

אנליזה נומרית: מצגת מלווה 13

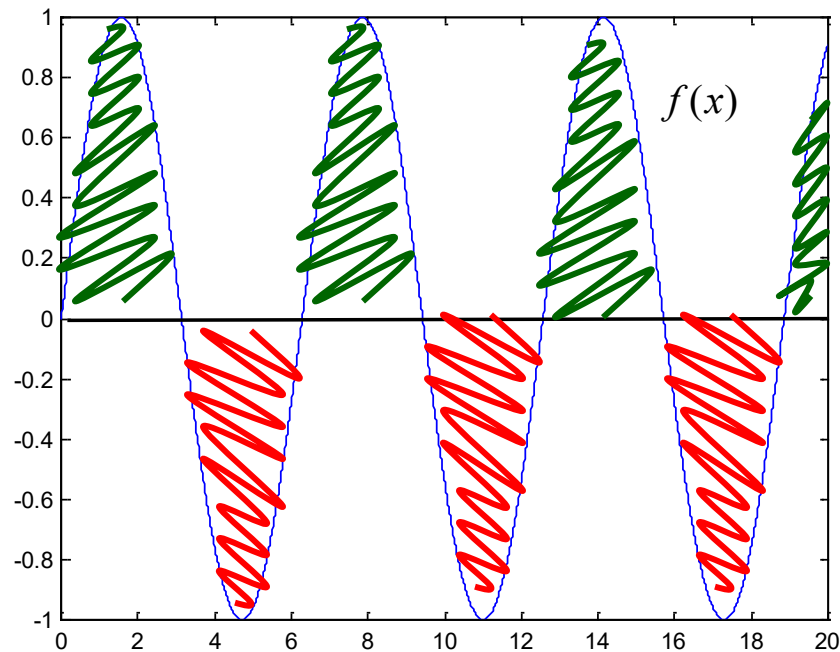
Numerical Integration:

Part a. Trapezoidal Method

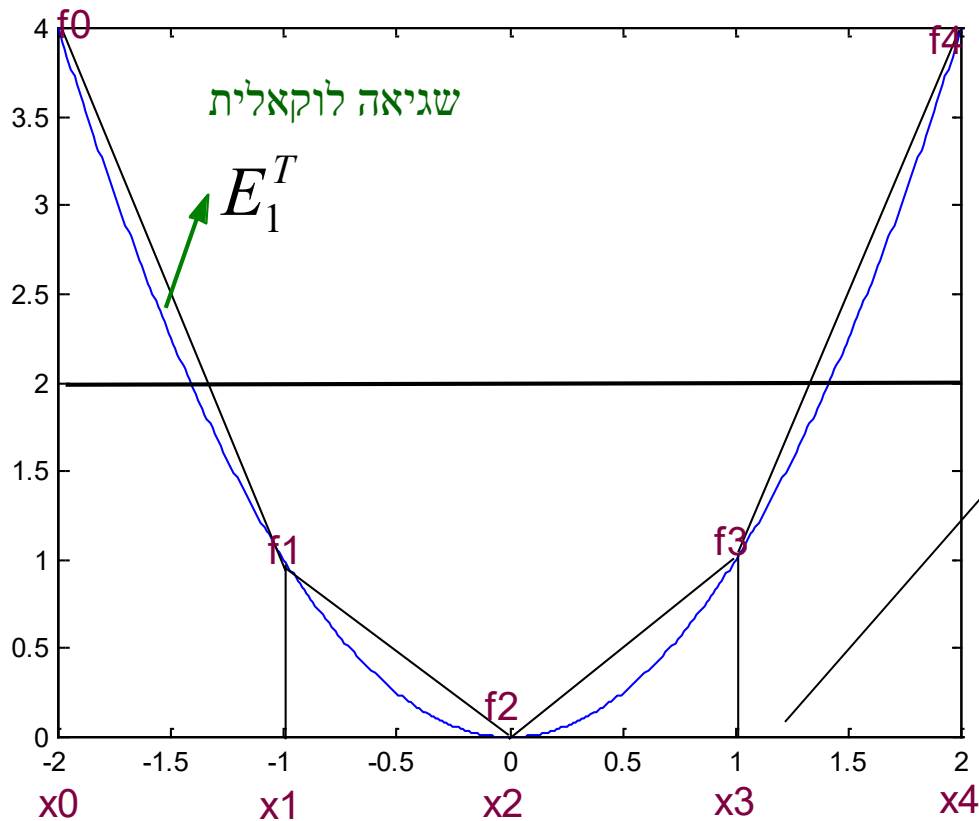
אינטגרציה נומרית

$$\int_a^b f(x) dx$$

מטרה: חישוב קירוב נומרי לאינטגרל המסוים ("שטח")



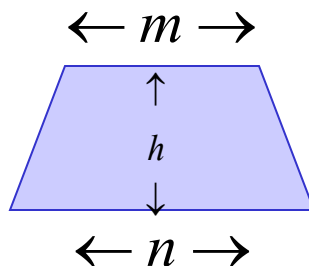
שיטת הטרפז - הרעיון הכללי



מחלקים את הקטע $[a, b]$ ל- n תתי קטעים שווים באורכם (אורך כל קטע $h = \frac{b-a}{n}$), ומסכמים את "שטחי" הטרפזים בכל תתי הקטעים. סכום זה מהווה קירוב לאינטגרל המסוים $\int_a^b f(x)dx$.

שיטת הטרפז בקטע - נוסחאות לוקאליות

$$s = \frac{(m+n) \cdot h}{2}$$



תזכורת:

שטח טרפז

נתבונן בתת הקטע הראשון $[x_0, x_1]$ ונסמן $f(x_0) = f_0, f(x_1) = f_1$

אזי קירוב הטרפז הלוקאלי לאינטגרל המסוים $\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx$ נתון ע"י:

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx \cong T_1[f, x_0, x_1] = \frac{h}{2} [f(x_0) + f(x_1)] = \frac{h}{2} [f_0 + f_1]$$

זוהי נוסחת הטרפז הלוקאלית המתאימה לפונקציה $f(x)$ בתת הקטע הראשון $[x_0, x_1]$.

שיטת הטרפז - נוסחאות לוקאליות, המשך

באופן כללי, אם נתייחס לתת קטע כללי $[x_k, x_{k+1}] = [x_k, x_k + h]$

$$\text{ונסמן } f(x_k) = f_k, f(x_{k+1}) = f_{k+1}$$

אזי קירוב הטרפז הלוקאלי לאינטגרל המסוים $\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx$

בתת הקטע הכללי $[x_k, x_{k+1}] = [x_k, x_k + h]$ נתון ע"י:

$$T_1[f; x_k, x_{k+1}] = \frac{h}{2} [f(x_k) + f(x_{k+1})] = \frac{h}{2} [f_k + f_{k+1}]$$

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx \cong T_1[f; x_k, x_{k+1}]$$

שיטת הטרפז - נוסחאות לוקאליות, המשך

הערה:

למעשה, הקירוב שאנו מחשבים הוא האינטגרל של האינטרפולטור הלינארי המתאים $L_1(x)$ לפונקציה $f(x)$ בקטע $[x_k, x_{k+1}]$.

$$T_1 = T_1[f; x_k, x_{k+1}] = \int_{x_k}^{x_{k+1}} L_1(x) dx \quad \text{כלומר}$$

נוסחת הטרפז הגלובלית

כאמור, על מנת לחשב קירוב לאינטגרל המסוים $\int_a^b f(x)dx$ נחלק את $[a,b]$

ל- n קטעים באורך שווה $h = \frac{b-a}{n}$ באמצעות $n+1$ נקודות החלוקה

$$(x_{k+1} = x_k + h, k = 0, \dots, n-1) \quad a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

$$f(x_k) = f_k, \quad k = 0, 1, \dots, n \quad \text{נסמן}$$

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{a=x_0}^{x_1} f(x)dx + \int_{x_1}^{x_2} f(x)dx + \dots + \int_{x_{n-1}}^{x_n=b} f(x)dx \quad \text{מתכונות אינטגרל מסוים נקבל:}$$

קירוב הטרפז הגלובלי $T_n[f; a, b]$ לאינטגרל $\int_a^b f(x)dx$ מוגדר כסכום קירובי הטרפז הלוקליים בכל תת קטע, כלומר:

$$T_n[f; a, b] = T_1[f; x_0, x_1] + T_1[f; x_1, x_2] + \dots + T_1[f; x_{n-1}, x_n]$$

נוסחת הטרפז הגלובלית, המשך

כאמור, בכל תת קטע $[x_k, x_{k+1}]$, $k = 0, 1, \dots, n-1$ משתמשים בנוסחת הטרפז הלוקאלית המתאימה ומקבלים:

$$T_n[f; a, b] = \left[\frac{h}{2}(f_0 + f_1) \right] + \left[\frac{h}{2}(f_1 + f_2) \right] + \dots + \left[\frac{h}{2}(f_{n-2} + f_{n-1}) \right] + \left[\frac{h}{2}(f_{n-1} + f_n) \right]$$

ובאופן שקול:

$$T_n[f; a, b] = \frac{h}{2} \cdot [f_0 + 2f_1 + 2f_2 + \dots + 2f_{n-1} + f_n] = \frac{h}{2} \cdot \left[f_0 + 2 \cdot \sum_{k=1}^{n-1} f_k + f_n \right]$$

$$\int_a^b f(x) dx \cong T_n[f; a, b]$$

$$h = \frac{b-a}{n}$$

שיטת הטרפז-דוגמא 1

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx \text{ נתון האינטגרל}$$

$$I = \ln 2 = 0.69314718... \text{ שערך המדויק הוא}$$

חשבו קירובים ל- I ע"י קירובי הטרפז T_1, T_2, T_3, T_4 .

פתרון דוגמא 1 - שיטת הטרפז

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx = \ln 2 = 0.69314718... \quad \text{נתון}$$

□ חישוב הקירוב T_1

- במקרה זה $n = 1$ ואין חלוקה פנימית של קטע האינטגרציה $[a,b] = [0,1]$ ולכן נתבסס על נקודות הקצה בלבד $x_0 = a = 0, x_1 = b = 1$ ו- $h = 1$.
 - נחשב ערך הפונקציה $f(x) = \frac{1}{x+1}$ בנק' החלוקה: $f_0 = f(0) = 1, f_1 = f(1) = \frac{1}{2}$
 - קירוב הטרפז המתאים יהיה (מבוסס על טרפז אחד)
- $$T_1 = \frac{h}{2} \cdot [f_0 + f_1] = \frac{1}{2} \cdot \left[1 + \frac{1}{2} \right] = \frac{3}{4} = 0.75$$

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx = \ln 2 = 0.69314718...$$

פתרון דוגמא 1- המשך

□ חישוב הקירוב T_2

• במקרה זה $n = 2$ ויש חלוקה פנימית של קטע האינטגרציה $[a,b] = [0,1]$

לשני תתי קטעים שכ"א באורך $h = \frac{1}{2}$ ולכן נתבסס על 3 נקודות החלוקה

$$x_0 = 0, x_1 = \frac{1}{2}, x_2 = 1$$

• נחשב ערך הפונקציה $f(x) = \frac{1}{x+1}$ בנק' החלוקה:

$$f_0 = f(0) = 1, f_1 = f\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{2}{3}, f_2 = f(1) = \frac{1}{2}$$

• קירוב הטרפז המתאים יהיה (מבוסס על 2 טרפזים)

$$T_2 = \frac{h}{2} \cdot [f_0 + 2f_1 + f_2] = \frac{1}{4} \cdot \left[1 + 2 \cdot \frac{2}{3} + \frac{1}{2}\right] = \frac{17}{24} = 0.70833 \dots$$

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx = \ln 2 = 0.69314718...$$

פתרון דוגמא 1- המשך

□ חישוב הקירוב T_3

• במקרה זה $n = 3$ ויש חלוקה פנימית של קטע האינטגרציה $[a,b] = [0,1]$

לשלושה תתי קטעים שכ"א באורך $h = \frac{1}{3}$ ולכן נתבסס על 4 נקודות החלוקה

$$x_0 = 0, x_1 = \frac{1}{3}, x_2 = \frac{2}{3}, x_3 = 1$$

• נחשב ערך הפונקציה $f(x) = \frac{1}{x+1}$ בנק' החלוקה:

$$f_0 = f(0) = 1, f_1 = f\left(\frac{1}{3}\right) = \frac{3}{4}, f_2 = f\left(\frac{2}{3}\right) = \frac{3}{5}, f_3 = f(1) = \frac{1}{2}$$

• קירוב הטרפז המתאים יהיה (מבוסס על 3 טרפזים)

$$T_3 = \frac{h}{2} \cdot [f_0 + 2f_1 + 2f_2 + f_3] = \frac{1}{6} \cdot \left[1 + 2 \cdot \frac{3}{4} + 2 \cdot \frac{3}{5} + \frac{1}{2} \right] = \frac{7}{10} = 0.70$$

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx = \ln 2 = 0.69314718...$$

פתרון דוגמא 1- המשך

□ חישוב הקירוב T_4

- במקרה זה $n = 4$ ויש חלוקה פנימית של קטע האינטגרציה $[a,b] = [0,1]$ לארבעה תתי קטעים שכ"א באורך $h = \frac{1}{4}$ ולכן נתבסס על 5 נקודות החלוקה
- $x_0 = 0, x_1 = \frac{1}{4}, x_2 = \frac{1}{2}, x_3 = \frac{3}{4}, x_4 = 1$
- נחשב ערך הפונקציה $f(x) = \frac{1}{x+1}$ בנק' החלוקה:
- $f_0 = f(0) = 1, f_1 = f\left(\frac{1}{4}\right) = \frac{4}{5}, f_2 = f\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{2}{3}, f_3 = f\left(\frac{3}{4}\right) = \frac{4}{7}, f_4 = f(1) = \frac{1}{2}$
- קירוב הטרפז המתאים יהיה (מבוסס על 4 טרפזים)

$$T_4 = \frac{h}{2} \cdot [f_0 + 2f_1 + 2f_2 + 2f_3 + f_4] =$$

$$= \frac{1}{8} \cdot \left[1 + 2 \cdot \frac{4}{5} + 2 \cdot \frac{2}{3} + 2 \cdot \frac{4}{7} + \frac{1}{2} \right] = \frac{1171}{1680} = 0.6970238095 \dots$$

שגיאה לוקאלית של נוסחת הטרפז

בלי הגבלת הכלליות נתייחס באופן לוקלי לתת הקטע הראשון $[a, a + h]$.

$$E_1^T[f; a, a + h] = \underbrace{\int_a^{a+h} f(x) dx}_{\text{ערך מדויק}} - \underbrace{T_1[f; a, a + h]}_{\text{קירוב הטרפז בקטע}}$$

שגיאת הקירוב בתת קטע זה מוגדרת ע"י

טענה: אם $f(x)$ בעלת נגזרת שניה רציפה בתת הקטע $[a, a + h]$ אזי קיימת נקודת ביניים $a < \eta < a + h$ שעבורה השגיאה הלוקלית בתת בקטע נתונה ע"י:

$$(1) \quad E_1^T = E_1^T[f; a, a + h] = -\frac{1}{12} f''(\eta) \cdot h^3$$

הוכחת הטענה בדבר שגיאה לוקאלית-משפטי עזר

משפט ערך הביניים האינטגרלי:

אם $f(x)$ רציפה בקטע $[a,b]$ אז קיימת נקודת ביניים $a < c < b$ כך ש-:

$$\int_a^b f(x)dx = f(c) \cdot (b-a)$$

הכללה: אם $f(x), g(x)$ רציפות בקטע $[a,b]$ ו- $g(x)$ לא משנה סימן בקטע אז קיימת נקודת ביניים $a < c < b$ כך ש-:

$$\int_a^b f(x) \cdot g(x)dx = f(c) \cdot \int_a^b g(x)dx$$

הערה: עבור $g(x) \equiv 1$ נקבל את משפט ערך הביניים האינטגרלי.

הוכחת הטענה בדבר שגיאה לוקאלית

כיוון שנוסחת הטרפז הלוקאלית מבוססת על אינטרפולציה לינארית

בקטע $[x_0, x_1] = [a, a+h]$, נוכל להשתמש בנוסחת השגיאה של האינטרפולציה הלינארית:

$$f(x) - L_1(x) = \frac{f''(\alpha)}{2!} (x - x_0)(x - x_1), \quad x_0 < \alpha = \alpha(x) < x_1$$

$$E_1^T = \underbrace{\int_a^{a+h} f(x) dx}_I - \underbrace{\int_a^{a+h} L_1(x) dx}_{T_1} = \int_a^{a+h} [f(x) - L_1(x)] dx = \quad \text{ולרשום:}$$

$$= \int_a^{a+h} \frac{f''(\alpha)}{2!} \underbrace{(x-a)(x-a-h)}_{g(x) \leq 0, \quad \forall x \in [a, a+h]} dx, \quad a < \alpha = \alpha(x) < a+h$$

לפי שגיאת
האינטרפולציה

הוכחת הטענה בדבר שגיאה לוקאלית, המשך

נמשיך...

$$\text{לפי מ.ערך הביניים המוכלל} = \frac{f''(\eta)}{2!} \cdot \int_a^{a+h} (x-a)(x-a-h)dx = , a < \eta < a+h$$

$$\text{הצבה} \quad \Downarrow_{z=x-a} \quad \frac{f''(\eta)}{2!} \cdot \int_0^h \underbrace{z(z-h)}_{z^2-hz} dz = \frac{f''(\eta)}{2!} \underbrace{\left[\frac{z^3}{3} - h \frac{z^2}{2} \right]_0^h}_{=-\frac{1}{6}h^3}$$

$$= -\frac{1}{12} f''(\eta) \cdot h^3 , a < \eta < a+h$$



שגיאת גלובלית של שיטת הטרפז

$$\square \text{ שגיאת הקירוב הגלובלית מוגדרת ע"י } E_n^T[f; a, b] = \int_a^b f(x) dx - T_n[f; a, b]$$

\square כיוון שקירוב טרפז גלובלי מוגדר כסכום של n קירובי טרפז לוקליים אז השגיאה הגלובלית תוגדר בהתאמה כסכום n השגיאות הלוקליות (השגיאה המצטברת בקטע), כלומר:

$$E_n^T = \sum_{k=1}^n E_1^T[f; x_{k-1}, x_k]$$

טענה:

אם $f(x) \in C^2[a, b]$ אזי קיימת נקודת ביניים $a < \xi < b$ שעבורה שגיאת הטרפז הגלובלית בקטע נתונה ע"י:

$$(2) \quad E_n^T = E_n^T[f; a, b] = -\frac{1}{12} \cdot \frac{(b-a)^3}{n^2} \cdot f''(\xi)$$

הוכחת הטענה בדבר שגיאת טרפז גלובלית

נניח את הנוסחה שקיבלנו עבור שגיאה לוקאלית לכל תת קטע:

$$(2) \quad \begin{aligned} E_1^T[f; x_0, x_1] &= -\frac{1}{12} h^3 \cdot f''(r_1) & x_0 < r_1 < x_1 \\ E_1^T[f; x_1, x_2] &= -\frac{1}{12} h^3 \cdot f''(r_2) & x_1 < r_2 < x_2 \\ &\vdots \\ E_1^T[f; x_{n-1}, x_n] &= -\frac{1}{12} h^3 \cdot f''(r_n) & x_{n-1} < r_n < x_n \end{aligned}$$

$$E_n^T = E_1^T[f; x_0, x_1] + E_1^T[f; x_1, x_2] + \cdots + E_1^T[f; x_{n-1}, x_n] \quad \text{כאשר:}$$

שגיאה גלובלית של נוסחת הטרפז, המשך הוכחה

$$(3) \quad E_n^T = -\frac{1}{12} \cdot h^3 \cdot \sum_{k=1}^n f''(r_k) = -\frac{1}{12} \cdot h^3 \cdot \left(n \cdot \frac{\sum_{k=1}^n f''(r_k)}{n} \right) \quad \square \text{ נסכם ונקבל:}$$

$$\{f''(r_k)\}_{k=1}^n \quad \text{הנו ממוצע חשבוני של הערכים} \quad \boxed{\frac{\sum_{k=1}^n f''(r_k)}{n}} \quad \square \text{ הביטוי}$$

ולכן נמצא בין הערך המינימלי והמקסימלי בקבוצה אשר בעצמם חסומים
ע"י ערך מינימלי ומקסימלי בקטע

$$\boxed{\min_{a \leq x \leq b} f''(x) \leq \frac{\sum_{k=1}^n f''(r_k)}{n} \leq \max_{a \leq x \leq b} f''(x)} \quad \square \text{ בפרט,}$$

שגיאה גלובלית של נוסחת הטרפז, המשך הוכחה

$$\square \text{ לכן קיימת נקודה } a < \xi < b \text{ כך ש-} \quad (4) \quad \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^n f''(r_k) = f''(\xi)$$

$$\square \text{ מ- (3) ו- (4) נקבל } E_n^T = -\frac{1}{12} \cdot h^3 \cdot n \cdot f''(\xi)$$

$$\text{ובאופן שקול,} \quad E_n^T = -\frac{1}{12} \cdot \frac{(b-a)^3}{n^2} \cdot f''(\xi), \quad a < \xi < b$$



מסקנות והערות לגבי נוסחת שגיאה

גלובלית של שיטת הטרפז

א. $E_n^T = O\left(\frac{1}{n^2}\right)$ (סדר גודל של השגיאה)

ב. נוסחת הטרפז הגלובלית מדויקת עבור כל פולינום ממעלה $1 \geq$ (כי אז $E_n^T \equiv 0$)

ג. שגיאת הטרפז ניתנת לחישוב עבור כל פולינום ממעלה 2.

ד. אם בקטע $[a,b]$ הפונקציה $f(x)$ קמורה ($f''(x) > 0$) אז $\int_a^b f(x)dx < T_n$
אם בקטע $[a,b]$ הפונקציה $f(x)$ קעורה ($f''(x) < 0$) אז $\int_a^b f(x)dx > T_n$

ה. למעט המקרים שהוזכרו לעיל, נוסחת השגיאה היא בעלת אופי תיאורטי בלבד, כיוון שערכה של הנקודה ξ לא ידוע, לכן בדרך כלל נחשב את חסם השגיאה (כמו באינטרפולציה). נציג כעת את ההערכה לשגיאה מוחלטת.

חסם לשגיאה מוחלטת

של שיטת הטרפז הגלובלית

עבור חלוקה של הקטע $[a,b]$ ל- n תתי קטעים שווי אורך.

$$M_2 = \max_{a \leq x \leq b} |f''(x)| \quad \text{נסמן:}$$

אזי חסם לשגיאה מוחלטת בשיטת הטרפז הגלובלית בקטע $[a,b]$ הינו

$$|E_n^T| \leq \frac{1}{12} \cdot \frac{(b-a)^3}{n^2} \cdot M_2$$

שיטת הטרפז-דוגמא 2

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx \text{ נתון האינטגרל}$$

שערכו המדויק הוא $I = \ln 2 = 0.69314718\dots$

איזה קירוב טרפז T_n נדרש לחשב על מנת למצוא ערך מקורב לאינטגרל הנתון שיבטיח רמת דיוק של $\varepsilon = 10^{-7}$?

פתרון דוגמא 2

$$I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx = \ln 2 = 0.69314718... \quad \text{נתון}$$

□ בשלב ראשון נמצא חסם לשגיאת הטרפז המוחלטת $|E_n^T|$ באמצעות הנוסחה

$$\boxed{|E_n^T| \leq \frac{1}{12} \cdot \frac{(b-a)^3}{n^2} \cdot M_2, \quad M_2 = \max_{a \leq x \leq b} |f''(x)|}$$

$$f(x) = \frac{1}{x+1} \Rightarrow |f''(x)| = \frac{2}{(x+1)^3} \text{ is decreasing monotonic} \Rightarrow M_2 = \max_{0 \leq x \leq 1} |f''(x)| = |f''(0)| = 2$$

$$\Rightarrow |E_n^T| \leq \frac{1}{12n^2} \cdot 2 = \frac{1}{6n^2}$$

$$|E_n^T| \leq \frac{1}{6n^2} \leq 10^{-7} \quad \square \text{ בשלב השני נפתור את אי השוויון}$$

$$\frac{1}{6n^2} \leq 10^{-7} \Rightarrow n \geq \sqrt{\frac{10^7}{6}} \cong 1290.99 \Rightarrow n = 1291 \Rightarrow T_n = T_{1291}$$

שיטת הטרפז- דוגמא 3

נתון האינטגרל $I = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx$ ויהי T_n קירוב הטרפז הגלובלי המתאים הוכיחו או הפריכו: לכל $n \in \mathbb{N}$ מתקיים $I - T_n > 0$.

פתרון: נזכור כי $I - T_n = \int_0^1 \frac{1}{x+1} dx - T_n = E_n^T[f; a, b]$ ולכן ניתן לבדוק באופן שקול האם $E_n^T[f; a, b] > 0$.

לשם כך נשתמש בנוסחת השגיאה בפועל (ולא בנוסחת חסם לשגיאה מוחלטת!)

$$E_n^T[f; a, b] = -\frac{1}{12} \cdot \frac{(b-a)^3}{n^2} \cdot f''(\xi); \quad a < \xi < b$$

$$f(x) = \frac{1}{x+1} \Rightarrow f''(x) = \frac{2}{(x+1)^3} \Rightarrow f''(\xi) = \frac{2}{(\xi+1)^3} \underset{0 < \xi < 1}{>} 0$$

$$\Rightarrow E_n^T = -\frac{1}{12} \cdot \underset{<0}{\frac{1}{n^2}} \cdot \underset{>0}{f''(\xi)} < 0 \Rightarrow I - T_n < 0 \quad \Rightarrow \quad \text{הטענה לא נכונה}$$