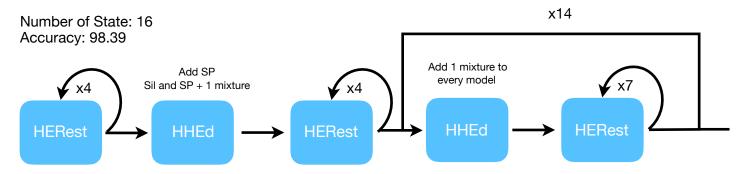
### **DSP HW2-1 Report**

B05611033 生機三 杜杰翰

# 主要參數使用

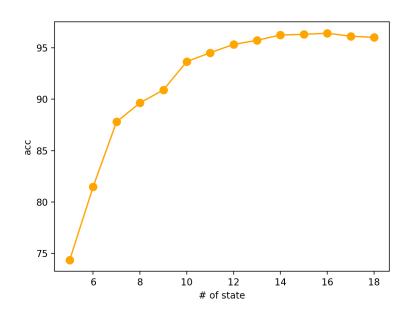


到最後總共會有12個model (0~9 + silence + short pause),除short pause 3 個state外,每個model有16個state,且會從1個Gaussian一路加到15個(0~9)與16個(silence 與 short pause)。在加入SP前train 4個 iteration,然後再train 4個iteration後加入mixture,之後每7個iteration再加入一個mixture一直到有16個mixture,再train 7個iteration然後結束。

## 流程與分析

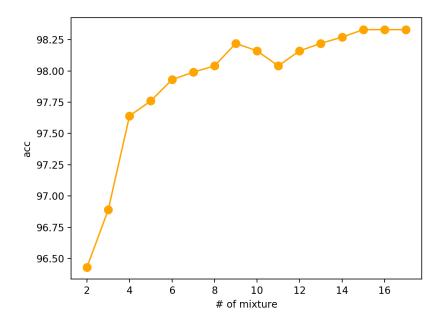
這裡主要分析不同state數量、不同mixture數、與不同iteration數對於結果的影響,並逐一測試,使用上一項目的最佳結果來當固定參數繼續測試。

#### 1. State 數量



由助教預設的參數開始,將state數量慢慢往上加。在state = 16時,得到最好的結果為96.32,且結果在下兩個state中均下降,故使用16作為最佳state數。

#### 2. Mixture 數量

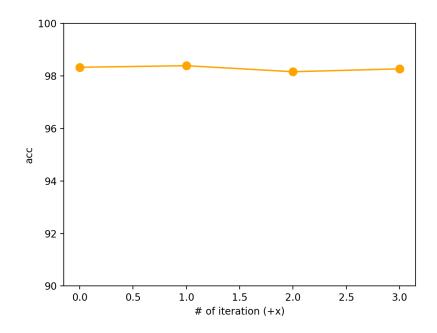


由於在加入sp時,會為silence加入1個mixture,故silence與sp的mixture數會比其他都多一,以下數量皆指0~9的mixture數。

由圖我們可以發現,在mixture = 9的時候,acc有一個local maximum,且在mixture = 15以後都維持acc = 98.33%,所以我們選用mixture數為15來繼續iteration數的測試

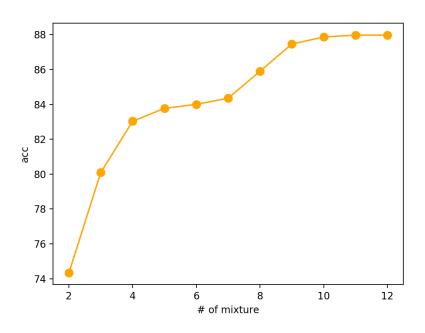
#### 3. Iteration 數量

這裡對原本在sp前、增加mixture前、與增加mixture後的iteration數都增加一樣的數量。即當前面iteration = 4時,增加mixture後的iteration數為7。



在Iteration數量的測試中,發現iteration對結果幾乎沒有什麼影響,可能只要少許iteration就能將 model推向minimum,而圖中的結果變化可能也只是在minimum的附近跳動,所以最後選擇使用 的iteration數為(4, 4, 7)。

#### 4. 一開始先調整mixture數



這裡測試mixture與state對結果影響的大小。可以由前面的圖很明顯看出增加state比增加mixture可以獲得更好的結果,故state對model的影響應該是比mixture還要來得大的。

## 結論

在經過了諸多實驗之後,可以發現對整個hmm表現影響最大的為state的數量,其次是mixture數量,而最後才是iteration的數量。推測可能原因為tast過於簡單,data具有高度的相似度,使得hmm在學習的難易度低,收斂快,所以只需要些許iteration便可以很好的收斂。同理,因為data變化不大,所以不須有太多的mixture也可以很好的對各state有不同的表示。

在state數量的方面,超過14以後也對結果影響不大,推測是因為原本預設的state = 5數量太少,導致在如此簡單的task中仍無法得到令人滿意的表現,所以一開始增加state的數量會使整個結果有大幅度進步。