1. +Six step control
   1. Force control 구현
   2. 전압 센싱 및 zero crossing 구현
   3. 1 shunt 로
   4. Zero crossing 보상한 홀센서 찾기
      1. Zero crossing falling과 rising 시간동안 갯수 확인하기
      2. 홀센서 변경되기 전까지 시간 확인
      3. Zero crossing falling과 rising capture module 모드 구현
   5. 전류 제어기 구현(PI 제어기 1개)
   6. 속도 제어기 구현(PI 제어기 1개)
2. FOC 제어
   1. Force control 구현
   2. 2 shunt이용해서 전류 계측
   3. Observer 구현
   4. DQ 제어 구현