# Analisi della neutralità degli spazi di ricerca booleani in Programmazione Genetica

Yuri Pirola

Anno Accademico 2004/05

Presentazione tesi Yuri Pirola

# La Programmazione Genetica

#### Introduzione

Obiettivo
Paesaggio di
fitness
Analisi del
paesaggio
Even-k parity
Misurare la
neutralità
Campionamento

#### Risultati

Considerazioni finali

### **Funzionamento:**

inizializza popolazione
while non finito do
 selezione
 variazione
end while

### Obiettivo e motivazioni

#### Introduzione

#### Obiettivo

Paesaggio di fitness
Analisi del paesaggio
Even-k parity
Misurare la neutralità
Campionamento

#### Risultati

Considerazioni finali

### Neutralità:

Soluzioni differenti poste allo stesso livello di qualità.

### Obiettivo:

Studio del paesaggio per ricercare un collegamento fra *Neutralità* e *Difficoltà* del problema.

### Paesaggio di fitness

Introduzione

Obiettivo

Paesaggio di fitness

Analisi del paesaggio

Even-k parity

Misurare la neutralità

Campionamento

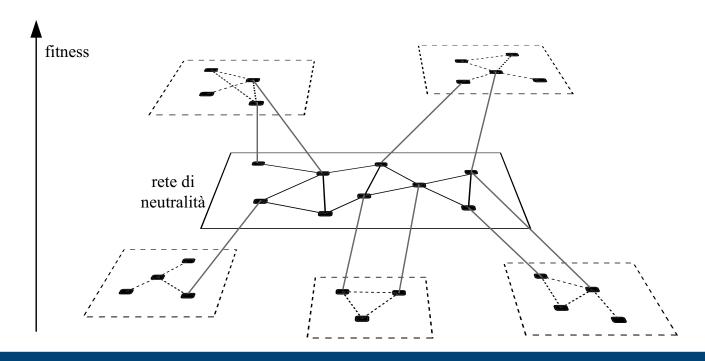
Risultati

Considerazioni finali

### Paesaggio di fitness:

È un grafo  $\mathcal{P} = (\mathcal{S}, \mathcal{V}, f)$  che modella il comportamento della PG

#### Rete di neutralità:



# Analisi del paesaggio

#### Introduzione

Obiettivo Paesaggio di fitness

Analisi del paesaggio

Even-k parity

Misurare la

neutralità

Campionamento

#### Risultati

Considerazioni finali

#### **Domanda:**

Le caratteristiche di *neutralità* del paesaggio possono spiegare il diverso grado di *difficoltà* dei problemi?

Si deve analizzare *quantitativamente* la neutralità in diversi paesaggi.

#### **Problemi:**

- Quali paesaggi?
- Come *misurare* la neutralità?
- Come analizzare uno spazio di ricerca molto grande?

# Il problema dell'even-parity

#### Introduzione

Obiettivo Paesaggio di fitness Analisi del paesaggio

#### Even-k parity

Misurare la neutralità
Campionamento

#### Risultati

Considerazioni finali

### Even-k parity problem:

Determinare un'espressione di k variabili booleane che vale Vero se e solo se sono vere un numero *pari* di esse.

- La fitness di una soluzione è pari al numero di errori di approssimazione.
- Il 'grado di difficoltà' dipende
  - 1. dall'ordine k del problema
  - 2. dagli operatori booleani ammessi
    - con {XOR; NOT} il problema è 'facile'
    - con {NAND} il problema è 'difficile'

### Misurare la neutralità

#### Introduzione

Obiettivo
Paesaggio di
fitness
Analisi del
paesaggio
Even-k parity

### *Misurare* la neutralità

Campionamento

#### Risultati

Considerazioni finali

#### Misure 'di rete':

- a) Misure 'tradizionali'
  - Taglia e fitness di rete...
- b) Misure relative alla neutralità
  - Tasso medio di neutralità:
     percentuale di mutazioni neutre
  - $-\Delta$ -fitness media: guadagno medio di fitness a seguito di una mutazione
  - Tasso di subottimi e di subpessimi:
     percentuale di individui, rispettivamente,
     non-migliorabili o non-peggiorabili

## Metodo di campionamento

#### Introduzione

Obiettivo
Paesaggio di
fitness
Analisi del
paesaggio
Even-k parity
Misurare la
neutralità

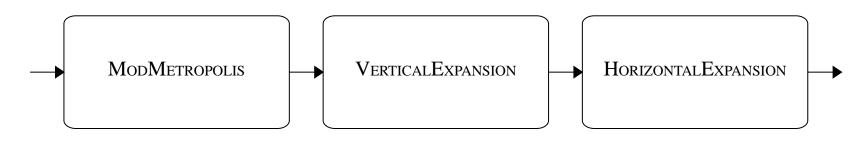
#### Campionamento

#### Risultati

Considerazioni finali

I metodi tradizionali sono insufficienti.

Nuovo metodo di campionamento:



**ModMetropolis** genera un campione di individui C con valori di fitness 'ben distribuiti'

**VerticalExpansion** arricchisce C con vicini possibilmente non-neutri

HorizontalExpansion aggiunge individui alle reti di neutralità *incomplete* troppo 'piccole'

# Caratterizzazione di $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$

#### Introduzione

Risultati

 $\mathcal{P}^{\{ ext{XOR}\,;\; ext{NOT}\}}$ 

Analisi sperim.

 $\frac{\overline{T_N}}{\Delta f}$ 

 $t_{so}$ 

Considerazioni finali

#### Obiettivo:

Date f e V, determinare per via teorica alcune caratteristiche del paesaggio  $\mathcal{P}^{\{\text{XOR}\,;\,\text{NOT}\}}$ 

- Solo tre livelli di fitness: 0, 0.5 e 1
- Un'unica 'grande' rete di neutralità a fitness 0.5
   ( $\rightarrow$  rete centrale)
- Tutte le altre reti hanno taglia pari a 1
   (→ reti periferiche)
- Tutte le reti periferiche sono collegate 'direttamente' a quella centrale

# Analisi sperimentale

#### Introduzione

Risultati

 $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$ 

#### Analisi sperim.

 $\frac{\overline{T_{\mathcal{N}}}}{\Delta f}$ 

 $t_{so}$ 

Considerazioni finali

Due insiemi degli operatori:

- $\{XOR; NOT\}$
- $\{NAND\}$

Due tipologie di analisi:

- esaustiva di paesaggi 'limitati'
   even-2 parity
- campionaria di paesaggi 'realistici' even-4 parity

### Tasso medio di neutralità

Introduzione

Risultati

 $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$ 

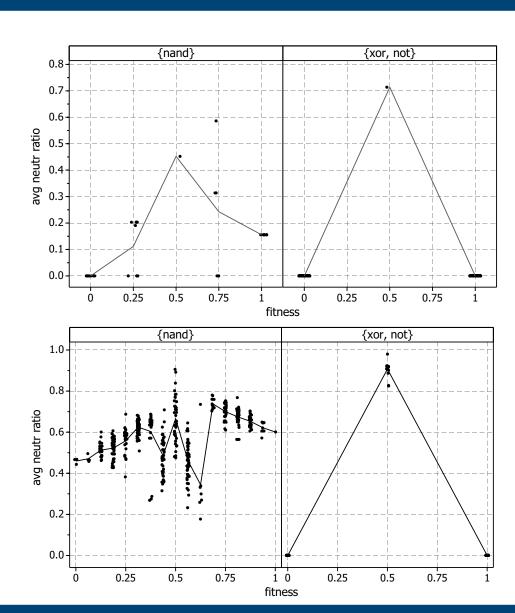
Analisi sperim.



 $t_{so}$ 

Considerazioni finali

Even-2 parity



### ∆-fitness media

Introduzione

Risultati

 $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$ 

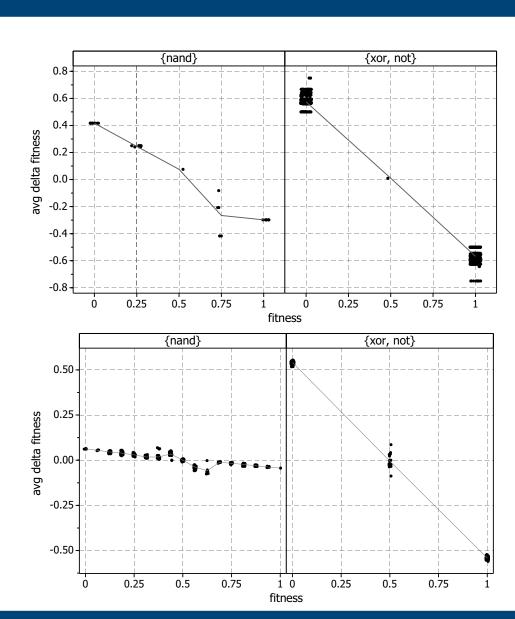
Analisi sperim.

 $\frac{T_{\mathcal{N}}}{\Delta f}$ 

 $t_{so}$ 

Considerazioni finali

Even-2 parity



### Tasso di subottimi

Introduzione

Risultati

 $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$ 

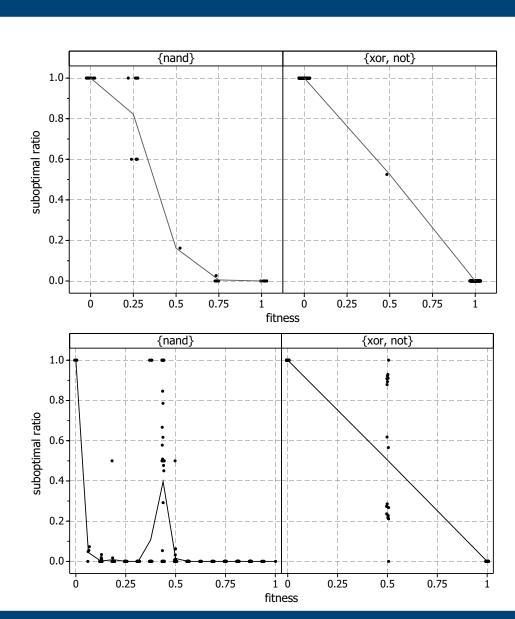
Analisi sperim.

 $\frac{\overline{T_{\mathcal{N}}}}{\Delta f}$ 

 $\mathsf{t}_{\mathsf{s}\,\mathsf{c}}$ 

Considerazioni finali

Even-2 parity



### Conclusioni

#### <u>Introduzione</u>

#### Risultati

Considerazioni finali

#### Conclusioni

Contributi Sviluppi futuri

- Risultati delle analisi:
  - in  $\mathcal{P}^{\{NAND\}}$ , reti di fitness buona resistono al miglioramento
  - in  $\mathcal{P}^{\{\text{XOR}\,;\,\text{NOT}\}}$ , grande rete centrale facile da attraversare
  - La diversa difficoltà dei problemi è parzialmente spiegata.
- Validità del metodo di campionamento:
  - genera campioni con caratteristiche simili allo spazio completo
  - riproduce la struttura teorica di  $\mathcal{P}^{\{\text{XOR}\,;\,\text{NOT}\}}$

# Contributi originali

#### Introduzione

#### Risultati

Considerazioni finali

Conclusioni

#### Contributi

Sviluppi futuri

- Si distingue da lavori esistenti perché:
  - a) studia la PG 'standard'
  - b) studia la neutralità senza alterare artificialmente i paesaggi
- Contributi originali:
  - a) caratterizzazione teorica di  $\mathcal{P}^{\{ ext{XOR}\,;\, ext{NOT}\}}$
  - o) misure della neutralità e relativa analisi dei paesaggi
  - c) metodo di campionamento del paesaggio

# Sviluppi futuri

#### Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Conclusioni Contributi

Sviluppi futuri

- Validità del metodo di campionamento
  - verifica sperimentale su nuovi paesaggi
  - indagine formale con strumenti statistico-matematici

- Studio della neutralità
  - analisi di altri tipi di paesaggio
  - misure della difficoltà del problema

#### <u>Introduzione</u>

Risultati

Considerazioni finali

#### Extra

Paesaggio di fitness Vicinato e mutazioni Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{\text{XOR}\,;\,\,\text{NOT}\}}$ 

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

# **Extra**

### Paesaggio di fitness

#### Introduzione

#### Risultati

Considerazioni finali

#### Extra

#### Paesaggio di fitness

Vicinato e mutazioni Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{XOR\,;\;NOT\}}$ 

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

### Paesaggio di fitness [Sta02]:

$$\mathcal{P} = (\mathcal{S}, \mathcal{V}, \mathsf{f})$$

dove

- $-\mathcal{S}$ , è l'insieme delle soluzioni ammissibili
- $-\mathcal{V}:\mathcal{S}\to 2^{\mathcal{S}}$ , è la funzione di vicinato
- $-f: \mathcal{S} \to \mathbb{R}^+$ , è la funzione di fitness

**Vicinato neutro**:  $\mathcal{N}(s) = \{s' \in \mathcal{V}(s) | f(s) = f(s')\}$ 

Rete di neutralità: componente connessa del grafo (S, E) dove  $E = \{(s_1, s_2) \in S^2 | s_2 \in \mathcal{N}(s_1)\}$ 

### Vicinato e mutazioni

#### Introduzione

#### Risultati

Considerazioni finali

#### Extra

Paesaggio di fitness

#### Vicinato e mutazioni

Rappres. di  $\mathcal{D}$ {XOR; NOT}

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

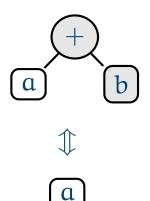
 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

 ${\cal V}$  è definita in base agli operatori di mutazione

 $\mathcal{V}(s) = \{s' \in \mathcal{S} | s' \text{ può essere ottenuta variando } s\}$ 

- Due criteri:
  - adeguata capacità esplorativa
  - semplicità del paesaggio risultante
- Mutazioni strutturali strette:
  - versione semplificata degli operatori di mutazione strutturale
  - mutazioni *deflate* e *inflate*: trasforma- a no sotto-alberi di altezza 1 in foglie (e viceversa)
  - mutazione di terminale



# Rappresentazione di $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$

Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness Vicinato e mutazioni

Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{ ext{XOR}\,;\; ext{NOT}\}}$ 

Misure

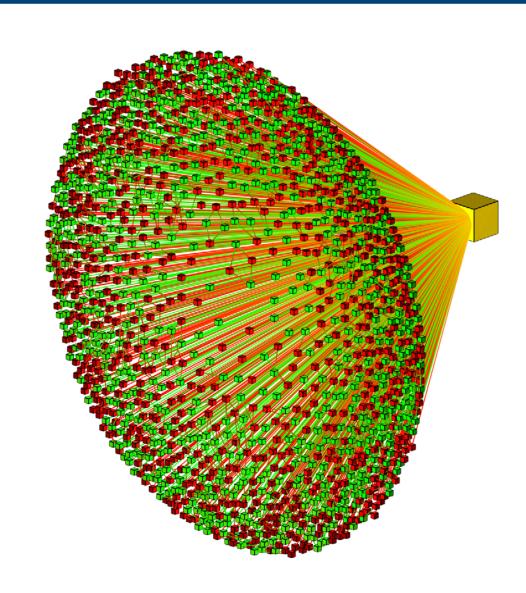
Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti



### Misure di neutralità

#### Introduzione

#### Risultati

Considerazioni finali

#### Extra

Paesaggio di fitness
Vicinato e mutazioni
Rappres. di  $\mathcal{D}^{\{XOR; NOT\}}$ 

#### Misure

Campionamento Dim. paesaggi  $t_{sw}$  $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ Riferimenti

- Tasso medio di neutralità:
   percentuale di mutazioni neutre
- Δ-fitness media:
   guadagno medio di fitness a seguito di una mutazione
- Tasso di subottimi e di subpessimi:
   percentuale di individui, rispettivamente,
   non-migliorabili o non-peggiorabili

# Metodo di campionamento

#### <u>Introduzione</u>

Risultati

Considerazioni finali

#### Extra

Paesaggio di fitness
Vicinato e mutazioni
Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{XOR\,;\;NOT\}}$ 

Misure

#### Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

### **Obiettivo:**

Generare campioni di individui di molti livelli di fitness che formano reti di neutralità sufficientemente 'grandi' e interconnesse tra loro.

Ovvero i campioni devono contenere:

- 1. individui di molti livelli di fitness
- 2. reti di neutralità abbastanza grandi
- 3. reti di neutralità collegate tra loro

# Dimensione paesaggi

Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness
Vicinato e mutazioni
Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{XOR\,;\;NOT\}}$ 

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ Riferimenti Dimensione dei paesaggi considerati:

ordine k	2		4
prof. max	3	6	8
{XOR; NOT}	$10^{3}$	10 <sup>29</sup>	10 <sup>178</sup>
{NAND}	$10^{3}$	10 <sup>25</sup>	10 <sup>166</sup>

## Tasso di subpessimi

Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness Vicinato e mutazioni Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{XOR\,;\;NOT\}}$ 

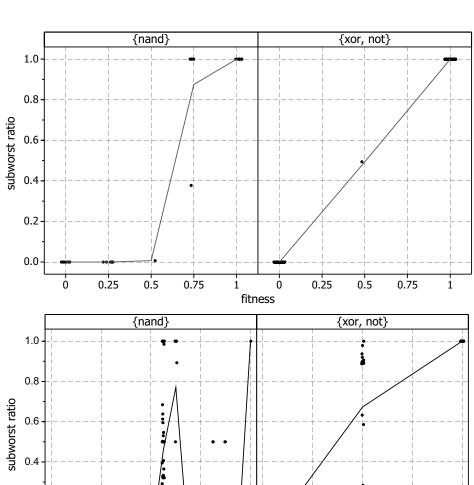
Misure

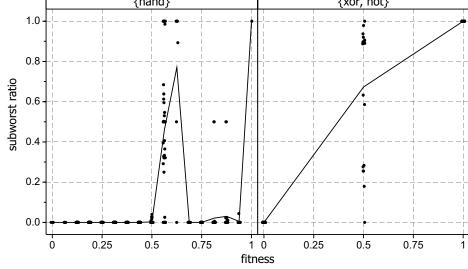
Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ Riferimenti Even-2 parity





# $t_{so}$ vs. $t_{sw}$ - $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$

Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness
Vicinato e mutazioni
Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{XOR\,;\;NOT\}}$ 

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

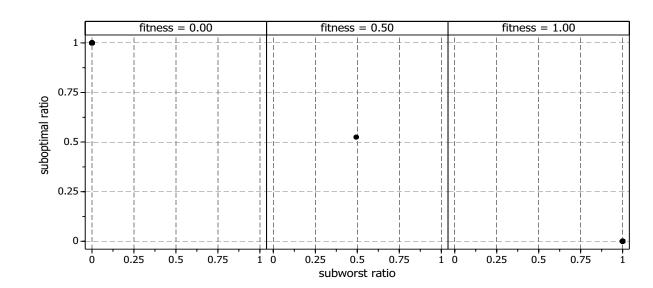
 $t_{sw}$ 

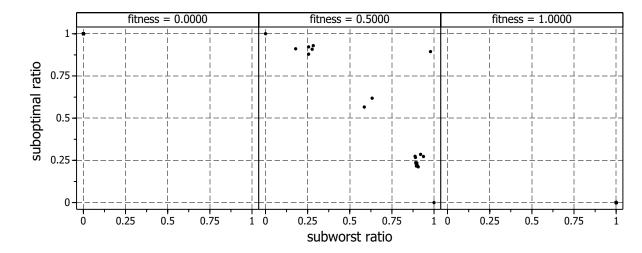
 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

 $\{XOR; NOT\}$ 

Even-2 parity





# $t_{so}$ vs. $t_{sw}$ - $\mathcal{P}^{\{NAND\}}$ - ordine 2

Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness
Vicinato e mutazioni
Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{\text{XOR}\,;\,\,\text{NOT}\}}$ 

Misure

 ${\sf Campionamento}$ 

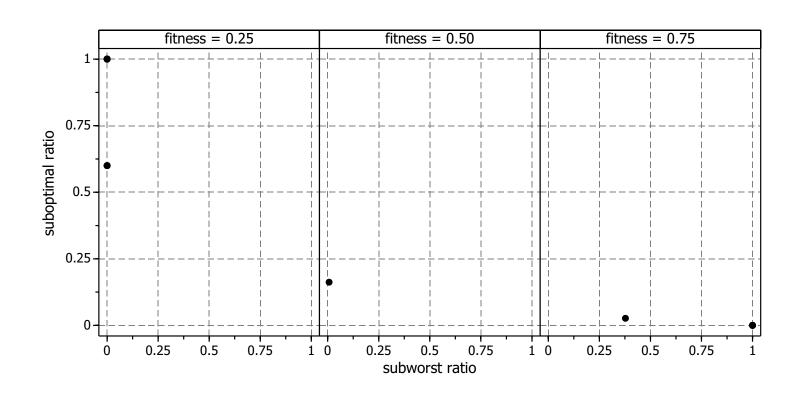
Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti





# $t_{so}$ vs. $t_{sw}$ - $\mathcal{P}^{\{\mathrm{NAND}\}}$ - ordine 4

Introduzione

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness
Vicinato e mutazioni
Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{XOR; NOT\}}$ 

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

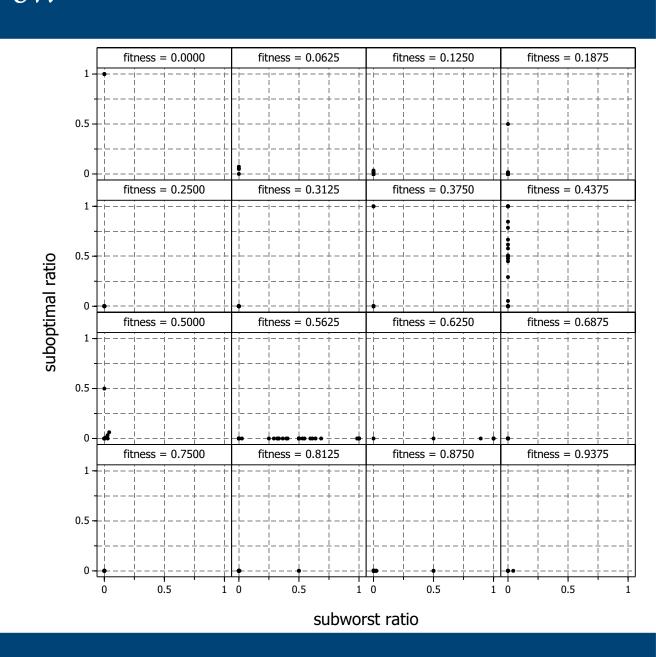
 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

Even-4 parity,

 $\mathcal{P}^{\{\mathrm{NAND}\}}$ 



# Riferimenti principali

<u>Introduzione</u>

Risultati

Considerazioni finali

Extra

Paesaggio di fitness Vicinato e mutazioni Rappres. di  $\mathcal{P}^{\{\text{XOR}\,;\,\,\text{NOT}\}}$ 

Misure

Campionamento

Dim. paesaggi

 $t_{sw}$ 

 $t_{so}$  vs  $t_{sw}$ 

Riferimenti

[Koz92] John R. Koza. *Genetic Programming: On the Programming of Computers by Means of Natural Selection*. 1992.

[Sta02] P. F. Stadler. Fitness landscapes. In *Biological Evolution and Statistical Physics*, 2002.

[VTCC03] L. Vanneschi *et al.*. Fitness distance correlation in structural mutation genetic programming. In *Genetic Programming, Proceedings of EuroGP'2003*.