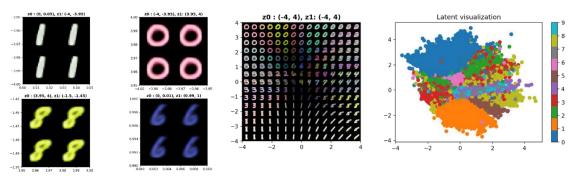
תרגיל בית 2

שאלה 1

רציף VAE

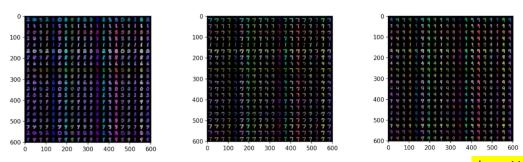
ארכיטקטורת המודל: הקלט הינו תמונה (3x28x28) משוטחת לוקטור חד מימדי בגודל 2352. לאחר מכן יש 2 שכבות לינאריות: 512 < 2352 ו 256 < 512. בין כל שכבה מופעלת Relu. השכבה האחרונה מקבלת וקטור בגודל 256 וממירה אותו לוקטור בגודל 4: 2 לתוחלת ו2 לשונות. בסך הגודל של z יהיה 4. לאחר מכן אני מפעיל reparametrization trick אותו ומחזיר את וקטור הפלט (שגודלו 2) אל ה decoding. אתאר את שלב זה: 3 שכבות לינאריות. 2 > 256, 256 > 512 ו Relu מופעלת ב2 השכבות הראשונות ובשכבת הפלט מופעל Relu מופעלת ב2 השכבות הראשונות ובשכבת הפלט מופעל הדברים הבאים משותפים לכל המודלים: ADAM :optimizer עם learning rate = 0.001. פונקציית ה 120 :Batch size .30 :epochs עם reduction = sum עם Binary cross entropy הליך האימון: הליך אימון סטנדרטי שבו לכל batch חוזים את התמונות ומחשבים את ה loss שתואר לעיל בתוספת ערך

ה KL שמחושב באופן זהה לנלמד בהרצאה.



משמאל רואים את התפלגות הצבעים והמספרים ובנוסף, 4 דוגמאות לשליטה על הצבע∖ספרה. מימין זה המרחב הלטנטי. VAE בדיד

ארכיטקטורת המודל: שכבות קידוד ובנייה מחדש זהות למודל הרציף (6 בסך הכל). השוני היחיד הוא בפלט שכבת הקידוד השלישית (K*N < 256) כאשר N זה מספר המשתנים ו K זה מספר הפיצ'רים. לאחר הקידוד נסתכל על הפלט כמטריצה בגודל N x K ונפעיל עליה gumbel softmax בדומה לנלמד בהרצאה. בנייה מחדש זהה למודל רציף. נחזיר את התמונה עם N=3, K=20, temperature= 1.0, hard = False, temp min :על המטריצה שתוארה קודם לכן. היפר פרמטרים Softmax : 0.5, ANNEAL_RATE = 0.0003 בפלט: להלן פלטים שממחישים שליטה בצבע או בספרה שיוצאת בפלט:

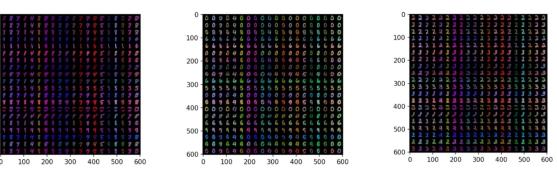


VAE משולב

אותה עד לגודל 256 z מודל: שילוב המודלים על ידי קנקוט וקטורי המרחב החבוי z. תמונת הקלט, אקודד אותה עד לגודל באופן אחיד, ואז אקודד אותה פעמיים: ל z הרציף ול z הבדיד. ה z אותם אני מקנקט הם כבר אחרי הפעולות המתאימות לכל מודל (reparametrization trick או gumbel softmax). חלק הגנרוט זהה (3 שכבות לינאריות שתוארו במודלים הקודמים). בקריאת ה forward אחזיר את כל מה שרלוונטי לחישוב הloss בשני המודלים: התמונה שנוצרה, kl של המודל הנורמלי והמטריצה qy של המודל הבדיד (מגודל N x K). גדלי ה z-ים וההיפר פרמטרים זהים למודלים. <u>הליך האימון</u>: לכל batch ניצור תמונות ונחשב loss שהוא סכום של 3 גורמים: BCE loss ו2 ה KL מהמודלים הקודמים. משום שכאן אין אנו לומדים רק מרחב רציף אלא גם בדיד, אין משמעות למרחב הלטנטי של החלק הרציף לבדו והוא מבולגן ואינו יעיל לדגימה. לכן על מנת לייצר את התמונות דגמתי z רציף מהתפלגות נורמלית (0,5) N (מבוסס על המודל הרציף).

300

500



<u>הבדלים בין המודלים</u>: מודל vae רציף משתמש בהתפלגות נורמלית כהתפלגות הפריור למרחב הלטנטי z. מודל דיסקרטי לעומת זאת משתמש בכמה משתנים ובפיצ'רים שלהם על מנת לתאר את המרחב הלטנטי. מודל משולב לומד את המרחב הבדיד ואת המרחב הרציף של z. היתרון בשימוש במודל משולב הוא יכולתו ללמוד 2 מרחבי ייצוג על אותה תמונה וכתוצאה מכך ילמד דברים נוספים ועמוקים יותר שלא למד בכל מודל לחוד. מבחינה אמפירית המודל המשולב השיג את ה loss ביותר. בנוסף, הויזואליזציות הברורות ביותר היו של המודל המשולב. לאחר מכן המודל הדיסקרטי ולבסוף המודל הרציף.

שאלה 2

בחלק זה, בניתי 2 מדגמים של מספרים. בכל מדגם, כל ספרה צבועה בצבע שונה. מטרת המודל היא ללמוד כיצד לקחת ספרה בצבע מסוים ולהמירה לצבע שלה במדגם האחר. אתייחס ל2 המדגמים כ מדגם B.

ארכיטקטורת המודל: 2 ה tiscriminators בנויים באופן הבא: 2 שכבות קונבולוציה (1. 3 ערוצי קלט, 32 ערוצי פלט, קרנל מגודל 3 על 3, אל גלול 2 ו padding | 2. 32 ערוצי קלט, 64 ערוצי פלט , יתר הפרמטרים זהים לשכבה הקודמת). קרנל מגודל 3 על כל שכבה מפעילים max pooling עם kernel בגודל 2 ו stride בגודל 2. לאחר מכן 2 שכבות לינאריות (7***64 > 44*7*7) עם פונקציית Relu בין השכבות ופונקציית Sigmoid על הפלט. 2 ה generators בנויים האופן הבא: 3 שכבות קונבולוציה (1. 3 ערוצי קלט, 32 ערוצי פלט, קרנל מגודל 3, stride ו stride | 2. 32 ערוצי קלט, 40 ערוצי פלט, קרנל מגודל 5, padding ו stride | 2. 32 ערוצי קלט, 40 ערוצי פלט, קרנל מגודל 5 ו learning rate של 80.0003 של learning rate של 10.0003 מגודל 1. על כל שכבה שאינה שכבת הפלט מופעלת פונקציית Batch size .750 (Optimizer .relu עם loss).

<u>הליך האימון</u>: לכל discriminator או generator יש מחלקה משלו ו optimizer משלו. בכל איטרציה דוגמים תמונה אמיתית (1) אמיתית מכל מדגם. מייצרים לייבלים שמייצגים תמונה אמיתית (1) ולייבלים לתמונה מזויפת (0). סדר האימון הוא: אימון אמיתית מכל מדגם B ואז אימון discriminator של מדגם B ואז אימון discriminator של מדגם B ואז אימון מוצרים לו בקלט תמונה אמיתית מ A ותמונה מזויפת שהגנרטור discriminator : נותנים לו כקלט תמונה אמיתית מ A ותמונה מזויפת שהגנרטור של B ל A יצר. מחשבים loss לסיווג 2 התמונות כסכום ה loss של הסיווגים ומעדכנים את המשקולות. אתאר כעת כיצד מאומן generator של מדגם המטרה ונתייחס אליה candich של מדגם המטרה ונתייחס אליה בתמונה אמיתית. מחשבים את ה loss ומעדכנים את המשקולות. להלן הפלט של שני ה generators:



