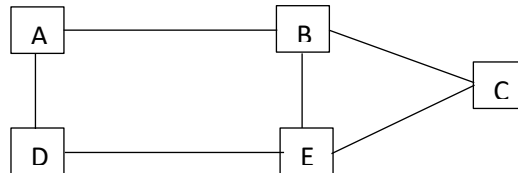


TD3 (correction)

Exercice 1 : Routage distribué par le vecteur de distance

On considère le réseau de topologie suivante (l'algorithme Bellman-Ford):



- Donner les tables de routages initiales de chaque routeur.
 $\text{Routage}(\mathbf{A}) = (\mathbf{A}, -, 0)$; $\text{Routage}(\mathbf{B}) = (\mathbf{B}, -, 0)$; $\text{Routage}(\mathbf{C}) = (\mathbf{C}, -, 0)$;
 $\text{Routage}(\mathbf{D}) = (\mathbf{D}, -, 0)$; $\text{Routage}(\mathbf{E}) = (\mathbf{E}, -, 0)$;
- Donner les tables de routages de chaque routeur après la convergence. Supposons que l'ordre d'échange des vecteurs de distance entre les voisins est comme suit :

A l'instant t, A échange avec ses voisins (B, D) sa table de routage

Mise à jour des tables de B et D.

$\text{Routage}(\mathbf{B}) = (\mathbf{B}, -, 0 ; \mathbf{A}, \mathbf{A}, 1)$

$\text{Routage}(\mathbf{D}) = (\mathbf{D}, -, 0 ; \mathbf{A}, \mathbf{A}, 1)$

A t+1, B échange avec ses voisins (A, C, E),

$\text{Routage}(\mathbf{A}) = (\mathbf{A}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1)$

$\text{Routage}(\mathbf{C}) = (\mathbf{C}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2)$

$\text{Routage}(\mathbf{E}) = (\mathbf{E}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2) ;$

A t+2, D échange avec ses voisins (A, E),

$\text{Routage}(\mathbf{A}) = (\mathbf{A}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{D}, \mathbf{D}, 1)$

$\text{Routage}(\mathbf{E}) = (\mathbf{E}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2 ; \mathbf{D}, \mathbf{D}, 1) ;$

A t+3, E échange avec ses voisins (B, C, D),

$\text{Routage}(\mathbf{B}) = (\mathbf{B}, -, 0 ; \mathbf{A}, \mathbf{A}, 1 ; \mathbf{E}, \mathbf{E}, 1 ; \mathbf{D}, \mathbf{E}, 2)$

$\text{Routage}(\mathbf{C}) = (\mathbf{C}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2 ; \mathbf{E}, \mathbf{E}, 1 ; \mathbf{D}, \mathbf{E}, 2)$

$\text{Routage}(\mathbf{D}) = (\mathbf{D}, -, 0 ; \mathbf{A}, \mathbf{A}, 1 ; \mathbf{E}, \mathbf{E}, 1 ; \mathbf{B}, \mathbf{E}, 2) ;$

A t+4, C échange avec ses voisins (B, E),

$\text{Routage}(\mathbf{B}) = (\mathbf{B}, -, 0 ; \mathbf{A}, \mathbf{A}, 1 ; \mathbf{E}, \mathbf{E}, 1 ; \mathbf{D}, \mathbf{E}, 2 ; \mathbf{C}, \mathbf{C}, 1) ;$

$\text{Routage}(\mathbf{E}) = (\mathbf{E}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2 ; \mathbf{D}, \mathbf{D}, 1 ; \mathbf{C}, \mathbf{C}, 1) ;$

A t+5, B échange avec ses voisins (A, C, E) et

$\text{Routage}(\mathbf{A}) = (\mathbf{A}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{D}, \mathbf{D}, 1 ; \mathbf{E}, \mathbf{B}, 2 ; \mathbf{C}, \mathbf{B}, 2)$

$\text{Routage}(\mathbf{C}) = (\mathbf{C}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2 ; \mathbf{E}, \mathbf{E}, 1 ; \mathbf{D}, \mathbf{E}, 2)$

$\text{Routage}(\mathbf{E}) = (\mathbf{E}, -, 0 ; \mathbf{B}, \mathbf{B}, 1 ; \mathbf{A}, \mathbf{B}, 2 ; \mathbf{D}, \mathbf{D}, 1 ; \mathbf{C}, \mathbf{C}, 1)$

A t+6, E échange avec ses voisins (B, C, D).

Routage(**B**) = (B, -, 0 ; A, A, 1 ; E, E, 1 ; D, E, 2 ; C, C, 1)

Routage(**C**) = (C, -, 0 ; B, B, 1 ; A, B, 2 ; E, E, 1 ; D, E, 2)

Routage(**D**) = (D, -, 0 ; A, A, 1 ; E, E, 1 ; B, E, 2 ; C, E, 2)

Routage(**A**) = (A, -, 0 ; B, B, 1 ; D, D, 1 ; E, B, 2 ; C, B, 2)

Routage(**E**) = (E, -, 0 ; B, B, 1 ; A, B, 2 ; D, D, 1 ; C, C, 1)

3. Donner les tables de routages si la liaison **EC** tombe en panne.

C et E détectent la rupture de cette liaison et marque cette route comme inaccessible avec une distance infinie.

Routage(**C**) = (C, -, 0 ; B, B, 1 ; A, B, 2 ; E, E, **infinie** ; D, E, **infinie**)

Routage(**E**) = (E, -, 0 ; B, B, 1 ; A, B, 2 ; D, D, 1 ; C, C, **infinie**)

Voisin de C est B.

Routage(**B**) = (B, -, 0 ; A, A, 1 ; E, E, 1 ; D, E, 2 ; C, C, 1)

Voisin de E est B et D.

Routage(**D**) = (D, -, 0 ; A, A, 1 ; E, E, 1 ; B, E, 2 ; C, E, **infinie**)

E recevra les messages de B :

Routage(**E**) = (E, -, 0 ; B, B, 1 ; A, B, 2 ; D, D, 1 ; C, B, 2 **infinie**)

C recevra les messages de B.

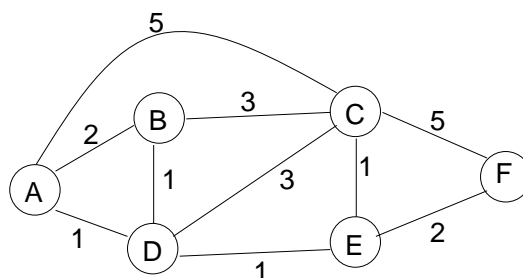
Routage(**C**) = (C, -, 0 ; B, B, 1 ; A, B, 2 ; E, B, 2 **infinie** ; D, B, 3 **infinie**)

D recevra les messages de E.

Routage(**D**) = (D, -, 0 ; A, A, 1 ; E, E, 1 ; B, E, 2 ; C, E, 3 **infinie**)

Exercice 2: Routage par état de liens

On considère le réseau de topologie suivante :



- Trouver le plus court chemin entre **A** et **F** en suivant les étapes de fonctionnement de l'algorithme **Dijkstra** sous forme un tableau.

Plusieurs chemins (routes) entre la source **A** et la destination **F** sont disponibles avec des coûts différents. Le nœud **A** enregistre pour chaque destination le meilleur chemin (la meilleure route) dont le coût est faible.

Etape 0 : On affecte un poids de 0 au nœud source **A** et infini aux autres nœuds.

A	B	C	D	E	F	Nœud sélectionné
0	infini	infini	infini	infini	infini	

Etape 1 : Le nœud sélectionné est le nœud **A**. Une fois un nœud est traité, on grise la colonne (le nœud **A** est traité et on ne revient plus à ce nœud). On écrit les poids avec l'indice le nœud d'origine uniquement pour les voisines (**B**, **C**, **D**) et les autres on garde infini.

A	B	C	D	E	F	Nœud sélectionné
0	infini	infini	Infini (temps)	infini	infini	A(0)
	2 _A	5 _A	1 _A	infini	infini	D(1)

Etape 2 : Le nœud sélectionné est le nœud **D** dont le poids est faible. On va remplir une nouvelle ligne dans le tableau. Les voisins de **D** sont (**A**, **B**, **C** et **E**). La colonne de **A** est déjà grisée. **B** est adjacent à **D**, on a 1, on ajoute 1, donc 2. Le nœud dont le coût est minimal est le nœud **B** avec un poids de 2 et aussi le nœud **E** avec un même poids. On va sélectionner le nœud **B**.

A	B	C	D	E	F	Nœud sélectionné
0	infini	infini	infini	infini	infini	A(0)
	2 _A	5 _A	1 _A	infini	infini	D(1)
	1+1=2 _D	4 _D		1+1=2 _D	infini	B(2)

Etape 3 : Les voisins du nœud B sont A, D et C. Les nœuds A et D sont déjà visités (grisés).
On choisit un nœud dont le poids est minimal (c'est B) et on remplit une nouvelle ligne.

A	B	C	D	E	F	Nœud sélectionné
0	infini	infini	infini	infini	infini	A(0)
	2_A	5_A	1_A	infini	infini	D(1)
	2_D	4_D		2_D	infini	B(2)
		$3+2=5_B$		2_D	infini	E(2)

Il reste un seul voisin C. Le nœud C a un poids de 5 et avant on a un nœud E dont le poids est 2.

Etape 4 : le nœud sélectionné est le nœud E. Les voisins de E sont A, C, F. On va griser la colonne de E pour ne le visiter à nouveau.

A	B	C	D	E	F	Nœud sélectionné
0	infini	infini	infini	infini	infini	A(0)
	2_A	5_A	1_A	infini	infini	D(1)
	2_D	4_D		2_D	infini	B(2)
		$3+2_D=5_B$		2_D	infini	E(2)
		$2_D+1=3_E$			4_E	C(3)

Etape 5 : Le nœud dont le poids est faible est le nœud C. Les voisins de C sont A, B, D, E, et F. On va griser la colonne de C pour ne pas retourner à C.

A	B	C	D	E	F	Nœud sélectionné
0	infini	infini	infini	infini	infini	A(0)
	2_A	5_A	1_A	infini	infini	D(1)
	2_D	4_D		2_D	infini	B(2)
		$3+2_D=5_B$		2_D	infini	E(2)
		$2_D+1=3_E$			$2+2_D=4_E$	C(3)
					$5+3_E=8_C$	F(4)

La valeur minimale est 4 à partir de E < 8 à partir de C. Le nœud F est le nœud final.

Le chemin dont le coût est minimal de A à F est : Coût = 4_E, Chemin = A(source), D, E, F.
(destination)

- Déduire la table de routage du nœud A.
Pour avoir la table de routage de A, il faut trouver les chemins les plus courts vers tous les autres nœuds (A, B, C, D, E) de la même manière que celui de F.

Nœud distant	Meilleur chemin	Coût
A	-	0
B	A, B	2
C	A, D, E, C	3
D	A, D	1
E	A, D, E	2
F	A, D, E, F	4