

安全なコード移動が可能な コード生成言語の型システムの設計と実装

大石純平 亀山幸義

筑波大学 コンピュータサイエンス専攻

2017/1/27

筑波大学修論審査会

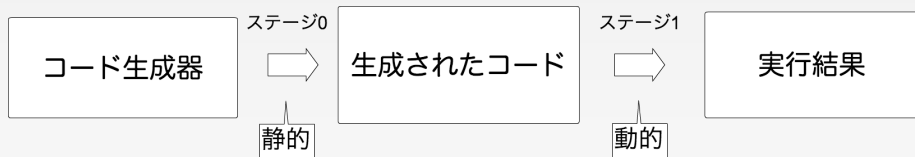
アウトライン

- ① 準備
- ② 問題点
- ③ 研究の目的, 概要
- ④ 解決策
- ⑤ まとめと今後の課題

アウトライン

- ① 準備
- ② 問題点
- ③ 研究の目的, 概要
- ④ 解決策
- ⑤ まとめと今後の課題

コード生成



- コード生成をサポートするプログラム言語 (= **コード生成言語**)

コード生成言語による記述例

コード生成器 生成されるコード

$(\underline{\text{int}} \ 3) \rightsquigarrow^* \langle 3 \rangle$

$(\underline{\text{int}} \ 3) \underline{+} (\underline{\text{int}} \ 5) \rightsquigarrow^* \langle 3 + 5 \rangle$

$\underline{\lambda}x. x \underline{+} (\underline{\text{int}} \ 3) \rightsquigarrow^* \langle \lambda x'. x' + 3 \rangle$

$\underline{\text{for}} \ x = \dots \underline{\text{to}} \dots \underline{\text{do}} \dots \rightsquigarrow^* \langle \text{for } x' = \dots \text{ to } \dots \text{ do } \dots \rangle$

コード生成言語による記述例

コード生成器 生成されるコード

$(\underline{\text{int}} \ 3) \rightsquigarrow^* \langle 3 \rangle$

$(\underline{\text{int}} \ 3) \ \underline{+} \ (\underline{\text{int}} \ 5) \rightsquigarrow^* \langle 3 + 5 \rangle$

$\underline{\lambda}x. x \ \underline{+} \ (\underline{\text{int}} \ 3) \rightsquigarrow^* \langle \lambda x'. x' + 3 \rangle$

$\underline{\text{for}} \ x = \dots \ \underline{\text{to}} \ \dots \ \underline{\text{do}} \ \dots \rightsquigarrow^* \langle \text{for } x' = \dots \ \text{to } \dots \ \text{do } \dots \rangle$

コードコンビネータ

- 下線付きの演算子
- コードを引数にとり，コードを返す

let 挿入 (コード移動) の実現方法

コード生成器

- for $x = e1$ to $e2$ do
- for $y = e3$ to $e4$ do
 set $\langle a \rangle (x, y)$ ○ cc

\rightsquigarrow^*

生成されるコード

<let $u' = cc'$ in
 for $x' = e1'$ to $e2'$ do
 for $y' = e3'$ to $e4'$ do
 $a[x', y'] \leftarrow u'$ >

let 挿入 (コード移動) の実現方法

コード生成器

- for $x = e1$ to $e2$ do
- for $y = e3$ to $e4$ do
 set $\langle a \rangle (x, y)$ ○ cc

生成されるコード

\rightsquigarrow^*

```
<let  $u' = cc'$  in  
  for  $x' = e1'$  to  $e2'$  do  
    for  $y' = e3'$  to  $e4'$  do  
       $a[x', y'] \leftarrow u'$ >
```

shift0/reset0 の導入

- のところに shift0/reset0 を用いることで、多段階 let 挿入を行う

コード生成器:

```
for  $x = e1$  to  $e2$  do  
  for  $y = e3$  to  $e4$  do  
    set  $a(x, y)$   $cc$ 
```

shift0/reset0 による let 挿入

コード生成器: **reset0** for $x = e1$ to $e2$ do
 for $y = e3$ to $e4$ do
 set $a(x, y)$ **shift0** $k \rightarrow$ let $u = cc$ in **throw** $k u$

shift0/reset0 による let 挿入

$$\text{reset0 } (E[\text{shift0 } k \rightarrow e]) \rightsquigarrow e\{k \Leftarrow E\}$$

コード生成器: **reset0** for $x = e1$ to $e2$ do

for $y = e3$ to $e4$ do

set $a(x, y)$ **shift0** $k \rightarrow$ let $u = cc$ in **throw** k u

$k \Leftarrow$ for $x = e1$ to $e2$ do

for $y = e3$ to $e4$ do

set $a(x, y)$ []

shift0/reset0 による let 挿入

$$\text{reset0 } (E[\text{shift0 } k \rightarrow e]) \rightsquigarrow e\{k \Leftarrow E\}$$

コード生成器:

$k \Leftarrow$ for $x = e1$ to $e2$ do
 for $y = e3$ to $e4$ do
 set $a(x, y)$ []

let $u = cc$ in throw k u

shift0/reset0 による let 挿入

$$\text{reset0 } (E[\text{shift0 } k \rightarrow e]) \rightsquigarrow e\{k \Leftarrow E\}$$

コード生成器:

$k \Leftarrow$ for $x = e1$ to $e2$ do
 for $y = e3$ to $e4$ do
 set $a(x, y)$ []

let $u = cc$ in throw k u

生成コード: < let $u' = cc'$ in
 for $x' = e1'$ to $e2'$ do
 for $y' = e3'$ to $e4'$ do
 $a[x', y'] \leftarrow u'$ >

shift0/reset0 による多段階 let 挿入

$$\text{reset0 } (E[\text{shift0 } k \rightarrow e]) \rightsquigarrow e\{k \Leftarrow E\}$$

コード生成器: **reset0** for $x = e1$ to $e2$ do

reset0 for $y = e3$ to $e4$ do

set $a(x, y)$ **shift0** $k_1 \rightarrow$ let $u = cc1$ in **throw** k_1 u ;

set $b(x, y)$ **shift0** $k_1 \rightarrow$ **shift0** $k_2 \rightarrow$

let $w = cc2$ in **throw** k_2 (**throw** k_1 w)

shift0/reset0 による多段階 let 挿入

$$\text{reset0 } (E[\text{shift0 } k \rightarrow e]) \rightsquigarrow e\{k \Leftarrow E\}$$

コード生成器: **reset0** for $x = e1$ to $e2$ do

reset0 for $y = e3$ to $e4$ do

set $a(x, y)$ **shift0** $k_1 \rightarrow$ let $u = cc1$ in **throw** k_1 u ;

set $b(x, y)$ **shift0** $k_1 \rightarrow$ **shift0** $k_2 \rightarrow$

let $w = cc2$ in **throw** k_2 (**throw** k_1 w)

生成コード: < **let** $w' = cc2'$ **in**

for $x' = e1'$ **to** $e2'$ **do**

let $u' = cc1'$ **in**

for $y' = e3'$ **to** $e4'$ **do**

$a[x', y'] \leftarrow u'$

$b[x', y'] \leftarrow w'$ >

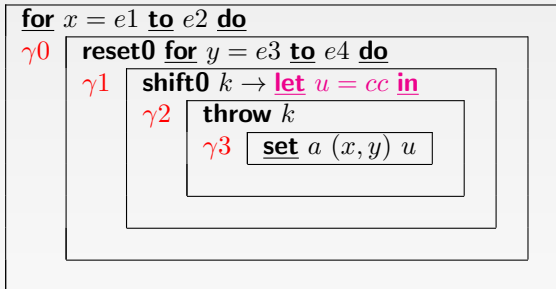
アウトライン

- ① 準備
- ② 問題点
- ③ 研究の目的, 概要
- ④ 解決策
- ⑤ まとめと今後の課題

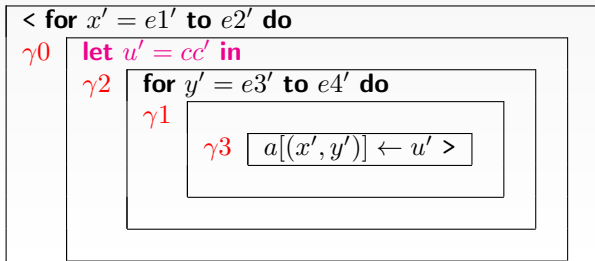
問題点

コード生成前・後でスコープの包含関係が逆転

コード生成器:



生成コード:



コード生成前・後でスコープの包含関係が逆転

for $x = e1$ **to** $e2$ **do**

γ_0 **reset0** **for** $y = e3$ **to** $e4$ **do**

γ_1 **shift0** $k \rightarrow$ **let** $u = cc$ **in**

γ_2 **throw** k

γ_3 **set** $a(x, y) u$

$$\gamma_3 \geq \gamma_2 \geq \gamma_1 \geq \gamma_0$$

< for $x' = e1'$ **to** $e2'$ **do**

γ_0 **let** $u' = cc'$ **in**

γ_2 **for** $y' = e3'$ **to** $e4'$ **do**

γ_1

γ_3 $a[(x', y')] \leftarrow u' >$

$$\gamma_3 \geq \gamma_1 \geq \gamma_2 \geq \gamma_0$$

アウトライン

- ① 準備
- ② 問題点
- ③ 研究の目的, 概要**
- ④ 解決策
- ⑤ まとめと今後の課題

研究の目的, 概要

目的

表現力と安全性を兼ね備えたコード生成言語の構築

- 表現力: 多段階 `let` 挿入等の技法を表現
- 安全性: 生成されるコードの一定の性質を静的に検査

研究の目的, 概要

目的

表現力と安全性を兼ね備えたコード生成言語の構築

- 表現力: 多段階 `let` 挿入等の技法を表現
- 安全性: 生成されるコードの一定の性質を静的に検査

概要

本研究: 簡潔で強力なコントロールオペレータに基づくコード生成体系の構築

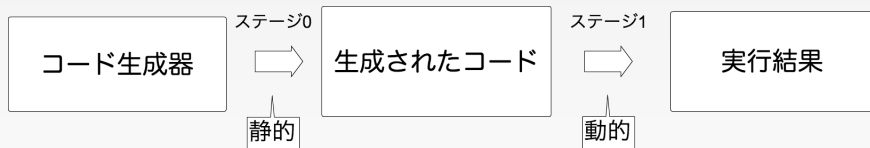
- コントロールオペレータ `shift0/reset0` を利用し, `let` 挿入などのコード生成技法を表現
- 型システムを構築して型安全性を保証

アウトライン

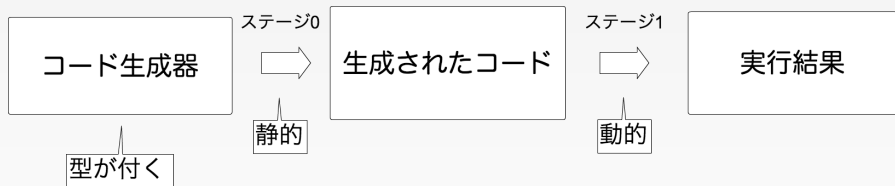
- ① 準備
- ② 問題点
- ③ 研究の目的, 概要
- ④ 解決策**
- ⑤ まとめと今後の課題

解決策

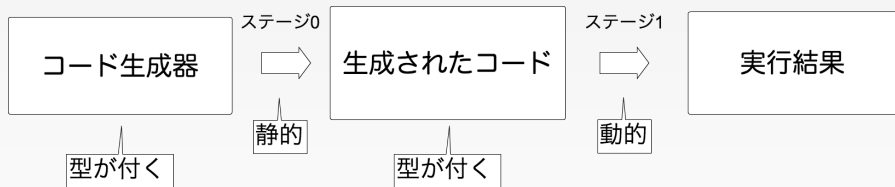
コード生成前に型付け, 生成後のコードの型安全性を保証



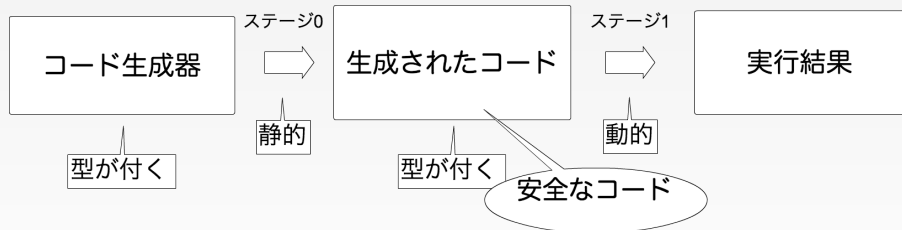
コード生成前に型付け, 生成後のコードの型安全性を保証



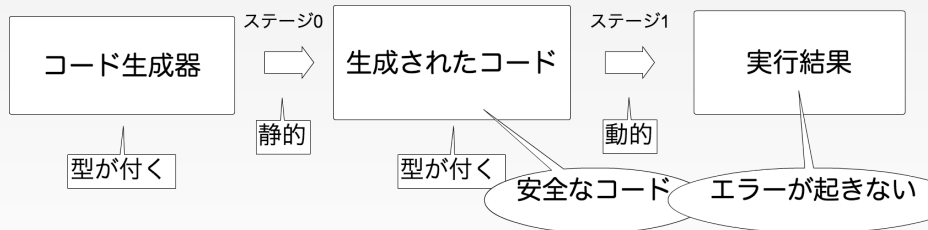
コード生成前に型付け, 生成後のコードの型安全性を保証



コード生成前に型付け, 生成後のコードの型安全性を保証



コード生成前に型付け, 生成後のコードの型安全性を保証



γ_0 **for** $x = e1$ **to** $e2$ **do**
 γ_1 **for** $y = e3$ **to** $e4$ **do**
 γ_2 **set** $a(x, y)$ cc

スコープ	使えるコード変数
γ_0	なし
γ_1	x
γ_2	x, y

$$\gamma_2 \geq \gamma_1 \geq \gamma_0$$

環境識別子 (EC) を利用したスコープ表現 [Sudo+2014]

型システムでコード変数のスコープを表現:

$$\Gamma = \gamma 2 \geq \gamma 1, x : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 1}, y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 2}$$

$\gamma 1$	$\gamma 2$
$\Gamma \vdash x : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 1} \text{ OK}$	$\Gamma \vdash x : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 2} \text{ OK}$
$\Gamma \vdash y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 1} \text{ NG}$	$\Gamma \vdash y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 2} \text{ OK}$
$\Gamma \vdash x \pm y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 1} \text{ NG}$	$\Gamma \vdash x \pm y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma 2} \text{ OK}$

環境識別子 (EC) を利用したスコープ表現 [Sudo+2014]

型システムでコード変数のスコープを表現:

$$\Gamma = \gamma_2 \geq \gamma_1, x : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_1}, y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_2}$$

γ_1	γ_2
$\Gamma \vdash x : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_1} \text{ OK}$	$\Gamma \vdash x : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_2} \text{ OK}$
$\Gamma \vdash y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_1} \text{ NG}$	$\Gamma \vdash y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_2} \text{ OK}$
$\Gamma \vdash x \pm y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_1} \text{ NG}$	$\Gamma \vdash x \pm y : \langle \mathbf{int} \rangle^{\gamma_2} \text{ OK}$

コードレベルのラムダ抽象の型付け規則で固有変数条件を利用:

$$\frac{\Gamma, \gamma_2 \geq \gamma_1, x : \langle t_1 \rangle^{\gamma_2} \vdash e : \langle t_2 \rangle^{\gamma_2}}{\Gamma \vdash \underline{\lambda}x.e : \langle t_1 \rightarrow t_2 \rangle^{\gamma_1}} \quad (\gamma_2 \text{ is eigen var})$$

環境識別子 (EC) を利用したスコープ表現

先行研究:

- 局所的なスコープをもつ破壊的変数をもつコード生成の体系に対する (型安全な) 型システムの構築
[Sudo, Kiselyov, Kameyama 2014]
- グローバルなスコープをもつ破壊的変数への拡張
[Kiselyov, Kameyama, Sudo 2016]
- コントロールオペレータには非対応

環境識別子 (EC) を利用したスコープ表現

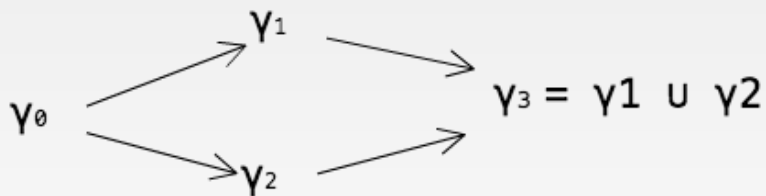
先行研究:

- 局所的なスコープをもつ破壊的変数をもつコード生成の体系に対する (型安全な) 型システムの構築
[Sudo, Kiselyov, Kameyama 2014]
- グローバルなスコープをもつ破壊的変数への拡張
[Kiselyov, Kameyama, Sudo 2016]
- コントロールオペレータには非対応

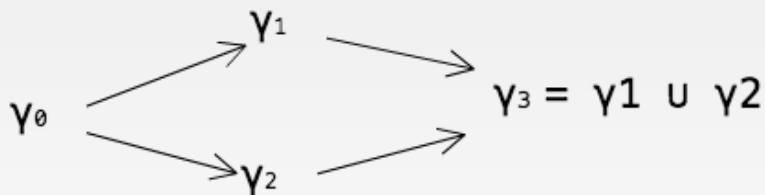
問題点:

shift0/reset0 などのコントロールオペレータは、スコープの包含関係を逆転させてしまう。

本研究の解決策

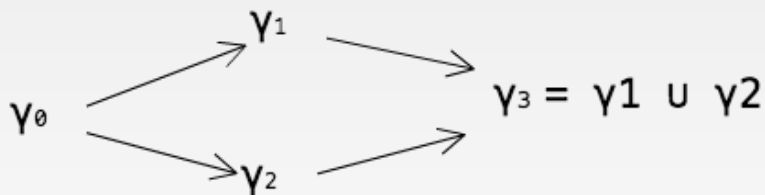


本研究の解決策



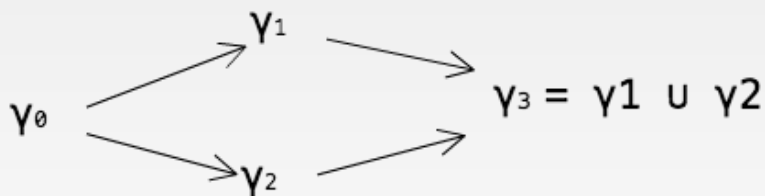
- γ_1 のコード変数は γ_2 では使ってはいけない
- γ_2 のコード変数は γ_1 では使ってはいけない

本研究の解決策



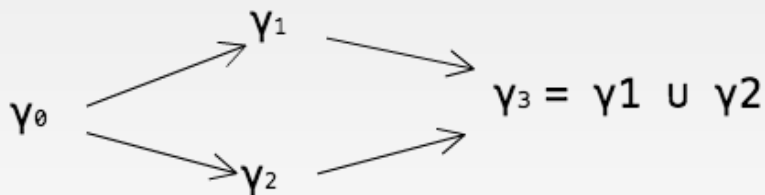
- γ_1 のコード変数は γ_2 では使ってはいけない
 - γ_2 のコード変数は γ_1 では使ってはいけない
- \Rightarrow γ_1 と γ_2 の間に順序を付けない

本研究の解決策



- γ_1 のコード変数は γ_2 では使ってはいけない
 - γ_2 のコード変数は γ_1 では使ってはいけない
- ⇒ γ_1 と γ_2 の間に順序を付けない
- γ_1, γ_2 のコード変数は γ_3 で使ってよい

本研究の解決策



- γ_1 のコード変数は γ_2 では使ってはいけない
 - γ_2 のコード変数は γ_1 では使ってはいけない
- ⇒ γ_1 と γ_2 の間に順序を付けない
- γ_1, γ_2 のコード変数は γ_3 で使ってよい
- ⇒ Sudo らの体系に \cup (ユニオン) を追加

コード生成+shift0/reset0 の型システム (の一部)

reset0:

$$\frac{\Gamma \vdash e : \langle t \rangle^{\gamma} ; \langle t \rangle^{\gamma}, \sigma}{\Gamma \vdash \mathbf{reset0} \ e : \langle t \rangle^{\gamma} ; \sigma}$$

shift0:

$$\frac{\Gamma, k : \langle t1 \rangle^{\gamma1} \Rightarrow \langle t0 \rangle^{\gamma0} \vdash e : \langle t0 \rangle^{\gamma0} ; \sigma \quad \Gamma \models \gamma1 \geq \gamma0}{\Gamma \vdash \mathbf{shift0} \ k \rightarrow e : \langle t1 \rangle^{\gamma1} ; \langle t0 \rangle^{\gamma0}, \sigma}$$

throw:

$$\frac{\Gamma \vdash v : \langle t1 \rangle^{\gamma1 \cup \gamma2} ; \sigma \quad \Gamma \models \gamma2 \geq \gamma0}{\Gamma, k : \langle t1 \rangle^{\gamma1} \Rightarrow \langle t0 \rangle^{\gamma0} \vdash \mathbf{throw} \ k \ v : \langle t0 \rangle^{\gamma2} ; \sigma}$$

型付けの例 (1)

$e = \text{reset0} \ (\underline{\text{for}} \ x = e1 \ \underline{\text{to}} \ e2 \ \underline{\text{do}} \\ \text{shift0} \ k \rightarrow \underline{\text{let}} \ u = \boxed{} \ \underline{\text{in}} \ \text{throw} \ k \ u)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{\Gamma b \vdash u : \langle t \rangle^{\gamma_1} \cup \gamma_2; \sigma}{\Gamma b \vdash \text{throw } k \ u : \langle t \rangle^{\gamma_2}; \epsilon} \quad \frac{\Gamma a \vdash \boxed{} : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon}{\Gamma a \vdash \underline{\text{let}} \ u = \dots : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon} \quad (\gamma_2^*) \\
 \hline
 \frac{\gamma_1 \geq \gamma_0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma_1} \vdash \text{shift0 } k \rightarrow \dots : \langle t \rangle^{\gamma_1}; \langle t \rangle^{\gamma_0}}{\vdash \underline{\text{for}} \ x = \dots : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \langle t \rangle^{\gamma_0}} \quad (\gamma_1^*) \\
 \hline
 \vdash e : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon
 \end{array}$$

$\Gamma a = \gamma_1 \geq \gamma_0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma_1}, \ k : \langle t \rangle^{\gamma_1} \Rightarrow \langle t \rangle^{\gamma_0}$

$\Gamma b = \Gamma a, \ \gamma_2 \geq \gamma_0, \ u : \langle t \rangle^{\gamma_2}$

型付けの例 (1)

$e = \text{reset0} \ (\underline{\text{for}} \ x = e1 \ \underline{\text{to}} \ e2 \ \underline{\text{do}} \ \text{shift0} \ k \rightarrow \underline{\text{let}} \ u = \boxed{\text{int } 3} \ \underline{\text{in}} \ \text{throw} \ k \ u)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{\Gamma b \vdash u : \langle t \rangle^{\gamma_1} \cup \gamma_2; \sigma}{\Gamma b \vdash \text{throw } k \ u : \langle t \rangle^{\gamma_2}; \epsilon} \quad \vdots \quad \Gamma a \vdash \boxed{\text{int } 3} : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon \\
 \hline
 \Gamma a \vdash \underline{\text{let}} \ u = \dots : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon \quad (\gamma_2^*) \\
 \hline
 \gamma_1 \geq \gamma_0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma_1} \vdash \text{shift0} \ k \rightarrow \dots : \langle t \rangle^{\gamma_1}; \langle t \rangle^{\gamma_0} \quad (\gamma_1^*) \\
 \hline
 \vdash \underline{\text{for}} \ x = \dots : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \langle t \rangle^{\gamma_0} \\
 \hline
 \vdash e : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon
 \end{array}$$

$\Gamma a = \gamma_1 \geq \gamma_0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma_1}, \ k : \langle t \rangle^{\gamma_1} \Rightarrow \langle t \rangle^{\gamma_0}$

$\Gamma b = \Gamma a, \ \gamma_2 \geq \gamma_0, \ u : \langle t \rangle^{\gamma_2}$

型付けの例 (1)

$e = \text{reset0} \ (\underline{\text{for}} \ x = e1 \ \underline{\text{to}} \ e2 \ \underline{\text{do}} \ \text{shift0} \ k \rightarrow \underline{\text{let}} \ u = \boxed{x \ \underline{+} \ (\underline{\text{int}} \ 3)} \ \underline{\text{in}} \ \text{throw} \ k \ u)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{\Gamma b \vdash u : \langle t \rangle^{\gamma_1} \cup \gamma_2; \sigma}{\Gamma b \vdash \text{throw } k \ u : \langle t \rangle^{\gamma_2}; \epsilon} \quad \vdots \quad \Gamma a \vdash \boxed{x \ \underline{+} \ (\underline{\text{int}} \ 3)} : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon \\
 \hline
 \Gamma a \vdash \underline{\text{let}} \ u = \dots : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon \\
 \hline
 \frac{\gamma_1 \geq \gamma_0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma_1} \vdash \text{shift0 } k \rightarrow \dots : \langle t \rangle^{\gamma_1}; \langle t \rangle^{\gamma_0}}{\vdash \underline{\text{for}} \ x = \dots : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \langle t \rangle^{\gamma_0}} \quad (\gamma_1^*) \\
 \hline
 \vdash e : \langle t \rangle^{\gamma_0}; \epsilon
 \end{array}$$

$\Gamma a = \gamma_1 \geq \gamma_0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma_1}, \ k : \langle t \rangle^{\gamma_1} \Rightarrow \langle t \rangle^{\gamma_0}$

$\Gamma b = \Gamma a, \ \gamma_2 \geq \gamma_0, \ u : \langle t \rangle^{\gamma_2}$

型付けの例 (2)

$e' = \text{reset0} \text{ (for } x = e1 \text{ to } e2 \text{ do reset0 (for } y = e3 \text{ to } e4 \text{ do}$
 $\text{shift0 } k_2 \rightarrow \text{shift0 } k_1 \rightarrow \text{let } u = \square \text{ in throw } k_1 \text{ (throw } k_2 \text{ } e5)))$

$$\begin{array}{c}
 \vdots \\
 \hline \Gamma e \vdash e5 : \langle t \rangle^{\gamma 2} \cup \gamma 1 \cup \gamma 3; \quad \epsilon \\
 \hline \Gamma e \vdash \text{throw } k_2 \text{ } e5 : \langle t \rangle^{\gamma 1} \cup \gamma 3; \quad \epsilon \\
 \hline \Gamma e = \Gamma d, \gamma 3 \geq \gamma 0, u : \langle t \rangle^{\gamma 3} \vdash \text{throw } k_1 \dots : \langle t \rangle^{\gamma 3}; \quad \epsilon \quad \Gamma d \vdash \square : \langle t \rangle^{\gamma 0}; \quad \epsilon \quad (\gamma 3^*) \\
 \hline \Gamma d = \Gamma c, k_1 : \langle t \rangle^{\gamma 1} \Rightarrow \langle t \rangle^{\gamma 0} \vdash \text{let } u = \dots : \langle t \rangle^{\gamma 0}; \quad \epsilon \\
 \hline \Gamma c = \Gamma b, k_2 : \langle t \rangle^{\gamma 2} \Rightarrow \langle t \rangle^{\gamma 1} \vdash \text{shift0 } k_1 \dots : \langle t \rangle^{\gamma 1}; \quad \langle t \rangle^{\gamma 0} \\
 \hline \Gamma b = \Gamma a, \gamma 2 \geq \gamma 1, y : \langle t \rangle^{\gamma 2} \vdash \text{shift0 } k_2 \dots : \langle t \rangle^{\gamma 2}; \quad \langle t \rangle^{\gamma 1}, \langle t \rangle^{\gamma 0} \quad (\gamma 2^*) \\
 \hline \Gamma a \vdash \text{for } y = \dots : \langle t \rangle^{\gamma 1}; \quad \langle t \rangle^{\gamma 1}, \langle t \rangle^{\gamma 0} \\
 \hline \Gamma a = \gamma 1 \geq \gamma 0, x : \langle t \rangle^{\gamma 1} \vdash \text{reset0} \dots : \langle t \rangle^{\gamma 1}; \quad \langle t \rangle^{\gamma 0} \quad (\gamma 1^*) \\
 \hline \vdash \text{for } x = \dots : \langle t \rangle^{\gamma 0}; \quad \langle t \rangle^{\gamma 0} \\
 \hline \vdash e' = \text{reset0} \dots : \langle t \rangle^{\gamma 0}; \quad \epsilon
 \end{array}$$

型推論アルゴリズム

- 制約生成
- 制約解消

こういう制約が出てくる

制約解消

先の制約を解消して，型を決定する

アウトライン

- ① 準備
- ② 問題点
- ③ 研究の目的, 概要
- ④ 解決策
- ⑤ **まとめと今後の課題**

まとめと今後の課題

まとめ

- コード生成言語にコード移動を許す仕組み (shift0/reset0) を導入し、その安全性を保証するための型システムの設計を行い
 - 安全性 : Scope extrusion が起きないようにする
- 型推論アルゴリズムの開発を行った

今後の課題

- 設計した型システムの健全性の証明 (Subject reduction)
- 型推論アルゴリズム (制約解消) の実装
- 言語の拡張
 - グローバルな参照 (OCaml の ref)
 - 生成したコードの実行 (MetaOCaml の run)