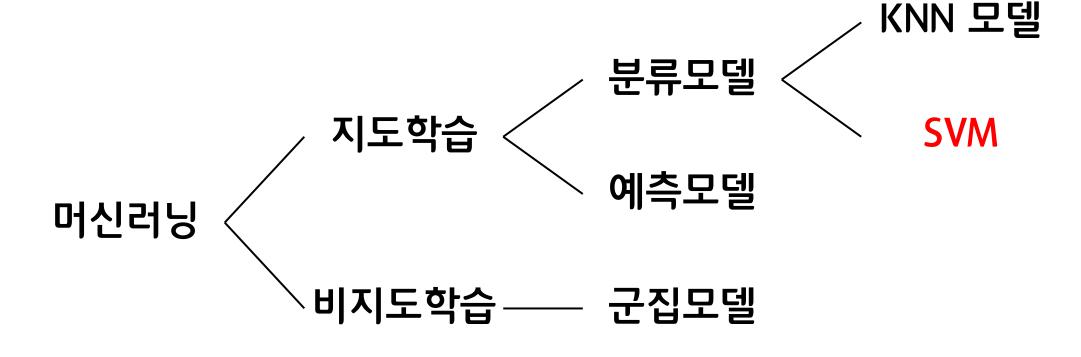
14기 정규세션 ToBig's 13기 이유민

SVM

Support Vector Machine

오늘 학습할 내용은?



Ont nts

```
Unit 01 | Support Vector Machine

Unit 02 | Soft Margin SVM

Unit 03 | Non-Linear SVM

Unit 04 | Summary
```

Ont

Unit 01 | Support Vector Machine

Unit 02 | Soft Margin SVM

Unit 03 | Non-Linear SVM

Unit 04 | Summary

Support Vector Machine

: 주로 바이너리 분류를 위해 사용하는 기법 (회귀에 사용하는 경우 : SVR)

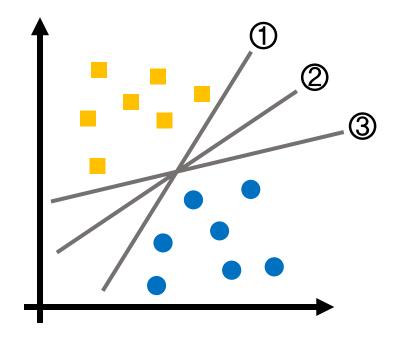
: 딥러닝 이전에 높은 성능으로 주목받은 모델

SVM의 분류

선형 여부	분류
선형	Linear svm
비선형	Non-linear svm

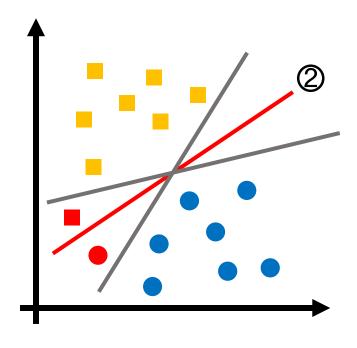
오분류 허용 여부	분류
X	Hard margin svm
0	soft margin svm

1. SVM?



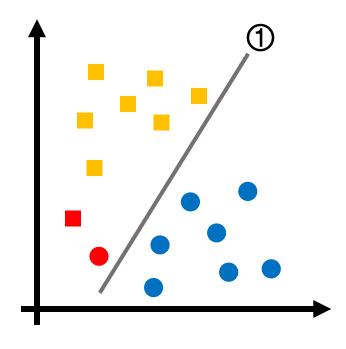
Support Vector Machine 관점에서, 데이터를 가장 잘 나누는 선은?

1. SVM?



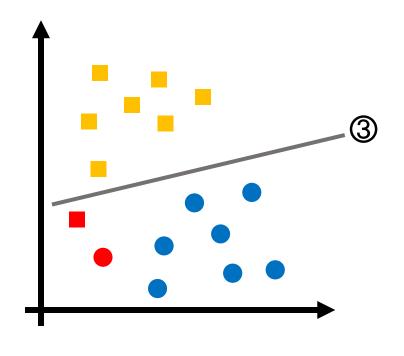
정답은 2번! 이유는?

1. SVM?



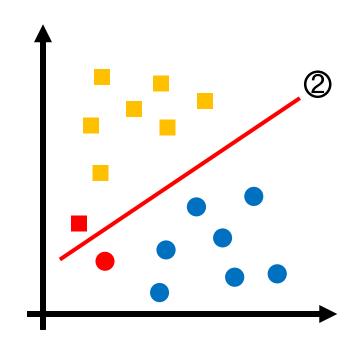
새로운 데이터가 추가되었을 때 1은 동그라미를 잘못 분류

1. SVM?



새로운 데이터가 추가되었을 때 3은 네모를 잘못 분류

1. SVM?



2번 분류기는?

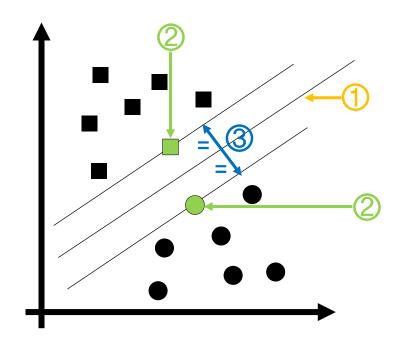
: <u>Robust</u> 하다 (이상치의 영향을 작게 받는다)

원래 있던 데이터들과 경계선이 충분히 떨어져 있어서 모호한 데이터도 잘 구분한다!

다시 말해,

결정경계와 데이터의 거리(여백)가 커서 좋아!

2. 정리 – 용어



① Hyperplane

: 여러 데이터를 나누는 기준이 되는 경계(초평면)

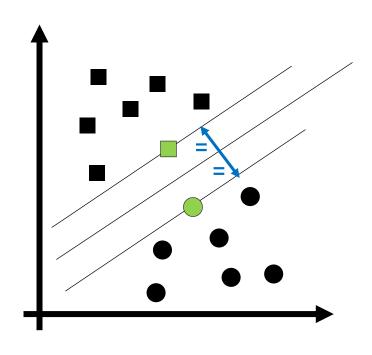
② Support Vector

: Hyperplane과 가장 가까운 '데이터'

3 Margin

: 결정경계와 서포트 벡터 사이의 거리 X 2

1. SVM - 정리 1

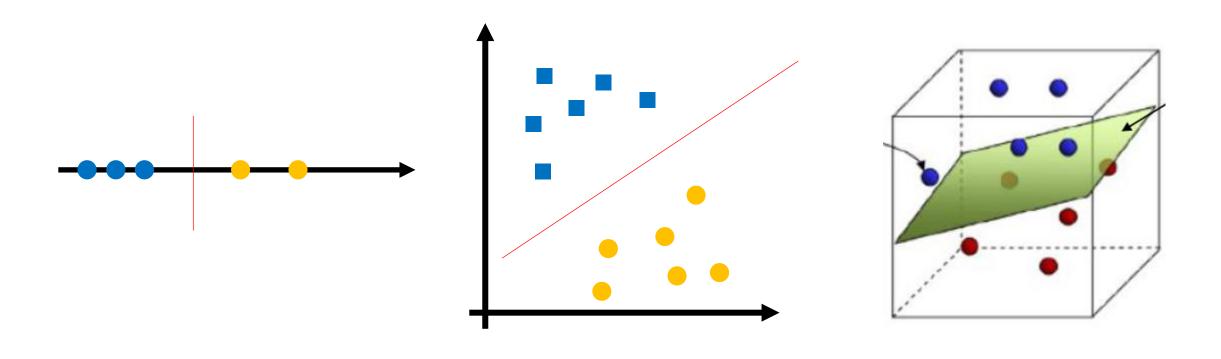


SVM의 발상?

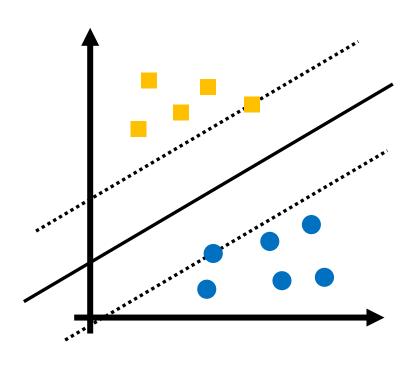
: 여백(마진)을 구하는 방법을 공식화하고 이 마진을 최대화하는 결정초평면 (decision hyperplane)을 찾자!

이제 수식으로 살펴볼까요?

1-1. 여러 차원에서 분류되는 모습



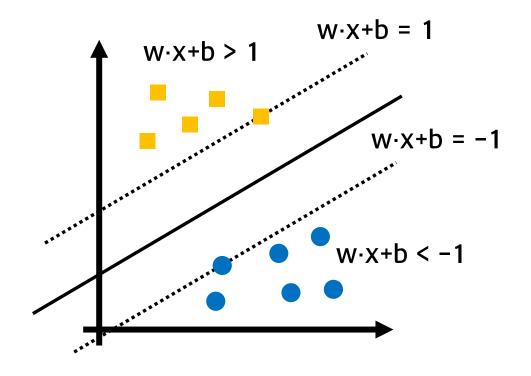
3. 수식으로 살펴보자



모든 plane은 w·x + b = 0 으로 표현할 수 있다!

Ex) y = ax + b 라 하면,

3-1. y=±1 분류 문제



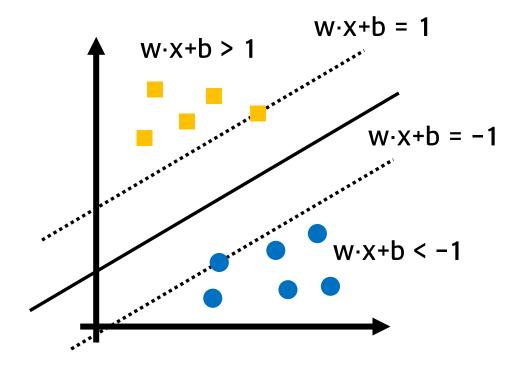
편의상, y=±1 분류 문제

● (-1) class라면 -1 이하의 값을 갖도록 하자

즉,
$$W \cdot X_{+} + b \ge +1$$

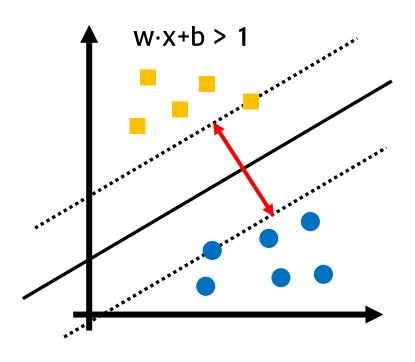
 $W \cdot X_{-} + b \le -1$

3-2. 우리의 결정규칙



단,
$$y_i = \begin{cases} +1 \text{ for } sample \\ -1 \text{ for } sample \end{cases}$$

3-3. margin



길의 너비(margin)

$$= (\chi_{+} - \chi_{-}) \cdot \frac{w}{||w||}$$

$$= \frac{1 - b - (-1 - b)}{||w||}$$

$$=\frac{2}{||w||}$$

지금까지의 수식을 정리하면,

1. 제약식(조건)

 $: y_i (w \cdot x_i + b) \ge 1$

: 모든 데이터들은 결정경계 안에 잘 들어가 있어야 함

2. 목적식

 $\frac{2}{||w||}$ 가 최대가 되게 하고, 동시에 위의 제약식을 만족하는 W와 b를 찾자 > margin이 최대

:
$$\max(\frac{2}{||w||}) > \min(||w||) > \min(\frac{||w||^2}{2})$$
 (계산의 편의를 위한 식 변형)

3-4. 라그랑주 승수법 1

 $\div \phi(x,y) = 0$ 이라는 제약이 있을 때, 최적화 문제를 푸는 방법

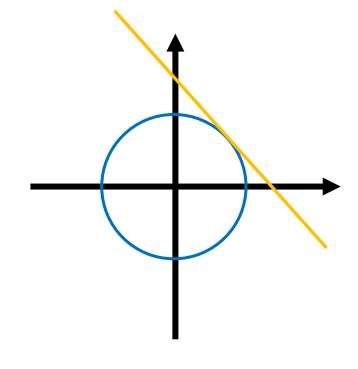
> "목적식(f) + 제약식(ϕ)"을 <u>하나의 식으로 표현</u> 가능

목적식 f와 제약식 ϕ 의 그라디언트 방향이 같을 때, f의 최적값

$$> \nabla_{x,y} f = \lambda \nabla_{x,y} \Phi$$



> Then, $\nabla_{x,y,\lambda}L(x,y,\lambda)=0$ 을 푸는 문제가 된다!

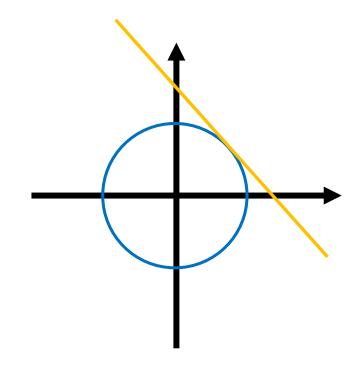


3-4. 라그랑주 승수법 2

우리의 제약식과 목적식은?

2. 목적식 :
$$\frac{||w||^2}{2}$$
 의 최소화

> 문제는? 제약식이 '부등식' (라그랑주 승수법은 등식)



3-5. KKT condition (Karush-Kuhn-Tucker 조건)

연립 부등식의 경우 라그랑주 승수법을 사용하되, 최적값이기 위한 필요충분조건인 KKT 조건이 붙는다. 어려우니 조건만 간단히 짚고 넘어갈게요!

- 1. 라그랑주 승수를 제외한 변수에 대한 편미분 값은 0이 되어야 한다.
- 2. 라그랑주 승수는 0보다 크거나 같아야 한다.
- 3. 라그랑주 승수와 제약식 중 하나는 무조건 0이 되어야 한다(즉, 둘의 곱은 항상 0).
- > 조건을 전개해서 정리하자

3-6. 결론 – 의미를 중심으로!

위 식을 이용해서 정리하면

 $\Sigma \alpha_i y_i = 0$ $\alpha_i \ge 0$ for all α_i 를 만족하고 동시에

하이퍼 플레인의 방향은 $\widehat{w} = \Sigma \alpha_i y_i x_i$ 이고

분류결과는 $sgn(\Sigma(\widehat{\alpha}_i y_i \mathbf{x_i}^\mathsf{T} \mathbf{x_j} + \mathbf{b})$ 이 되니까

: W가 최대가 되는 w와 b를 찾는 문제는 > α 를 찾는 문제가 된다 (컴퓨터가 풀기 쉬움)

Ont

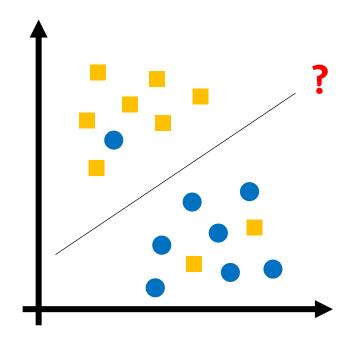
```
Unit 01 | Support Vector Machine이란?
```

```
Unit 02 | Soft Margin SVM
```

Unit 03 | Non-Linear SVM

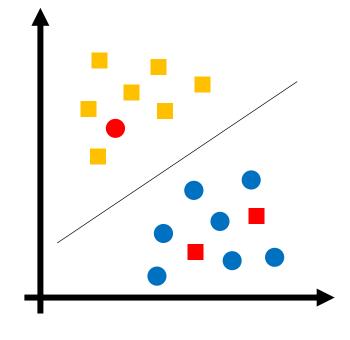
Unit 04 | Summary

현실적으로 모든 데이터가 깔끔한 경계로 나뉘지는 않는다! 이런 애들은 어떻게 해 줘야 할까?

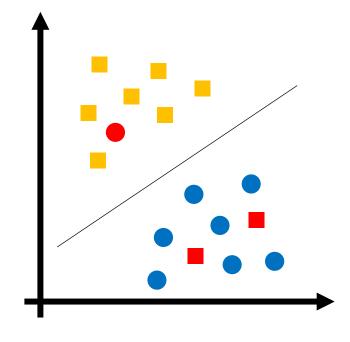


1. Soft Margin SVM

- > 우리가 지금까지 했던 건 Hard Margin SVM
- : error를 허용하지 않고 분류
- > Soft Margin SVM
 - : error(오분류)를 허용하되,
 - 패널티를 줘서 전체 error를 최소화!



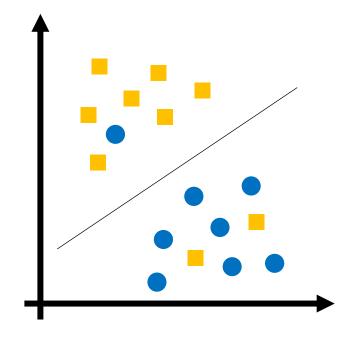
- 2. Penalty
- > Penalty를 주는 방법
 - 1. 0-1 Loss
- 2. Hinge Loss



2-1. 0-1 Loss

: error가 발생한 개수만큼 패널티 계산

: min||w|| + C#error

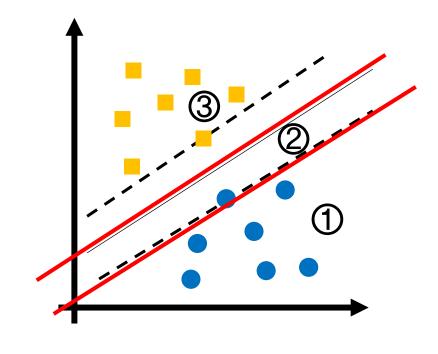


2-2. Hinge Loss

: 오분류 정도에 따라 error의 크기를 다르게 하자

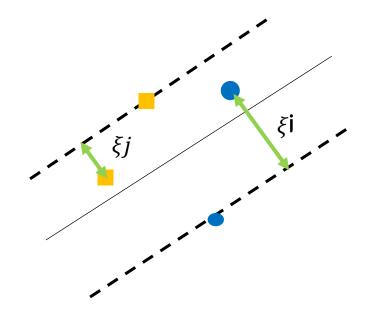
실제로는 이 데이터가 분류기의 각 영역에 있을 때

- ① error 없음 (좋은 분류) $> \xi j = 0$
- ② 작은 error $0 \le \xi j \le 1$
- ③ 큰 error (잘못된 분류) $> \xi_j > 1$
- > slack variable(ξj) 사용



2-2. Hinge Loss

- > 기존 목적함수에 error항을 추가
- : argmin||w|| + $\mathbf{c} \Sigma \xi j$
- > 여기서 c는 하이퍼 파라미터 (추가자료 참고)
- C가 크다면 > error를 줄이는 데에, C가 작다면 > W를 줄이는 데에 신경써주자!



Ont

```
Unit 01 | Support Vector Machine이란?

Unit 02 | Soft Margin SVM

Unit 03 | Non-Linear SVM

Unit 04 | Summary
```

- 1. 구분할 수 있는 linear line이 없는데
- 2. Outlier를 무시하지 못 하는 경우에는?
- > linear svm 불가능
- > soft margin svm 불가능

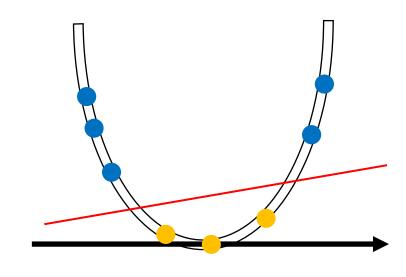


1차원에서 선형 경계로 분류 불가능한 data를

> 2차원으로 매핑하면 분류 가능!



MAPPING



1. Kernel

: 저차윈 데이터를 고차윈 데이터로 매핑하는 작업

: 관측치 x들을 높은 차원으로 매핑해서 분류하자!

: SVM을 original space가 아닌 고차원의 feature space에서 학습시키면 좋지 않을까?

1. Kernel

목적함수를 최적화하는 수식에 내적이 있다!

$$: \max L(\alpha_i) = \sum \alpha_i - \frac{1}{2} \sum \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_j$$

$$= \sum \alpha_i - \frac{1}{2} \sum \sigma \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{\phi}(\mathbf{x}_i)^T \mathbf{\phi}(\mathbf{x}_i)$$

그런데 고차원으로 매핑하니 내적 부분의 차원이 증가한다

> 연산량이 너무 많지 않아?

2. Kernel Trick

- > 고차윈으로 매핑한 '데이터' 말고 '내적값'을 알자!
- : 고차원으로 매핑하되, 연산은 간단하게 할 수 있게 된다

$$: \max L(\alpha_i) = \sum \alpha_i - \frac{1}{2} \sum \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j} \qquad \Rightarrow \qquad \max L(\alpha_i) = \sum \alpha_i - \frac{1}{2} \sum \sigma \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{\phi}(\mathbf{x_i})^T \mathbf{\phi}(\mathbf{x_j})$$

- > 매핑한 함수/데이터는 필요없다. 매핑한 내적값(최종결과)만 알면 된다!
- > 그 값을 쉽게 알 수 있는 'Trick'

2. Kernel Trick

: 고차윈으로 보낸 뒤 벡터의 내적 연산 == 내적을 한 후 고차윈으로 보내는 연산

: 예시로 다시 보면?

2차원 벡터
$$\mathbf{x}=[x_1 \ x_2]$$
, $\mathcal{K}(\mathbf{x}_{i},\mathbf{x}_{j})=(1+\mathbf{x}_{i}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}_{j})^2$ 일 때 $\mathcal{K}(\mathbf{x}_{i},\mathbf{x}_{j})=\varphi(\mathbf{x}_{i})^{\mathsf{T}}\varphi(\mathbf{x}_{j})$ 를 보이자
$$\mathcal{K}(\mathbf{x}_{i},\mathbf{x}_{j})=(1+\mathbf{x}_{i}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}_{j})^2=1+\ x_{i1}^2x_{j1}^2+2\ x_{i1}x_{j1}\ x_{i2}x_{j2}+\ x_{i2}^2x_{j2}^2+2x_{i1}x_{j1}+2x_{i2}x_{j2}=$$

$$=[1\ x_{i1}^2\ \sqrt{2}\ x_{i1}x_{i2}\ x_{i2}^2\ \sqrt{2}x_{i1}\ \sqrt{2}x_{i2}]^{\mathsf{T}}[1\ x_{j1}^2\ \sqrt{2}\ x_{j1}x_{j2}\ x_{j2}^2\ \sqrt{2}x_{j1}\ \sqrt{2}x_{j2}]$$

$$=\varphi(\mathbf{x}_{i})^{\mathsf{T}}\varphi(\mathbf{x}_{j}) \quad \text{where } \varphi(\mathbf{x})=[1\ x_{1}^2\ \sqrt{2}\ x_{1}x_{2}\ x_{2}^2\ \sqrt{2}x_{1}\ \sqrt{2}x_{2}]$$

2. Kernel Trick

- > kernel을 쓰는 이유?
- : 고차원으로 매핑도 하고, 연산도 간단하게 할 수 있으니까!
- > Kernel Trick을 만족하는 조건도 있지만, 복잡하니 생략하고 자주 쓰는 kernel만 알자

3. 자주 쓰는 Kernel

Linear	$K(x_i,x_j)=x_i^Tx_j$
quadratic	$K(x_i, x_j) = (1 + x_i^T x_j)^2$
Polynomial of power p	$K(x_{i},x_{j}) = (1 + x_{i}^{T}x_{j})^{p}$
Sigmoid	$K(x_i,x_j)= tanh(\beta_0x_i^Tx_j + \beta_1)$
Gaussian (radial-basis function network)	$K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \exp\left(-\frac{\ \mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\ ^2}{\sigma^2}\right)$

: 가장 많이 사용하는 kernel은 가우시안 커널! (RBF kernel)

:각 함수마다 파라미터가 조금씩 다름!

4. RBF kernel (= Gaussian Kernel)

: 무한대의 차원으로 매핑하는 커널(by 테일러급수)

Ex)
$$2\sigma^2=1$$
 => $K(x_1,x_2)=exp\left\{-(x_1-x_2)^2\right\}$ $=exp(-x_1)exp(-x_2)exp(2x_1x_2)$

여기서, 테일러 급수에 의해

$$exp(2x_1x_2) = \sum_{k=0}^{\infty} rac{2^k x_1^k x_2^k}{k!}$$

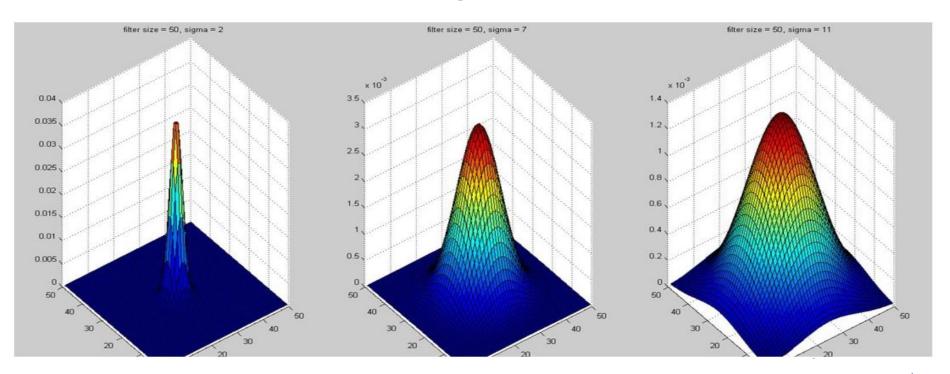
> 무한대 차원의 Feature Space로 매핑!

4-1. RBF 커널 - Gamma Parameter Tuning

$$K(x_1,x_2) = exp \left\{ -rac{\left\|x_1-x_2
ight\|_2^2}{2\sigma^2}
ight\}, \quad \sigma
eq 0$$

=>
$$\gamma = \frac{1}{2\sigma^2}$$
 => 감마와 분산(표준편차)은 반비례 관계

4-1. RBF 커널 - Gamma Parameter Tuning



Gamma 감소 = 표준편차 증가

4-1. RBF 커널 - Gamma Parameter Tuning

- : 감마가 클수록 훨씬 인접한 것들만 같은 영역으로 본다
- = 엄청 인접하지 않으면 엄청 먼 곳으로 인식한다
- = 원래 차원으로 돌아왔을 때 경계가 아주 촘촘하다
- = Hyper plane이 훨씬 더 굴곡지다
- = Ovefitting의 가능성이 높다!

0 1 1

```
Unit 01 | Support Vector Machine이란?

Unit 02 | Soft Margin SVM

Unit 03 | Non-Linear SVM

Unit 04 | Summary
```

1. Hard Margin과 Soft Margin

: Hard Margin : 에러를 허용하지 않음 (현실적이지 못함)

: Soft Margin : 에러를 허용

: 에러를 허용하는 방법은 0-1 Loss 와 Hinge Loss

: 에러와 마진 둘 중 무엇을 줄일 것인지를 결정하는 hyper parameter는 C

2. Linear SVM과 Non-linear SVM

- > Linear SVM
- : 선형으로 분류
- : Feature가 많아 kernel을 하게 되면 차원이 높아지고 연산량이 많아지니 Linear가 효과적.
- > Non-Linear SVM
- : Feature가 많지 않을 땐 그걸로 분류하기 쉽지 않기 때문에 차원을 올려줌
- : 이 때 차원을 올려주는 방법에 따라 다양한 parameter가 존재하지만 가장 많이 쓰이는 건 Gaussian Kernel에서 Gamma

3. 정리

- 1) SVM 알고리즘 중 일반적으로 널리 사용되는 건 RBF 커널SVM
- 2) 좋은 성능을 얻으려면 매개변수인 C와 gamma를 잘 조정해줘야 함
- 3) C는 데이터 샘플들이 다른 클래스에 놓이는 것을 허용하는 정도를, gamma는 결정경계의 곡률을 결정
- 4) 두 값 모두 커질수록 알고리즘의 복잡도는 증가
- 5) 일반적으로 grid search로 경험적으로 최적의 매개변수 값들을 찾아가는데, 당연하지만 내용을 어느정도 숙지하고 있다면 훨씬 더 빠르게 좋은 성능을 내는 매개변수 값들을 찾아낼 수 있을 것!

-Multi Class SVM

1. One VS one

클래스가 N개 있을 때 모든 Class에 대해 1: 1로 binary분류를 하고 제일 많이 승리한 것에 대해 투표로 결정한다.

N개의 클래스에 대해 서로서로 Classifier를 가지고 있어야 하기 때문에 $\frac{n(n-1)}{2}$ 개의 Classifier가 필요.

2. One vs rest

클래스가 N개 있으면 모든 Class에 대해 1: N-1로 binary 분류하여 이 클래스가 맞는지 아닌지를 판단하고 투표로 결정한다.

이때 N 개의 Classifier가 필요하다.

Reference

- 1. 투빅스 12기 박진혁님, 11기 심은선님, 10기 박규리님 svm 강의자료
- 2. 투빅스 13기 이지용님 Optimization 강의자료
- 3. 서울시립대학교 박창이 교수님 SVM 강의
- 4. 고려대학교 김성범 교수님 SVM 강의
- 5. KAIST 문일철 교수님 SVM 강의
- 6. Lec. 16 Learning: Support Vector Machines, Patrick Winston MIT OCW 6.034 Fall 2010
- 7. 앤드류응(Andrew Ng) 교수님의Machine Learning (명)강의

https://www.coursera.org/learn/machine-learning#syllabus #강추

과제 설명

Assignment 1.

참고자료 1. Grid Search의 활용

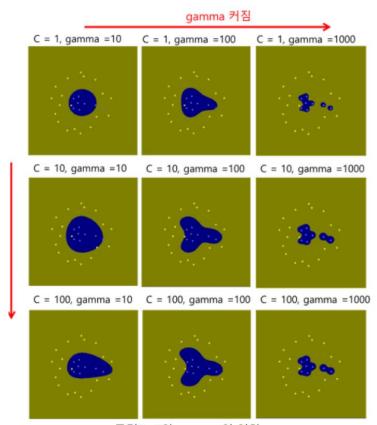


그림9. C와 gamma의 영향

하이퍼 파라미터가 두 개나 있어서 감이 안 올 때는?

C: 데이터가 다른 클래스에 놓이는 걸 허용하는 정도

 γ : 결정경계의 곡률을 결정 (kernel모델의 파라미터)

> Overfitting 위험: C가 크고 Gamma가 클 때

> underfitting 위험: C가 작고 Gamma가 작을 때

참고자료 2.

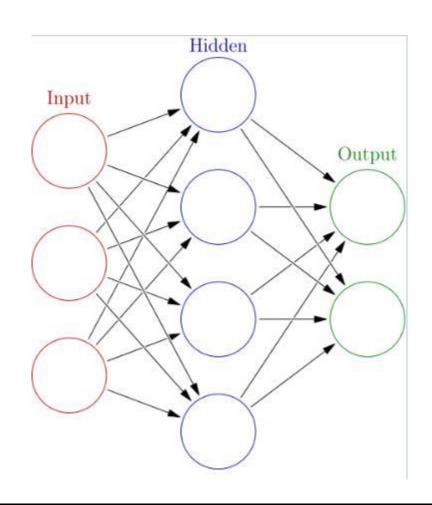
앤드류응: Andrew Ng 교수님께서는

- 1) 피쳐가 데이터 개수에 비해 많으면 커널 없는 SVM 즉, linear kernel을 쓰고(피쳐 개수10000개정도)
- 2) 피쳐가 적고 데이터 개수는 보통이면 가우시안 커널을 적용한 SVM 즉, RBF커널 SVM을 쓰라고 하셨고(피쳐 개수 1000개정도, 데이터개수10 -10000개정도)
- 3) 피쳐가 적고 데이터가 많으면 커널 없는 SVM이나 로지스틱 회귀를 쓰라고 하셨으나, 이 세번째 부분은 커널 있는 SVM은 데이터가 많아지면 연산이 많아져 부담이 되기 때문이라고 하셨다.

따라서 연산의 부담이 좀 많아도 괜찮으면 RBF 커널도 무방할 듯 하다

(지극히 교수님의 경험에 의한 개인적인 생각!)

참고자료 3. SVM과 Neural Network



Hidden layer를 여러 개로 만들어 차원을 확장시키고 Activation Function을 사용하면(Non-linear)기본적으로 SVM kernel과 원리는 같다.

대부분 NN이 성능이 더 좋기 때문에 요즘은 NN이 주로 사용 된다. 또힌 Neural Network와 학습 방법이 유사한 * SGD Classifier를 이용해서 값을 찾는 방법이 있는데 이는 사이킷런에서 라이브러리 를 제공한다.

그럼에도 불구하고 SVM이 조금 더 직관적인 해석이 가능하며 좀 더 알고리즘 최적화도 효율적이므로 쓰이는 경우가 있다!

참고자료 4. 사이킷런 SVM parameter

1. Kernel

Decision Boundary의 모양 결정 Kernel 선택 가능 (Linear, Polynomial, Sigmoid, RBF 등)

2. C

: Decision Boundary 일반화 VS training data의 정확한 분류 사이의 trade-off 조정

: C가 크면 정확하게 구분하는 데에, 작으면 smooth한 결정경계를 만드는 데에 초점을 맞춤

: C 있음: soft / C 없음: hard margin svm

3. Margin

: 결정경계의 굴곡에 영향을 주는 데이터의 범위(reach)를 정의

Q & A

들어주셔서 감사합니다.