

# FT62F08X Application note



# 目录

1.	通用	定时器 TIM2	3
1.1.	特性	生	3
1.2.	原理	里框图	3
1.3.	功能	<b>%描述</b>	4
1.3		计数基本单元	4
1.3	.1.1.	时钟源选择	4
1.3	.1.2.	向上计数器	
1.3	.1.3.	预分频器	5
1.3	.2.	捕捉比较通道	6
1.3	.2.1.	捕捉输入通道	
1.3	.2.2.	输出比较通道	6
1.3	.3.	TIM2 中断	7
1.4.	与了	Γimer2 相关寄存器汇总	
1.4	.1.	TIM2CR1,地址 0x30C	
1.4	.2.	TIM2IER,地址 0x30D	
1.4	.3.	TIM2SR1,地址 0x30E	
1.4	.4.	TIM2SR2,地址 0x30F	
1.4	.5.	TIM2EGR,地址 0x310	
1.4	.6.	TIM2CCMR1,地址 0x311	11
1.4	.7.	TIM2CCMR2,地址 0x312	12
1.4	.8.	TIM2CCMR3,地址 0x313	13
1.4	.9.	TIM2CCER1,地址 0x314	14
1.4	.10.	TIM2CCER2,地址 0x315	15
1.4	.11.	TIM2CNTRH,地址 0x316	15
	.12.	TIM2CNTRL,地址 0x317	
1.4	.13.	TIM2PSCR,地址 0x318	15
1.4	.14.	TIM2ARRH,地址 0x319	16
1.4	.15.	TIM2ARRL,地址 0x31A	16
1.4	.16.	TIM2CCR1H,地址 0x31B	16
1.4	.17.	TIM2CCR1L,地址 0x31C	17
1.4	.18.	TIM2CCR2H,地址 0x31D	17
1.4	.19.	TIM2CCR2L,地址 0x31E	17
1.4	.20.	TIM2CCR3H,地址 0x29E	17
1.4	.21.	TIM2CCR3L,地址 0x29F	18
2 应	用范	例	18

### 62F08x TIM2 PWM 的应用

### 1. 通用定时器 TIM2

### 1.1. 特性

tiemr2 的功能除捕捉比较通道数量不同以外,其他相同:

- 16bit 的向上计数,支持自动重载;
- 计数时钟预分频;
- 支持 1/2 个独立的捕捉比较通道,通道可支持:
  - 输入捕捉
  - 输出比较
  - PWM产生
- 中断事件:
  - 更新事件: 计数器溢出, 计数器初始化
  - 输入捕捉事件
  - 输出比较事件

## 1.2. 原理框图

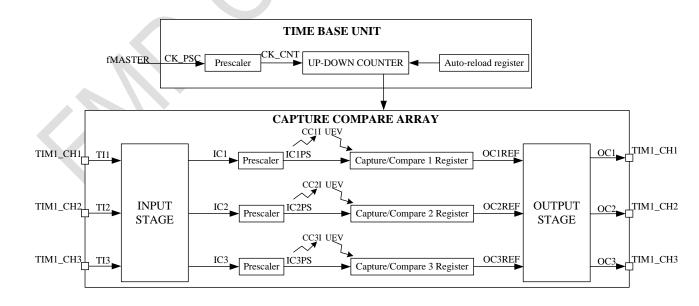


图 11.1 Timer2 原理框图

### 1.3. 功能描述

整个 Timer2 可以分为两个大的功能部分: 计数基本单元和捕捉比较通道。计数基本单元分为向上计数器、自动加载寄存器、预分频器; 捕捉比较通道分为捕捉输入通道, 输出比较通道和输出控制。

### 1.3.1. 计数基本单元

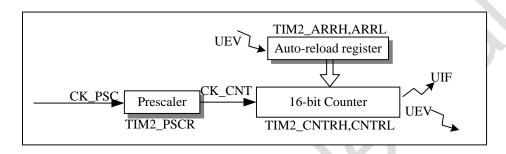


图 11.2 计数基本单元框图

计数基本单元包括:

- 16位向上计数器
- 16位自动重加载寄存器
- 4位可编程预分频器

Timer2 没有重复计数器

### 1.3.1.1. 时钟源选择

时钟源可由 TCKSRC 寄存器进行配置:

- T2CKSRC[2:0]=000 时,系统时钟/主时钟为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=001 时, HIRC 为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=010 时, XT 时钟/外部时钟为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=011 时, HIRC 的 2 倍频为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=100 时, XT 时钟/外部时钟的 2 倍频为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=101 时, LIRC 为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=110 时, LP 时钟/外部时钟为 Timer2 时钟
- T2CKSRC[2:0]=111 时, LP 时钟/外部时钟的 2 倍频为 Timer2 时钟

## 1.3.1.2. 向上计数器

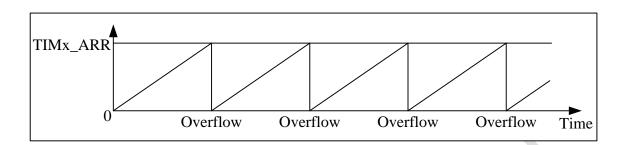


图 11.3 向上计数器

Timer2 计数器只能向上计数。计数器从 0 开始计数向上计数,计到 TIM1\_ARR 寄存器所设数值。然后重新从 0 开始计数并产生一个计数器上溢事件;如果 T2UDIS 设为 0,那么还会产生一个更新事件 UEV。

### 1.3.1.3. 预分频器

计数时钟可以进行 4bit 的时钟预分频:

$$f_{CK\_CNT} = f_{CK\_PSC}/2^{~(PSCR[3:0])}$$

预分频支持分频自动更新,即在更新事件发生后,能够自动改变预分频值。当 T2CEN 为 0 时,写入预分频寄存器的值也能直接加载实际应用的预分频寄存器中。

## 1.3.2. 捕捉比较通道

### 1.3.2.1. 捕捉输入通道

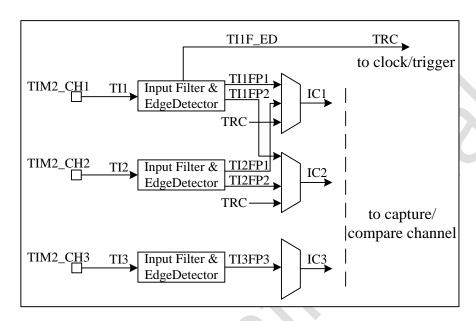


图 11.4 输入通道框图

## 1.3.2.2. 输出比较通道

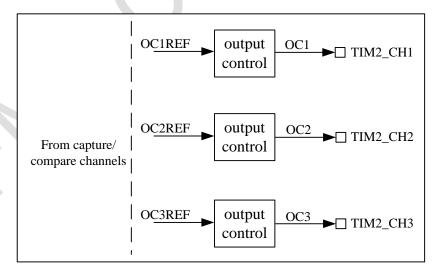


图 11.5 输出通道框图

Timer2 的输出没有死区功能,没有互补输出功能,也没有刹车功能。



### 1.3.3. TIM2 中断

Timer2 有以下 4 个中断请求源:

- 捕捉/比较3中断
- 捕捉/比较2中断
- 捕捉/比较1中断
- 更新中断

在用这些中断之前需要提前打开 TIM2\_IER 寄存器中的中断使能位(T2CCiIE 和 T2UIE)。

不同的中断源还可以配置通过 TIM2\_EGR 寄存器来产生(软件产生中断)。

# 1.4. 与 Timer2 相关寄存器汇总

				1						1
名称	地址	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0	复位值
TIM2CR1	0x30C	T2ARPE	-	_	_	T2OPM	T2URS	T2UDIS	T2CEN	0 0000
TIM2IER	0x30D	_				T2CC3IE	T2CC2IE	T2CC1IE	T2UIE	0000
TIM2SR1	0x30E	_	_	-	-	T2CC3IF	T2CC2IF	T2CC1IF	T2UIF	0000
TIM2SR2	0x30F	-	_	-	-	T2CC3OF	T2CC2OF	T2CC1OF	_	0000
TIM2EGR	0x310	-	_	-	_	T2CC3G	T2CC2G	T2CC1G	T2UG	0000
TIM2CCMR1				2000111201		TO CAPE		TO GG	ari or	000 0 00
(output mode)	0.011	_		T2OC1M[2:0]		T2OC1PE	_	T2CC1	S[1:0]	-000 0-00
TIM2CCMR1	0x311		TOLGIL	212.01		TO CAD	2011 01	Tagg.	GE1 03	0000 0000
(input mode)			T2IC11	F[3:0]		T2IC1P	SC[1:0]	T2CC1	S[1:0]	0000 0000
TIM2CCMR2				E20C2M12 01		TOCCODE		Ta GGa	GE1 03	000 0 00
(output mode)	0.212	_	1	C2OC2M[2:0]		T2OC2PE —		T2CC2S[1:0]		-000 0-00
TIM2CCMR2	0x312		Talcai	E(2.0)		Talcan	2011-01	Tagga	C[1.0]	0000 0000
(input mode)			T2IC2I	F[3:0]		T2IC2P	SC[1:0]	T2CC2	S[1:0]	0000 0000
TIM2CCMR3				F20C2MI2.01		OC3PE		T2002	C[1.0]	000 0 00
(output mode)	0x313		,	[2OC2M[2:0]		OCSPE		T2CC3	3[1:0]	-000 0-00
TIM2_CCMR3	0x313		Talcai	E(2.0)		T2IC3PSC[1:0]		T2CC3S[1:0]		0000 0000
(input mode)			T2IC3I	r[3:0]		121035	SC[1:0]	12003	3[1:0]	0000 0000
TIM2CCER1	0x314	-	-	T2CC2P	T2CC2E	_	-	T2CC1P	T2CC1E	0000
TIM2CCER2	0x315	-	-	-	_	_	-	T2CC3P	T2CC3E	00
TIM2CNTRH	0x316				T2CNT	[15:8]		-		0000 0000
TIM2CNTRL	0x317		T2CNT[7:0]						0000 0000	
TIM2PSCR	0x318	-	T2PSC[3:0]						0000	
TIM2ARRH	0x319		T2ARR[15:8]						1111 1111	
TIM2ARRL	0x31A		T2ARR[7:0]						1111 1111	
TIM2CCR1H	0x31B				T2CCR	1[15:8]				0000 0000



TIM2CCR1L	0x31C	T2CCR1[7:0]	0000 0000
TIM2CCR2H	0x31D	T2CCR2[15:8]	0000 0000
TIM2CCR2L	0x31E	T2CCR2[7:0]	0000 0000
TIM2CCR3H	0x29E	T2CCR3[15:8]	0000 0000
TIM2CCR3L	0x29F	T2CCR3[7:0]	0000 0000

# 1.4.1. TIM2CR1, 地址 0x30C

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0		
Name	T2ARPE		reversed		T2OPM	T2URS	T2UDIS	T2CEN		
Reset	0	_	-	_	0	0	0	0		
Туре	RW	RO-0	RO-0	RO-0	RW	RW	RW	RW		
7	T2ARPE: 自动预装载允许位 0: TIM1_ARR寄存器没有缓冲,它可以被直接写入; 1: TIM1_ARR 寄存器由预装载缓冲器缓冲。									
3		k冲模式 行事件时,计数器 一次更新事件(清		十数器停止。	(0)					
2	寄存器被更新的软件设置UG位时钟/触发控制	允许产生更新事 (计数器上溢/下)	益) 件,则只有当下	0)/		并UIF置1:				
1	T2UDIS: 禁止更新 0: 一旦下列事件发生,产生更新(UEV)事件: 计数器溢出/下溢 产生软件更新事件 时钟/触发模式控制器产生的硬件复位被缓存的寄存器被装入它们的预装载值。 1: 不产生更新事件,影子寄存器(ARR、PSC、CCRx)保持它们的值。如果设置了UG位或时钟/触发控制器发出了一个硬件复位,则计数器和预分频器被重新初始化。									
0	位,则计数器和预分频器被重新初始化。  T2CEN: 允许计数器  0: 禁止计数器;  1: 使能计数器。  注: 在软件设置了CEN位后,外部时钟、门控模式和编码器模式才能工作。然而触发模式可以自动地通过硬件设置CEN位。									

# 1.4.2. TIM2IER, 地址 0x30D

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Name		reve	ersed		T2CC3IE	T2CC2IE	T2CC1IE	T2UIE



Reset	_	_	_	-	0	0	0	0	
Туре	RO-0	RO-0	RO-0	RO-0	R-W0	R-W0	R-W0	R-W0	
	T2CC3IE: 5	允许捕获/比较3中	断						
3	0: 禁止捕获/	比较3中断;							
	1: 允许捕获/	比较3中断。							
	T2CC2IE: 5	允许捕获/比较2中	甲断						
2	0: 禁止捕获/	比较2中断;							
	1: 允许捕获	比较2中断。							
	T2CC1IE: 5	允许捕获/比较1中	断						
1	0: 禁止捕获	比较1中断;							
	1: 允许捕获	比较1中断。							
	T2UIE: 允许更新中断								
0	0: 禁止更新	中断;							
	1: 允许更新	中断。							

# 1.4.3. TIM2SR1, 地址 0x30E

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0			
Name		reve	rsed		T2CC3IF	T2CC2IF	T2CC1IF	T2UIF			
Reset	_	_	_	_	0	0	0	0			
Туре	RO-0	RO-0	RO-0	RO-0	R-W0	R-W0	R-W0	R-W0			
3		<b>T2CC3IF:</b> 捕获/比较3中断标记 参考CC1IF描述。									
2		<b>F2CC2IF:</b> 捕获/比较2中断标记 参考CC1IF描述。									
1	当计数器值与比 0: 无匹配发生; 1: TIMx_CNT的 注: 在中心对称 ARR向下计数到 CCIIF置1。 如果通道CCI配 0: 无输入捕获;	的值与TIMx_CCR 模式下,当计数 ]1)。因此,对所 置为输入模式: 章	由硬件置1,但在 1的值匹配。 器值为0时,向上 行有的SMS位值, 当捕获事件发生时	間为输出模式: 中心对称模式下陷 计数,当计数器值 这两个值都不置标 计该位由硬件置1, 上检测到与所选极	直为ARR时,『 示记。但是,女 它由软件清0	向下计数(它) 如果CCR1>AF 或通过读TIM	从0向上计数至 RR,则当CNT	JARR-1,再由 达到ARR值时,			
0	0: 无更新事件, 1: 更新事件等 若TIM1_CR1寄 若TIM1_CR1寄 CNT重新初始化 若TIM1_CR1寄	:时该位由硬件置 · 生; · 特响应。当寄存器 · 存器的UDIS=0, · 存器的UDIS=0、 · · · · · · · · · ·	·被更新时该位由 当计数器上溢或了 URS=0,当设置T URS=0,当计数器	硬件置1:							



# 1.4.4. TIM2SR2, 地址 0x30F

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0		
Name		rever	sed		T2CC3OF	T2CC2OF	T2CC1OF	reserved		
Reset	_	0 0 0								
Type	RO-0	RO-0	RO-0	RO-0	R-W0	R-W0	R-W0	R-W0		
3	<b>T2CC3OF</b> : 参见CC1OF	捕获/比较3重复扫 描述。	甫获标记							
2	T2CC2OF: 参见CC1OF	捕获/比较2重复扫 描述。	甫获标记							
1	仅当相应的证 0:无重复捕	捕获/比较1重复打通道被配置为输 <i>)</i> 获产生; 值被捕获到TIMI	(捕获时, 该标			Ž.				

# 1.4.5. TIM2EGR,地址 0x310

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0				
Name	7     6     5     4     3     2     1     0       reversed     T2CC3G     T2CC2G     T2CC1G     T2CC1G     T2CC1G     T2CC1G     T2CC1G     T2CC1G     RW     RW     RW     RW     RW     RW       T2CC3G: 产生捕获/比较3事件       参考CC1G描述。       T2CC1G: 产生捕获/比较1事件       该位由软件置1,用于产生一个捕获/比较事件,由硬件自动清0。       0: 无动作;											
Reset	RO-0 RO-0 RO-0 RO-0 RW RW RW RW RW T2CC3G: 产生捕获/比较3事件 参考CC1G描述。											
Туре	RO-0 RO-0 RO-0 RO-0 RW RW RW RW											
3												
2		T2CC2G: 产生捕获/比较2事件										
1	该位由软件量 0:无动作; 1:在通道CC 设置CC1IF=	置1,用于产生一 C1上产生一个捕 1,若开启对应的 器值被捕获至TIM	··个捕获/比较事位 获/比较事件: 约中断,则产生和	若通道CC1配置 相应的中断。若让	为输出: 通道CC1配置为转	俞入: 中断,则产生相	应的中断。若CC	CHF已经为1,				
0	0: 无动作; 1: 重新初始	置1,由硬件自动 化计数器,并产	生一个更新事件	-。注意预分频器 :1(向下计数)则计		f0(但是预分频系 RR的值。	数不变)。若在中	心对称模式下				



# 1.4.6. TIM2CCMR1, 地址 0x311

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0		
Name	reversed		T2OC1M[2:0]	l	T2OC1PE	T2OC1FE	T2CC	1S[1:0]		
Reset	_	0	0	0	0	0	0	0		
Туре	RO-0	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW		
6:4	T2OCIM[2:0]: 输出比较1模式 该3位定义了输出参考信号OCIREF的动作,而OCIREF决定了OCI的值。OCIREF是高电平有效,而OCI的有效电平取决于CCIP位。 000: 冻结。输出比较寄存器TIM1_CCR1与计数器TIM1_CNT间的比较对OCIREF不起作用; 001: 匹配时设置通道1的输出为有效电平。当计数器TIM1_CNT的值与捕获/比较寄存器1(TIM1_CCR1)相同时,强制OCIREF为高。 010: 匹配时设置通道1的输出为无效电平。当计数器TIM1_CNT的值与捕获/比较寄存器1(TIM1_CCR1)相同时,强制OCIREF为底。 011: 翻转。当TIM1_CCR1=TIM1_CNT时,翻转OCIREF的电平。 100: 强制为无效电平。强制OCIREF为高。 110: PWM模式1 — 在向上计数时,一旦TIM1_CNT <tim1_ccr1时通道1为有效电平,否则为无效电平;在向下计数时,一旦tim1_cnt>TIM1_CCR1时通道1为无效电平(OCIREF=1)。 111: PWM模式2 — 在向上计数时,一旦TIM1_CNT<tim1_ccr1时通道1为无效电平,否则为有效电平;在向下计数时,一旦tim1_cnt>TIM1_CCR1时通道1为无效电平。 注1: 一旦LOCK级别设为3(TIM1_BKR寄存器中的LOCK位)并且CCIS=00(该通道配置成输出)则该位不能被修改。 注2: 在PWM模式1或PWM模式2中,只有当比较结果改变了或在输出比较模式中从冻结模式切换到PWM模式时,OCIREF电平才改变。(参考17.5.7PWM模式) 注3: 在有互补输出的通道上,这些位是预装载的。如果TIM1_CR2寄存器的CCPC=1,OCM 位只有在COM事件发生时,才从预装载位取新值。</tim1_ccr1时通道1为无效电平,否则为有效电平;在向下计数时,一旦tim1_cnt></tim1_ccr1时通道1为有效电平,否则为无效电平;在向下计数时,一旦tim1_cnt>									
3	0: 禁止TIM1_ 1: 开启TIM1_ 载至当前寄存 注1: 一旦LOG	CCR1寄存器的 器中。 CK级别设为3(TI	预装载功能,可 预装载功能,读 M1_BKR寄存器	写操作仅对预装 中的LOCK位)疗	支载寄存器操作, 并且CC1S=00(该边	并且新写入的数值 TIM1_CCR1的预 通道配置成输出) 「(TIM1_CR1寄存	装载值在更新事 则该位不能被修	<b>修</b> 改。		
2	T2OC1FE: 输出比较1 快速使能 该位用于加快CC输出对触发输入事件的响应。 0: 根据计数器与CCR1的值, CC1正常操作,即使触发器是打开的。当触发器的输入有一个有效沿时,激活CC1输出的最小 延时为5个时钟周期。 1: 输入到触发器的有效沿的作用就象发生了一次比较匹配。因此,OC被设置为比较电平而与比较结果无关。采样触发器的 有效沿和CC1输出间的延时被缩短为3个时钟周期。 OCFE只在通道被配置成PWM1或PWM2模式时起作用。									
1:0	T2CC18[1:0]: 捕获/比较1 选择。         这2位定义通道的方向(输入/输出),及输入脚的选择:         00: CC1通道被配置为输出;         :0       01: CC1通道被配置为输入,IC1映射在TI1FP1上;         10: CC1通道被配置为输入,IC1映射在TI2FP1上;         11: CC1通道被配置为输入,IC1映射在TRC上。此模式仅工作在内部触发器输入被选中时(由TIM1_SMCR寄存器的TS位选择)。									



注: CC1S仅在通道关闭时(TIM1\_CCER1寄存器的CC1E=0)才是可写的。

Name		T2IC1	F[3:0]		T2IC11	PSC[1:0]	T2CC	1S[1:0]
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Type	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW
7:4	这几位定义了了 才被认为有效 0000: 无滤波 0001: 采样频 0010: 采样频 0100: 采样频 0101: 采样频 0110: 采样频	器,fSAMPLING= 率fSAMPLING= 率fSAMPLING= 率fSAMPLING= 率fSAMPLING= 率fSAMPLING= 率fSAMPLING=	G=fMASTER fMASTER, N=2 fMASTER, N=3 fMASTER, N=3 fMASTER/2, N fMASTER/2, N fMASTER/4, N fMASTER/4, N	1000: 采样频 2 1001: 采样频 4 1010: 采样频 8 1011: 采样频 =61100: 采样频 =61110: 采样频 =81111: 采样频	页率fSAMPLING: 页率fSAMPLING: 页率fSAMPLING: 页率fSAMPLING: 页率fSAMPLING: 页率fSAMPLING: 页率fSAMPLING:	計数器组成,只有 =fMASTER/8,N= =fMASTER/16,N= =fMASTER/16,N= =fMASTER/16,N= =fMASTER/32,N= =fMASTER/32,N= =fMASTER/32,N=	=6 =8 N=5 N=6 N=8 N=5 N=6 N=8	<b>上后输出的</b> 超
3:2	T2IC1PSC[1:0 这2位定义了C 一旦CC1E=0(T 00: 无预分频: 01: 每2个事件 10: 每4个事件	)]: 输入/捕获1到 C1输入(IC1)的到 TIM1_CCER寄存	页分频器 页分频系数。 ·器中),则预分数 上检测到的每一	频器复位。	6.	PC(TIM1_CR2 †		
1:0	这2位定义通道 00: CC1通道衫 01: CC1通道衫 10: CC1通道衫 11: CC1通道衫 TIM1_SMCR答	披配置为输出; 披配置为输入,l 披配置为输入,l 坡配置为输入,l	出),及输入脚的 IC1映射在TI1FP IC1映射在TI2FP IC1映射在TRC上	11上; 11上; 11。此模式仅工作		俞入被选中时(由		

# 1.4.7. TIM2CCMR2, 地址 0x312

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0			
Name	reversed	T2OC2M[2:0]			T2OC2PE	T2OC2FE	T2CC	2S[1:0]			
Reset	_	0	0	0	0	0	0	0			
Type	RO-0	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW			
6:4	T2OC2M[2:0]	: 输出比较2模3	Į.								
3	T2OC2PE: 辅	T2OC2PE: 输出比较2预装载使能									
2	T2OC1FE: 箱	T2OC1FE: 输出比较2快速使能									
1:0	T2CC2S[1:0]:	<b>T2CC2S[1:0]:</b> 捕获/比较2选择。									



该位定义通道的方向(输入/输出),及输入脚的选择:

00: CC2通道被配置为输出;

01: CC2通道被配置为输入,IC2映射在TI2FP2上;

10: CC2通道被配置为输入, IC2映射在TI1FP2上;

11. 预留

注: CC2S仅在通道关闭时(TIM1\_CCER1寄存器的CC2E=0, CC2NE=0且已被更新)才是可写的。

Name		T2IC2	2F[3:0]		T2IC2F	PSC[1:0]	0 0 0 0 RW RW RW				
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0			
Type	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW			
7:4	T2IC2F[3:0]:	输入捕获2滤波	器			<b>\</b>					
3:2	T2IC2PSC[1:0	<b>[2][C2PSC[1:0]:</b> 输入/捕获2预分频器									
1:0	这2位定义通道 00: CC2通道衫 01: CC2通道衫 10: CC2通道衫 11: CC2通道衫 TIM1_SMCRS	坡配置为输出; 坡配置为输入, 坡配置为输入, 坡配置为输入, 步配置为输入,	(C2映射在TI2FP (C2映射在TI1FP (C2映射在TRC上 (F)。	2上; 2上; <sub>こ。此模式仅工作</sub>		俞入被选中时(由 更新)才是可写的	0				

# 1.4.8. TIM2CCMR3, 地址 0x313

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0			
Name	reversed		T2OC3M[2:0]	,	T2OC3PE	T2OC3FE	T2CC	3S[1:0]			
Reset	-	0	0	0	0	0	0	0			
Туре	RO-0	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW			
6:4	T2OC3M[2:0]	C2OC3M[2:0]: 输出比较3模式									
3	T2OC3PE: 输	<b>F2OC3PE:</b> 输出比较3预装载使能									
2	T2OC3FE: 输	<b>C2OC3FE:</b> 输出比较3快速使能									
1:0	该位定义通道的 00: CC3通道 01: CC3通道 10: CC3通道 11: 预留	坡配置为输出; 坡配置为输入, 坡配置为输入,	出),及输入脚的 IC3映射在TI3FF IC3映射在TI4FF	3上; 3上;	CC3NE=0且己被§	更新)才是可写的。					

Name		T2IC3	F[3:0]		T2IC3I	T2IC3PSC[1:0] T2CC3S[1:0]		
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0



Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW
7:4	T2IC3F[3:0]:	输入捕获3滤波	<del>器</del>					
3:2	T2IC3PSC[1:0	]: 输入/捕获3剂	页分频器					
1:0	这2位定义通道 00: CC3通道初 01: CC3通道初 10: CC3通道初 11: 预留	皮配置为输出; 皮配置为输入, 皮配置为输入,	出),及输入脚i IC3映射在TI3FI IC3映射在TI4FI	23上; 23上;	:C3NE=0且已被!	更新)才是可写的	•	

# 1.4.9. TIM2CCER1, 地址 0x314

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0		
Name	reve	ersed	T2CC2P	T2CC2E	rev	ersed	T2CC1P	T2CC1E		
Reset	_	_	0	0	_	_	0	0		
Туре	RO-0	RO-0	RW	RW	RO-0	RO-0	RW	RW		
5	T2CC2P: 输入	┗	出极性。参考CC	1P的描述。			l			
4	T2CC2E: 输	入捕获/比较2输出	出使能。参考CC	TE的描述。						
1	T2CCIP: 输入捕获/比较1输出极性CCI通道配置为输出: 0: OCI高电平有效; 1: OCI低电平有效。 CCI通道配置为触发(参考图61): 0: 触发发生在TIIF的高电平或上升沿; 1: 触发发生在TIIF的高电平或上升沿; 1: 触发发生在TIIF的高电平或上升沿; 1: 捕捉发生在TIIF的高电平或上升沿; 1: 捕捉发生在TIIF的高电平或上升沿; 1: 捕捉发生在TIIF的低电平或下降沿。 注1: 一旦LOCK级别(TIM1_BKR寄存器中的LCCK位)设为3或2,则该位不能被修改。 注2: 对于有互补输出的通道,该位是预装载的。如果CCPC=1(TIM1_CR2寄存器),只有在COM事件发生时,CCIP位才从预装载位中取新值。  T2CCIE: 输入捕获/比较1输出使能									
0	CC1通道配置。 0: 关闭一 CO 1: 开启一 OC CC1通道配置。 该位决定了计 0: 捕获禁止; 0: 捕获使能。 注: 对于有互	为输出:  C1禁止输出,及 C1信号输出到对 为输入:  数器的值是否能	相此OC1的输出电应的输出引脚, 应的输出引脚, 捕获入TIM1_CC	其输出电平依赖 CR1寄存器。 J。如果CCPC=16	于MOE、OSSI、	OIS1、OIS1N和 OSSR、OIS1 、( 器),只有在				



# 1.4.10. TIM2CCER2, 地址 0x315

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0			
Name	rese	rved	T2CC4P	T2CC4E	reserved T2CC3P		T2CC3E				
Reset	-	_	0	0	-	-	0	0			
Type	RO-0	RO-0	RW	RW	RO-0	RO-0	RW	RW			
5	T2CC4P: 输力	T2CC4P: 输入捕获/比较4输出极性。参考CC1P的描述。									
4	T2CC4E: 输	入捕获/比较4输出	出使能。参考CC	lE 的描述。							
1	T2CC3P: 输	T2CC3P: 输入捕获/比较3输出极性。参考CC1P的描述。									
0	T2CC3E: 输入捕获/比较3输出使能。参考CC1E 的描述。										

## 1.4.11. TIM2CNTRH, 地址 0x316

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Name				T2CN	Γ[15:8]			
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW
7:0	T2CNT[15:8]: 计数器的高8位值							

# 1.4.12. TIM2CNTRL, 地址 0x317

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Name				T2CN	T[7:0]			
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW
7:0	<b>T2CNT[7:0]</b> : 计数器的低8位值							

# 1.4.13. TIM2PSCR, 地址 0x318

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
Name		reve	rsed			T2PSC	C[7:0]		
Reset	1	ı	_	_	0	0	0	0	
Type	RO-0	RO-0	RO-0	RO-0	RW	RW	RW	RW	
3:0	<b>T2PSC[3:0]:</b> 预分频器的值 预分频器对输入的CK_PSC时钟进行分频。 计数器的时钟频率f <sub>CK_CNT</sub> 等于f <sub>CK_PSC</sub> /2 <sup>(PSC[3:0])</sup> 。PSC[7:4]由硬件清0。								



PSCR包含了当更新事件产生时装入当前预分频器寄存器的值(包括由于清除TIMx\_EGR寄存器的UG位产生的计数器清除事件)。这意味着如要新的预分频值生效,必须产生更新事件。

## 1.4.14. TIM2ARRH, 地址 0x319

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0			
Name				T2AR	R[15:8]						
Reset	1	1	1	1	1	1	1	1			
Type	RW	V RW RW RW RW RW RW									
	T2ARR[15:8]:	<b>[2ARR[15:8]:</b> 自动重装载的高8位值									
7:0	ARR包含了将	ARR包含了将要装载入实际的自动重装载寄存器的值。									
	当自动重装载的值为空时,计数器不工作。										

# 1.4.15. TIM2ARRL, 地址 0x31A

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0			
Name				T2AR	R[7:0]						
Reset	1	1	1	1	1	1	1	1			
Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW			
	T2ARR[7: 0]:	<b>2ARR[7: 0]:</b> 自动重装载的低8位值									
7:0	ARR包含了将	R包含了将要装载入实际的自动重装载寄存器的值。									
	当自动重装载	的值为空时,计	数器不工作。								

# 1.4.16. TIM2CCR1H, 地址 0x31B

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Name				T2CCF	R1[15:8]			
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Type	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW
7:0	若CCI通道配置 CCR1包含了装 如果在TIM1_C 发生时,此预》 当前捕获/比较	之入当前捕获/比: CCMR1寄存器(C 装载值才传输至 寄存器的值同计	CCMR1的CC1S 较1寄存器的值(i )C1PE位)中未选 当前捕获/比较1 -数器TIM1_CN7	预装载值)。 择预装载功能, 寄存器中。	产在OC1端口上产	工即传输至当前寄 产生输出信号。若 工读)		



# 1.4.17. TIM2CCR1L, 地址 0x31C

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0		
Name		T2CCR1[7:0]								
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0		
Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW		
7:0	T2CCR1[7:0]: 捕获/比较1的低8位值									

## 1.4.18. TIM2CCR2H, 地址 0x31D

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0				
Name	T2CCR2[15:8]											
Reset	0	0 0 0 0 0 0 0										
Type	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW				
7:0	T2CCR2[15:8]: 捕获/比较2的高8位值 若CC2通道配置为输出(TIM1_CCMR2的CC2S位): CCR2包含了装入当前捕获/比较2寄存器的值(预装载值)。 如果在TIM1_CCMR2寄存器(OC2PE位)中未选择预装载功能,写入的数值会立即传输至当前寄存器中。否则只有当更新事件发生时,此预装载值才传输至当前捕获/比较1寄存器中。 当前捕获/比较寄存器的值同计数器TIM1_CNT的值相比较,并在OC2端口上产生输出信号。若CC2通道配置为输入:											

# 1.4.19. TIM2CCR2L, 地址 0x31E

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
Name		T2CCR2[7:0]							
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0	
Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	
7:0	T2CCR2[7:0]: 捕获/比较1的低8位值								

# 1.4.20. TIM2CCR3H, 地址 0x29E

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Name	T2CCR3[15:8]							
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Туре	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW



T2CCR3[15:8]: 捕获/比较3的高8位值 若CC3通道配置为输出(TIM1\_CCMR3的CC3S位): CCR3包含了装入当前捕获/比较3寄存器的值(预装载值)。 如果在TIM1\_CCMR3寄存器(OC3PE位)中未选择预装载功能,写入的数值会立即传输至当前寄存器中。否则只有当更新事件发生时,此预装载值才传输至当前捕获/比较1寄存器中。 当前捕获/比较寄存器的值同计数器TIM1\_CNT的值相比较,并在OC3端口上产生输出信号。若CC3通道配置为输入: CCR3包含了由上一次输入捕获3事件(IC3)传输的计数器值(此时该寄存器为只读)。

### 1.4.21. TIM2CCR3L, 地址 0x29F

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Name	T2CCR3[7:0]							
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Type	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW	RW
7:0	T2CCR3[7:0]: 捕获/比较3的低8位值							

### 2应用范例

```
//*******************
  文件名: TEST_62F08x_TIM2_PWM.c
  功能:
        FT62F08x-TIM2_PWM 功能演示
*
  IC:
       FT62F088 LQFP32
  内部:
        16M
  empno: 500
        TIM2 CH1,CH2 输出周期为 32kHz 的方波
  说明:
  参考原理图 TEST_62F08x_sch.pdf
//*********************
#include "SYSCFG.h"
//********************
#define unchar
            unsigned char
#define unint
            unsigned int
#define unlong
            unsigned long
#define DemoPortOut RB3
#define DemoPortIn
                RC3
```



```
//volatile unchar mydata; //全局查看变量定义
   函数名:中断
   功能:
   输入:
        无
   输出:
          无
void interrupt ISR(void)
                          //PIC_HI-TECH 使用
   if(T2UIE && T2UIF)
   {
      T2UIF = 1;
                                 //写 1 清零标志位
      DemoPortOut = ~DemoPortOut; //翻转电平
   }
}
* 函数名: POWER_INITIAL
   功能: 上电系统初始化
   输入:
          无
          无
  输出:
void POWER_INITIAL (void)
                       //WDT 32KHZ IRCF=111=16MHZ
   OSCCON = 0B01110001;
                       //Bit0=1,系统时钟为内部振荡器
                       //Bit0=0,时钟源由 FOSC<2: 0>决定即编译选项时选择
   INTCON = 0;
                       //暂禁止所有中断
   PORTA = 0B000000000;
                       //PA 输入输出 0-输出 1-输入
   TRISA = 0B11001111;
   PORTB = 0B000000000;
   TRISB = 0B1111111111;
                       //PB 输入输出 0-输出 1-输入
   PORTC = 0B000000000;
   TRISC = 0B1111111111;
                       //PC 输入输出 0-输出 1-输入
   PORTD = 0B000000000;
   TRISD = 0B1111111111;
                       //PD 输入输出 0-输出 1-输入
   WPUA = 0B000000000;
                       //PA 端口上拉控制 1-开上拉 0-关上拉
   WPUB = 0B000000000;
                       //PB 端口上拉控制 1-开上拉 0-关上拉
   WPUC = 0B00001000;
                       //PC 端口上拉控制 1-开上拉 0-关上拉
                       //PD 端口上拉控制 1-开上拉 0-关上拉
   WPUD = 0B000000000;
```

}

}

```
WPDA = 0B000000000;
                      //PA 端口上拉控制 1-开下拉 0-关下拉
                      //PB 端口上拉控制 1-开下拉 0-关下拉
   WPDB = 0B000000000;
   WPDC = 0B000000000;
                      //PC 端口上拉控制 1-开下拉 0-关下拉
   WPDD = 0B000000000;
                      //PD 端口上拉控制 1-开下拉 0-关下拉
   PSRC0 = 0B111111111: //PORTA,PORTB 源电流设置最大
   //BIT7~BIT6:PORTB[7:4]源电流能力控制,BIT5~BIT4:PORTB[3:0]源电流能力控制
   //BIT3~BIT2:PORTA[7:4]源电流能力控制,BIT1~BIT0:PORTA[3:0]源电流能力控制
   PSRC1 = 0B111111111;
                      //PORTC.PORTD 源电流设置最大
   //BIT7~BIT6:PORTD[7:4]源电流能力控制,BIT5~BIT4:PORTD[3:0]源电流能力控制
   //BIT3~BIT2:PORTC[7:4]源电流能力控制,BIT1~BIT0:PORTC[3:0]源电流能力控制
   PSINK0 = 0B111111111; //PORTA 灌电流设置最大 0:最小, 1:最大
                      //PORTB 灌电流设置最大 0:最小, 1:最大
   PSINK1 = 0B1111111111:
   PSINK2 = 0B11111111; //PORTC 灌电流设置最大 0:最小, 1:最大
   PSINK3 = 0B11111111; //PORTD 灌电流设置最大 0:最小, 1:最大
   ANSELA = 0B000000000;
                       //全为数字管脚
* 函数名称: DelayUs
* 功能: 短延时函数 --16M-2T--大概快 1%左右.
* 输入参数: Time 延时时间长度 延时时长 Time Us
* 返回参数:无
void DelayUs(unsigned char Time)
   unsigned char a;
   for(a=0;a<Time;a++)
      NOP();
/*_____
* 函数名称: DelayMs
* 功能: 短延时函数
* 输入参数: Time 延时时间长度 延时时长 Time ms
* 返回参数:无
void DelayMs(unsigned char Time)
```

```
{
   unsigned char a,b;
   for(a=0;a<Time;a++)
       for(b=0;b<5;b++)
       {
          DelayUs(197); //快 1%
   }
}
* 函数名称: DelayS
   功能:
           短延时函数
   输入参数: Time 延时时间长度 延时时长 Time S
   返回参数:无
void DelayS(unsigned char Time)
   unsigned char a,b;
   for(a=0;a<Time;a++)
       for(b=0;b<10;b++)
          DelayMs(100);
   }
}
   函数名称: Time2Initial
   功能:
   输入参数:
   返回参数:无
void Time2Initial(void)
{
   PCKEN |=0B00000100; //使能 timer2 时钟模块
   CKOCON=0B00100000;
   TCKSRC=0B00110000; //TIM2 时钟为 HIRC 的 2 倍频
   //BIT7 低频内振模式: 1 = 256K 振荡频率模式,0 = 32K 振荡频率模式
   //BIT6~BIT4TIM2 时钟源选择位
          //值 时钟源
          //0 系统时钟/主时钟
```

- //1 HIRC
- //2 XT 时钟/外部时钟
- //3 HIRC 的 2 倍频
- //4 XT 时钟/外部时钟的 2 倍频
- //5 LIRC
- //6 LP 时钟/外部时钟
- //7 LP 时钟/外部时钟的 2 位频

//BIT3:保留位

//BIT2~BIT1:TIM2 时钟源选择位

//值 时钟源

- //0 系统时钟/主时钟
- //1 HIRC
- //2 XT 时钟/外部时钟
- //3 HIRC 的 2 倍频
- //4 XT 时钟/外部时钟的 2 倍频
- //5 LIRC
- //6 LP 时钟/外部时钟
- //7 LP 时钟/外部时钟的 2 位频

TIM2CR1 =0B10000101; //预载允许,边沿对齐向上计数器,计数器使能 //BIT7:自动预装载允许位

//0: TIM2 ARR 寄存器没有缓冲,它可以被直接写入;

//1: TIM2\_ARR 寄存器由预装载缓冲器缓冲。

//BIT6~BIT5:选择对齐模式

//00: 边沿对齐模式。计数器依据方向位(DIR)向上或向下计数。

//01: 中央对齐模式 1。计数器交替地向上和向下计数。配置为输出的通道 (TIM2\_CCMRx 寄存器中 CciS=00)的输出比较中断标志位,只在计数器向下计数时被置 1。

//10:中央对齐模式 2。计数器交替地向上和向下计数。配置为输出的通道 (TIM2 CCMRx 寄存器中 CciS=00)的输出比较中断标志位,只在计数器向上计数时被置 1。

//11: 中央对齐模式 3。计数器交替地向上和向下计数。配置为输出的通道 (TIM2\_CCMRx 寄存器中 CciS=00)的输出比较中断标志位,在计数器向上和向下计数时均被置 1。

//BIT4:方向

//0: 计数器向上计数;

//1: 计数器向下计数。

//BIT3:单脉冲模式

//0: 在发生更新事件时, 计数器不停止;

//1: 在发生下一次更新事件(清除 CEN 位)时, 计数器停止。

//BIT2:更新请求源

//0: 如果 UDIS 允许产生更新事件,则下述任一事件产生一个更新中断:

//寄存器被更新(计数器上溢/下溢)

//软件设置 UG 位



//时钟/触发控制器产生的更新

//1: 如果 UDIS 允许产生更新事件,则只有当下列事件发生时才产生更新中断, 并 UIF  $\Xi$  1:

//寄存器被更新(计数器上溢/下溢)

//BIT1: 禁止更新

//0: 一旦下列事件发生,产生更新(UEV)事件:

//计数器溢出/下溢

//产生软件更新事件

//时钟/触发模式控制器产生的硬件复位被缓存的寄存器被装入它们的预装载值。

//1: 不产生更新事件,影子寄存器(ARR、PSC、CCRx)保持它们的值。如果设置了 UG 位或时钟/触发控制器发出了一个硬件复位,则计数器和预分频器被重新初始化。

//BITO 允许计数器

//0: 禁止计数器;

//1: 使能计数器。

### TIM2IER =0B00000000;//禁止所有中断

//BIT7: 允许刹车中断

//0: 禁止刹车中断;

//1: 允许刹车中断。

//BIT6: 触发中断使能

//0: 禁止触发中断;

//1: 使能触发中断。

//BIT5: 允许 COM 中断

//0: 禁止 COM 中断;

//1: 允许 COM 中断。

//BIT4: 允许捕获/比较 4 中断

//0: 禁止捕获/比较 4 中断;

//1: 允许捕获/比较4中断。

//BIT3: 允许捕获/比较 3 中断

//0: 禁止捕获/比较3中断;

//1: 允许捕获/比较3中断。

//BIT2: 允许捕获/比较 2 中断

//0: 禁止捕获/比较 2 中断;

//1: 允许捕获/比较2中断。

//BIT1: 允许捕获/比较1中断

//0: 禁止捕获/比较 1 中断:

//1: 允许捕获/比较1中断。

//BIT0: 允许更新中断

//0: 禁止更新中断;

//1: 允许更新中断。

TIM2SR1 =0B000000000;



//BIT7: 刹车中断标记,一旦刹车输入有效,由硬件对该位置 1。如果刹车输入无效,则该位可由软件清 0。

//0: 无刹车事件产生;

//1: 刹车输入上检测到有效电平。

//BIT6: 触发器中断标记,当发生触发事件(当从模式控制器处于除门控模式外的其它模式时,在 TRGI 输入端检测到有效边沿,或门控模式下的任一边沿)时由硬件对该位置 1。它由软件清 0。

//0: 无触发器事件产生;

//1: 触发中断等待响应。

//BIT5: COM 中断标记,一旦产生 COM 事件(当捕获/比较控制位: CciE、CciNE、OciM 已被更新)该位由硬件置 1。它由软件清 0。

//0: 无 COM 事件产生;

//1: COM 中断等待响应。

//BIT4: 捕获/比较 4 中断标记

//参考 CC1IF 描述。

//BIT3: 捕获/比较 3 中断标记

//参考 CC1IF 描述。

//BIT2: 捕获/比较 2 中断标记

//参考 CC1IF 描述。

//BIT1: 捕获/比较 1 中断标记 如果通道 CC1 配置为输出模式: 当计数器值与比较值匹配时该位由硬件置 1,但在中心对称模式下除外(参考 TIM2\_CR1 寄存器的 CMS 位)。它由软件清 0。

//0: 无匹配发生;

//1: TIMx CNT 的值与 TIMx CCR1 的值匹配。

//注:在中心对称模式下,当计数器值为0时,向上计数,当计数器值为ARR时,向下计数(它从0向上计数到ARR-1,再由ARR向下计数到1)。因此,对所有的SMS位值,这两个值都不置标记。但是,如果CCR1>ARR,则当CNT达到ARR值时,CC1IF置1。

//如果通道 CC1 配置为输入模式: 当捕获事件发生时该位由硬件置 1,它由软件 清 0 或通过读 TIM2\_CCR1L 清 0。

//0: 无输入捕获产生;

//1: 计数器值已被捕获(拷贝)至 TIM2\_CCR1(在 IC1 上检测到与所选极性相同的 边沿)。

//BITO: 更新中断标记,当产生更新事件时该位由硬件置 1。它由软件清 0。

//0: 无更新事件产生;

//1: 更新事件等待响应。当寄存器被更新时该位由硬件置 1:

//若 TIM2 CR1 寄存器的 UDIS=0, 当计数器上溢或下溢时;

//若 TIM2\_CR1 寄存器的 UDIS=0、URS=0, 当设置 TIM2\_EGR 寄存器的 UG 位软件对计数器

//CNT 重新初始化时;

//若 TIM2\_CR1 寄存器的 UDIS=0、URS=0,当计数器 CNT 被触发事件重新初始 化时 (参考 0

//从模式控制寄存器 TIM2\_SMCR)。



TIM2SR2 = 0B00000000;

TIM2EGR =0B00000000;

//BIT7: 产生刹车事件,该位由软件置 1,用于产生一个刹车事件,由硬件自动清 0。

//0: 无动作:

//1: 产生一个刹车事件。此时 MOE=0、BIF=1, 若开启对应的中断(BIE=1),则产生相应的中断。

//BIT6:产生触发事件,该位由软件置 1,用于产生一个触发事件,由硬件自动清 0。

//0: 无动作:

//1: TIM2\_SR 寄存器的 TIF=1,若开启对应的中断(TIE=1),则产生相应的中断。

//BIT5: 捕获/比较事件,产生控制更新该位由软件置 1,由硬件自动清 0。

//0: 无动作;

//1: 当 CCPC=1, 允许更新 CCIE、CCINE、CciP, CciNP, OCIM 位。

//注:该位只对拥有互补输出的通道有效。

//BIT4: 产生捕获/比较 4 事件

//参考 CC1G 描述。

//BIT3:产生捕获/比较3事件

//参考 CC1G 描述。

//BIT2: 产生捕获/比较 2 事件

//参考 CC1G 描述。

//BIT1: 产生捕获/比较 1 事件

//该位由软件置 1,用于产生一个捕获/比较事件,由硬件自动清 0。

//0: 无动作:

//1: 在通道 CC1 上产生一个捕获/比较事件: 若通道 CC1 配置为输出:

//设置 CC1IF=1, 若开启对应的中断,则产生相应的中断。若通道 CC1 配置为输

λ:

//当前的计数器值被捕获至 TIM2\_CCR1 寄存器,设置 CC1IF=1,若开启对应的中断,则产生相应的中断。若 CC1IF 已经为 1,则设置 CC1OF=1。

//BIT0: 产生更新事件

//该位由软件置 1,由硬件自动清 0。

//0: 无动作;

//1: 重新初始化计数器,并产生一个更新事件。注意预分频器的计数器也被清 0(但是预分频系数不变)。若在中心对称模式下或 DIR=0(向上计数)则计数器被清 0;若 DIR=1(向下计数)则计数器取 TIM2\_ARR 的值。

TIM2CCMR1 =0B01101000;//CC1 通道被配置为输出

//BIT7: 输出比较 1 清零使能

//该位用于使能使用 TIM2\_TRIG 引脚上的外部事件来清通道 1 的输出信号 (OC1REF),参考 17.5.9 在外部事件发生时清除 OCREF 信号

//0: OC1REF 不受 ETRF 输入(来自 TIM2\_TRIG 引脚)的影响;

//1: 一旦检测到 ETRF 输入高电平,OC1REF=0。

//BIG6~BIT4:输出比较 1 模式,该 3 位定义了输出参考信号 OC1REF 的动作,而 OC1REF 决定了 OC1 的值。OC1REF 是高电平有效,而 OC1 的有效电平取决于 CC1P 位。

//000: 冻结。输出比较寄存器 TIM2\_CCR1 与计数器 TIM2\_CNT 间的比较对 OC1REF 不起作用;

//001: 匹配时设置通道 1 的输出为有效电平。当计数器 TIM2\_CNT 的值与捕获/比较寄存器 1(TIM2\_CCR1)相同时,强制 OC1REF 为高。

//010: 匹配时设置通道 1 的输出为无效电平。当计数器  $TIM2\_CNT$  的值与捕获/比较寄存器  $1(TIM2\_CCR1)$ 相同时,强制 OC1REF 为低。

//011: 翻转。当 TIM2 CCR1=TIM2 CNT 时,翻转 OC1REF 的电平。

//100: 强制为无效电平。强制 OC1REF 为低。

//101: 强制为有效电平。强制 OC1REF 为高。

//110: PWM 模式 1— 在向上计数时,一旦 TIM2\_CNT<TIM2\_CCR1 时通道 1 为有效电平,否则为无效电平;在向下计数时,一旦 TIM2\_CNT>TIM2\_CCR1 时通道 1 为无效电平(OC1REF=0), 否则为有效电平(OC1REF=1)。

//111: PWM 模式 2- 在向上计数时,一旦 TIM2\_CNT<TIM2\_CCR1 时通道 1 为无效电平,否则为有效电平;在向下计数时,一旦 TIM2\_CNT>TIM2\_CCR1 时通道 1 为有效电平,否则为无效电平。

//注 1: 一旦 LOCK 级别设为 3(TIM2\_BKR 寄存器中的 LOCK 位)并且 CC1S=00(该 通道配置成输出)则该位不能被修改。

//注 2: 在 PWM 模式 1 或 PWM 模式 2 中, 只有当比较结果改变了或在输出比较模式中从冻结模式切换到 PWM 模式时, OC1REF 电平才改变。(参考 17.5.7PWM 模式)

//注 3: 在有互补输出的通道上,这些位是预装载的。如果 TIM2\_CR2 寄存器的 CCPC=1, OCM 位只有在 COM 事件发生时,才从预装载位取新值。

//BIT3: 输出比较 1 预装载使能

//0: 禁止 TIM2\_CCR1 寄存器的预装载功能,可随时写入 TIM2\_CCR1 寄存器,并且新写入的数值立即起作用。

//1: 开启 TIM2\_CCR1 寄存器的预装载功能,读写操作仅对预装载寄存器操作,TIM2\_CCR1 的预装载值在更新事件到来时被加载至当前寄存器中。

//注 1: 一旦 LOCK 级别设为 3(TIM2\_BKR 寄存器中的 LOCK 位)并且 CC1S=00(该通道配置成输出)则该位不能被修改。

//注 2: 为了操作正确,在 PWM 模式下必须使能预装载功能。但在单脉冲模式下 (TIM2\_CR1 寄存器的 OPM=1),它不是必须的。

//BIT2: 输出比较 1 快速使能,该位用于加快 CC 输出对触发输入事件的响应。

//0: 根据计数器与 CCR1 的值, CC1 正常操作,即使触发器是打开的。当触发器的输入有一个有效沿时,激活 CC1 输出的最小延时为 5 个时钟周期。

//1:输入到触发器的有效沿的作用就象发生了一次比较匹配。因此,OC 被设置为比较电平而与比较结果无关。采样触发器的有效沿和 CC1 输出间的延时被缩短为 3 个时钟周期。

//OCFE 只在通道被配置成 PWM1 或 PWM2 模式时起作用。

//BIT1~BIT0: 捕获/比较 1 选择。这 2 位定义通道的方向(输入/输出),及输入脚的选择:

//00: CC1 通道被配置为输出;

//01: CC1 通道被配置为输入, IC1 映射在 TI1FP1 上;



//10: CC1 通道被配置为输入, IC1 映射在 TI2FP1 上;

//11: CC1 通道被配置为输入, IC1 映射在 TRC 上。此模式仅工作在内部触发器输入被选中时(由

//TIM2 SMCR 寄存器的 TS 位选择)。

//注: CC1S 仅在通道关闭时(TIM2 CCER1 寄存器的 CC1E=0)才是可写的。

TIM2CCMR2 =0B01101000;//CC2 通道被配置为输出

TIM2CCMR3 = 0B00000000;

TIM2CCER1 =0B00110011; //比较 2 互补输出使能, 低电平有效; 比较器 1 输出使能, 低电平有效

//BIT5: 输入捕获/比较 2 输出极性。参考 CC1P 的描述。

//BIT4: 输入捕获/比较 2 输出使能。参考 CC1E 的描述。

//BIT1: 输入捕获/比较 1 输出极性 CC1 通道配置为输出:

//0: OC1 高电平有效;

//1: OC1 低电平有效。

//CC1 通道配置为触发(参考图 61):

//0: 触发发生在 TI1F 的高电平或上升沿;

//1: 触发发生在 TI1F 的低电平或下降沿。

//CC1 通道配置为输入(参考图 61):

//0: 捕捉发生在 TI1F 的高电平或上升沿;

//1: 捕捉发生在 TI1F 的低电平或下降沿。

//注 1: 一旦 LOCK 级别(TIM2\_BKR 寄存器中的 LCCK 位)设为 3 或 2,则该位不能被修改。

//注 2: 对于有互补输出的通道,该位是预装载的。如果 CCPC=1 (TIM2\_CR2 寄存器),只有在

//COM 事件发生时, CC1P 位才从预装载位中取新值。

//BIT0: 输入捕获/比较 1 输出使能

//CC1 通道配置为输出:

//0: 关闭一 OC1 禁止输出,因此 OC1 的输出电平依赖于 MOE、OSSI、OSSR、OIS1、OIS1N 和 CC1NE 位的值。

//1: 开启一 OC1 信号输出到对应的输出引脚,其输出电平依赖于 MOE、OSSI、

OSSR 、 OIS1 、 OIS1N 和 CC1NE 位 的 值 CC1 通道配置为输入:

//该位决定了计数器的值是否能捕获入 TIM2 CCR1 寄存器。

//0: 捕获禁止;

//0: 捕获使能。

//注:对于有互补输出的通道,该位是预装载的。如果 CCPC=1(TIM2\_CR2 寄存器),只有在

//COM 事件发生时, CC1E 位才从预装载位中取新值。



```
TIM2CCER2 = 0B00000000;
   TIM2CNTRH =0B00000000;//TIM2 计数器
   TIM2CNTRL =0B00000000;
                          //自动重载,周期
   TIM2ARRH = 0x03;
   TIM2ARRL =0xe8;
   TIM2CCR1H = 0x01;
                          //PWM 脉宽
   TIM2CCR1L = 0xf4;
   TIM2CCR2H = 0x01;
   TIM2CCR2L =0xf4;
   TIM2CCR3H = 0B00000000;
   TIM2CCR3L = 0B00000000;
   函数名: main
   功能:
           主函数
           无
   输入:
   输出:
           无
void main(void)
                          //系统初始化
   POWER_INITIAL();
   Time2Initial();
   while(1)
       NOP();
```



Fremont Micro Devices (SZ) Limited

#5-8, 10/F, Changhong Building, Ke-Ji Nan 12 Road, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong 518057

Tel: (86 755) 86117811 Fax: (86 755) 86117810

Fremont Micro Devices (Hong Kong) Limited

#16, 16/F, Blk B, Veristrong Industrial Centre, 34-36 Au Pui Wan Street, Fotan, Shatin, Hong Kong

Tel: (852) 27811186 Fax: (852) 27811144

Fremont Micro Devices (USA), Inc.

42982 Osgood Road Fremont, CA 94539

Tel: (1-510) 668-1321 Fax: (1-510) 226-9918

Web Site: <a href="http://www.fremontmicro.com/">http://www.fremontmicro.com/</a>

\* Information furnished is believed to be accurate and reliable. However, Fremont Micro Devices, Incorporated (BVI) assumes no responsibility for the consequences of use of such information or for any infringement of patents of other rights of third parties which may result from its use. No license is granted by implication or otherwise under any patent rights of Fremont Micro Devices, Incorporated (BVI). Specifications mentioned in this publication are subject to change without notice. This publication supersedes and replaces all information previously supplied. Fremont Micro Devices, Incorporated (BVI) products are not authorized for use as critical components in life support devices or systems without express written approval of Fremont Micro Devices, Incorporated (BVI). The FMD logo is a registered trademark of Fremont Micro Devices, Incorporated (BVI). All other names are the property of their respective own.