# Pendulum 命令セットアーキテクチャの解釈系

### 2013年10月31日

# 1 はじめに

Pendulum 命令セットアーキテクチャ (PISA) の解釈系を開発する . PISA にはいくつかの種類があるが , 本プロジェクトでは Frank の博士論文の付録 B にあるものを対象とする .

# 2 PISA の構文

PISA の命令は次の3種類に分けられる:

- 1. 可逆算術/論理演算
- 2. 分岐命令
- 3. 特殊命令

### 2.1 可逆算術/論理演算

- ADDI - ADDI

● 論理積

● 加算

- ANDX - ANDIX

• 否定論理和

NORX

● 符号反転

NEG

● 論理和

| - ORX   | - ORIX  |                   |
|---|---|-------------------|
| ● ビットローテーション                                    |   |                   |
| - RL<br>- RLV                                   | - RR<br>- RRV                                   |                   |
| ● ビットシフト  |   |                   |
| <ul><li>SLLX</li><li>SLLVX</li></ul>            | <ul><li>SRAX</li><li>SRAVX</li></ul>            | - SRLX<br>- SRLVX |
| ● 減算  |   |                   |
| SUB   |   |                   |
| ● 排他的論理和  |   |                   |
| - XOR   | - XORI  |                   |
| 2.2 分岐命令  |   |                   |
| ● 条件分岐  |   |                   |
| <ul><li>BEQ</li><li>BGEZ</li><li>BGTZ</li></ul> | <ul><li>BLEZ</li><li>BLTZ</li><li>BNE</li></ul> | - BRA             |
| ● 無条件分岐   |   |                   |
| BRA   |   |                   |
| 2.3 特殊命令  |   |                   |
| ● 記憶域操作   |   |                   |
| - EXCH  | - SWAPBR  |                   |
| ● 逆実行   |   |                   |
| RBRA  |   |                   |

• 外部入力

READ

• 外部出力

- SHOW - EMIT

• エンドポイント

- START - FINISH

#### 2.4 BNF による表現

構文を BNF によって表すと次のようになる.

| inst | ::= | NEG $r$                  | ADD $r$ $r$                 | ADDI $r\ i$               |
|------|-----|--------------------------|-----------------------------|---------------------------|
|      |     | SUB r r                  | XOR r r                     | ${\tt XORI}\ r\ i$        |
|      | İ   | RL $r$ $i$               | RLV $r$ $i$                 | $\mathtt{RR}\ r\ i$       |
|      | İ   | RRV $r$ $r$              | ANDX $r r r$                | $\mathtt{ANDIX}\ r\ r\ i$ |
|      | İ   | NORX r r r               | ORX r r r                   | $\mathtt{ORIX}\ r\ r\ i$  |
|      | İ   | SLLX $r r i$             | SLLVX $r$ $r$ $r$           | $\mathtt{SLTX}\ r\ r\ r$  |
|      | İ   | SLTIX $r r i$            | $\mathtt{SRAX}\ r\ r\ i$    | $\mathtt{SRAVX}\ r\ r\ r$ |
|      | İ   | $\mathtt{SRLX}\ r\ r\ i$ | SRLVX $r$ $r$ $r$           | BEQ $r r o$               |
|      | ĺ   | $BGEZ\ r\ o$             | $\operatorname{BGTZ} r \ o$ | BLEZ $r$ $o$              |
|      | Ì   | BLTZ $r$ $o$             | BNE $r r o$                 | BRA $lo$                  |
|      |     | RBRA $lo$                | SWAPBR $r$                  | EXCH $r$ $r$              |
|      | j   | READ $r$                 | SHOW $r$                    | $\mathtt{EMIT}\ r$        |

 $egin{array}{lll} r & ::= & 5 & {
m bit register identifier} \ i & ::= & 16 & {
m bit signed immediate} \ o & ::= & 16 & {
m bit signed offset} \ lo & ::= & 26 & {
m bit signed offset} \ \end{array}$ 

## 3 状態モデル

PISA の抽象機械はメモリ , レジスタ , Control logic の 3 つの要素から構成される .

### 3.1 Control logic

Control logic は次の3つの要素から構成される.

- Program counter
- Branch register
- Direction bit

(以下 , それぞれ pc , br , dir とする . )

Control logic の状態により、命令は次の規則に従い実行される.

● br の値が 0 の場合, pc に dir の値を加算する

● br の値が非 0 の場合, pc に br と dir の積を加算する

#### 3.2 モデル

PISA の状態  $\sigma$   $\Sigma$  は  $\Sigma = \mathcal{M} \times \mathcal{R} \times \mathcal{C}$  で表される .  $\mathcal{M}$  、 $\mathcal{R}$  、 $\mathcal{C}$  はそれぞれ次のように定義される .

Memory:  $\mathcal{M} \ni M : \mathbb{Z}_{32} \to \mathbb{Z}_{32}$ 

Registers:  $\mathcal{R} \ni R : RegNames \to \mathbb{Z}_{32}$ 

Control:  $C \ni C : \mathbb{Z}_{32} \times \mathbb{Z}_{32} \times \{1, -1\}$ 

但し, $\mathbb{Z}_{32}$  は  $32\mathrm{bit}$  の整数値の集合であり, $\mathrm{RegNames}$  は  $reg_0$  から  $reg_{31}$  までのレジスタ名の集合である.

### 4 PISA の意味論

#### 4.1 Execution Step

• Reversible execution step:

$$\frac{\sigma \to_{ie} \sigma'' \quad \sigma'' \to_{pc} \sigma'}{\sigma \to_1 \sigma'}$$

• Instruction execution:

$$\frac{\sigma = (M, R, (pc, br, dir)) \quad \mathcal{I}(M(pc), dir) = i \quad \langle \sigma, i \rangle \rightarrow_{inst} \sigma'}{\sigma \rightarrow_{ie} \sigma'}$$

• Control logic:

$$\frac{br=0}{(M,R,(pc,br,dir))\rightarrow_{pc}(M,R,(pc+_{32}dir,br,dir))}$$

$$\frac{br \neq 0}{(M,R,(pc,br,dir)) \rightarrow_{pc} (M,R,(pc+_{32}br \cdot dir,br,dir))}$$

#### 4.2 Instruction

### 4.2.1 可逆算術/論理演算

• ANDX :

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s \ reg_d \neq reg_t}{\langle \sigma, \textit{ANDX } \textit{reg}_d \; reg_s \; reg_t \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus (R(reg_s) \land R(reg_t))], C)}$$

• ADD:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s}{\langle \sigma, ADD \ reg_d \ reg_s \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) +_{32} R(reg_s)], C)}$$

• SUB:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s}{\langle \sigma, SUB \ reg_d \ reg_s \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) +_{32} (-R(reg_s))], C)}$$

• ADDI:

$$\frac{\sigma = (M, R, C)}{\langle \sigma, ADDI \ reg_d \ imm \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) +_{32} imm)], C)}$$

• ANDIX:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s}{\langle \sigma, \textit{ANDIX } reg_d \ reg_s \ imm \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus (R(reg_s) \land imm)], C)}$$

• NORX:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s \ reg_d \neq reg_t}{\langle \sigma, NORX \ reg_d \ reg_s \ reg_t \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus \overline{(R(reg_s) \vee R(reg_t))}], C)}$$

• NEG:

$$\frac{\sigma = (M, R, C)}{\langle \sigma, \textit{NEG } \textit{reg}_{\textit{sd}} \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[\textit{reg}_{\textit{sd}} \mapsto 2^{32} +_{32} (-R(\textit{reg}_{\textit{sd}}))], C)}$$

• ORX:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s \ reg_d \neq reg_t}{\langle \sigma, \mathit{ORX} \ reg_d \ reg_s \ reg_t \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus (R(reg_s) \vee R(reg_t))], C)}$$

• ORIX:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s}{\langle \sigma, \mathit{ORX} \ reg_d \ reg_s \ imm \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus (R(reg_s) \vee imm)], C)}$$

• XOR:

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ reg_d \neq reg_s}{\langle \sigma, XOR \ reg_d \ reg_s \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus R(reg_s)], C)}$$

• XORI:

$$\frac{\sigma = (M, R, C)}{\langle \sigma, XOR \ reg_d \ imm \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_d \mapsto R(reg_d) \oplus imm], C)}$$

#### 4.2.2 分岐命令

• BEQ :

$$\begin{split} \sigma &= (M, R, (pc, br, dir)) \quad R(reg_a) = R(reg_b) \\ \overline{\langle \sigma, BEQ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, br +_{32} \ off \cdot dir, dir))} \\ &= \underbrace{\frac{\sigma = (M, R, C) \quad R(reg_a) \neq R(reg_b)}{\langle \sigma, BEQ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} \sigma}} \end{split}$$

• BRA :

$$\frac{\sigma = (M, R, C)}{\langle (M, R, (pc, br, dir)), BRA \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, br +_{32} \ off \cdot dir, dir))}$$

• BLEZ:

$$\frac{\sigma = (M, R, (pc, br, dir)) \ R(reg_a) \leq R(reg_b)}{\langle \sigma, BLEZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, br +_{32} \ off \cdot dir, dir))}$$

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ R(reg_a) > R(reg_b)}{\langle \sigma, BLEZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} \sigma}$$

 $\bullet$  BGEZ:

$$\frac{\sigma = (M, R, (pc, br, dir)) \ R(reg_a) \ge R(reg_b)}{\langle \sigma, BGEZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, br +_{32} \ off \cdot dir, dir))}$$

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ R(reg_a) < R(reg_b)}{\langle \sigma, BGEZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} \sigma}$$

• BLTZ:

$$\frac{\sigma = (M, R, (pc, br, dir)) \ R(reg_a) < R(reg_b)}{\langle \sigma, BLTZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, br +_{32} \ off \cdot dir, dir))}$$

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ R(reg_a) \ge R(reg_b)}{\langle \sigma, BLTZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} \sigma}$$

• BGTZ :

$$\frac{\sigma = (M, R, (pc, br, dir)) \ R(reg_a) > R(reg_b)}{\langle \sigma, BGTZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, br +_{32} \ off \cdot dir, dir))}$$

$$\frac{\sigma = (M, R, C) \ R(reg_a) \le R(reg_b)}{\langle \sigma, BGTZ \ reg_a \ reg_b \ off \rangle \rightarrow_{inst} \sigma}$$

• BNE :

#### 4.2.3 特殊命令

• RBRA:

$$\frac{\sigma = (M, R, C)}{\langle (M, R, (pc, br, dir)), RBRA \ off \rangle \rightarrow_{inst} (M, R, (pc, -(br +_{32} \ off \cdot dir), -dir))}$$

• SWAPBR :

$$\frac{\sigma = (M, R, C)}{\langle (M, R, (pc, br, dir)), SWAPBR \ reg_b \rangle \rightarrow_{inst} (M, R[reg_b \mapsto br], (pc, R(reg_b), dir))}$$

- EXCH
- READ
- SHOW
- $\bullet$  EMIT
- START
- FINISH
- 5 プログラム例
- 6 まとめ