 따라 다른 판별 함수가 결정됨
 - 모든 클래스의 공분산이 동일하게 단위행렬의 상수 배인 행렬을 가지는 경우의 결정경계는 각 클래스의 평균을 잇는 직선에 수직이면서 그 중점을 지나는 직선이 되며, 이때의 분류기는 최소거리 분류기가 됨
 - 모든 클래스에 대해 동일한 공분산을 가지지만 그 형태는 일반적인 행렬이 되는 경우의 결정경계는 여전히 직선 형태가 됨
 - → 하지만 결정규칙이 공분산도 함께 고려하여 거리를 계산하는 마할라노비스 거리가 되어 보다 좋은 성능을 기대할 수 있음
 - 각 클래스의 공분산이 서로 다른 일반적인 형태를 가지는 경우에는 자연스러운 곡선 형태의 결정경계를 가지기 때문에 보다 다양한 데이터 분포에 대해 적절한 결정규칙을 제공할 수 있을 것임
 - → 하지만 클래스에 대해서 추정해야 할 파라미터가 많아져서 추정 오차에 의해서 최종 결정규칙이 나쁜 영향을 받을 가능성도 높아지는 문제를 가짐