

Le 06 Janvier 2018

Examen

Physique 5 (Filières SMA – S3)

Session Normale – Durée 1h30

Exercice 1: (6pts)

Soit le circuit de la figure 1, alimenté par une tension : $u(t) = U_m \cos \omega t$ $u(t) = U_m \cos \omega t$

le courant qui circule dans le circuit est de la forme: $i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi)$ $i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi)$

- calculer les impédances des deux branches; série (R, L) et parallèle (L, C) qui constituent le circuit

$$\bar{Z}_S = R + jL\omega \quad \text{et} \quad \bar{Z}_{//} = \frac{\bar{Z}_L \bar{Z}_C}{\bar{Z}_L + \bar{Z}_C} = j \frac{L\omega}{1 - L^2 C \omega^2}$$

- en déduire que l'impédance totale du circuit se met sous la forme: $\bar{Z}(\omega) = R + jX(\omega)$

$$\bar{Z} = R + jX(\omega), \text{ avec } X(\omega) = L\omega \left(\frac{\omega_1^2 - \omega^2}{\omega_2^2 - \omega^2} \right) \quad X(\omega) = L\omega \left(\frac{\omega_1^2 - \omega^2}{\omega_2^2 - \omega^2} \right). \text{ Donner les expressions de: } \omega_1 \text{ et } \omega_2.$$

$$\bar{Z} = R + j \left(L\omega + \frac{L\omega}{1 - L^2 C \omega^2} \right) \quad \text{et} \quad X = L\omega + \frac{L\omega}{1 - L^2 C \omega^2} = L\omega \left\{ \frac{\frac{1}{C} \left(\frac{1}{L} + \frac{1}{L} \right) - \omega^2}{\frac{1}{L^2 C} - \omega^2} \right\}$$

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{1}{C} \left(\frac{1}{L} + \frac{1}{L} \right)} \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{1}{L^2 C}}$$

- trouver les expression de l'intensité maximale I_m et de la phase φ à l'origine du courant.

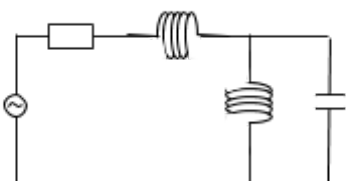


fig. 1

$$I_m = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + X^2}} \quad \text{et} \quad \tan \varphi = -\frac{X}{R} \quad \text{et} \quad \cos \varphi > 0$$

Exercice 2: (8pts)

On considère deux rails parallèles reliés par une résistance R (figure 2). On pose dessus une barre de longueur a . La barre est orthogonale aux rails; on néglige la résistance de la barre et des rails.

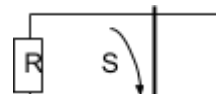
1. L'ensemble est plongé dans un champ magnétique uniforme mais variable

$$\vec{B} = B_0 \cos \omega t \cdot \vec{e}_z \quad \vec{B} = B_0 \cos \omega t \cdot \vec{e}_z$$

Quelle force faut-il exercer sur le centre de masse de la barre pour qu'elle reste immobile?

Le champ variable induit un courant (une f.e.m) dans le circuit. Le champ agit sur ce courant à travers la force de Laplace :

$$e = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \iint \vec{B} \cdot d\vec{S}$$



$$d\vec{S} = -dS \cdot \vec{e}_z$$

$$e = \frac{d}{dt} (B_0 \cos \omega t \cdot ax) = -ax\omega B_0 \sin \omega t$$

$$i = \frac{e}{R} = -\frac{ax\omega B_0}{R} \sin \omega t$$

le signe du courant est défini par rapport au sens d'orientation de la surface choisi.

La force de Laplace qui agit sur la barre conductrice est donnée par :

$$\vec{F}_L = i\vec{l} \wedge \vec{B} = \frac{ax\omega B_0^2}{R} \sin \omega t \cdot \cos \omega t \cdot \vec{e}_x = \frac{ax\omega B_0^2}{2R} \sin 2\omega t \cdot \vec{e}_x$$

Pour maintenir cette barre immobile, il faut réaliser la condition : $\sum \vec{F} = \vec{0}$

$$\text{Soit : } \vec{F}_{ext} + \vec{F}_L = \vec{0} \quad \text{d'où : } \vec{F}_{ext} = -\frac{ax\omega B_0^2}{2R} \sin 2\omega t \cdot \vec{e}_x$$

2. On suppose maintenant le champ magnétique \vec{B} uniforme et stationnaire : $\vec{B} = B_0 \cdot \vec{e}_z$

$\vec{B} = B_0 \cdot \vec{e}_z$ Pour $t = 0$, la barre placée en $x = 0$ est lancée à la vitesse v_0 , puis elle est abandonnée à elle-même.

- a. Expliquer brièvement ce qui se passe (4 lignes max).

Les électrons libres de la barre conductrice en mouvement seront soumis à l'action du

champ magnétique (force de Lorentz) : $\vec{F}_m = q\vec{v} \wedge \vec{B}$

Le mouvement de ces électrons dans un circuit fermé est équivalent à un courant induit i et une f.e.m. induite e .

b. Donner les expressions de la f.e.m e et du courant i induits.

$$e = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \iint \vec{B} \cdot d\vec{S} \quad \text{et} \quad e = aB \frac{dx}{dt} = aBv, \quad \text{le courant induit vaut alors}$$

$$i = \frac{e}{R} = \frac{aBv}{R}$$

c. Écrire l'équation du mouvement de la barre. En déduire l'expression de sa vitesse $v(t)$.

L'équation du mouvement s'obtient à partir du P.F.D. ; $\sum \vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt}$
La résultante des forces auxquelles est soumise la barre se limite à la force de Laplace, exercée par le champ magnétique sur le conducteur parcouru par le courant induit i .

$$\vec{F}_L = i\vec{l} \wedge \vec{B} = -iaB \cdot \vec{e}_x = -\frac{a^2 B^2}{R} v \cdot \vec{e}_x \quad \text{et} \quad -\frac{a^2 B^2}{R} v \cdot \vec{e}_x = m \frac{d\vec{v}}{dt}$$

$$\frac{d\vec{v}}{v} = -\frac{a^2 B^2}{mR} dt \cdot \vec{e}_x \quad \text{et} \quad \vec{v} = k e^{-\frac{a^2 B^2}{mR} t} \cdot \vec{e}_x, \quad \text{or à } t=0 ; v=v_0 ; \quad \text{alors} \quad \vec{v} = v_0 e^{-\frac{a^2 B^2}{mR} t} \cdot \vec{e}_x$$

Exercice 3: (7pts)

Un cylindre infini de rayon R et d'axe (Oz) est parcouru par un courant volumique permanent de

densité $\vec{j} = \frac{a}{r^{1/2}} \cdot \vec{e}_z$; $\vec{j} = \frac{a}{r^{1/2}} \cdot \vec{e}_z$, où r est la distance à l'axe (Oz) et a une constante.

Nous souhaitons déterminer à l'aide du théorème d'Ampère, le champ magnétique \vec{B} en tout point de l'espace; pour cela:

1. déterminer le contour fermé d'Ampère à partir des règles de symétries

les symétries de la distribution de courant montre que tous les plans contenant l'axe de révolution du cylindre sont plans de symétrie ; alors \vec{B} est perpendiculaire à ces plans : dans un système de

coordonnées cylindrique, le champs magnétique s'écrit : $\vec{B} = B \cdot \vec{e}_\varphi$

de même, l'étude des invariances de \vec{B} montre que le champ ne dépend que de la variable \mathbf{x} de position d'un point M par rapport à l'axe de révolution.

Ainsi, le contour fermé sera un cercle de centre O appartenant à l'axe de révolution et de rayon \mathbf{x} .

2. donner les expressions du champ magnétique B_{int} et B_{ext} produit respectivement à l'intérieur et à l'extérieur du cylindre conducteur.

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \sum I_{enlacés}$$

Le théorème d'Ampère :

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = 2\pi\rho \cdot B$$

Le premier terme donne : Γ

Le calcul du deuxième terme de l'équation (1) dépendra de la position du point M ; on distinguera ainsi :

$$I_{\text{enlacé}} = \iint j \cdot dS = \int_0^{2\pi} \int_0^{\rho} \frac{a}{\rho^{\frac{1}{2}}} \cdot \rho d\rho \cdot d\theta = \frac{4a\pi}{3} \rho^{\frac{3}{2}}$$

1^{er} cas : $\mathbf{x} < R$, ainsi,

$$\vec{B}_{\text{int}} = \frac{2\mu_0 a}{3} \rho^{\frac{1}{2}} \cdot \vec{e}_\varphi$$

$$I_{\text{enlacé}} = I_{\text{total}} = \iint j \cdot dS = \int_0^{2\pi} \int_0^R \frac{a}{\rho^{\frac{1}{2}}} \cdot \rho d\rho \cdot d\theta = \frac{4a\pi}{3} R^{\frac{3}{2}}$$

2^{ème} cas : $\mathbf{x} > R$, ainsi,

$$\vec{B}_{\text{int}} = \frac{2\mu_0 a}{3\rho} R^{\frac{3}{2}} \cdot \vec{e}_\varphi$$