決定の木 Decision Tree

لح

完全情報ゲーム

Extensive Games with Perfect Information

-- 合理的思考の技術 Lecture 3 --

小林憲正

VALDES

Tokyo Institute of Technology

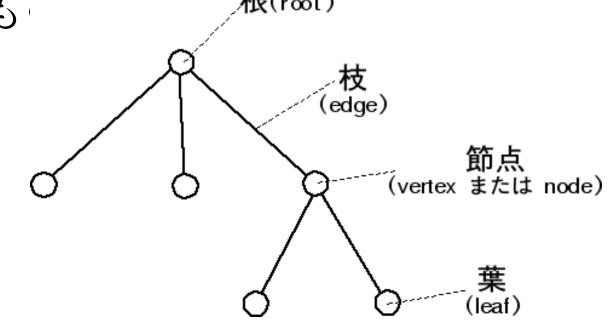
決定の木 Decision Tree

一人意思決定の表現

-- 決定の木 Decision Tree --

- . 一般には、多数のノードが連なる大きな 意思決定問題を考えることができる:
 - 決定ノード decision node □
 - 不確実性ノード chance node o 確率分布
 - 根 root 現在の決定ノード
 - ・終端ノード(葉) 効用(評価値) utility

決定の木



時間

決定の木を解く一般的なアルゴリズム 後ろ向き帰納法 backward induction

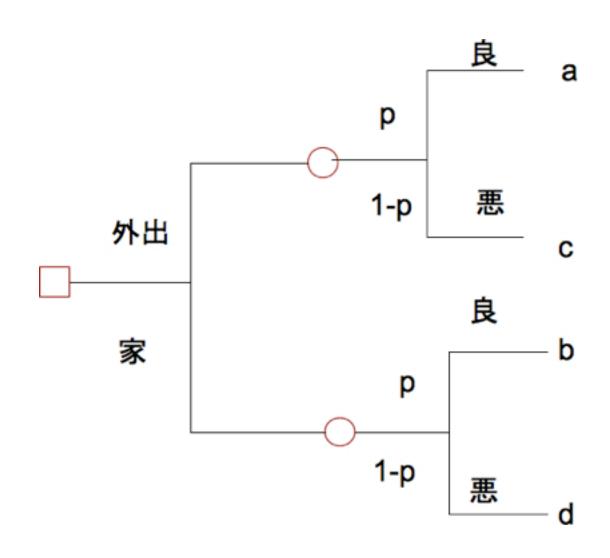
- 終端ノードから出発
- 以下のように、直前のノードで折りたたみ、効用を指 定する

(再帰的手続き recursive procedure):

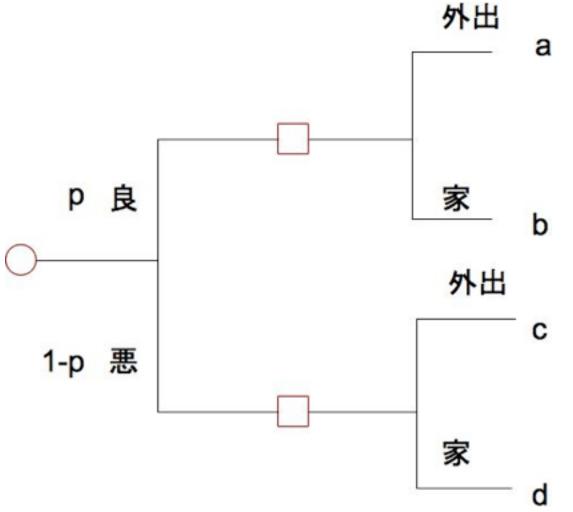
- 不確実性ノードについては、期待効用で置き換え
- 決定ノードについては、効用最大値で置き換え
- プロセスの終点は、決定の木の根 (=現時点での決定ノード)
- 囲碁・将棋の「読み」は、この作業を指す
- . 大きな意思決定問題では計算量が爆発してしまう(「読み」だけで囲碁や将棋をプレーすることは不可能)

例) 天気と外出

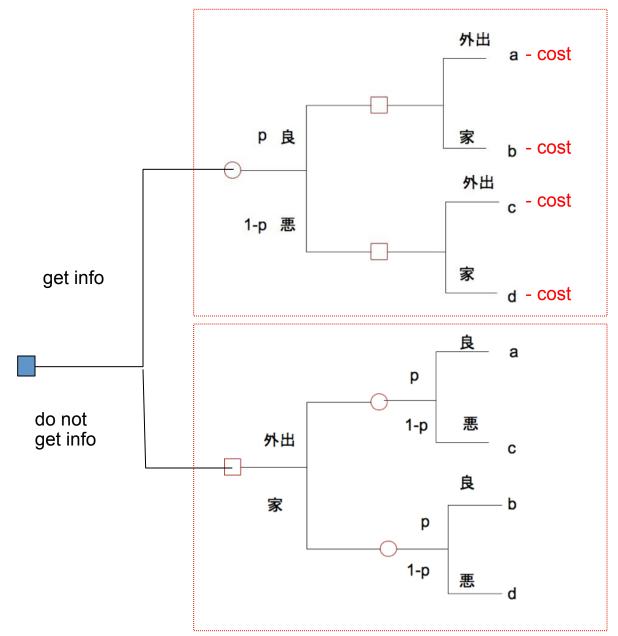
注意)



例) 天気と外出 情報を得た後に意思決定



情報をゲットするかどうかの意思決定



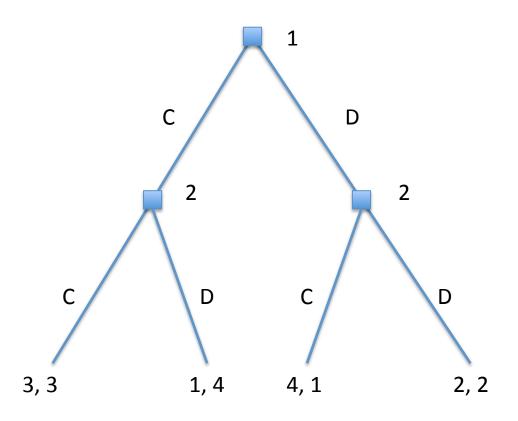
EVPI (次ページ参照) と cost の 大小比較で 情報をゲットするか否か の 意思決定を行う

完全情報ゲーム Games with Perfect Information

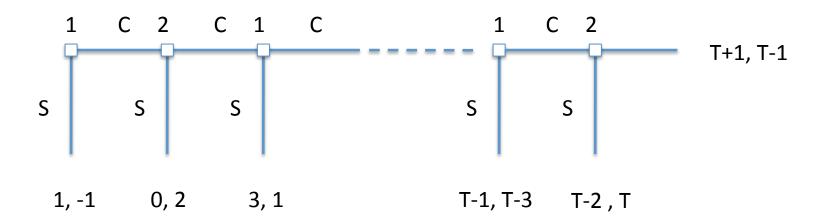
ゲームの木 Game Tree - 決定の木の多人数への拡張 -

- ゲームの木 game tree
 - 決定ノードは、プレーヤーの手番
 - 終端ノードには、それぞれのプレーヤーの効用
- 木を用いたゲームの表現を展開形 extensive form という
- 過去の他のプレーヤー(自然も含む)のプレーが全て見えるという意味で完全情報 perfect information であると呼ばれる

例) 2段階囚人のジレンマ



例) ムカデゲーム Centipede Game (Rosenthal, 1981)



- S = Selfish, C = Cooperative、のイメージ
- 各決定ノードで、それぞれのプレーヤーはSをプレーする方が、自分がCをプレー直後に相手にSをプレーされるよりは得だが、相手が一回Cをプレーしてくれれば、そっちの方が得

完全情報ゲームの定式化

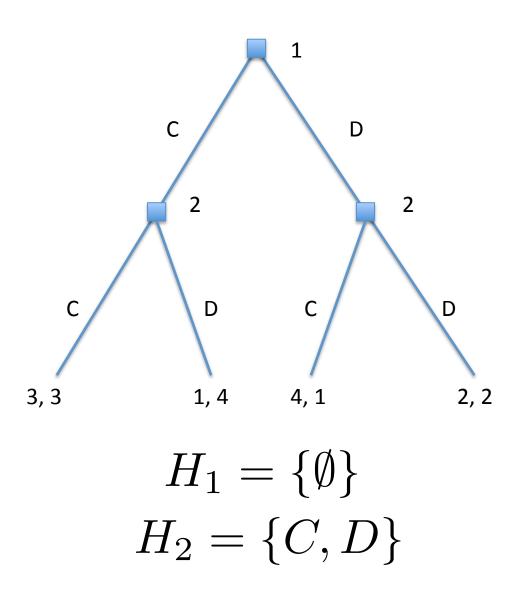
 $\langle \mathcal{K}, P, u \rangle$

- 木構造 $\mathcal{K} = \langle H, A \rangle$
 - ノード → 履歴(歴史) history の集合 Hノードとパスは一対一対応 → 行動の列で表現可能

h = (a_1, a_2, ...), 特に始点ノードは空の列 ∅ で表現することがある。

- − 枝 → 行動 action の集合 Aノード h で可能な行動の集合を A(h) と書く。
- プレーヤー関数 $P: H \setminus Z \rightarrow N$ Z は終端ノード
- 効用関数 $u_i:Z\to\Re$

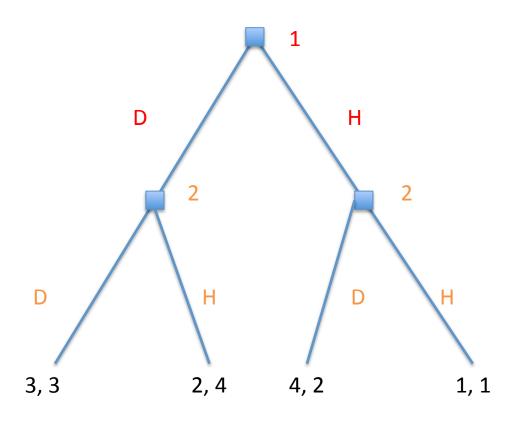
例) 2段階囚人のジレンマ



戦略 Strategy

- 各プレーヤーについて、その全ての決定ノードにおける行動選択を列挙したものを戦略という (各プレーヤーの決定ノード $h \in H_i$ に対して、 $s_i(h) \in A(h)$ を定める関数)
- 戦略は、起こりえるすべての場合を想定し、それ ぞれの場合での自分の行動を記述した事前の 計画に相当
 - 定義上、実際の歴史では到達されないパス(反実仮想)におけるプレーの仕方も指定している。
 - あらゆる場合に備えているため、「他のプレーヤーの実際のプレーに驚く」という事態は想定していない。 (このような想定が現実的かどうかは後で検討する)

例) 2段階タカハト (dove-hawk)



戦略の集合

$$S_1 = A(\varnothing) = \{D, H\}$$

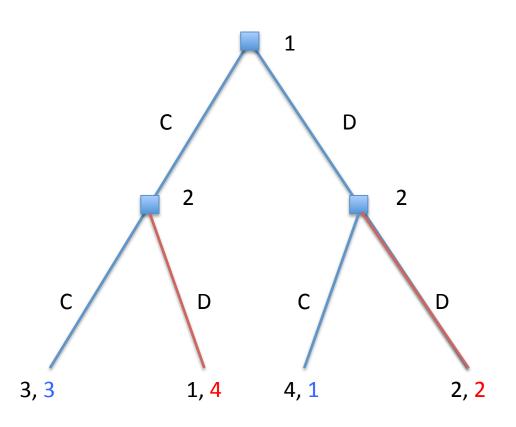
$$S_2 = A(D) \times A(H) = \{D, H\}^2$$

後ろ向き帰納法 Backward Induction

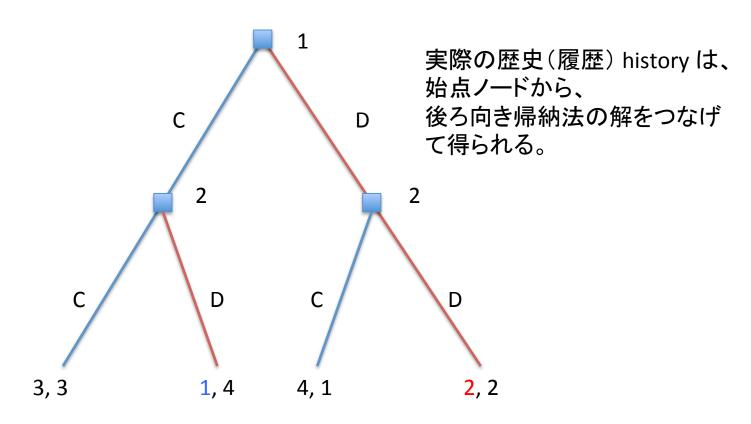
アルゴリズム:

- 終端ノードから出発
- それぞれのプレーヤーが決定ノードで効用最大化したとして、そのプレーヤーが選んだ枝と付随する効用値で置き換える
- 自然については、期待効用で置き換える

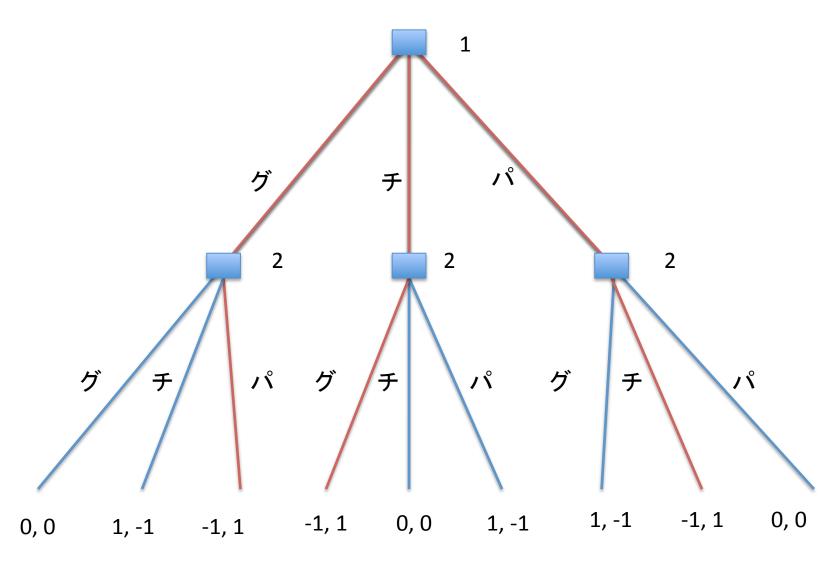
例) 2段階囚人のジレンマ



例) 2段階囚人のジレンマ

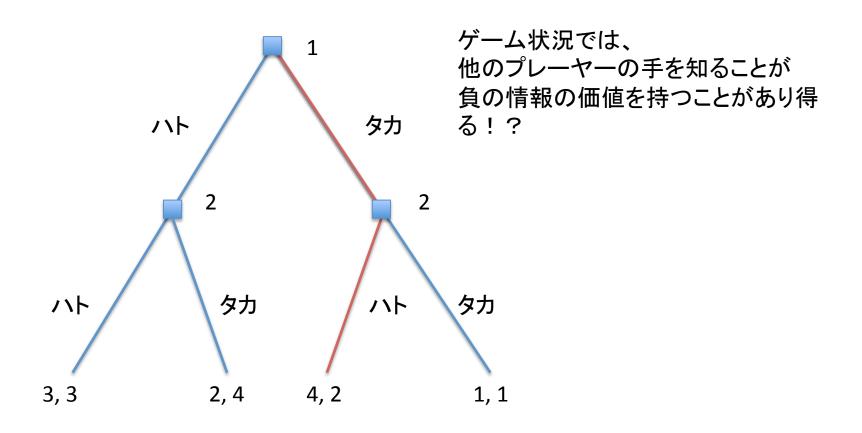


後手が得するゲーム 例) じゃんけん

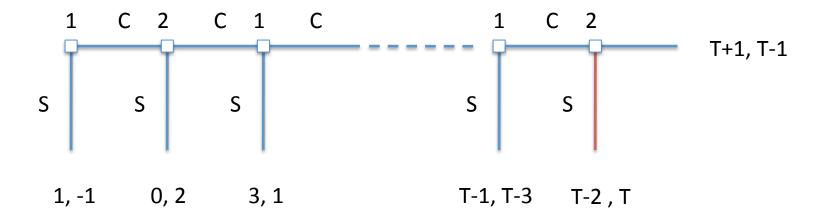


コミットメント Commitment 効果 先手が得する場合

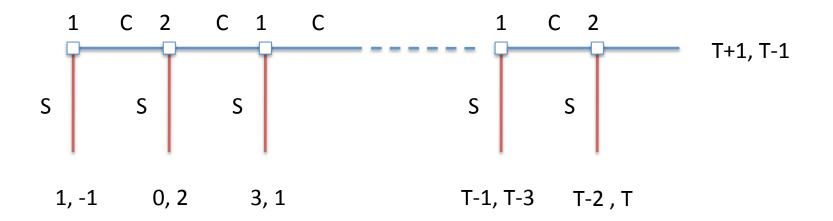
例) 2段階 チキンゲーム



例) ムカデゲーム Centipede Game



例) ムカデゲーム Centipede Game



結局、後ろ向き帰納法の解では、初回にプレーヤー1が S をプレーして ゲームが終わる。 - 後ろ向き帰納法の特徴 -合理性の共有知識

Common Knowledge or Rationality (CKR)

自分が合理的であったとしても、他のプレーヤーが合理的と思わなくなった瞬間に、

(= 合理性の共有知識 CKR の欠如) 必ずしも後ろ向き帰納法は有効でない!

例) 囲碁で上手が下手と打つ場合、しばしば相手の「下手な手」を想定して、それに対する最適応答を考える。つまり、わざと最善でない手をプレーする方が良いことがあり得る。

- 後ろ向き帰納法が疑わしい理由 -反実仮想 counterfactuals と CKR (Reny, 1992)
- 後ろ向き帰納法は、すべての決定ノードでのプレーヤーの合理性 (Aumann, 1995) を前提にしているが、解の歴史のパス path 上以外は、一般にはすべてのパス上で、過去にプレーした少なくとも一人のプレーヤーが非合理的!

 コれって、どうなの?!
 極端な例) ムカデゲーム
- ほとんど唯一の後ろ向き帰納法の正当化は、過去の後ろ向き帰納法によらない手がすべてケアレス・ミスであったという解釈。(=震える手 trembling hand)

戦略的非合理性 Strategic Irrationality (Basu, 1988)

- 戦略的に非合理性を演出し、未来の他のプレーヤーの行動に影響を与えることを通じて得をすることがありえる。
 - 例) ムカデゲームで、あえて C を多数回プレー することにより、CKR が満たされていないことをアピール!!
- 観察されたプレート矛盾しない推測のもとでの最適応答として正当化される戦略をreasonable strategy という。

まとめ

- ・決定の木
- ・完全情報ゲーム
- 後ろ向き帰納法
- ・ 後ろ向き帰納法の問題点と戦略的非合理性

References:

- R. J. Aumann, Backward induction and common knowledge of rationality, Games and Economic Behavior 8 6-19 (1995)
- K. Basu. Strategic irrationality in extensive games, Mathematical Social Sciences 15 247-60 (1988)
- I. Gilboa. *Rational Choice*, MIT Press (2010)
- M. J. Osborne and A. Rubinstein. *A Course in Game Theory*, MIT Press (1994)
- P. J. Reny. Rationality in Extensive-Form Games, The Journal of Economic Perspectives 6 103-118 (1992)
- R. W. Rosenthal. Games of Perfect Information, Predatory Pricing and the Chain-Store Paradox,

 Journal of Economic Theory 25 92-100 (1981)
- R. Selten. **The chain store paradox**, *Theory and Decision* **9** 127-159 (1978)