# 유체 정역학 Fluid Statics

이동현상이론 (MSA0013)

창원대학교 신소재공학부 정영웅



yjeong@changwon.ac.kr https://youngung.github.io https://github.com/youngung

# 유체 정역학 (流體靜力學), Fluid statics

- □The study of fluids at rest; 정지 상태의 유체(fluid)에 대한 학문
  - ▶유체 정지 압력
  - ≻기압
  - ▶부력
  - ▶안정성

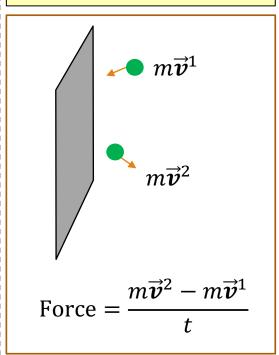


- □기체를 담고 있는 용기의 벽에 가해진 힘으로 인해 압력
- □압력은 기체 속 원자/분자가 벽과 충돌하여 생긴 운동량의 (시간에 따라 계속하여 발생하는) 변화에 기인
  - ightharpoonup운동량 변화율 $\equiv \frac{\Delta color September 2 Sept$
- □단위? SI system을 사용한다면..
  - ▶운동량의 단위는 kg·m/s; 시간의 단위는 second
  - ightharpoonup 따라서 운동량 변화율의 단위는  $kg \cdot \frac{m}{c^2}$
  - ▶이는 힘의 단위로 알려진 Newton(N)과 같다.
  - ▶즉, 운동량 변화율의 단위는 힘(force)단위와 동일.

기체에 의해 용기의 벽에 가해진 힘은 기체 원자/분자가 용기의 벽과 충돌할 때 생기는 운동량의 변화 때문에 생긴다.

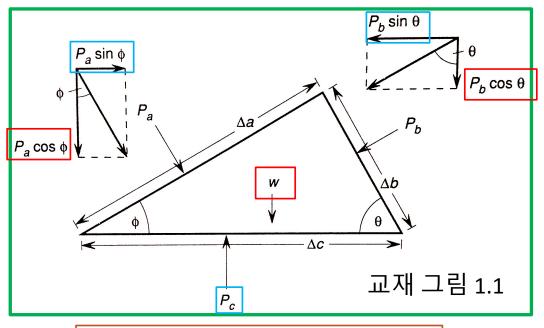
위의 결론은 기체, 액체와 같은 유체(fluid)에 공히 적용되다

시간에 따른 운동량 변화률: 가상의 면에 작용하는 힘

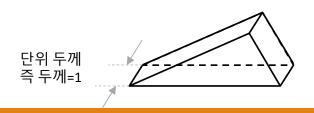




- □정지유체; 정적 (힘)평형 상태
  - ➢ 정지 유체내의 어떤 임의의 점에서도 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.
  - ▶ 위를 아래의 유체 요소 (element)를 사용하여 증명



위 유체는 중력장(gravity field)에 영향을 받고 있다



#### 힘평형 상태

한 계(system)에서 vector로 표현된 힘은 '어느 방향'에서든 zero.



유체가 '힘평형' 상태라면 <u>어느 방향으로든</u> 힘 평형이 되어야 한다 – 모든 force component들의 합이 zero

$$F_a = P_a \times \Delta a \times 1$$

$$F_a^x = F_a \sin \phi = P_a \cdot \sin \phi \cdot \Delta a$$
  
 $F_a^y = -F_a \cos \phi = -P_a \cdot \cos \phi \cdot \Delta a$ 

$$F_b = P_b \times \Delta b \times 1$$

$$F_b^x = -F_b \sin \theta = -P_b \cdot \sin \theta \cdot \Delta b$$
  

$$F_b^y = -F_b \cos \theta = -P_b \cdot \cos \theta \cdot \Delta b$$

$$F_c = P_c \times \Delta c \times 1$$

$$F_c^x = 0$$
  
$$F_c^y = P_c \cdot \Delta c$$



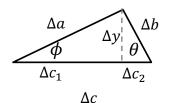
$$F^{x} = \sum_{i} F_{i}^{x} = F_{a}^{x} + F_{b}^{x} + F_{c}^{x} + w^{x} = 0$$

$$F^{y} = \sum_{i} F_{i}^{y} = F_{a}^{y} + F_{b}^{y} + F_{c}^{x} + w^{y} = 0$$



$$F^{x} = P_{a} \cdot \sin \phi \cdot \Delta a - P_{b} \cdot \sin \theta \cdot \Delta b = 0$$
  
$$F^{y} = -P_{a} \cdot \cos \phi \cdot \Delta a - P_{b} \cdot \cos \theta \cdot \Delta b + P_{c} \cdot \Delta c - w = 0$$

- ☐A few more inputs considering the geometric features!
  - $> \sin \theta = \Delta y / \Delta b$
  - $\triangleright \cos \theta = \Delta c_2 / \Delta b$
  - $> \sin \phi = \Delta y / \Delta a$
  - $\triangleright \cos \phi = \Delta c_1 / \Delta a$



- ■Weight (w; body force; 체적력):
  - $\triangleright$ w = mg =  $\rho$ gV =  $\frac{1}{2}\rho$ g $\Delta$ a $\Delta$ b

$$F^{x} = P_{a} \cdot \sin \phi \cdot \Delta a - P_{b} \cdot \sin \theta \cdot \Delta b = 0$$

$$\rightarrow P_{a} \cdot \Delta y / \Delta a \cdot \Delta a - P_{b} \cdot \Delta y / \Delta b \cdot \Delta b = 0$$

$$\rightarrow P_{a} - P_{b} = 0 \therefore P_{a} = P_{b}$$

$$\begin{split} F^{y} &= -P_{a} \cdot \cos \phi \cdot \Delta a - P_{b} \cdot \cos \theta \cdot \Delta b + P_{c} \cdot \Delta c - w = 0 \\ &\rightarrow -P_{a} \cdot \frac{\Delta c_{1}}{\Delta a} \cdot \Delta a - P_{a} \cdot \frac{\Delta c_{2}}{\Delta b} \cdot \Delta b + P_{c} \cdot \Delta c - w = 0 \\ &\rightarrow -P_{a} \cdot \Delta c_{1} - P_{a} \cdot \Delta c_{2} + P_{c} \cdot \Delta c - w = 0 \end{split}$$

$$\rightarrow -P_{a} \cdot \Delta c + P_{c} \cdot \Delta c - w = 0$$

$$(P_{c} - P_{a})\Delta c - \frac{1}{2}\rho g\Delta a\Delta b = 0$$

$$\rightarrow P_{a} + \frac{1}{2}\rho g\Delta a\Delta b/\Delta c = P_{c}$$



$$P_a = P_b$$

$$P_{a} + \frac{1}{2}\rho g \frac{\Delta a \Delta b}{\Delta c} = P_{c}$$

우리가 사용한 유체 요소가 실제 유체의 '한점'을 모형화 (modeling) 한 것이므로, 무한히 작은 부피(체적)을 대표하여

$$P_a \approx P_c$$

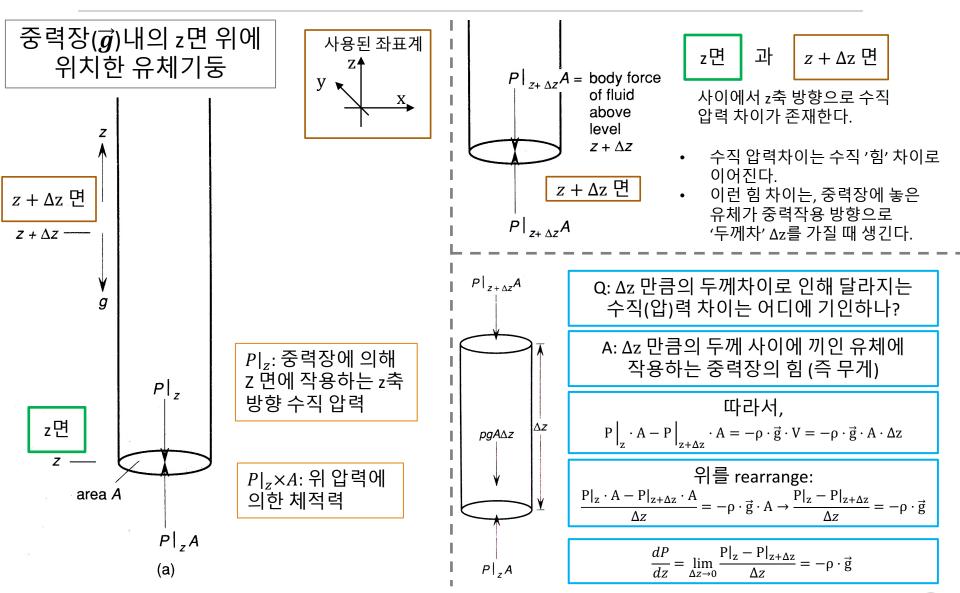
정지 유체내의 어떠한 점의 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.

정지 유체내에 유일한 힘은 세면의 수직방향으로 작용하는 힘 (앞에서  $F_a$ ,  $F_b$ ,  $F_c$ 으로 표기했던 힘 요소) 그리고 중력장에 의한 무게힘 w (**체적력**; body force) 뿐이다.

유체에 작용하는 힘 요소  $F_a$ ,  $F_b$ ,  $F_c$  그리고 w 중에서 *위치에 따라 변하는* 것은 w 뿐이다.

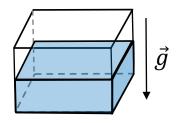


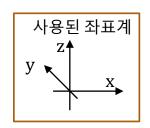
# 위치에 따라 변하는 w (유체 기둥의 예)



### Recap, pause, break

- □압력의 origin (분자/원자의 시간당 운동량의 변화; 운동량 변화율)
- □중력장내에 위치한 유체는 중력장에 의해 중력장 방향으로 '체적힘'을 받게 된다.
- □유체 기둥 모형을 이용하여 중력장에 의한 체적힘을 유체의 밀도(ρ)와 중력장의 세기 (₫, 즉 중력 가속도)를 사용하여 나타내었더니, 다음의 결론을 얻었다:
  - $\Rightarrow \frac{dP}{dz} = -\rho \cdot \vec{g}$
  - ▶ 중력장 방향으로 작용하는 유체내의 압력 P는 중력장이 작용하는 방향(앞서 기준이 되는 좌표계의 z축은 g 방향과 반대로 설정했었다.)으로 이동할 수록 점점 커진다.





$$\frac{dP}{dz} = -\rho \cdot g$$



# Application to atmosphere

□대기 (atmosphere)

Atmosphere

Earth

만약 대기가 이상기체 거동을 한다면?

$$PV = \frac{RT}{M}$$

만약 대기가 이상기체 거동을 한다면?

P: pressure

V: 단위 질량당 부피 (=  $1/\rho$ )

R: 기체 상수

T: 온도 (절대 온도)

M: 기체의 분자량

$$PV = \frac{RT}{M}$$
  $\rho = \frac{1}{V} = \frac{PM}{RT}$ 

$$\frac{dP}{dz} = -\rho g$$

$$\frac{dP}{dz} = -g \frac{PM}{RT}$$

$$\frac{dP}{P} = -g \frac{M}{RT} dz$$



# Application to atmosphere

$$\frac{dP}{P} = -\frac{gM}{RT}dz$$

- ▼ 온도, g가 z에 무관하다 가정
- At z = 0,  $P = P_0$ 
  - At z = z, P = P

$$\int_{P_0}^{P} \frac{dP}{P} = \int_{0}^{z} -\frac{gM}{RT} dz$$
$$= -\frac{gM}{RT} \int_{0}^{z} dz$$



$$\ln(P/P_0) = -\frac{gM}{RT}z$$

$$\stackrel{\square}{=} \frac{P}{P_0} = \exp\left(-\frac{gM}{RT}z\right)$$

기압 공식 (barometric formula)

- •온도는 z에 영향을 받는다 <u>(온도는 높이</u> 올라갈 수록 떨어진다)
- 예를 들어 1000m 올라 갈 수록 6.5°C 만큼 RT에서 감소 한다면, 온도 T는 z에 대한 함수:

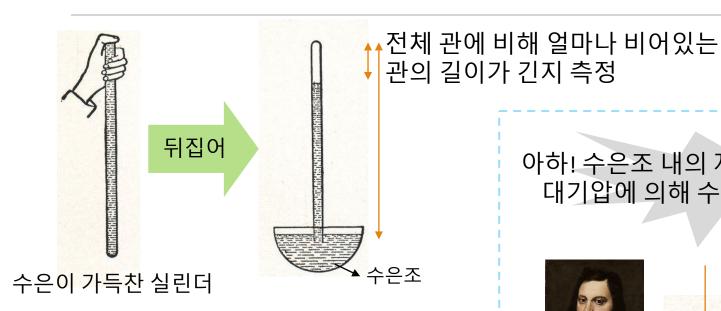
$$T = 288 - \frac{6.5}{1000}z$$



$$\frac{dP}{P} = -\frac{gM}{R\left(288 - \frac{6.5}{1000}z\right)}dz$$

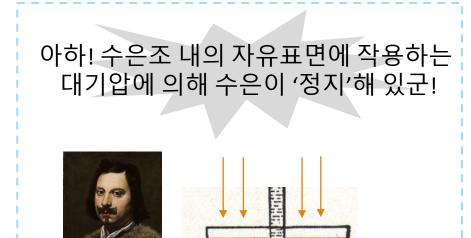


# Torricelli experiment





다양한 대기압에서 반복시에 빈 관의 길이가 변한다. 왜?



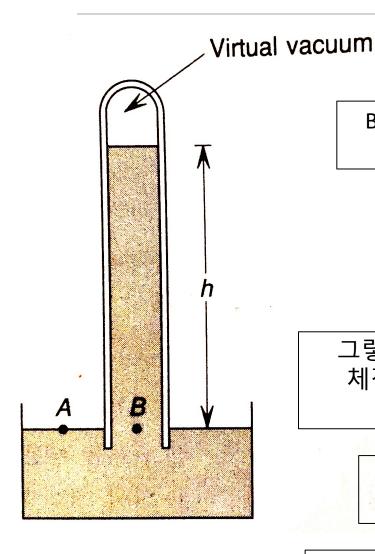


위 수은은 중력장내에서 '정지'한 유체이다. 수은이 정지해 있는 것으로 보아 **자유표면의 대기압과, 관내의** 수은에 작용하는 중력 사이에 힘평형이 있구나!

https://en.wikipedia.org/wiki/Evangelista\_Torricel



# Torricelli experiment



B지점에서의 체적력



자유표면 A에 작용하는 대기압

따라서, B지점의 체적력을 구하여 대기압을 측정할 수 있다!!

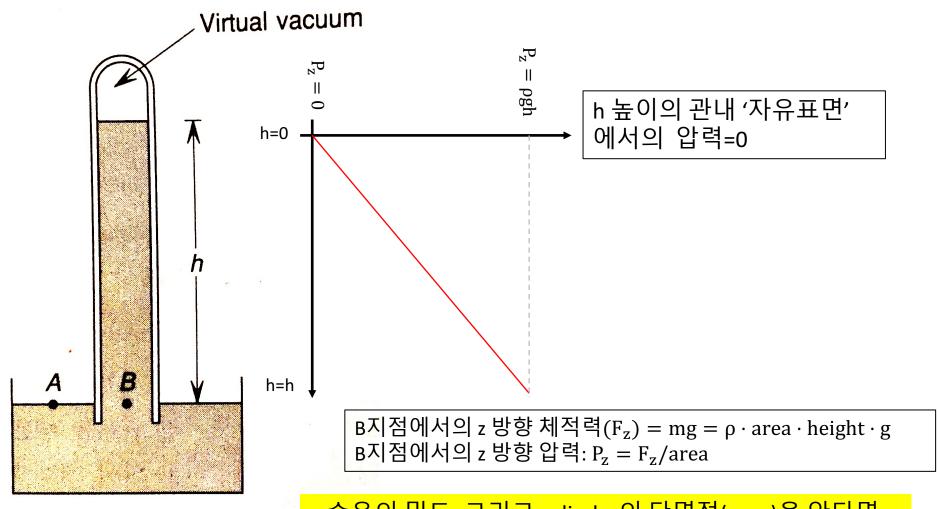
그렇다면, B지점의 체적력은 어떻게 구하나? 바로, B지점위로 실린더 내에 존재하는 수은기둥에 작용하는 중력 (무게)!

수은이 비압축성(incompressible) 액체라면 높이(압력)에 상관없이 밀도가 일정

B지점에서의 체적력=  $mg = \rho \cdot area \cdot height \cdot g$ 



# Torricelli experiment



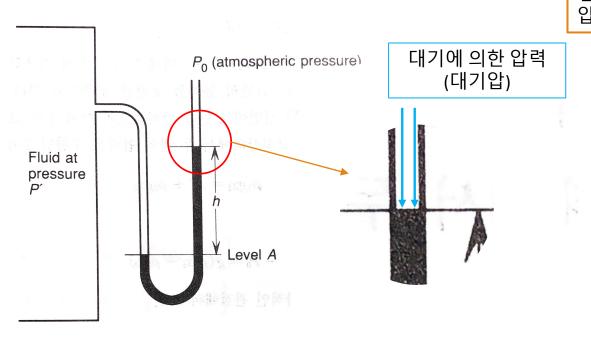
수은의 밀도, 그리고 cylinder의 단면적(area)을 안다면, 수은주 기둥의 높이로 대기압 측정 할 수 있다!

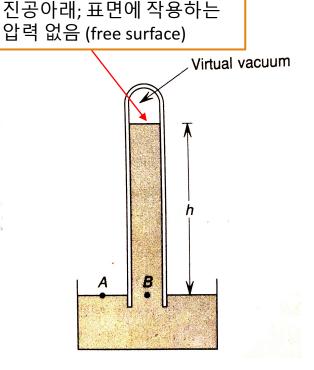


# 게이지 압력, 절대 압력



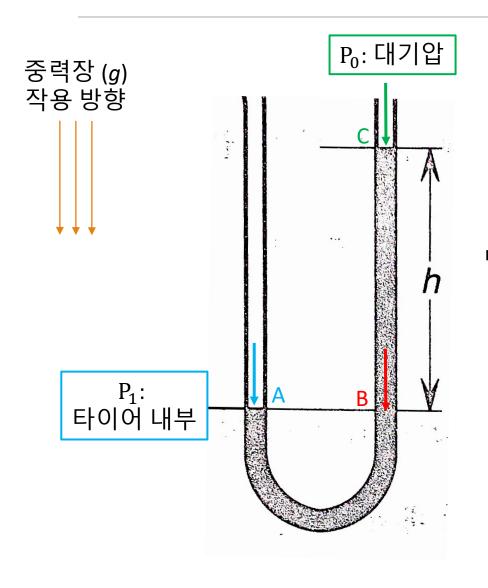
□타이어의 압력을 측정하는 압력계는, 타이어 내부의 공기압을 측정하는 것이 아니라, 타이어 내부의 공기압과 측정하고 있는 환경에서의 대기압의 차이를 측정하는 것이다.







# 게이지 압력, 절대 압력



A, B 위치에서 같은 단면적을 가지므로, 두 지점사이의 힘평형 조건은 압력평형 조건으로 생각할 수 있다 (F=PxA)

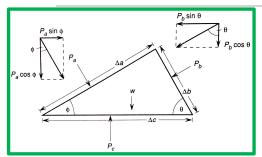
$$P_1 = \rho g h + P_0$$

사실, 압력계는  $\rho$ gh를 통해  $P_1 - P_0$  값을 측정하며, 이는 대기압과의 '상대적' 압력 크기 차이이다. 이를 '게이지(gauge) 압력' 이라 한다.

타이어의 절대 압력값은  $P_1$ 으로 gauge 압력에 대기압을 더해서 구할 수 있다.

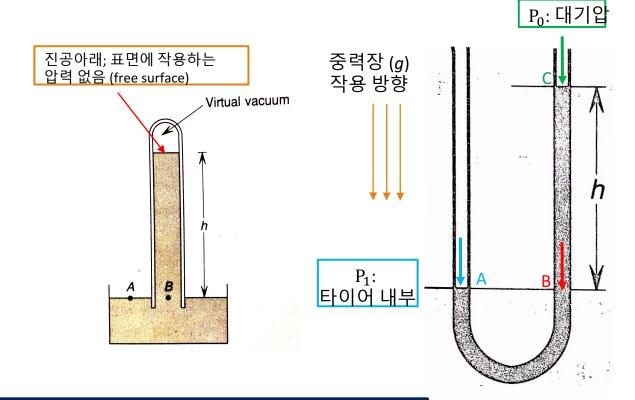


#### Recap





정지 유체내의 어떤 임의의 점에서도 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.

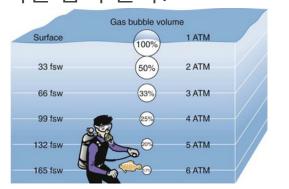


Reading assignment: 두가지 섞이지 않은 액체로 된 압력계 p16-p17



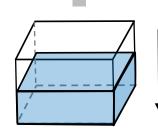
# 수압

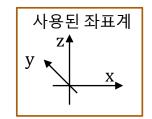
#### □다이버(diver)들이 느끼는 수심에 따른 압력 변화?

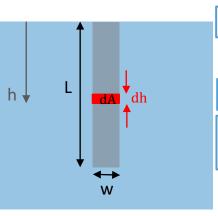


#### 얇은 판

 $\vec{g}$ 





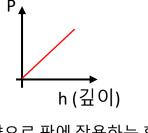


At free surface:  $P_z = 0$ 

At h, what is  $P_z$ ? ( $P_z = \rho gh$ )

At h, What is

 $P_x$ ? What is  $P_y$ ?



y 방향으로 판에 작용하는 힘 (F<sub>y</sub>)? |

 $dF_y = P \cdot dA$ 

박판 전체에 가해지는 '평균 압력'은? 전체 힘/판의 너비=  $\frac{\rho gwL^2}{2}/(wL) = \frac{\rho gL}{2}$ 

박판의 길이 반쯤에서 작용하는 수압과 같다

$$F_{\text{total}} = \int dF_{y} = \int_{A} P \cdot dA$$

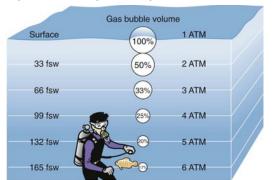
$$= \int_{A} P dA = \int_{h=0}^{h=L} P(h) w dh$$

$$= \int_{h=0}^{h=L} \rho \cdot g \cdot h \cdot w \cdot dh$$

$$= \rho g w \int_{h=0}^{h=L} h dh = \frac{\rho g w L^{2}}{2}$$

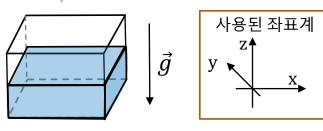


#### □다이버(diver)들이 느끼는 수심에 따른 압력 변화?





#### 삼각형 판?



삼각형 판 전체에 가해지는 '평균 압력'

$$P_{av} = \frac{\rho gL}{3}$$
 풀이 과정은 교재 참고

박판 전체에 가해지는 '평균 압력'은?

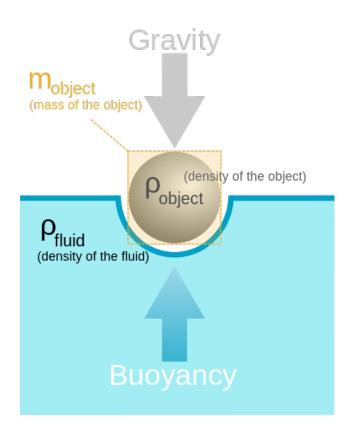
$$P_{av} = \frac{\rho g L}{2}$$

아하! 수평판에 작용하는 평균 압력은 판의 무게 중심(centroid)에 작용하는 (국소) 압력값과 같구나!



# 부력 (浮力; buoyancy)

Any object, wholly or partially immersed in a fluid, is buoyed up by a force equal to the weight of the fluid displaced by the object



Archimedes' principle



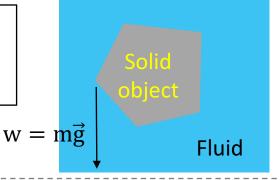
액체 상태의 수은 위에 British pound coin이 부력에 의해 떠있다.

https://en.wikipedia.org/wiki/Buoyancy



### Archimedes principle

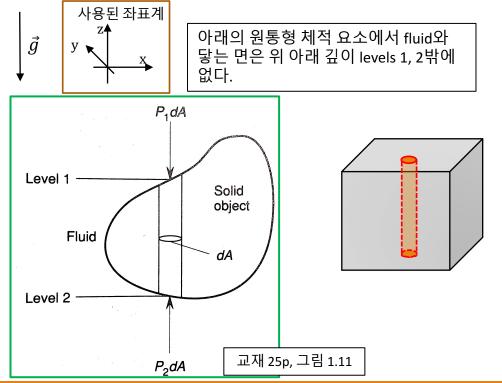
관찰: 물속에서는 무거운 물건을 들어올리는게 더 쉽다. 왜?

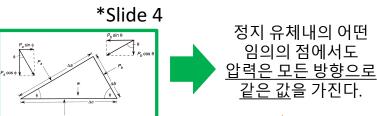


Solid는 중력장의 영향으로 아래로 가라 앉으려는 힘이 작용

물체가 가볍다는 느껴진다는 것은, 무게에 반대 방향으로 떠올리려는 부력 작용하기 때문이다!

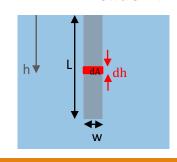
그렇다면 그 부력은 얼마만큼(정량적으로) 작용하는 건가?







\*Slide 17

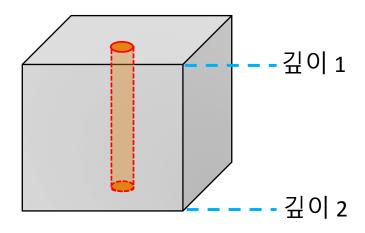


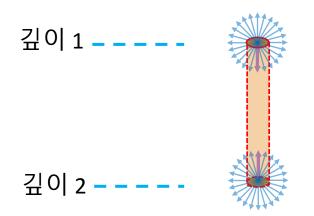
$$F_{\text{total}} = \int dF_y = \int_A P \cdot dA$$

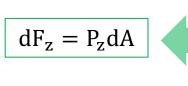


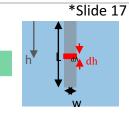
# 부력

유체에 잠긴 상자의 기둥 체적 요소에 작용하는 부력 구하기









$$F_{\text{total}} = \int dF_{y}$$
$$= \int_{A} P \cdot dA$$

체적 속의 기둥에 실제로 위(z방향)으로 유압에 의해 작용하는 힘은 위아래 두 면 뿐이다.

기둥 요소에 전체에 작용하는 유앞에 의한 '떠오르는 방향의 힘 요소':

 $dF_z = P_z(\text{at level 1}) \cdot dA + P_z(\text{at level 1}) \cdot dA$ 

$$= P_2 dA - P_1 dA$$

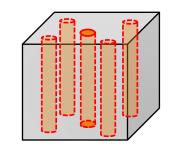
$$= \rho g h_2 dA - \rho g h_1 dA$$

$$= \rho g(h_2 - h_1) dA$$

$$= \rho g dV$$

$$F_{z} = \int_{V} dF_{z} = \int_{v} \rho g dV = \rho g V$$

$$F = dF_z^{(1)} + dF_z^{(4)} + dF_z^{(3)} ...$$

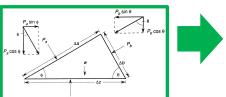




### Recap

#### 기체에 의해 용기의 벽에 가해진 힘은 기체 원자/분자가 용기의 벽과 충돌할 때 생기는 운동량의 변화 때문에 생긴다.

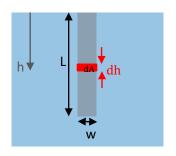




정지 유체내의 어떤 임의의 점에서도 <u>압력은 모든 방향으로</u> <u>같은 값</u>을 가진다.

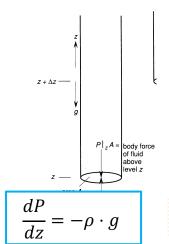


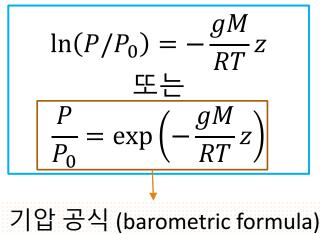
\*Slide 17

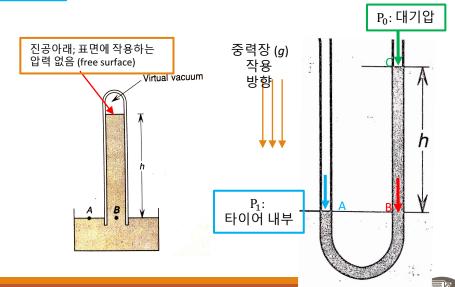


$$P = \rho g h$$

$$F_{z} = \int_{V} dF_{z} = \int_{v} \rho g dV = \rho g V$$







# 연습 문제 풀이



1/4/18