

# Cours d'électromagnétisme

Filière SMI S4

Jaouad DIYADI
Département de physique
Faculté des sciences
Université Ibn Tofail

## Chapitre III

Régimes Variables et Induction Magnétique

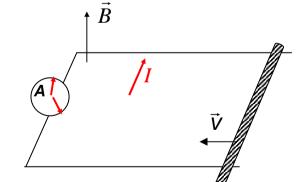
## 1. Loi d'induction de Faraday

Les phénomènes d'induction ont lieu lorsque:

- à  $ec{B}$  constant: -le circuit placé dans  $ec{B}$  se déforme dans le temps ( $extit{D\'eformation de la surface})$ 
  - à  $\vec{B}$  Variable : variation causée - ou par variation du courant

#### a. Circuit se déplaçant dans un champ magnétique constant

Soit le circuit en U: la barre conductrice est animée d'une vitesse  $\overrightarrow{v}$ 



#### Observations:

L'Ampèremètre indique le passage d'un courant I

I (courant induit) Existence d'une f.é.m. induite e

#### Interprétation :

Les e sont soumis à la force de *Lorentz*:  $\vec{F}_m = q \vec{v} \wedge \vec{B} = -e \vec{v} \wedge \vec{B}$ 

$$\vec{F}_m = q \, \vec{v} \wedge \vec{B} = -e \, \vec{v} \wedge \vec{B}$$

Tout se passe comme si les e $\dot{\vec{E}}_m$  étaient soumis à l'action d'un champ électrique  $\vec{E}_m$ 

$$\vec{F}_m = q \vec{E}_m$$

$$\vec{E}_m = \vec{v} \wedge \vec{B}$$

: <u>champ électromoteur</u> ou <u>champ induit</u>

La barre est alors le siège d'une f.é.m. "e "définie par:

$$e = \oint \vec{E}_m \cdot d\vec{l}$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

( or en 1  $\stackrel{ ext{ere}}{=}$  année  $\qquad \Longrightarrow \oint ec{E}$  .  $dec{l}=0$  est d'origine électrostatique )

Dans notre cas  $\vec{E}_m$  est d'origine magnétique

$$\oint \vec{E}_m \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi}{dt}$$

$$e = -\frac{d\Phi}{dt}$$

Loi de *Faraday* 

#### Loi de Lenz-Faraday

Le signe (--) dans la loi de *Faraday* a une signification bien précise donnée explicitement par la loi de *Lenz*.

C'est une loi qualitative :

**Enoncé**: Le sens du courant induit lors d'un phénomène d'induction électromagnétique dans un circuit électrique est tel qu'il **s'oppose** à la variation du flux initial. Donc la force électromotrice induite "e" **s'oppose** à la cause qui l'engendre.

#### b. Circuit fixe dans un champ magnétique variable

La loi de Faraday reste toujours vérifiée:

$$e = -\frac{d\Phi}{dt}$$

Dans ce cas, la force magnétique ne peut pas rendre compte du passage du courant, puisqu'elle est nulle. Pour justifier de l'existence d'un courant induit, il faut admettre que la variation du champ magnétique entraine l'existence d'un champ électrique agissant sur des charges initialement au repos, les déplace dans le conducteur.

### 2. Expression du champ électrique:

$$e=\oint ec{E}_m \cdot dec{l}$$
 et  $e=-rac{d\Phi}{dt}$ 

$$\Phi = \iint \vec{B} \cdot \vec{ds}$$
 et 
$$\vec{B} = \overrightarrow{rot \, \vec{A}}$$

En utilisant le théorème de Stockes:

$$\vec{E}_m = -\frac{d\vec{A}}{dt}$$

### 3. Propriétés du champ électrique

Dans le cas général: 
$$\vec{E} = -\overrightarrow{grad} V - \frac{d\vec{A}}{dt}$$
 (1)

$$-\overline{grad} V \longrightarrow \text{Champ \'electrostatique}$$

$$-\frac{d\overrightarrow{A}}{dt} \longrightarrow \text{Ppt\'es diff\'erentes de champ \'electrostatique, sa}$$

$$\xrightarrow{\text{circulation le long d'un contour ferm\'e est non nulle}}$$

$$\xrightarrow{\text{Existence d'une } f.\'e.m. \text{ induite}}$$

Récrivons l'équation (1) différemment:

$$\overrightarrow{rot} \, \overrightarrow{E} = -\overrightarrow{rot} \, (\overrightarrow{grad} \, V) - \overrightarrow{rot} \, \frac{\partial \overrightarrow{A}}{\partial t} \qquad \longrightarrow \qquad \overrightarrow{rot} \, \overrightarrow{E} + \frac{\partial \overrightarrow{B}}{\partial t} = \overrightarrow{0}$$

Relation entre les champs électrique et magnétique dans les phénomènes dépendants du temps.

Il s'agit d'une relation générale et importante de l'électromagnétisme et constitue une des 4 équations de *Maxwell*.

Considérons deux circuits filiformes  $C_a$  et  $C_b$  parcourus par les courants stationnaires  $I_a$  et  $I_b$ .

Le courant  $I_a$  dans le circuit a produit un flux magnétique  $\Phi_{ab}$  à travers le circuit b

$$\begin{split} \Phi_{ab} &= \iint_{S_b} \vec{B}_a \cdot d\vec{S} \\ \Phi_{ab} &= \iint_{S_b} \left( \vec{\nabla} \wedge \vec{A}_a \right) \cdot d\vec{S}_b = \oint_{\vec{b}} \vec{A}_a \cdot d\vec{l}_b \end{split}$$

$$\Phi_{ab} = \oint_{l} \left( \frac{\mu_0 I_a}{4\pi} \oint_a \frac{dI_a}{r} \right) dI_b \qquad = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_a \oint_b \frac{dI_a \cdot dI_b}{r} I_a$$

$$\Phi_{ab} = M_{ab}I_a$$

*M* est le facteur d'induction mutuelle entre les deux circuits

$$M_{ab} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_a \oint_b \frac{dl_a \cdot dl_b}{r}$$

formule de Neumann.

### 4. Inductance Mutuelle entre 2 Circuits

Le coefficient M ne dépend que de la géométrie des deux circuits. Son unité dans le SI est le henry (H).

La f.e.m. induite dans le circuit b par la variation de  $I_a$  vaut

$$\oint_{b} \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi_{ab}}{dt} = -M_{ab} \frac{dI_{a}}{dt}$$

de même la f.e.m. induite dans le circuit a par une variation du courant dans b vaut

$$\oint_{a} \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi_{ba}}{dt} = -M_{ba} \frac{dI_{b}}{dt}$$

#### a. Auto-Induction

Un circuit isolé est traversé par son flux propre

$$\Phi = LI$$

Une variation de courant dans le circuit y produit une *f.e.m.* d'induction

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi}{dt} = -L\frac{dI}{dt}$$

#### b. Coefficient de couplage

Considérons un bobinage a d'une seule spire, à travers lequel un courant  $I_a$  crée un flux  $\Phi_{aa}$  et un autre bobinage d'une seule spire b placé de telle façon qu'une fraction  $k_a$  de  $\Phi_{aa}$  le traverse

$$\Phi_{ab}=k_a\Phi_{aa}$$
 et  $\Phi_{aa}=L_aI_a$   $M_{ab}=k_aL_a$   $M_{ab}=k_aL_a$   $M_{ba}=k_bL_b$  or  $M_{ba}=M_{ab}=M$  alors  $M^2=k_ak_bL_aL_b$   $M=k(L_aL_b)^{1/2}$  avec  $k=\pm(k_ak_b)^{1/2}$ 

k: coefficient de couplage entre 2 bobines ( $-1 \le k \le 1$ )

En conséquence: 
$$M^2 \le L_a L_b$$
 et  $|M| \le L_b$ ;  $|M| \le L_a$ 

Cas particulier: 
$$M=L_a=L_b$$
 a lieu quand toues les lignes du champ du circuit  $a$  traversent le circuit  $b$  (cas de solénoïde à noyau magnétique)

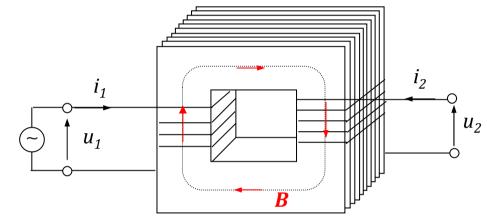
### 5. Transformateurs

Dans un transformateur, deux circuits sont bobinés sur un même matériau ferromagnétique de façon à réaliser un couplage magnétique maximal ( $k \cong 1$ ).

Le primaire, est alimenté par une source de tension :  $u_I(t)$ .

Soient  $i_1$  le courant qui le parcourt,  $r_1$  sa résistance interne et  $\Phi_1$  le flux total qui le traverse; on a:

$$u_1(t) = r_1 i_1(t) + \frac{d\Phi_1}{dt}$$



pour le deuxième enroulement, le secondaire:

$$u_2(t) = r_2 i_2(t) + \frac{d\Phi_2}{dt}$$

en général, les enroulements ont une résistance très faible

$$u_1(t) = \frac{d\Phi_1}{dt} = M\frac{di_2}{dt} + L_1\frac{di_1}{dt} \qquad \text{et} \qquad \qquad u_2(t) = \frac{d\Phi_2}{dt} = M\frac{di_1}{dt} + L_2\frac{di_2}{dt}$$

On en tire: 
$$\frac{di_1}{dt} = \frac{1}{L_1} \left[ u_1(t) - M \frac{di_2}{dt} \right] = \frac{1}{M} \left[ u_2(t) - L_2 \frac{di_2}{dt} \right]$$

d'où 
$$u_2(t) = \frac{M}{L_1}u_1(t) + \left[\frac{L_2L_1 - M^2}{L_1}\right]\frac{di_2}{dt}$$

Nous sommes en présence d'un couplage total (k=1); c.à.d.  $M^2=L_1L_2$ 

la tension secondaire est reliée à la tension  $\frac{u_2(t)}{u_1(t)} = \frac{M}{L_1}$  primaire par la relation approchée:

Soient  $N_1$  et  $N_2$ , les nombres de spires des enroulements primaire et secondaire respectivement. Chaque spire crée le flux  $\varphi$ 

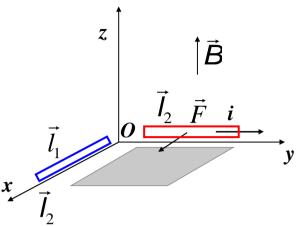
$$\begin{cases} \Phi_1 = \Phi_{11} + \Phi_{21} \\ \Phi_2 = \Phi_{12} + \Phi_{22} \end{cases} \qquad \begin{cases} \Phi_1 = L_1 i_1 + M i_2 \\ \Phi_2 = M i_1 + L_2 i_2 \end{cases}$$

Plaçons nous dans le cas d'un fonctionnement à vide du transformateur  $(i_2 = 0)$ .

$$\frac{\Phi_1 = N_1 \varphi = L_1 i_1}{\Phi_2 = N_2 \varphi = M i_1} \qquad \frac{N_2}{N_1} = \frac{M}{L_1} \qquad \frac{u_2(t)}{u_1(t)} = \frac{N_2}{N_1}$$

### 6. Travail de la force magnétique

Soit une portion d'un fil conducteur filiforme de longueur  $l_2$  parcouru par un courant d'intensité I parallèle à Oy, qui se déplace par rapport à Ox dans un champ d'induction magnétique uniforme  $\vec{F} = i\vec{l}_2 \wedge \vec{B}$ 



pour un déplacement de longueur  $l_1$ , le travail fournis

$$T = \vec{F} \cdot \vec{l}_1 = (i\vec{l}_2 \wedge \vec{B}) \cdot \vec{l}_1 = i(\vec{l}_1 \wedge \vec{l}_2) \cdot \vec{B}$$

$$T = i\vec{S} \cdot \vec{B} = I\Phi_{coup\acute{e}}$$

Théorème de Maxwell

### 7. Energie magnétique

1. Energie exprimée en fonction du champ magnétique

$$W = \iiint \frac{B^2}{2\mu_0} d\tau$$
 — Densité volumique d'énergie magnétique

2. Energie exprimée en fonction des inductions

$$W = \frac{1}{2}I\Phi$$

dans le cas de deux circuits où circulent des courants  $I_a$  et  $I_b$ 

$$W = \frac{1}{2}I_a \, \Phi_a + \frac{1}{2}I_b \, \Phi_b$$

$$\begin{cases} \Phi_a \text{ est le flux total à travers le circuit } a \\ \Phi_b \text{ est le flux total à travers le circuit } b \end{cases}$$

$$W = \frac{1}{2}I_{a} \Phi_{aa} + \frac{1}{2}I_{b} \Phi_{ab} + \frac{1}{2}I_{a} \Phi_{ba} + \frac{1}{2}I_{b} \Phi_{bb} \longrightarrow W = \frac{1}{2}L_{a}I_{a}^{2} + \frac{1}{2}L_{b}I_{b}^{2} + MI_{a}I_{b}$$

$$W = \frac{1}{2}\sum_{i=1}^{n}I_{i} \Phi_{i} \qquad \text{soit} \qquad W = \frac{1}{2}\sum_{i=1}^{n}I_{i} \left(\Phi_{ii} + \sum_{j \neq i}\Phi_{ij}\right)$$