

第二节课习题

binxxx

June 12, 2018

1 习题说明

2 熟悉Eigen矩阵运算

1. 设线性方程 $Ax = b$ ，在 A 为方阵的前提下，在什么条件下， x 有解且唯一
 - A 为满秩矩阵。
2. 高斯消元法的原理是什么？
 - 采用初等行变换将增广矩阵化为阶梯型矩阵，并利用向前或向后替换算法求得解。
3. QR分解的原理是什么？
 - QR分解是将系数矩阵 A 转化为一个半正交矩阵和一个上三角矩阵之积，之后利用向后替换算法求解。
4. Cholesky分解的原理是什么？
 - Cholesky分解将系数矩阵转化为一个下三角矩阵和其共轭矩阵之积，并先后用向前替换算法和向后替换算法求得解。
5. 编程实现 A 为 100×100 随机矩阵时，用QR和Cholesky分解求 x 的程序。

3 几何运算练习

4 旋转的表达

1. 设有旋转矩阵 \mathbf{R} ，证明 $\mathbf{R}^T \mathbf{R} = \mathbf{I}$ 且 $\det \mathbf{R} = +1$
根据旋转矩阵定义， $\mathbf{R}^T = \mathbf{R}^{-1}$, $\det \mathbf{R} = +1$ ，由于 $\mathbf{R}^{-1} \mathbf{R} = \mathbf{I}$ ，可得 $\mathbf{R}^T \mathbf{R} = \mathbf{I}$
2. 设有四元数 \mathbf{q} ，我们把虚部记为 ε ，实部记为 η ，那么 $\mathbf{q} = (\varepsilon, \eta)$ 。请说明 ε 和 η 的维度。
 ε 的是三维的， η 是一维的。

3. 证明过程如下:

$$\begin{aligned}
\mathbf{q}_1 &= [\varepsilon_1, \eta_1]^T, \mathbf{q}_2 = [\varepsilon_2, \eta_2]^T \\
\mathbf{q}_1 \mathbf{q}_2 &= [\eta_1 \varepsilon_2 + \eta_2 \varepsilon_1 + \varepsilon_1 \times \varepsilon_2, \eta_1 \eta_2 - \varepsilon_1^T \varepsilon_2]^T \\
\mathbf{q}_1^+ \mathbf{q}_2 &= \begin{bmatrix} \eta_1 \mathbf{1} + \varepsilon_1^\wedge & \varepsilon_1 \\ -\varepsilon_1^T & \eta_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varepsilon_2 \\ \eta_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (\eta_1 \mathbf{1} + \varepsilon_1^\wedge) \varepsilon_2 + \eta_2 \varepsilon_1 \\ -\varepsilon_1^T \varepsilon_2 + \eta_1 \eta_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \eta_1 \varepsilon_2 + \varepsilon_1 \times \varepsilon_2 + \eta_2 \varepsilon_1 \\ -\varepsilon_1^T \varepsilon_2 + \eta_1 \eta_2 \end{bmatrix} \\
&\quad \text{then } \mathbf{q}_1 \mathbf{q}_2 = \mathbf{q}_1^+ \mathbf{q}_2 \\
\mathbf{q}_2^\oplus \mathbf{q}_1 &= \begin{bmatrix} \eta_2 \mathbf{1} - \varepsilon_2^\wedge & \eta_2 \\ -\eta_2^T & \eta_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} (\eta_2 \mathbf{1} - \varepsilon_2^\wedge) \varepsilon_1 + \varepsilon_2 \eta_1 \\ -\varepsilon_2^T \varepsilon_1 + \eta_2 \eta_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \eta_2 \varepsilon_1 + \varepsilon_2 \eta_1 + \varepsilon_1 \times \varepsilon_2 \\ -\varepsilon_1^T \varepsilon_2 + \eta_1 \eta_2 \end{bmatrix} \\
&\quad \text{then } \mathbf{q}_1 \mathbf{q}_2 = \mathbf{q}_2^\oplus \mathbf{q}_1
\end{aligned}$$

5 罗德里格斯公式的证明

证明如下:

设任意向量 \mathbf{v} 绕 \mathbf{n} 旋转角度为 θ 。

$$\begin{aligned}
\mathbf{v}_{rot} &= \mathbf{v}_{\perp rot} + \mathbf{v}_{\parallel rot} \\
&= \cos \theta \mathbf{v}_{\perp} + \sin \theta \mathbf{n} \times \mathbf{v} + \mathbf{v}_{\parallel} \\
&= \cos \theta (\mathbf{v} - \mathbf{v}_{\parallel}) + \cos \theta \mathbf{n} \times \mathbf{v} + \mathbf{v}_{\parallel} \\
&= (1 - \cos \theta) \mathbf{v}_{\parallel} + \cos \theta \mathbf{v} + \sin \theta \mathbf{n} \times \mathbf{v} \\
&= (1 - \cos \theta) (\mathbf{n} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{n} + \cos \theta \mathbf{v} + \sin \theta \mathbf{n} \times \mathbf{v} \\
\mathbf{v}_{rot} &= \mathbf{R} \mathbf{v} \\
\mathbf{R} \mathbf{v} &= (1 - \cos \theta) (\mathbf{n} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{n} + \cos \theta \mathbf{v} + \sin \theta \mathbf{n} \times \mathbf{v} \\
\mathbf{R} &= (1 - \cos \theta) \mathbf{n} \mathbf{n}^T + \cos \theta \mathbf{I} + \sin \theta \mathbf{n}^\wedge
\end{aligned}$$

6 四元数运算性质的验证

$$\begin{aligned}
\mathbf{p}' &= \mathbf{q} \mathbf{p} \mathbf{q}^{-1} = \mathbf{q}^+ \mathbf{p}^+ \mathbf{q}^{-1} \\
&= \mathbf{q}^+ \mathbf{q}^{-1 \oplus} \mathbf{p} \\
\mathbf{p}' &= \mathbf{Q} \mathbf{p} \\
\mathbf{Q} &= \mathbf{q}^+ \mathbf{q}^{-1 \oplus} \\
&= \begin{bmatrix} \eta \mathbf{1} + \varepsilon^\wedge & \varepsilon \\ -\varepsilon^T & \eta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \eta \mathbf{1} + \varepsilon^\wedge & -\varepsilon \\ \varepsilon^T & \eta \end{bmatrix} \\
&= \begin{bmatrix} (\eta \mathbf{1} + \varepsilon^\wedge)(\eta \mathbf{1} + \varepsilon^\wedge) + \varepsilon \varepsilon^T & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \varepsilon^T \varepsilon + \eta^2 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

7 熟悉C++11

- 第17行a:avec 运用了范围for循环
- auto运用了自动类型推导
- sort函数里面运用了lambda表达式，对index进行排序。