## 計量経済 II: 復習テスト7

学籍番号	_氏名

## 2023年11月6日

**注意**: すべての質問に解答しなければ提出とは認めない. 正答に修正した上で,復習テスト  $1\sim8$  を左上で ホチキス止めし,中間試験実施日(11 月 20 日の予定)にまとめて提出すること.

1.  $\{(x_t, y_t, z_t)'\}$  に関する定数項なしの 3 変量 VAR(p) モデルは,任意の t について

$$\begin{bmatrix} \phi_{xx}(\mathbf{L}) & \phi_{xy}(\mathbf{L}) & \phi_{xz}(\mathbf{L}) \\ \phi_{yx}(\mathbf{L}) & \phi_{yy}(\mathbf{L}) & \phi_{yz}(\mathbf{L}) \\ \phi_{zx}(\mathbf{L}) & \phi_{zy}(\mathbf{L}) & \phi_{zz}(\mathbf{L}) \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_t \\ y_t \\ z_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_t \\ v_t \\ w_t \end{pmatrix}$$
 
$$\left\{ \begin{pmatrix} u_t \\ v_t \\ w_t \end{pmatrix} \right\} \sim \mathrm{WN}(\boldsymbol{\varSigma})$$

(a) p=1 として各式をラグ多項式を使わずに書きなさい.

(b) p=2 として各式をラグ多項式を使わずに書きなさい.

2.  $\{(x_t, y_t)'\}$  に関する定数項なしの 2 変量 VAR(1) モデルは、任意の t について

$$\begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix} = \boldsymbol{\varPhi} \begin{pmatrix} x_{t-1} \\ y_{t-1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} u_t \\ v_t \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{pmatrix} u_t \\ v_t \end{pmatrix} \right\} \sim \text{WN}(\boldsymbol{\varSigma})$$

ただし

$$m{\varPhi} := egin{bmatrix} \phi_{xx} & \phi_{xy} \ \phi_{yx} & \phi_{yy} \end{bmatrix}$$

- $\{\boldsymbol{w}_t\}$  は iid とする.
- (a)  $E_t(x_{t+1})$  を求めなさい.

(b)  $\Phi^2$  を求めなさい.

(c)  $E_t(x_{t+2})$  を求めなさい.

## 解答例

1. (a) 各式をベクトル・行列を使わずに書くと、任意のtについて

$$\phi_{xx}(\mathbf{L})x_t + \phi_{xy}(\mathbf{L})y_t + \phi_{xz}(\mathbf{L})z_t = u_t$$
  
$$\phi_{yx}(\mathbf{L})x_t + \phi_{yy}(\mathbf{L})y_t + \phi_{yz}(\mathbf{L})z_t = v_t$$
  
$$\phi_{zx}(\mathbf{L})x_t + \phi_{zy}(\mathbf{L})y_t + \phi_{zz}(\mathbf{L})z_t = w_t$$

ラグ多項式を使わずに書くと、任意のtについて

$$x_{t} = \sum_{s=1}^{p} \phi_{xx,s} x_{t-s} + \sum_{s=1}^{p} \phi_{xy,s} y_{t-s} + \sum_{s=1}^{p} \phi_{xz,s} z_{t-s} + u_{t}$$

$$y_{t} = \sum_{s=1}^{p} \phi_{yx,s} x_{t-s} + \sum_{s=1}^{p} \phi_{yy,s} y_{t-s} + \sum_{s=1}^{p} \phi_{yz,s} z_{t-s} + v_{t}$$

$$z_{t} = \sum_{s=1}^{p} \phi_{zx,s} x_{t-s} + \sum_{s=1}^{p} \phi_{zy,s} y_{t-s} + \sum_{s=1}^{p} \phi_{zz,s} z_{t-s} + w_{t}$$

p=1 なら任意の t について

$$x_t = \phi_{xx}x_{t-1} + \phi_{xy}y_{t-1} + \phi_{xz}z_{t-1} + u_t$$

$$y_t = \phi_{yx}x_{t-1} + \phi_{yy}y_{t-1} + \phi_{yz}z_{t-1} + v_t$$

$$z_t = \phi_{zx}x_{t-1} + \phi_{zy}y_{t-1} + \phi_{zz}z_{t-1} + w_t$$

(b) 前問と同様に p=2 なら任意の t について

$$\begin{aligned} x_t &= \phi_{xx,1} x_{t-1} + \phi_{xx,2} x_{t-2} + \phi_{xy,1} y_{t-1} + \phi_{xy,2} y_{t-2} + \phi_{xz,1} z_{t-1} + \phi_{xz,2} z_{t-2} + u_t \\ y_t &= \phi_{yx,1} x_{t-1} + \phi_{yx,2} x_{t-2} + \phi_{yy,1} y_{t-1} + \phi_{yy,2} y_{t-2} + \phi_{yz,1} z_{t-1} + \phi_{yz,2} z_{t-2} + v_t \\ z_t &= \phi_{zx,1} x_{t-1} + \phi_{zx,2} x_{t-2} + \phi_{zy,1} y_{t-1} + \phi_{zy,2} y_{t-2} + \phi_{zz,1} z_{t-1} + \phi_{zz,2} z_{t-2} + w_t \end{aligned}$$

2. (a)

$$\begin{split} \mathbf{E}_{t} \left( \begin{pmatrix} x_{t+1} \\ y_{t+1} \end{pmatrix} \right) &= \mathbf{E}_{t} \left( \boldsymbol{\varPhi} \begin{pmatrix} x_{t} \\ y_{t} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} u_{t+1} \\ v_{t+1} \end{pmatrix} \right) \\ &= \boldsymbol{\varPhi} \begin{pmatrix} x_{t} \\ y_{t} \end{pmatrix} + \mathbf{E}_{t} \left( \begin{pmatrix} u_{t+1} \\ v_{t+1} \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{bmatrix} \phi_{xx} & \phi_{xy} \\ \phi_{yx} & \phi_{yy} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_{t} \\ y_{t} \end{pmatrix} + \mathbf{E} \left( \begin{pmatrix} u_{t+1} \\ v_{t+1} \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} \phi_{xx}x_{t} + \phi_{xy}y_{t} \\ \phi_{yx}x_{t} + \phi_{yy}y_{t} \end{pmatrix} \end{split}$$

したがって  $E_t(x_{t+1}) = \phi_{xx}x_t + \phi_{xy}y_t$ .

(b)

$$\begin{split} \boldsymbol{\varPhi}^2 &= \begin{bmatrix} \phi_{xx} & \phi_{xy} \\ \phi_{yx} & \phi_{yy} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \phi_{xx} & \phi_{xy} \\ \phi_{yx} & \phi_{yy} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \phi_{xx}^2 + \phi_{xy}\phi_{yx} & \phi_{xx}\phi_{xy} + \phi_{xy}\phi_{yy} \\ \phi_{yx}\phi_{xx} + \phi_{yy}\phi_{yx} & \phi_{yx}\phi_{xy} + \phi_{yy}^2 \end{bmatrix} \end{split}$$

## (c) 前問より

$$\begin{split} \mathbf{E}_{t} \left( \begin{pmatrix} x_{t+2} \\ y_{t+2} \end{pmatrix} \right) &= \mathbf{E}_{t} \left( \boldsymbol{\varPhi} \begin{pmatrix} x_{t+1} \\ y_{t+1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} u_{t+2} \\ v_{t+2} \end{pmatrix} \right) \\ &= \boldsymbol{\varPhi} \, \mathbf{E}_{t} \left( \begin{pmatrix} x_{t+1} \\ y_{t+1} \end{pmatrix} \right) + \mathbf{E}_{t} \left( \begin{pmatrix} u_{t+2} \\ v_{t+2} \end{pmatrix} \right) \\ &= \boldsymbol{\varPhi} \, \mathbf{E}_{t} \left( \boldsymbol{\varPhi} \begin{pmatrix} x_{t} \\ y_{t} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} u_{t+1} \\ v_{t+1} \end{pmatrix} \right) + \mathbf{E} \left( \begin{pmatrix} u_{t+2} \\ v_{t+2} \end{pmatrix} \right) \\ &= \boldsymbol{\varPhi}^{2} \begin{pmatrix} x_{t} \\ y_{t} \end{pmatrix} + \mathbf{E}_{t} \left( \begin{pmatrix} u_{t+1} \\ v_{t+1} \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{bmatrix} \phi_{xx}^{2} + \phi_{xy}\phi_{yx} & \phi_{xx}\phi_{xy} + \phi_{xy}\phi_{yy} \\ \phi_{yx}\phi_{xx} + \phi_{yy}\phi_{yx} & \phi_{yx}\phi_{xy} + \phi_{yy}^{2} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_{t} \\ y_{t} \end{pmatrix} + \mathbf{E} \left( \begin{pmatrix} u_{t+1} \\ v_{t+1} \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} (\phi_{xx}^{2} + \phi_{xy}\phi_{yx}) x_{t} + (\phi_{xx}\phi_{xy} + \phi_{xy}\phi_{yy}) y_{t} \\ (\phi_{yx}\phi_{xx} + \phi_{yy}\phi_{yx}) x_{t} + (\phi_{yx}\phi_{xy} + \phi_{yy}^{2}) y_{t} \end{pmatrix} \end{split}$$

したがって  $\mathbf{E}_t(x_{t+2}) = \left(\phi_{xx}^2 + \phi_{xy}\phi_{yx}\right)x_t + \left(\phi_{xx}\phi_{xy} + \phi_{xy}\phi_{yy}\right)y_t$ .