Course: 김상효 교수님 Signals and Systems Theme: Design of a signal processing system

ID/Name: 2017312605 김요셉

Date: 2022-05-22

## 1. 구현 목표

우리는 본 설계 보고서를 통해 선형 신호 처리 시스템 구현의 목표와 구현결과, 그리고 검증과정을 확인할 수 있습니다. 본 신호처리 설계에서는 (1) LPF를 fir1 함수를 통해 구현하며, 이를 확장하여 (2) Filtering (LPF, HPF, BPF)을 FIR 로 구현합니다, 또한 BPF를 통해 (3) Equalizer를 구현합니다. fir 이외에도 과제를 통해 익힌 fft() 함수의 사용법과 chapter3 에서 익힌 convolution 의 duality를 활용하여 (4) Echo 효과를 구현합니다. 마지막으로 주파수 도메인에서의 독립변수의 크기 변화를 통해 시간 도메인에서의 종속변수의 축소와 확장을 하는 (5) pitch 조절 기능을 구현합니다.

# 2. 구현

## 2.1 LPF

### 2.1.1 기능 설명

MATLAB 의 신호처리 tool 중 하나인 fir1 함수를 통해 이를 구현합니다. Fir1 함수는 N 개의 값에 대해 수행되기 때문에 일반적으로 안정적이고 선형 구현이 가능합니다. 디지털 필터로 구현이 용이하다고 하며, 시간영역에서 수행되는 fir1 함수로 MATLAB 에서 사용됩니다. 소스코드로 제공된 Example 코드의 내용과 동일합니다. 여기서 얻어진 b 와 a 의 값은 MATLAB toolbox 의 filter() 함수에서 파라미터로 사용됩니다.

#### 2.1.2 소스코드

```
function [b, a] = get_lpf(fc, fs, N)
    % FIR Window Lowpass filter designed using the FIR1 function.
    % All freq in Hz.
    % fs: Sampling Frequency
    % fc: Cutoff Frequency
    % N: Order

win = 2 * fc / fs; % (rad/sample /pi)
    b = fir1(N, win, 'low'); % coefficients of x in difference equations a = [1];
end
```

Figure 2.1 MATLAB function to get LPF

## 2.2 Filtering (LPF, HPF, BPF)

#### 2.2.1 기능 설명

기본적으로 LPF 의 기능을 확장했으며, 동일하게 fir1 함수를 통해 구현됩니다. HPF 의 경우 'highpass'를 입력하여 동일하게 얻을 수 있으며, BPF 의 경우 'bandpass'를 fir1 함수의 인수로 입력하여 얻습니다. 여기서 얻어진 b 와 a 의 값은 filter 함수에서 input data 의 필터링에 사용됩니다.

#### 2.2.2 소스코드

```
function [b, a] = get_hpf(fc, fs, N)
    % FIR Window Lowpass filter designed using the FIR1 function.
    % All freq in Hz.
    % fs: Sampling Frequency
    % fc: Cutoff Frequency
    % N: Order

win = 2 * fc / fs; % (rad/sample /pi)
    b = fir1(N, win, 'high'); % coefficients of x in difference equations
    a = [1];
end
```

Figure 2.2.1 MATLAB function to get HPF

```
function [b, a] = get_bpf(fc1, fc2, fs, N)
    % FIR Window Bandpass filter designed using the FIR1 function.
    % All frequency values are in Hz.
    % fs: Sampling Frequency
    % N: Order
    % fc1: First Cutoff Frequency
    win = blackman(N + 1);
    % return
    b = fir1(N, 2*[fc1 fc2] / fs, 'bandpass', win, 'scale');
    a = [1];
end
```

Figure 2.2.2 MATLAB function to get BPF

# 2.3 Equalizer (Base, Middle, Treble) 2.3.1 기능 설명

equalizer 는 음원의 특정 음역대를 강화하거나 감소시키는 역할을 할 수 있습니다. 구현하기 위해 다양한 방법이 있지만, 기존에 구현한 Filter 중 BPF 를통해 구현하는 방법이 가능해 보여서 이를 적용해 보았습니다. BPF 를통해 특정음역대만 통과시킨 후, 나머지 원본 파일에서 이를 제거해 줍니다 (inverse filtering)이후, 통과된 특정 음역대를 정해진 gain에 따라 강화/약화시키고 그 밖의 영역은반대로 약화/강화합니다. 이후 두 값을 더하면 특정 영역대에 대하 강조/약화된결과를 얻을 수 있습니다.

우리는 가청 음역대가 (20Hz, 20kHz) 사이에 분포되어 있다는 사실과, 일반적으로 오디오 소프트웨어에서 Bass, Middle, 그리고 Treble 이 각각 (20Hz, 300Hz), (300Hz, 6kHz), (6kH, -Inf)로 간주한다는 사실을 바탕으로 Bass, Middle, Treble 을 각각 강조하는 Equalizer 효과를 구현했습니다. 아래의 subsection 을 통해 Equalizer 모듈과 이를 활용하여 bass, middle, 그리고 treble 을 강조하는 코드가 설명됩니다.

fname은 확장자를 포함한 파일명, channel 은 채널 번호(1,2,...), gain 은 특정 음역대에 대한 강조/약화 수치, fc1 은 해당 음역대의 lower bound, fc2 는 해당 음역대의 upper bound 입니다. N 은 BPF 의 fir1 함수에서 사용되는 차수이며, 값이 높을수록 더 왜곡이 감소되는 것으로 알려져 있습니다.

#### 2.3.2 소스코드

```
function [equalized_sound, fs] = get_equalized_sound(fname, channel, gain, fc1, fc2, N)
    [x_tot, fs] = audioread(fname);
    x = x_tot(:, channel);
    [b, a] = get_bpf(fc1, fc2, fs, N);
    adder_x = filter(b, a, x);
    Xreturn
    equalized_sound = (x - adder_x)*(1/gain)+ (gain)*adder_x;

get_cmp_fig(0:1:size(x, 1), fs, x, equalized_sound);
and
```

Figure 2.3 MATLAB function for equalizer

#### 2.4 Echo

### 2.4.1 기능 설명

Echo 함수는 Dirac delta 함수를 통해 구현했습니다. 위에서 구현한 필터를 사용하지 않기 때문에 바로 결과 데이터와 sampling rate 값을 반환하며, fade\_rate은 뒤의 echo 값이 어느 정도인지를 결정합니다. 1 일 경우 동일한 값이울리고, 감소할수록 echo 된 소리의 크기가 감소하여 마치 산에서 울리듯 실감나게처리됩니다. Bool\_want\_plot은 어떤 결과인지 알아보기 위해 넣은 것으로, true 일때 plot 을 보여줍니다. num\_echo의 값이 많아질수록 메아리의 수도 많아지는데,데스트 코드에서는 2 개와 4 개인 경우를 각각 보였습니다.

#### 2.4.2 소스코드

Figure 2.4 MATLAB function for echo effector

# 2.5 pitch up & down

### 2.5.1 기능 설명

이 기능은  $z(t)=x(at)\to Z(j\omega)=\frac{1}{|a|}\int_{-\infty}^{\infty}x(\tau)e^{-j\left(\frac{\omega}{a}\right)\tau}d\tau$  (Eq. 2.5.1)의 scaling property 를 통해 얻어진 결과물입니다. Eq. 2.5.1 로부터 우리는 더 넓은 frequency band 를 제공하면 소리의 pitch 가 증가되게 되고 반대로 time domain 에서는 compress 됩니다. 이와는 대조적으로 fs 값의 감소는 time domain 의 확장을 가져오고, pitch 의 감소를 야기한다는 사실을 알 수 있습니다. 2.5.2 소스코드

```
% pitch up -> time domain compression
audiowrite('.../dat/output/processed_pitch_up.wav', X, fs*2);
% pitch down -> time domain tension
audiowrite('.../dat/output/processed_pitch_down.wav', X, fs/2);
```

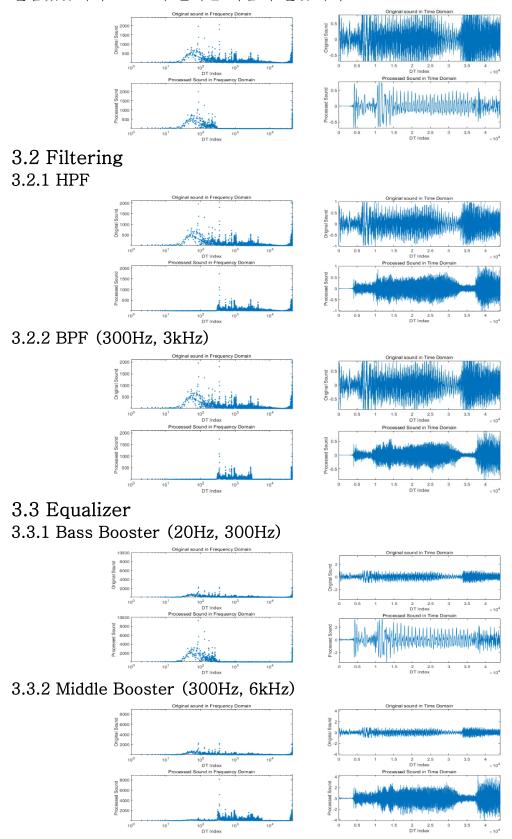
Figure 2.5 MATLAB Implementation of pitch up and down

# 3. 구현 검증 및 확인

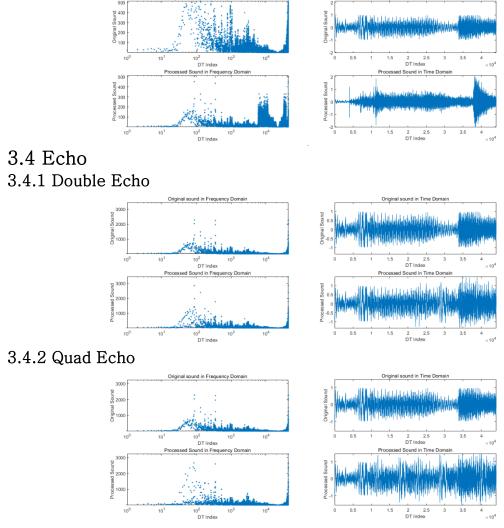
첨부된 exe.m 스크립트 파일을 실행하여 4sceconds.wav 를 신호처리한 결과물의 time-domain 과 frequency domain 에서 결과물입니다. 주파수 영역의 경우 fft함수로 푸리에 변환을 시행한 후 그 magnitude spectrum 을 구하여  $\omega$  값의 순서에 해당되는 DT index 값에 axis 에 대한 semilogx 플롯을 그렸습니다.

#### 3.1 LPF

LPF 와 HPF 의 경우 Bass 라인인 300Hz 까지를 cutoff frequency 로 하여 실험했습니다. LPF 의 결과는 다음과 같습니다.



3.3.3 Treble Booster (6kHz, 20kHz)



## 3.5 Discussion

Pitch Up & Down 의 경우, 단순히 주파수 영역에서의 magnitude spectrum 의 값이 증가/감소하게 됩니다. 그 밖에도 Band Pass Filter 를 통해 우리는 특정 역대의 noise 만 추출하여 이 값을 원 음원에서 빼고 noise reduction 을 수행할 수 있습니다. 대표적으로 무선 이어폰 등에 구현된 noise filter 도 이러한 형태로 구현되었을 것으로 생각되며, 추가적인 연구를 통해 더효율적이고 왜곡이 적은 방식의 구현이 가능할 것으로 기대됩니다.