



Erlernen von Hindernisumfahrung mithilfe von Reinforcement Learning

Studienarbeit (T3_3101)

im Rahmen der Prüfung zum
Bachelor of Science (B.Sc.)

des Studienganges Informatik

an der Dualen Hochschule Baden-Württemberg Karlsruhe

von

Yannik Schiebelhut

Abgabedatum:	22. Mai 2023
Bearbeitungszeitraum:	14.10.2022 - 22.05.2023
Matrikelnummer, Kurs:	3354235, TINF20B1
Gutachter der Dualen Hochschule:	Florian Stöckl

Eidesstattliche Erklärung

Ich versichere hiermit, dass ich meine Studienarbeit (T3_3101) mit dem Thema:

Erlernen von Hindernisumfahrung mithilfe von Reinforcement Learning

gemäß § 5 der „Studien- und Prüfungsordnung DHBW Technik“ vom 29. September 2017 selbstständig verfasst und keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt habe. Die Arbeit wurde bisher keiner anderen Prüfungsbehörde vorgelegt und auch nicht veröffentlicht.

Ich versichere zudem, dass die eingereichte elektronische Fassung mit der gedruckten Fassung übereinstimmt.

Karlsruhe, den 8. Januar 2023

Schiebelhut, Yannik

Abstract

- *Deutsch* -

Platzhalter

Abstract

- English -

Placeholder

Inhaltsverzeichnis

Abkürzungsverzeichnis	V
Abbildungsverzeichnis	VI
Quellcodeverzeichnis	VII
1 Einleitung	1
2 Grundlagen	2
3 State of the Art	3
4 Konzeptionierung	4
4.1 Beschreibung der Projekt-Basis	4
4.2 Einschränkungen (und Übertragungsprobleme)	4
4.3 Wahl der Simulationsumgebung	4
4.4 Geplante Realisierung	4
5 Implementierung	5
6 Bewertung der Ergebnisse	6
7 Fazit / Future Work	7

Abkürzungsverzeichnis

Abbildungsverzeichnis

Quellcodeverzeichnis

1 Einleitung

2 Grundlagen

3 State of the Art

4 Konzeptionierung

4.1 Beschreibung der Projekt-Basis

4.2 Einschränkungen (und Übertragungsprobleme)

4.3 Wahl der Simulationsumgebung

4.4 Geplante Realisierung

5 Implementierung

6 Bewertung der Ergebnisse

7 Fazit / Future Work

ein Titel
oder ggf
zwei Ka-
pitel?