

SUITE DU COURS

1 Familles génératrices

Definition 1 Soient $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ n vecteurs d'un espace vectoriel E . On appelle combinaison linéaire des vecteurs v_1, v_2, \dots, v_n , tout vecteur v s'écrivant sous la forme:

$$v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n$$

ou les $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ sont des nombres réels

Theorem 2 Soit E un espace vectoriel sur \mathbb{R} et F un sous ensemble non vide de E

Les trois affirmations suivantes sont équivalentes.

- 1) F est un sous espace vectoriel de E .
- 2) F contient toutes les combinaisons linéaires de deux de ses vecteurs

$$\forall u, v \in F, \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R} \text{ on a } \alpha u + \beta v \in F$$

- 3) $\forall n \geq 1, F$ contient toutes les combinaisons linéaires de n vecteurs

$$\begin{aligned} \forall v_1, v_2, \dots, v_n &\in F, \\ \forall \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n &\in \mathbb{R} \\ \implies \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n &\in F \end{aligned}$$

Definition 3 Une famille $A = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ d'un espace vectoriel E est dite famille génératrice lorsque tout vecteur $v \in E$ est combinaison linéaire de ses vecteurs.

Example 4 $A = \{v_1(1, 1, 1), v_2(1, 2, 3), v_3(1, 2, 4)\}$ est une famille génératrice de \mathbb{R}^3 car le vecteur $v(0, 1, 2)$ est une combinaison linéaire des vecteurs v_1, v_2, v_3 c'est à dire $v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3$ en faisant le calcul on trouve $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 0$

Example 5 $B = \{v_1(1, 1, 1), v_2(1, 2, 3)\}$ n'est pas une famille génératrice de \mathbb{R}^3 car v un vecteur choisi ne peut pas être une combinaison linéaire de v_1, v_2 .

2 Famille libre

Une famille $A = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ d'un espace vectoriel E sur \mathbb{R} est dite famille libre et ses vecteurs sont dits linéairement indépendants lorsque

$$\forall \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$$

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n = 0 \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$$

3 Famille liée

Une famille qui n'est pas libre est dite liée ou on dit que ses vecteurs sont linéairement dépendants.

Exemple 6 Les vecteurs $v_1(1, 1, 1), v_2(0, 1/2, 3/2)$ sont linéairement indépendants

Les vecteurs $v_1(1, 1, 1), v_2(0, 1/2, 3/2), v_3(1, 2, 4)$ sont linéairement dépendants

4 Base

Une famille $A = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ d'un espace vectoriel E sur \mathbb{R} est dite base de E si elle est en même temps famille libre et génératrice.

Exemple 7 $A = \{v_1(1, 1, 1), v_2(1, 2, 3), v_3(1, 2, 4)\}$ est une base de \mathbb{R}^3

Exemple 8 $B = \{v_1(1, 0, 0), v_2(0, 1, 0), v_3(0, 0, 1)\}$ est une base de \mathbb{R}^3 appelé base canonique

5 Dimension

Définition 9 La dimension d'un espace vectoriel E de dimension finie notée $\dim E$ est par définition le nombre d'éléments d'une base de E . Pour déterminer la dimension de E il suffit de trouver une base de E , le nombre d'éléments de cette base s'appelle dimension de E

Cas particuliers

Si $E = \{0_E\}$ alors $\dim E = 0$

Si $E \neq \{0_E\}$ alors $\dim E = n$

Exemple 10 $\dim \mathbb{R} = 1$ c'est la droite vectorielle

$\dim \mathbb{R}^2 = 2$ c'est le plan vectoriel

$\dim \mathbb{R}^n = n$

Exemple 11 Dans \mathbb{R}^3 on a

$$F = \{(x, y, z) / x - z = 0\}$$

calculez $\dim F$

On a

$$F = \{(x, y, x) / x, y \in \mathbb{R}\}$$

$$F = \{x(1, 0, 1) + y(0, 1, 0) / x, y \in \mathbb{R}\}$$

$$F = \text{vect}[1, 0, 1), (0, 1, 0)]$$

cette famille est une famille génératrice de F , les vecteurs $(1, 0, 1), (0, 1, 0)$ ne sont pas colinéaires donc la famille est libre. donc c'est une base alors $\dim F = 2$

Exemple 12 Dans \mathbb{R}^3 on a

$$G = \{(x, 2x, 3x) / x \in \mathbb{R}\}$$

calculez $\dim G$

On a

$$G = \{(x, 2x, 3x) / x \in \mathbb{R}\}$$

$$G = \{x(1, 2, 3) / x \in \mathbb{R}\}$$

$$G = \text{Vect}[(1, 2, 3)] \text{ est une famille génératrice de } G$$

Donc $\dim G = 1$ c'est la droite vectorielle.

APPLICATIONS LINEAIRES

Definition 13 Soient E et F deux espaces vectoriels sur \mathbb{R} et f une application de E dans F

- 1) f est dite injective si $\forall (x, y) \in E^2, f(x) = f(y) \implies x = y$.
- 2) f est dite surjective si $\forall y \in F, \exists x \in E$ tel que $y = f(x)$
- 3) f est dite bijective ssi $f(x)$ est dite injective et surjective: $\forall y \in F, \exists x \in E$ tel que $y = f(x)$.

Definition 14 Une application f de E dans F est dite linéaire si

- $\forall (x, y) \in E^2; f(x + y) = f(x) + f(y)$
- $\forall x \in E; \forall \alpha \in \mathbb{R}; f(\alpha x) = \alpha f(x)$

Proposition 15 L'application f de E dans F est linéaire si et seulement si:

$$\forall (x, y) \in E^2; \forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2, f(\alpha x + \beta y) = \alpha f(x) + \beta f(y)$$

Vocabulaire: Soit f une application linéaire de E dans F

- si $F = E$: f est appelé un endomorphisme dans E .
- si f est bijective alors f est appelé un isomorphisme.
- si f est bijective et $F = E$ alors f est appelé un automorphisme

Exemple:

f une application de $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $f(x, y) = 2x - 3y$

g une application de $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie par $g(x, y, z) = (3x - y, y + z, 3z)$

f et g sont elles des applications linéaires?

Solution:

a) f est une application linéaire si:

1) On pose $u = (x, y)$ et $v = (x', y')$

$$\forall u, v \in \mathbb{R}^2; f(u + v) = f(u) + f(v)$$

$$\begin{aligned}
f(u+v) &= f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}\right) = f\begin{pmatrix} x+x' \\ y+y' \end{pmatrix} \\
&= 2(x+x') - 3(y+y') \\
&= (2x-3y) + (2x'-3y') \\
&= f(x,y) + f(x',y') \\
&= f(u) + f(v)
\end{aligned}$$

2) On pose $u = (x, y)$ et $\forall \alpha \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned}
\forall u &\in \mathbb{R}^2; \forall \alpha \in \mathbb{R}; f(\alpha u) = \alpha f(u) \\
f(\alpha u) &= f(\alpha(x, y)) = f(\alpha x, \alpha y) \\
&= 2(\alpha x) - 3(\alpha y) = \alpha(2x - 3y) \\
&= \alpha f(x, y) = \alpha f(u)
\end{aligned}$$

b) g est une application linéaire si:

1) On pose $u = (x, y, z)$ et $v = (x', y', z')$

$$\begin{aligned}
g(u+v) &= g\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}\right) = g\begin{pmatrix} x+x' \\ y+y' \\ z+z' \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} 3(x+x') - (y+y') \\ (y+y') + (z+z') \\ 3(z+z') \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x-y \\ y+z \\ 3z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3x'-y' \\ y'+z' \\ 3z' \end{pmatrix} \\
&= g(x, y, z) + g(x', y', z') = g(u) + g(v)
\end{aligned}$$

2) On pose $u = (x, y, z)$ et $\forall \alpha \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned}
\forall u &\in \mathbb{R}^3; \forall \alpha \in \mathbb{R}; g(\alpha u) = \alpha g(u) \\
g(\alpha u) &= g(\alpha(x, y, z)) = g(\alpha x, \alpha y, \alpha z) \\
&= \begin{pmatrix} 3\alpha x - \alpha y \\ \alpha y + \alpha z \\ 3\alpha z \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 3x - y \\ y + z \\ 3z \end{pmatrix} \\
&= \alpha g(x, y, z) = \alpha g(u)
\end{aligned}$$