데이터 처리를 위한 Python 프로그래밍 입문

11강. 객체지향 프로그래밍

ERICA 2018-2

강의 내용

- ▶ 개요
- ▶ 객체지향 프로그래밍

개요

- ▶ 객체 지향 프로그래밍 언어
 - (Object Oriented Programming Language)
 - ▶ 객체를 우선적으로 생각하여 프로그래밍
- ▶ 클래스 기반 객체 지향 프로그래밍 언어
 - ► (Class based ~)
 - ▶ 클래스 기반으로 객체 만듦
- ▶ 파이썬 이외 다른 프로그래밍 언어들
 - ▶ 자바스크립트, PHP, C++, 스칼라 등

객체지향 프로그래밍(1/9)

- ▶ 클래스 (Class)
 - ▶ 타입, 실체가 없는 개념
 - ▶ 클래스의 모양과 생성

```
class 클래스명:
# 이 부분에 관련 코드 구현
```

▶ 현실 세계의 사물을 컴퓨터 안에서 구현하려고 고안된 개념

객체지향 프로그래밍(2/9)

- ▶ 메소드 (Method)
 - ▶ 클래스 안에서 구현된 함수
 - ▶ 메소드의 모양과 생성

```
class 클래스명:
def upSpeed(self, value):
self.speed = value
```

- ▶ self는 클래스 자신을 말한다.
- ▶ upSpeed() 메소드의 매개변수는 value 하나뿐이다.

객체지향 프로그래밍(3/9)

- ▶ 인스턴스 (Instance)
 - ▶ 실제 객체가 생성
 - ▶ 자동차 세 대의 인스턴스 생성 코드

```
myCar1 = Car()
myCar2 = Car()
myCar3 = Car()
```

▶ 인스턴스를 객체라고도 한다.

객체지향 프로그래밍(4/9)

▶ 클래스의 작동 구현

```
## 클래스 선언 부분 ##
class Car :
   color = ""
   speed = 0
   def upSpeed(self, value) :
       self.speed += value
## 메인 코드 부분 ##
myCar1 = Car()
myCar1.color = "빨강"
myCar1.speed = 0
myCar2 = Car()
myCar2.color = "파랑"
mvCar2.speed = 0
myCar1.upSpeed(30)
print("자동차1의 색상은 %s이며, 현재 속도는 %dkm입니다."
                                                        실행결과
     % (myCar1.color, myCar1.speed))
myCar2.upSpeed(60)
                                                     자동차1의 색상은 빨강이며, 현재 속도는 30km입니다.
자동차2의 색상은 파랑이며, 현재 속도는 60km입니다.
print("자동차2의 색상은 %s이며, 현재 속도는 %dkm입니다.
     % (myCar2.color, myCar2.speed))
                                                    >>>
```

객체지향 프로그래밍(5/9)

- ▶ 생성자 (Constructor)
 - ▶ 인스턴스를 생성하면서 필드값을 초기화시키는 함수
 - ▶ 생성자의 기본 형태

```
class 클래스명:

def __init__(self):

# 이 부분에 초기화할 코드 입력
```

▶ 언더바가 2개 붙은 것은 파이썬에서 예약해 놓은 것이다.

객체지향 프로그래밍(6/9)

▶ 생성자 작동 구현

```
## 클래스 정의 부분 ##
class Car :
     name = ""
     speed = 0
     def __init__(self, name, speed):
          self.name = name
           self.speed = speed
     def getName(self) :
          return self.name
     def getSpeed(self) :
           return self.speed
## 메인 코드 부분 ##
car1 = Car("빨강", 0)
car2 = Car("파랑", 30)
print("자동차1의 색상은 %s이며, 현재 속도는
% (car1.getName(), car1.getSpeed()))
print("자동차2의 색상은 %s이며, 현재 속도는
% (car2.getName(), car2.getSpeed()))
                                                            %d입니다."
                                                                            ▶ 실행결과
                                                            %d입니다."
                                                                          │자동차1의 색상은 빨강이며, 현재 속도는 0입니다.
│자동차2의 색상은 파랑이며, 현재 속도는 30입니다
```

객체지향 프로그래밍(7/9)

- ▶ 상속(Inheritance)의 개념
 - ▶ 기존 클래스에 있는 필드와 메소드를 그대로 물려받은 새로운 클래스를 만드는 것
 - ▶ 상속을 구현하는 문법

```
class 서브_클래스(슈퍼_클래스):
# 이 부분에 서브 클래스의 내용 코딩
```

- ▶ 상위 클래스를 슈퍼 클래스 또는 부모 클래스라 한다.
- ▶ 하위 클래스를 서브 클래스 또는 자식 클래스라 한다.

객체지향 프로그래밍(8/9)

- ▶ 매소드 오버라이딩(Overriding)
 - ▶ 사위 클래스의 매소드를 서브 클래스에서 재정의
 - ▶ 메소드 오버라이딩 구현 코드

```
class Car:

def upSpeed(self, value):
    self.speed += value

class Truck(Car):

def upSpeed(self, value): # 서브 클래스(Truck)의 upSpeed()메소드를 다시 정의
    self.speed += value

if self.speed > 110:
    self.spee = 110
```

객체지향 프로그래밍(9/9)

▶ 상속과 메소드 오버라이딩 작동 구현

```
#클래스 정의 부분
                                                     # 메인 코드 부분
class Car:
                                                     sedan1 = Sedan()
   speed = 0
                                                     truck1 = Truck()
   def upSpeed(self, value):
                                                     print("==승용차==")
       self.speed += value
                                                     sedan1.upSpeed(200)
       print("현재 속도(슈퍼 클래스) : %d" %self.speed)|print("==트 럭==")
                                                     truck1.upSpeed(200)
class Sedan(Car):
   pass
class Truck(Car):
   def upSpeed(self, value):
                                                           ▶ 실행결과
       self. speed += value
                                                           ==승용차==
       if self.speed > 110:
                                                           현재 속도(슈퍼 클래스) : 200
==트 럭==
           self.speed = 110
                                                           현재 속도(서브 클래스): 110
       print("현재 속도(서브 클래스): %d" %self.speed)
                                                          |>>>
```

Thank you