## **Momentum**

momentum采用上一步的惯性减少陷入local minmum和saddle point的概率。

Movement 
$$m{m^2}$$
 =  $\lambda m{m^1} - \eta m{g^1}$   
Move to  $m{ heta^2} = m{ heta^1} + m{m^2}$ 

m为上一步的移动方向,g为模型计算出的梯度。

Momentum 1