# 安全なコード移動が可能な コード生成言語の型システムの設計と実装

### 大石純平

指導教員 亀山幸義

筑波大学 コンピュータサイエンス専攻

2017/1/27

筑波大学修論審査会

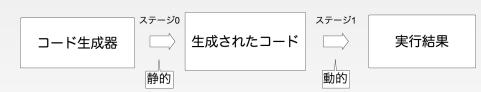
# アウトライン

- 1 目的
- 2 準備
- 3 問題点
- 4 解決策
- 5 まとめと今後の課題

# アウトライン

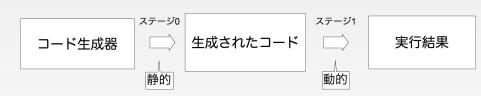
- 1 目的
- 2 準備
- 3 問題点
- 4 解決策
- 5 まとめと今後の課題

### 目的



コード生成をサポートするプログラム言語 (=コード生成言語)

### 目的

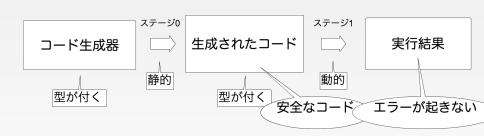


コード生成をサポートするプログラム言語 (=コード生成言語)

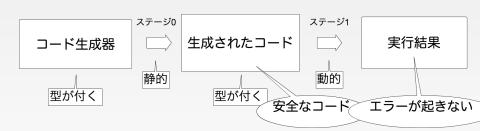
### 表現力と安全性を兼ね備えたコード生成言語の構築

- 表現力: 多段階 let 挿入, メモ化等の技法を表現
- 安全性: 生成されるコードの一定の性質を静的に検査

# コード生成前に型付け、生成後のコードの型安 全性を保証



# コード生成前に型付け、生成後のコードの型安 全性を保証



### 本研究: 簡潔で強力なコントロールオペレータに基づ くコード生成体系の構築

- コントロールオペレータ shift0/reset0 を利用し、多段階 let 挿入などのコード生成技法を表現。
- 型システムを構築して型安全性を保証

# アウトライン

- 1 目的
- 2 準備
- 3 問題点
- 4 解決策
- 5 まとめと今後の課題

### コード生成言語による記述例

コード生成器 生成されるコード 
$$(\underline{\mathsf{int}} \ 3) \leadsto^* < 3 > \\ (\underline{\mathsf{int}} \ 3) \underbrace{+ (\underline{\mathsf{int}} \ 5)} \leadsto^* < 3 + 5 > \\ \underline{\lambda}x. \ (x \underbrace{+ (\underline{\mathsf{int}} \ 3))} \leadsto^* < \lambda x'. \ x' + 3 >$$
 for  $x = \cdots$  to  $\cdots$  do  $\cdots \leadsto^* <$  for  $x' = \cdots$  to  $\cdots$  do  $\cdots \leadsto^* <$ 

# let 挿入 (コード移動) の実現方法

#### コード生成器

$$\begin{array}{l} \underline{\textbf{for}} \ x = e1 \ \underline{\textbf{to}} \ e2 \ \underline{\textbf{do}} \\ \underline{\textbf{for}} \ y = e3 \ \underline{\textbf{to}} \ e4 \ \underline{\textbf{do}} \\ \underline{\textbf{set}} \ <\! a\! > (x,y) \\ \underline{\textbf{let}} \ u \ = \ \mathbf{cc} \ \underline{\textbf{in}} \ \ \mathbf{u} \end{array}$$

#### 生成したいコード

```
* convert (x') = e1' to e2' do

let (u') = cc' in

for (y') = e3' to (e4') do

(a[x', y'] \leftarrow (u')
```

# let 挿入 (コード移動) の実現方法

#### コード生成器

$$\begin{array}{l} \underline{\textbf{for}} \ x = e1 \ \underline{\textbf{to}} \ e2 \ \underline{\textbf{do}} \\ \underline{\textbf{for}} \ y = e3 \ \underline{\textbf{to}} \ e4 \ \underline{\textbf{do}} \\ \underline{\textbf{set}} < a > (x, y) \\ \underline{\textbf{let}} \ u = cc \ \underline{\textbf{in}} \ u \end{array}$$

#### 生成したいコード

### shift0/reset0 の導入

shift0/reset0 等を用いることで、(多段階)let 挿入等を行う

# アウトライン

- 1 目的
- 2 準備
- 3 問題点
- 4 解決策
- 5 まとめと今後の課題

### コード生成前後でコードが移動する

#### コード生成器

$$\begin{array}{l} \mathbf{\underline{for}} \ x = e1 \ \underline{\mathbf{to}} \ e2 \ \underline{\mathbf{do}} \\ \mathbf{reset0} \ \underline{\mathbf{for}} \ y = e3 \ \underline{\mathbf{to}} \ e4 \ \underline{\mathbf{do}} \\ \mathbf{shift0} \ k \rightarrow \underline{\mathbf{let}} \ u = y \ \underline{\mathbf{in}} \\ \mathbf{throw} \ k \ \underline{\mathbf{set}} \ a \ (x,y) \ u \end{array}$$

#### 生成されるコード

< for 
$$x' = e1'$$
 to  $e2'$  do let  $u' = y'$  in for  $y' = e3'$  to  $e4'$  do  $a[(x', y')] \leftarrow u' >$ 

### コード生成前後でコードが移動する

#### コード生成器

$$\begin{array}{l} \textbf{for} \ x = e1 \ \textbf{to} \ e2 \ \textbf{do} \\ \textbf{reset0} \ \textbf{for} \ y = e3 \ \textbf{to} \ e4 \ \textbf{do} \\ \textbf{shift0} \ k \rightarrow \underline{\textbf{let}} \ u = y \ \underline{\textbf{in}} \\ \textbf{throw} \ k \ \underline{\textbf{set}} \ a \ (x,y) \ u \end{array}$$

#### 生成されるコード

< for 
$$x' = e1'$$
 to  $e2'$  do  
let  $u' = y'$  in  
for  $y' = e3'$  to  $e4'$  do  
 $a[(x', y')] \leftarrow u' >$ 

### Scope Extrusion

(コード移動により) 意図した束縛から、変数が抜け出てしまう こと

# アウトライン

- 1 目的
- 2 準備
- 3 問題点
- 4 解決策
- 5 まとめと今後の課題

# 解決策

# 環境識別子 (EC) を利用したスコープ表現 [Sudo+2014]

$$\frac{\gamma 0}{\gamma 1} \begin{bmatrix}
\underline{\text{for } x = e1 \ \underline{\text{to}} \ e2 \ \underline{\text{do}}} \\
\underline{\gamma 1} \\
\underline{\text{for } y = e3 \ \underline{\text{to}} \ e4 \ \underline{\text{do}}} \\
\underline{\gamma 2} \\
\underline{\text{set} \ a \ (x, y) \ cc}
\end{bmatrix}$$

スコープ	使えるコード変数
$\gamma 0$	なし
$\gamma 1$	x
$\gamma 2$	x, y

$$\gamma 2 \geq \gamma 1 \geq \gamma 0$$

# 環境識別子(EC)を利用したスコープ表現

#### 先行研究:

- 局所的なスコープをもつ破壊的変数をもつコード生成の体系に対する (型安全な) 型システムの構築
   [Sudo,Kiselyov,Kameyama 2014]
- グローバルなスコープをもつ破壊的変数への拡張 [Kiselyov, Kameyama, Sudo 2016]
- コントロールオペレータには非対応

# 環境識別子(EC)を利用したスコープ表現

#### 先行研究:

- 局所的なスコープをもつ破壊的変数をもつコード生成の体系に対する (型安全な) 型システムの構築 [Sudo,Kiselyov,Kameyama 2014]
- グローバルなスコープをもつ破壊的変数への拡張 [Kiselyov, Kameyama, Sudo 2016]
- コントロールオペレータには非対応

#### 問題点:

shift0/reset0 などのコントロールオペレータは、スコープの包含 関係を逆転させてしまう。

### コード生成+shift0/reset0 の型システム (の一部)

reset0:

$$\frac{\Gamma \vdash e : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma \ ; \ \langle t \rangle \hat{\ } \gamma, \, \sigma}{\Gamma \vdash \mathbf{reset0} \ e : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma \ ; \ \sigma}$$

shift0:

$$\frac{\Gamma,\ k:\langle t1\rangle^{\hat{}}\gamma 1\Rightarrow \langle t0\rangle^{\hat{}}\gamma 0\vdash e:\langle t0\rangle^{\hat{}}\gamma 0\ ;\ \sigma\quad\Gamma\models\gamma 1\geq\gamma 0}{\Gamma\vdash \mathbf{shift0}\ k\to e:\langle t1\rangle^{\hat{}}\gamma 1\ ;\ \langle t0\rangle^{\hat{}}\gamma 0,\sigma}$$

throw:

$$\frac{\Gamma \vdash v : \langle t1 \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \cup \gamma 2}{\Gamma, \ k : \langle t1 \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \Rightarrow \langle t0 \rangle^{\hat{}} \gamma 0 \vdash \mathbf{throw} \ k \ v : \langle t0 \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \ ; \ \sigma}$$

# 型付けの例(1)

$$e = \mathbf{reset0} \quad (\underline{\mathbf{for}} \ x = e1 \ \underline{\mathbf{to}} \ e2 \ \underline{\mathbf{do}}$$
 
$$\mathbf{shift0} \ k \ \rightarrow \ \underline{\mathbf{let}} \ u = \boxed{\quad \underline{\mathbf{in}} \ \mathbf{throw}} \ k \ u)$$

$$\frac{ \overline{\Gamma b \vdash u : \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 1 \cup \gamma 2; \phantom{\sigma} \sigma } { \overline{\Gamma b \vdash \mathbf{throw}} \phantom{\cdot} k \phantom{\cdot} u : \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 2; \phantom{\sigma} \epsilon \phantom{\cdot} \Gamma a \vdash \underline{\underline{\Gamma b \vdash \mathbf{throw}}} \phantom{\cdot} k \phantom{\cdot} u : \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 2; \phantom{\sigma} \epsilon \phantom{\cdot} \Gamma a \vdash \underline{\underline{\Gamma b \vdash \mathbf{throw}}} \phantom{\cdot} k \phantom{\cdot} u : \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 0; \phantom{\sigma} \epsilon \phantom{\cdot} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \gamma 1 \geq \gamma 0, \phantom{\cdot} x : \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 1 \vdash \mathbf{shift0} \phantom{\cdot} k \phantom{\cdot} \rightarrow \ldots : \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 1; \phantom{\tau} \langle t \rangle \hat{\phantom{\gamma}} \gamma 0} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom{\tau}} \phantom{\tau} \underline{\phantom{\tau}} \underline{\phantom$$

$$\Gamma a = \gamma 1 \ge \gamma 0, \ x : \langle t \rangle^{\hat{}} 1, \ k : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \Rightarrow \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0$$
  
$$\Gamma b = \Gamma a, \ \gamma 2 \ge \gamma 0, \ u : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2$$

# 型付けの例(1)

$$\begin{array}{c|c} \overline{\Gamma b \vdash u : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 1 \cup \gamma 2; \ \sigma} & \vdots \\ \hline \Gamma b \vdash \mathbf{throw} \ k \ u : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 2; \ \epsilon & \Gamma a \vdash \underline{\underline{\mathbf{int}} \ 3} : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 0; \ \epsilon \\ \hline \hline \Gamma a \vdash \underline{\underline{\mathbf{let}}} \ u = \ldots : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 0; \ \epsilon \\ \hline \gamma 1 \geq \gamma 0, \ x : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 1 \vdash \mathbf{shift0} \ k \ \rightarrow \ \ldots : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 1; \ \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 0 \\ \hline \vdash \underline{\underline{\mathbf{for}}} \ x = \ldots : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 0; \ \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 0 \\ \hline \vdash e : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 0; \ \epsilon \\ \hline \end{array}$$

$$\Gamma a = \gamma 1 \ge \gamma 0, \ x : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1, \ k : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \Rightarrow \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0$$
  
$$\Gamma b = \Gamma a, \ \gamma 2 \ge \gamma 0, \ u : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2$$

# 型付けの例(1)

$$e = \mathbf{reset0} \quad (\underline{\mathbf{for}} \ x = e1 \ \underline{\mathbf{to}} \ e2 \ \underline{\mathbf{do}}$$
 
$$\mathbf{shift0} \ k \ \to \ \underline{\mathbf{let}} \ u = \boxed{x \ \underline{+} \ (\underline{\mathbf{int}} \ 3)} \quad \underline{\mathbf{in}} \ \mathbf{throw} \ k \ u)$$

 $\Gamma a = \gamma 1 \ge \gamma 0, \ x : \langle t \rangle^{\gamma} 1, \ k : \langle t \rangle^{\gamma} 1 \Rightarrow \langle t \rangle^{\gamma} 0$ 

 $\Gamma b = \Gamma a, \ \gamma 2 > \gamma 0, \ u : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2$ 

16 / 24

# 型付けの例(2)

```
e' = \mathbf{reset0} (for x = e1 to e2 do \mathbf{reset0} (for y = e3 to e4 do
                 shift 0 k_2 \rightarrow \text{shift } 0 k_1 \rightarrow \text{let } u = [ in throw k_1 \text{ (throw } k_2 e5)))
                                  \Gamma e \vdash e5 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \cup \gamma 1 \cup \gamma 3; \quad \epsilon
                             \Gamma e \vdash \mathsf{throw} \ k_2 \ e5 : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 1 \cup \gamma 3; \ \epsilon
\Gamma e = \Gamma d, \gamma 3 \ge \gamma 0, \underline{u} : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 3 \vdash \mathbf{throw} \ \underline{k_1} \ \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 3; \ \epsilon \quad \Gamma d \vdash \underline{\qquad} : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0; \epsilon 
                                    \Gamma d = \Gamma c, \mathbf{k_1} : \langle t \rangle \hat{\gamma} 1 \Rightarrow \langle t \rangle \hat{\gamma} 0 \vdash \underline{\mathbf{let}} \ u = \dots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 0; \ \epsilon
                        \Gamma c = \Gamma b, k_2 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \Rightarrow \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \vdash \text{shift0} \ k_1 \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0
              \overline{\Gamma b = \Gamma a, \gamma 2 \ge \gamma 1, \ y : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \vdash \underline{\text{shift0} \ k_2 ... : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2;} \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1, \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0} \quad (\gamma 2^*)
                                                       \Gamma a \vdash \mathbf{for} \ y = \dots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 1; \quad \langle t \rangle \hat{\gamma} 1, \langle t \rangle \hat{\gamma} 0
                                \Gamma a = \gamma 1 \ge \gamma 0, \ x : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \vdash \mathbf{reset0} \cdots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0 \quad (\gamma 1^*)
                                                                       \vdash for x = \dots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 0; \quad \langle t \rangle \hat{\gamma} 0
                                                                        \vdash e' = \mathbf{reset0} \cdots : \langle t \rangle \hat{} \gamma 0; \quad \epsilon
```

 $\Gamma d = \cdots, x : \langle t \rangle^{\gamma} 1, y : \langle t \rangle^{\gamma} 2, \gamma 1 \geq \gamma 0, \gamma 2 \geq \gamma 1, \cdots$ 

# 型付けの例(2)

```
e' = \mathbf{reset0} (for x = e1 to e2 do \mathbf{reset0} (for y = e3 to e4 do
               shift 0 k_2 \rightarrow \text{ shift } 0 k_1 \rightarrow \text{ let } u = \boxed{x} \text{ in throw } k_1 \text{ (throw } k_2 \text{ } e5)))
                                  \Gamma e \vdash e5 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \cup \gamma 1 \cup \gamma 3; \quad \epsilon
                              \Gamma e \vdash \mathsf{throw} \ k_2 \ e5 : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 1 \cup \gamma 3; \ \epsilon
\overline{\Gamma e = \Gamma d, \gamma 3 \geq \gamma 0, u : \langle t \rangle \widehat{\phantom{\gamma}} 3 \vdash \mathbf{throw} \ k_1 \ \dots : \langle t \rangle \widehat{\phantom{\gamma}} 3; \ \epsilon \quad \Gamma d \vdash \boxed{x} : \langle t \rangle \widehat{\phantom{\gamma}} 0; \epsilon
                                      \Gamma d = \Gamma c, \mathbf{k_1} : \langle t \rangle \hat{\gamma} 1 \Rightarrow \langle t \rangle \hat{\gamma} 0 \vdash \underline{\mathbf{let}} \ u = \dots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 0; \ \epsilon
                          \Gamma c = \Gamma b, k_2 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \Rightarrow \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \vdash \text{shift0} \ k_1 \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0
                 \Gamma b = \Gamma a, \gamma 2 \ge \gamma 1, \ y : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \vdash \mathbf{shift0} \ k_2 \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1, \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0  (\gamma^*)
                                                         \Gamma a \vdash \text{for } y = \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1, \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0
                                   \Gamma a = \gamma 1 \ge \gamma 0, \ x : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \vdash \mathbf{reset0} \cdots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0 \quad (\gamma 1^*)
                                                                          \vdash for x = \dots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 0; \quad \langle t \rangle \hat{\gamma} 0
                                                                           \vdash e' = \mathbf{reset0} \cdots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 0; \quad \epsilon
```

 $\Gamma d = \cdots, x : \langle t \rangle^{\gamma} 1, y : \langle t \rangle^{\gamma} 2, \gamma 1 \geq \gamma 0, \gamma 2 \geq \gamma 1, \cdots$ 

# 型付けの例(2)

```
e' = \mathbf{reset0} \ (\mathbf{for} \ x = e1 \ \mathbf{to} \ e2 \ \mathbf{do} \ \mathbf{reset0} \ (\mathbf{for} \ y = e3 \ \mathbf{to} \ e4 \ \mathbf{do})
                                                                  shift 0 k_2 \rightarrow \text{shift } 0 k_1 \rightarrow \text{let } u = y \text{ in throw } k_1 \text{ (throw } k_2 e_5))
                                                                                                                                                    \Gamma e \vdash e5 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \cup \gamma 1 \cup \gamma 3; \quad \epsilon
                                                                                                                               \Gamma e \vdash \mathsf{throw} \ k_2 \ e5 : \langle t \rangle \hat{\ } \gamma 1 \cup \gamma 3; \ \epsilon
\overline{\Gamma e = \Gamma d, \gamma 3 \geq \gamma 0, u : \langle t \rangle \widehat{\ } \gamma 3 \vdash \mathbf{throw} \ k_1 \ \dots : \langle t \rangle \widehat{\ } \gamma 3; \ \epsilon} \quad \Gamma d \vdash \boxed{\quad \quad } \underbrace{\quad \quad } \underbrace{\quad
                                                                                                                                                                    \Gamma d = \Gamma c, k_1 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \Rightarrow \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0 \vdash \text{let } u = \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0; \epsilon
                                                                                                                  \Gamma c = \Gamma b, k_2 : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \Rightarrow \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \vdash \text{shift0} \ k_1 \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0
                                                                      \overline{\Gamma b = \Gamma a, \gamma 2 \geq \gamma 1, \ y : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2 \vdash \mathbf{shift0} \ k_{\underline{2}} \dots : \underline{\langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 2; \ \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1, \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0}} \ (\gamma 2^*)
                                                                                                                                                                                                                                                      \Gamma a \vdash \text{for } y = \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1, \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0
                                                                                                                                                    \Gamma a = \gamma 1 \ge \gamma 0, \ x : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1 \vdash \mathbf{reset0} \cdots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 1; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0 \quad (\gamma 1^*)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             \vdash for x = \dots : \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0; \quad \langle t \rangle^{\hat{}} \gamma 0
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  \vdash e' = \mathbf{reset0} \cdots : \langle t \rangle \hat{\gamma} 0; \quad \epsilon
```

 $\Gamma d = \cdots, x : \langle t \rangle^{\gamma} 1, y : \langle t \rangle^{\gamma} 2, \gamma 1 \geq \gamma 0, \gamma 2 \geq \gamma 1, \cdots$ 

# 型推論アルゴリズム

### 型推論アルゴリズム

 $\Gamma$ , L,  $\sigma$ , e が与えられたとき,  $\Gamma \vdash^L e:t; \sigma$  が成立するような t があるかどうか判定し, その型 t を返す

#### 制約生成

与えられた項に対して、型、EC、エフェクトに関する制約を 返す

#### 制約解消

その得られた制約を解消し、その制約を満たす代入 ○ を返す

### 制約生成

### 制約生成用の型システム To の導入

subsumption 規則をあらゆる規則に付加させて型推論用 (制約を生成する) の型システムを作成、型付け規則を一意に適用できるようにした

### 型に関する順序 $t_1 \geq t_2$ の導入

制約生成時において、コード型か普通の型か判断することができないためその2つを同時に表す > を導入した

### 制約解消

生成された制約  $\Delta \models C$  仮定  $\Delta$ 

EC に対する順序

 $d \ge e$ 

制約 C

型

EC

エフェクト (型の列)

t0 = t1  $t0 \ge t1$ 

 $\gamma 0 = \gamma 1 \quad \gamma 0 \ge \gamma 1 \\
\sigma 0 = \sigma 1$ 

### 制約に対する解の存在判定

型に対する単一化等をおこなう

ここでは、ECの不等式制約の解消について説明をする

### 制約解消:ECの不等式制約の解消

この時点で残る制約  $\Delta \models C$ 

仮定  $\Delta$ 

d > e の有限集合 (d は EC 定数)

制約 C

e1 > e2 の有限集合

e, e1, e2, ... EC **を表す式** 

 $e := d \mid x \mid e \cup e$ 

### 制約解消アルゴリズム(の一部)

 $d1 > d1 \Longrightarrow \Delta$  を使って判定

 $e1 > e2 \cup e3 \implies e1 > e2$  かつ e1 > e3

 $e1 \cup e2 > d \implies e1 > d$  **\$\tau\_tu\_1 t\_1 t\_2 \rightarrow d** 

変数 x の除去  $[x := d1 \cup d2 \cup y]$ 

$$e1 > x$$
  $x > d1$ 

$$x \ge d1$$

$$e2 \ge x$$

$$e2 > x$$
  $x > d2 \implies e1 > d2$ 

$$e2 \ge y$$

# アウトライン

- 1 目的
- 2 準備
- 3 問題点
- 4 解決策
- 5 まとめと今後の課題

### まとめと今後の課題

#### まとめ

- コード生成言語にコード移動を許す仕組み (shift0/reset0) を 導入し、その安全性を保証するための型システムの設計を 行い
  - 安全性: Scope extrusion が起きないようにする
- 型推論アルゴリズムの開発を行った (実装については制約生成まで)

#### 今後の課題

- 設計した型システムの健全性の証明 (Subject reduction) の 完成
- 型推論アルゴリズム (制約解消) の実装の完成