# 11 二端口网络

11-1 二端口网络 11-2 二端口网络的方程与参数 11-3 二端口网络的等效电路 11-5 二端口网络的连接

#### 11-1 二端口网络

具有多个端子与外电路连接的网络 (或元件), 称为多端网络(或多端元 件)。在这些端子中, 若在任一时刻, 从某一端子流入的电流等于从另一端子 流出的电流,这样一对端子,称为一个 端口。二端网络的两个端子就满足上述 端口条件,故称二端网络为单口网络。 假若四端网络的两对端子分别均满足端 口条件,称这类四端网络为二端口网络 , 也称双口网络。

单口网络[图11-1(a)]只有一个端口电压 和一个端口电流。无源单口网络,其端口特 性可用联系u-i关系的一个方程  $u=R_0i$  或  $i=G_0u$ 来描述。二端口网络[图11-1(b)]则有 两个端口电压 $u_1$ 、 $u_2$ 和两个端口电流 $i_1$ 、 $i_2$ 。 其端口特性可用其中任意两个变量列写的两 个方程来描述,显然,共有六种不同的表达 形式。

(a) (b) 图 11-1单口网络与双口网络

通常,只讨论不含独立电源、初始储能为零的线性二端口网络,现分别介绍它们的表达式。

本章仅讨论实际应用较多的四种参数: Z参数、Y参数、H参数和A参数。

并注意与第九章9-1(次级不是开路就是 短路)的不同。

#### 11-2 二端口网络的方程与参数

11-2-1 Z参数

若将二端口网络的端口电流作为自变量,则可建立如下方程:

$$\dot{\boldsymbol{U}}_{1} = \boldsymbol{Z}_{11}\dot{\boldsymbol{I}}_{1} + \boldsymbol{Z}_{12}\dot{\boldsymbol{I}}_{2}$$
 $\dot{\boldsymbol{U}}_{2} = \boldsymbol{Z}_{21}\dot{\boldsymbol{I}}_{1} + \boldsymbol{Z}_{22}\dot{\boldsymbol{I}}_{2}$ 

其中, $Z_{11}$ , $Z_{12}$ , $Z_{21}$ , $Z_{22}$  称为二端口网络的

Z参数。四个参数的计算方法如下:

$$oldsymbol{Z}_{1\,1} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{\dot{oldsymbol{I}}_1}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_2=0}$$

为输出端口开路时的输入阻抗。

$$oldsymbol{Z}_{12} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{\dot{oldsymbol{I}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_1=0}$$

为输入端口开路时的转移阻抗。

$$oldsymbol{Z}_{21} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_2}{\dot{oldsymbol{I}}_1}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_2=0}$$

为输出端口开路时的转移阻抗。

$$oldsymbol{Z}_{22} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_2}{\dot{oldsymbol{I}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_1=0}$$

为输入端口开路时的输出阻抗。

由于Z参数均具有阻抗量纲,且又是在输入或输出端口开路时确定,因此Z参数又称为开路阻抗参数。

#### 11-2-2 Y参数

若将二端口网络的端口电压作为自变量,则可建立如下方程:

$$\dot{I}_1 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{12}\dot{U}_2$$
 $\dot{I}_2 = Y_{21}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2$ 

其中,  $Y_{11}$ ,  $Y_{12}$ ,  $Y_{21}$ ,  $Y_{22}$  称为二端口网络的Y参数。四个参数的计算方法如下:

$$Y_{11} = rac{\dot{I}_1}{\dot{U}_1}ig|_{\dot{U}_2=0}$$

为输出端口短路时的输入导纳。

$$oldsymbol{Y}_{12} = rac{\dot{oldsymbol{I}}_1}{\dot{oldsymbol{U}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_1=0}$$

为输入端口短路时的转移导纳。

$$oldsymbol{Y}_{21} = rac{oldsymbol{I}_2}{oldsymbol{\dot{U}}_1}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_2=0}$$

为输出端口短路时的转移导纳。

$$oldsymbol{Y}_{22} = rac{\dot{oldsymbol{I}}_2}{\dot{oldsymbol{U}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_1=0}$$

为输入端口短路时的输出导纳。

由于Y参数均具有导纳量纲,且又是在输入或输出端口短路时确定,因此Y参数又称为短路导纳参数。

#### 11-2-3 H参数

若将二端口网络的  $i_1, \dot{U}_2$  作为自变量,则可建立如下方程:

$$\dot{U}_1 = H_{11}\dot{I}_1 + H_{12}\dot{U}_2$$
 $\dot{I}_2 = H_{21}\dot{I}_1 + H_{22}\dot{U}_2$ 

其中, $H_{11}$ , $H_{12}$ , $H_{21}$ , $H_{22}$  称为二端口网络的 H参数。四个参数的计算方法如下:

$$oldsymbol{H}_{11} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{\dot{oldsymbol{I}}_1}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_2=0}$$

为输出端口短路时的输入阻抗。它具有阻抗量纲。

$$oldsymbol{H}_{12} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{\dot{oldsymbol{U}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_1=0}$$

为输入端口开路时的反向转移电压比。无量纲。

$$oldsymbol{H}_{21} = rac{\dot{oldsymbol{I}}_2}{\dot{oldsymbol{I}}_1}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_2=0}$$

为输出端口短路时的正向转移电流比。无量纲。

$$oldsymbol{H}_{22} = rac{oldsymbol{I}_2}{oldsymbol{\dot{U}}_2}\Big|_{oldsymbol{\dot{I}}_1=0}$$

为输入端口开路时的输出导纳。具有导纳量纲。

由于H参数中,参数有各种量纲,因此H参数又称为混合参数。

#### 11-2-4 A参数

若将二端口网络的  $\dot{U}_2,-\dot{I}_2$  作为自变量,则可建立如下方程:

$$\dot{U}_1 = A\dot{U}_2 - B\dot{I}_2$$
  $\dot{I}_1 = C\dot{U}_2 - D\dot{I}_2$  其中, $A,B,C,D$  称为二端口网络的

A参数。四个参数的计算方法如下:

$$oldsymbol{A} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{\dot{oldsymbol{U}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_2=0}$$

为输出端口开路时的反向转移电压比。无量纲。

$$oldsymbol{B} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{-\dot{oldsymbol{I}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_2=0}$$

为输出端口短路时的反向转移阻抗。它具有阻抗量纲。

$$oldsymbol{C} = rac{oldsymbol{I}_1}{oldsymbol{\dot{U}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_2=0}$$

为输出端口开路时的正向转移导纳。它具有导纳量纲。

$$oldsymbol{D} = rac{\dot{oldsymbol{I}}_1}{-\dot{oldsymbol{I}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{U}}_2=0}$$

为输出端口短路时的反向转移电流比。无量纲。

A参数也属于混合参数,但工程上常称A参数为 (正向)传输参数。

## 相应的参数用矩阵形式表示为:

$$Z = egin{bmatrix} Z_{11} & Z_{12} \ Z_{21} & Z_{22} \end{bmatrix}$$

$$Y = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix}$$

$$H = \begin{bmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}$$

当然,还应该要两种参数,它们是: 另一种混合参数,G参数;

(反向) 传输参数, B参数。

## 11-2-5 各种参数的相互转换

二端口网络的各种参数是从各种不同的角度得到的,是对于同一个二端口网络外部特性的描述。因此,各种参数之间必然存在内在的联系,只要参数存在,可以从一种参数转换成另一种参数。

书上P. 317表11-1列出了上述四种参数之间的转换关系。可供参阅。

有关每一种参数特点的讨论:

- 1. 对于任意二端口网络需用四个参数来描述;
- 2. 对于无源(无受控源)二端口网络,由互易定理可知:互阻抗、互导纳相等,即

$$Z_{12} = Z_{21}$$
,  $Y_{12} = Y_{21}$  由表11-1可得:

$$H_{12} = -H_{21} = -\frac{Y_{12}}{Y_{11}}$$
,  $AD - BC = \frac{Y_{11}Y_{22} - \Delta Y}{Y_{21}^2} = 1$ 

可见,无源二端口网络只有三个参数是独立的。

- 3. 对于既无源又对称的二端口网络,由于输入端口和输出端口的阻抗或导纳相等,故四个参数中只有两个是独立的。下面举例说明已知双口网络,求双口网络参数的方法:
- 1. 直接应用定义来做;

例: 试求下图所示二端口网络的Z参数。

$$oldsymbol{Z}_{12} = rac{\dot{oldsymbol{U}}_1}{\dot{oldsymbol{I}}_2}\Big|_{\dot{oldsymbol{I}}_1=0} = oldsymbol{R}$$

由于此网络是无源对称网络,有

$$u_1$$
  $i_1$   $C$   $R$   $U_2$   $U_2$ 

$$Z_{21}=Z_{12}\;,\;\;Z_{22}=Z_{11}$$

得Z参数为:

$$Z = \begin{bmatrix} R + \frac{1}{j\omega C} & R \\ R & R + \frac{1}{j\omega C} \end{bmatrix}$$

2. 列写网络方程(节点方程、网孔方程)来做。

例: 求下图所示T型二端口网络的Z参数。

$$+$$
  $i_1$   $Z_A$   $Z_C$   $Z_B$   $i_2$  +  $u_2$   $u_2$ 

$$\dot{U}_{1} = Z_{A}\dot{I}_{1} + Z_{C}(\dot{I}_{1} + \dot{I}_{2}) = (Z_{A} + Z_{C})\dot{I}_{1} + Z_{C}\dot{I}_{2}$$

$$\dot{U}_{2} = Z_{B}\dot{I}_{2} + Z_{C}(\dot{I}_{1} + \dot{I}_{2}) = Z_{C}\dot{I}_{1} + (Z_{B} + Z_{C})\dot{I}_{2}$$

得Z参数为: 
$$Z = \begin{bmatrix} Z_A + Z_C & Z_C \\ Z_C & Z_B + Z_C \end{bmatrix}$$

如果需求Y参数,由表11-1,或转变自变量的方法,得

$$\dot{I}_{1} = \frac{\begin{vmatrix} \dot{U}_{1} & Z_{12} \\ \dot{U}_{2} & Z_{22} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{vmatrix}} = \frac{Z_{22}\dot{U}_{1} - Z_{12}\dot{U}_{2}}{Z_{11}Z_{22} - Z_{12}Z_{21}} = \frac{Z_{22}}{\Delta_{Z}}\dot{U}_{1} - \frac{Z_{12}}{\Delta_{Z}}\dot{U}_{2}$$

$$\dot{I}_{2} = \frac{\begin{vmatrix} Z_{11} & \dot{U}_{1} \\ Z_{21} & \dot{U}_{2} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{11} & Z_{12} \end{vmatrix}} = \frac{Z_{11}\dot{U}_{2} - Z_{21}\dot{U}_{1}}{Z_{11}Z_{22} - Z_{12}Z_{21}} = -\frac{Z_{21}}{\Delta_{Z}}\dot{U}_{1} + \frac{Z_{11}}{\Delta_{Z}}\dot{U}_{2}$$

可以看出, 1. 参数转换是有条件的, 即

$$\Delta_Z \neq 0$$

2. 并不是所有二端口网络六种参数都存在

。当 
$$Z_A = Z_B = 0$$
 时,

$$+\frac{\boldsymbol{i}_1}{\boldsymbol{u}_1}$$
 $Z$ 
 $\boldsymbol{i}_2$ 
 $\boldsymbol{u}_2$ 

$$Z = \begin{bmatrix} Z & Z \\ Z & Z \end{bmatrix}$$

$$Z = \begin{bmatrix} Z & Z \\ Z & Z \end{bmatrix}$$
 $\Delta_Z = 0$  它无Y参数

#### 对偶地,

$$+\frac{i_1}{u_1}$$
  $Y$   $i_2$   $+$ 

$$i_2 + u_2$$
  $Y = \begin{bmatrix} Y & -Y \\ -Y & Y \end{bmatrix}$ 

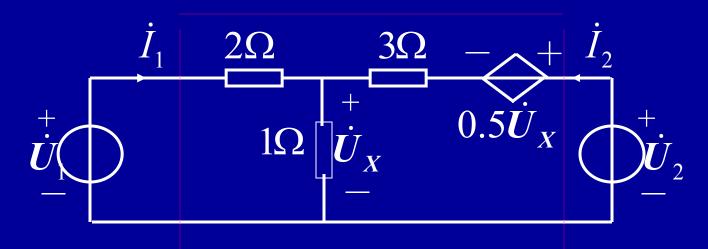
$$\Delta_Y = 0$$
 它无Z参数

# 如CCCS,它有H参数。

$$\begin{array}{c|c}
 & \mathbf{i}_1 \\
 & \mathbf{u}_1
\end{array}
\qquad
\begin{array}{c|c}
 & \mathbf{i}_2 \\
 & \mathbf{u}_1
\end{array}
\qquad
\begin{bmatrix}
 & \mathbf{u}_1 \\
 & \mathbf{i}_2
\end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ \alpha & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \mathbf{i}_1 \\ \mathbf{u}_2 \end{bmatrix} \quad \therefore \mathbf{H} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ \alpha & 0 \end{bmatrix}$$

# 如理想变压器,它有H参数。

例: 试求下图所示电路的Y参数。



解:设二端口网络两端加电压源,列网孔方程。

$$\begin{cases} 3\dot{I}_{1} + \dot{I}_{2} = \dot{U}_{1} \\ \dot{I}_{1} + 4\dot{I}_{2} = \dot{U}_{2} - 0.5\dot{U}_{X} \\ \dot{U}_{X} = \dot{I}_{1} + \dot{I}_{2} \end{cases}$$

消去变量  $\dot{U}_X$ :

$$\begin{cases} 3\dot{I}_{1} + \dot{I}_{2} = \dot{U}_{1} \\ \frac{3}{2}\dot{I}_{1} + \frac{9}{2}\dot{I}_{2} = \dot{U}_{2} \end{cases} \qquad Z = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ \frac{3}{2} & \frac{9}{2} \end{bmatrix}$$

这就是Z参数的方程Z参数矩阵。如果需求 Y参数,只需改变上述方程的形式即可。

$$\begin{cases} \frac{3}{8}\dot{U}_{1} - \frac{1}{12}\dot{U}_{2} = \dot{I}_{1} \\ -\frac{1}{8}\dot{U}_{1} + \frac{1}{4}\dot{U}_{2} = \dot{I}_{2} \end{cases} Y = \begin{bmatrix} \frac{3}{8} & -\frac{1}{12} \\ -\frac{1}{8} & +\frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

这就是Y参数的方程和Y参数矩阵。如果需求其它参数,方法是一样的。

如果改变二端口网络两端为电流源,列节点方程也是可以的。

$$\dot{I}_{1} = \begin{array}{c|c}
 & 2\Omega & 3\Omega & - & + \\
 & \dot{U}_{1} & 1\Omega & \dot{U}_{X} & 0.5\dot{U}_{X}\dot{\dot{U}}_{2} & \dot{I}_{2} \\
 & \dot{U}_{1} & -\frac{1}{2}\dot{U}_{X} & = \dot{I}_{1} \\
 & (1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3})\dot{U}_{X} - \frac{1}{2}\dot{U}_{1} - \frac{1}{3}\dot{U}_{2} & = -\frac{1}{6}\dot{U}_{X} \\
 & -\frac{1}{3}\dot{U}_{2} - \frac{1}{3}\dot{U}_{X} & = \dot{I}_{2} + \frac{1}{6}\dot{U}_{X}
\end{array}$$

消除中间变量  $\dot{U}_X$ 。得Y参数方程和Y参数矩阵。

$$\begin{cases} \frac{3}{8}\dot{\mathbf{U}}_{1} - \frac{1}{12}\dot{\mathbf{U}}_{2} = \dot{\mathbf{I}}_{1} \\ -\frac{1}{8}\dot{\mathbf{U}}_{1} + \frac{1}{4}\dot{\mathbf{U}}_{2} = \dot{\mathbf{I}}_{2} \end{cases}$$

$$Y = \begin{bmatrix} \frac{3}{8} & -\frac{1}{12} \\ -\frac{1}{8} & +\frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

#### 11-3 二端口网络的等效电路

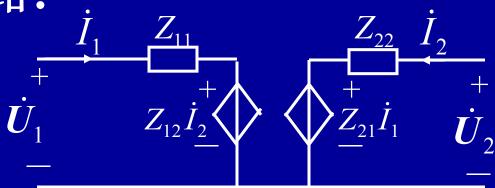
等效电路法是电路分析的主要方法、从前面的 知识可知:任意无源线性单口网络其外部特性 都可以用一个等效阻抗或等效导纳来表征; 同 样地,我们已经知道,任意无源线性二端口网 络其外部特性都可以用三个参数来确定。那么 ,只要能找到由三个阻抗或导纳组成简单的二 端口网络, 如果其网络参数与原二端口网络的 参数相同,则就说明这两个二端口网络的外部 特性相同,即它们相互等效。二端口网络常见 的最简单结构为T形和IT形两种形式。

本节介绍Z参数、Y参数和H参数的等效电路。

由Z参数方程:

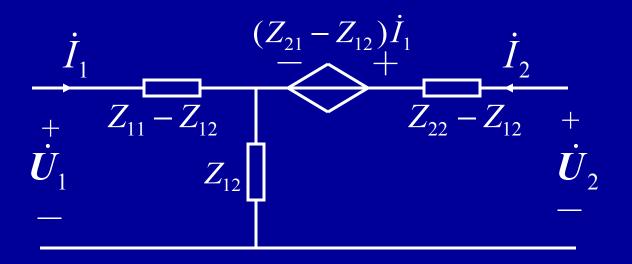
$$\dot{m{U}}_1 = m{Z}_{11}\dot{m{I}}_1 + m{Z}_{12}\dot{m{I}}_2 \ \dot{m{U}}_2 = m{Z}_{21}\dot{m{I}}_1 + m{Z}_{22}\dot{m{I}}_2$$

可构成如图所示的含两个受控源的等效电路:



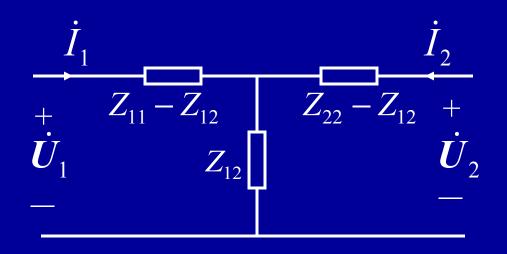
如果将Z参数方程改变一下,可得:

$$\dot{U}_1 = (Z_{11} - Z_{12})\dot{I}_1 + Z_{12}(\dot{I}_1 + \dot{I}_2)$$
  
 $\dot{U}_2 = (Z_{21} - Z_{12})\dot{I}_1 + (Z_{22} - Z_{12})\dot{I}_2 + Z_{12}(\dot{I}_1 + \dot{I}_2)$   
由此可得如下图所示的T形等效电路:



上述两种等效电路适合任意二端口网络。

当二端口网络为无源线性网络时,由互易定理:  $Z_{12} = Z_{21}$  ,等效电路简化为无源T形等效电路:

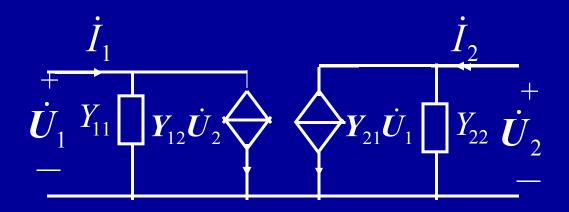


上述等效电路适合任意线性二端口网络。

## 同样地,由Y参数方程:

$$\dot{I}_1 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{12}\dot{U}_2$$
 $\dot{I}_2 = Y_{21}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2$ 

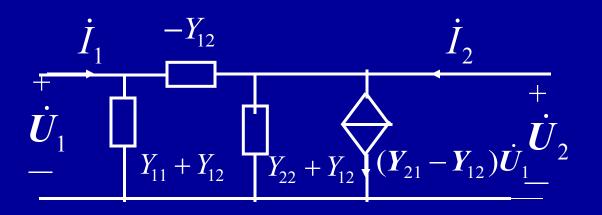
可构成如下图所示的含两个受控源的等效电路:

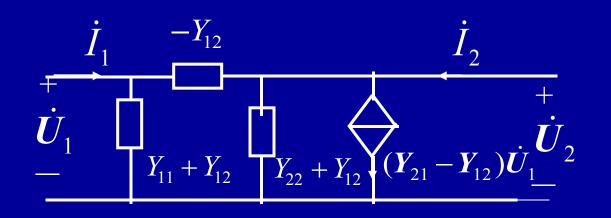


#### 如果将Y参数方程改变一下,可得:

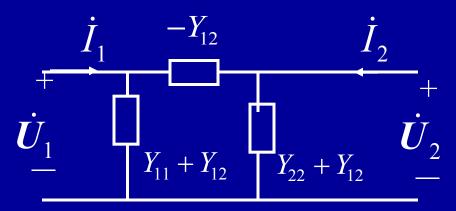
$$\dot{I}_{1} = (Y_{11} + Y_{12})\dot{U}_{1} - Y_{12}(\dot{U}_{1} - \dot{U}_{2}) 
\dot{I}_{2} = (Y_{21} - Y_{12})\dot{U}_{1} + (Y_{22} + Y_{12})\dot{U}_{2} - Y_{12}(\dot{U}_{2} - \dot{U}_{1})$$

#### 由此可得如下图所示的Π形等效电路:





当二端口网络为无源线性网络时,由互易定理:  $Y_{12} = Y_{21}$  ,等效电路简化为无源 $\Pi$ 形等效电路:

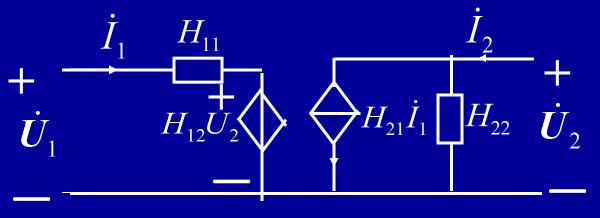


同样地,由H参数方程:

$$\dot{U}_1 = H_{11}\dot{I}_1 + H_{12}\dot{U}_2$$
 $\dot{I}_2 = H_{21}\dot{I}_1 + H_{22}\dot{U}_2$ 

可构成如下图所示的含两个受控源的等效电

路:



上述等效电路是晶体三极管的等效电路,此电路的优点是参数便于测量,物理意义明确:

- $H_{11}$  是三极管的输入电阻;
- $H_{12}$  是三极管的反向电压传输系数;
- $H_{21}$  是三极管的电流放大系数;
- $H_{22}$  是三极管的输出导纳。

#### 11-5 二端口网络的联接

对于一个复杂的二端口网络来说,可以把它看成是若干相对简单的二端口网络按某种方式联接而成,二端口网络可以按多种不同的方式相互联接。其主要联接方式有:级联、串联、并联;还有串、并联等。

1. 两个二端口网络 $N_1$ 和 $N_2$ 级联;设相应的A参数分别为:

$$A' = \begin{bmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{bmatrix} \qquad A'' = \begin{bmatrix} A'' & B'' \\ C'' & D'' \end{bmatrix}$$

根据A参数方程,有 
$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{I}_1 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} \dot{U}_2 \\ -\dot{I}_2 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{I}_1 \end{bmatrix} = A'' \begin{bmatrix} \dot{U}_2 \\ -\dot{I}_2 \end{bmatrix}$$

得: 
$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{I}_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dot{U}'_1 \\ \dot{I}'_1 \end{bmatrix} = A' \begin{bmatrix} \dot{U}'_2 \\ -\dot{I}'_2 \end{bmatrix} = A' \begin{bmatrix} \dot{U}_1'' \\ \dot{I}_1'' \end{bmatrix} = A' A'' \begin{bmatrix} \dot{U}_2'' \\ -\dot{I}_2'' \end{bmatrix}$$

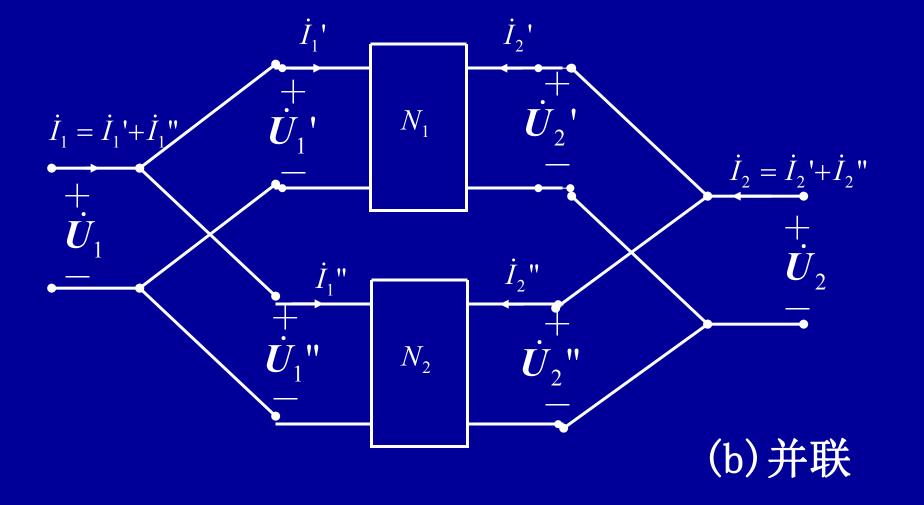
$$= A' A'' \begin{bmatrix} \dot{U}_2 \\ -\dot{I}_2 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} \dot{U}_2 \\ -\dot{I}_2 \end{bmatrix}$$

故得二端口网络级联时A参数的公式:

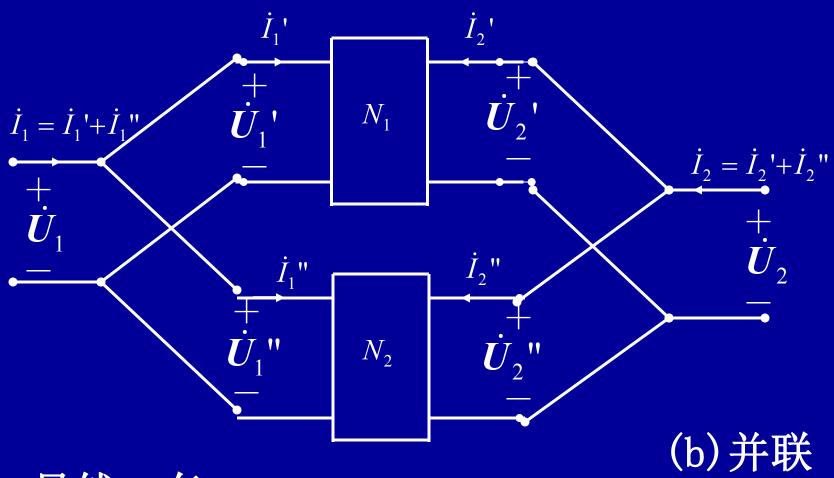
$$A = A' A''$$

2. 两个二端口网络 $N_1$ 和 $N_2$ 并联;设相应的Y参数分别为:

$$Y' = \begin{bmatrix} Y_{11}' & Y_{12}' \\ Y_{21}' & Y_{22}' \end{bmatrix} \qquad Y'' = \begin{bmatrix} Y_{11}'' & Y_{12}'' \\ Y_{21}'' & Y_{22}'' \end{bmatrix}$$



曲图: 
$$\dot{U}_1 = \dot{U}_1' = \dot{U}_1''$$
  $\dot{U}_2 = \dot{U}_2' = \dot{U}_2''$   $\dot{I}_1 = \dot{I}_1' + \dot{I}_1''$   $\dot{I}_2 = \dot{I}_2' + \dot{I}_2''$ 



显然,有

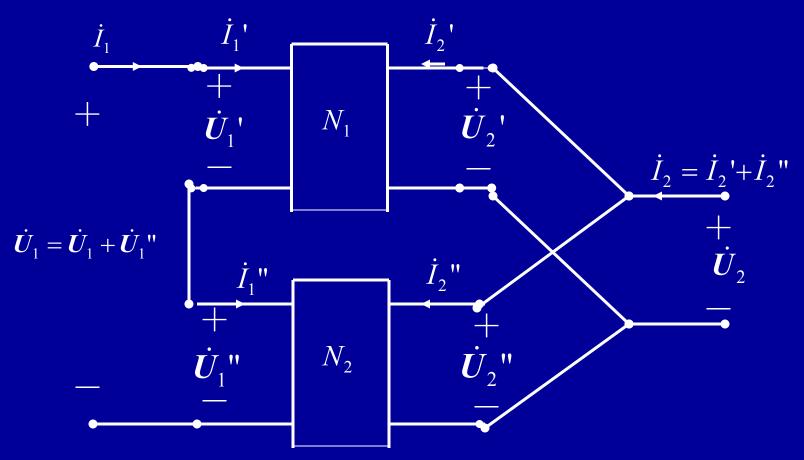
$$Y = Y' + Y''$$

# 3. 两个二端口网络 $N_1$ 和 $N_2$ 串联;设相应的Z参数分别为:

$$Z' = \begin{bmatrix} Z_{11}' & Z_{12}' \\ Z_{21}' & Z_{22}' \end{bmatrix} \qquad Z'' = \begin{bmatrix} Z_{11}'' & Z_{12}'' \\ Z_{21}'' & Z_{22}'' \end{bmatrix}$$

$$\downarrow_{i_1} & \downarrow_{i_2} &$$

4. 混联(a. 串、并联)的情况: H = H' + H''



对偶地,(b. 并、串联)的情况: G = G' + G''