

袁帅

基本信息

- 性别: 男
- 民族: 汉族
- 出生年月: 1989.10
- 籍贯: 广东揭阳
- 户口所在地: 广东深圳
- 手机: 13539623264
- 最高学历: 硕士
- 外语水平: 英语大学六级
- Email: yszheda@gmail.com
- 个人主页: <http://yszheda.github.io>
- 技术博客: <http://galoisplusplus.coding.me/blog/categories/tech/>

教育背景

- 中国台湾清华大学资讯工程专业 (Computer Science) 硕士, 2012–2014 (GPA: 4.23/4.3).
- 浙江大学计算机科学与技术专业学士, 2008–2012 (GPA: 3.84/4.0).

研究经历

- 中国台湾清华大学 LSA (Large-scale System Architecture) 实验室成员, 导师为周志远教授, 研究方向为 Erasure Codes、Cloud Storage System 和 GPGPU, 期间曾任导师并行计算课程的 CUDA 实验课助教, 2012–2014
- 法国巴黎十一大学 LRI (Laboratoire de Recherche en Informatique) 实验室研究实习生, 导师为 Véronique Benzaken 和 Évelyne Contejean 教授, 研究课题为“数据库完整性约束的自动化验证”, 2011.10–2012.4
- 浙江大学 - 微软联合实验室成员, 导师为宋明黎教授, 研究课题为“图像场景音频识别”, 2010–2012

工作经历

- Arm China 公司高级软件工程师 (Staff Software Engineer), 2020 年 8 月至今
 - 主要负责 AI 芯片算子（如 Pooling、Matmul、Gru、Rnn 等）开发。
 - 深度学习网络计算图处理及优化。
- 蓝胖子机器人公司高级软件工程师, 2018 年 10 月-2020 年 8 月
 - 机械臂运动规划中碰撞检测的相关优化。
 - * 优化碰撞检测算法, 与之前的算法相比有 6 倍左右的性能加速比。
 - * 维护公司 fork 的碰撞检测算法库 FCL (flexible collision library), 用 SIMD 指令集 SSE 和 AVX 加速 BVH overlap 检查。与最新版的 FCL 相比有 30-60% 的性能提升。
 - 实现机械臂抓手的抓取规划中的碰撞检测, 用 OpenMP 加速点云、八叉树的处理。
 - 开发 yaskawa motoman、fanuc、elfin 等机械臂的驱动。
 - 重构公司的 RGBD 相机驱动代码, 并开发了 Kinect2 的驱动
 - 用 ros2 (Robot Operating System) 开发机械臂物流 induction 项目。
 - 协助视觉组同事实现算法的 CUDA 版本及处理使用 GPU 的问题。
- 图麟科技公司异构并行计算工程师, 2017 年 8 月-2018 年 9 月
 - 玻璃缺陷检测项目性能优化。
 - * 针对已有的手机玻璃缺陷检测产品的 GPU 代码进行优化, 使每片 10s 以上的处理时间降低到 1.2s。
 - * 实现车载玻璃缺陷检测产品的 GPU 加速模块, 达到每片 5-6s 的处理速度。
 - * 针对我们的使用场景, 用 CUDA 实现形态学 erode/dilate、connected component labeling 等图像处理基础算法。其中形态学部分的实现相比 Nvidia NPP 有 3-8 倍加速比的性能提升。
 - 移植 OCR 项目到 Nvidia Jetson TK1 和 TX1 嵌入式平台, 并对接海康工业相机。针对 TK1 和 TX1 的特性优化神经网络前向框架 mini-cafe。
 - FPGA 智能摄像头项目定点化神经网络调研。
 - 在安卓端人脸识别项目中用 RenderScript 优化图片 YUV/RGB 转化及旋转等基本处理。
 - 承担部分人脸识别服务器开发工作。
- 乐其公司新游地工作室游戏开发工程师, 2014 年 7 月-2017 年 5 月
 - 项目组客户端开发主程, 主要采用 cocos2d-x 和 quick-cocos2d-x。除此以外, 也负责一些服务器端开发工作, 采用 OpenResty 开发。
 - 我的主要贡献有:
 - * trace 错误和崩溃信息, 研究如何 fix 或 workaround 上游 bug。我的一些 patch 已被 quick-cocos2d-x 接受 (如 PR#407, PR#438, PR#440)。
 - * 定制 UI 控件。
 - * 开发 Bash、Python 脚本, 制作和管理 Docker 镜像, 用于自动化某些开发流程、线上错误信息整理和分发、代码检查、批处理策划表、服务器单接口压测等等。
 - * 游戏功能模块开发, 包括但不限于客户端与服务器端的战斗模块。
 - * 改善客户端做 UI 界面流程, 减少资源占用, 优化游戏性能。
 - * 负责客户端 code review 和新人指导。

获奖情况

- 图麟科技公司优秀员工 (Bravo Award) , 2017–2018
- 乐其公司优秀员工, 2014–2015
- 鸿海陆生奖学金, 2012–2013
- 浙江大学优秀本科毕业论文, 2012
- 学业优秀二等奖学金及优秀学生二等奖学金, 2010–2011
- 浙江大学-Intel 嵌入式知识竞赛二等奖, 2010
- 学业优秀三等奖学金及优秀学生三等奖学金, 2009–2010
- 浙江省大学生高等数学 (微积分) 竞赛二等奖, 2009
- 浙江大学 ACM 竞赛三等奖, 2009
- 学业优秀二等奖学金及优秀学生二等奖学金, 2008–2009

项目经历

- GPU-RSCode (2012.12–2014.6): Reed-Solomon code 的 GPGPU 加速。
 - 采用 **CUDA C/C++**。项目源代码开源并托管在 Github 上:
<https://github.com/yszheda/GPU-RSCode>
 - 与 CPU 上性能最好的 Reed-Solomon code 开源库 Jerasure 相比, 有 14.71 倍的加速比。

曾经参与过以下开源项目:

- 跨平台游戏开发框架 quick-cocos2d-x。
- octopress 插件 octopress-syncPost (PR#8 & PR#9, 前者被接受)。
- nginx 工具 nginx-devel-utils (给 lua 内存泄漏工具提交了一个简单的 patch, 已被接受)。
- Linux 文件系统扩展属性 Python 库 xattr (提交了一个简单的 patch, 已被接受)。
- 深度学习框架 mini-cafe (针对 CUDA 显存问题提交了一个 patch: PR#75, 已被接受)。
- 图形学计算几何及线性代数库 MathGeoLib (针对 SSE 代码的一处 bug 提交了一个 patch: PR#50, 已被接受)。
- 嵌入式 DDS 网络客户端 Micro XRCE-DDS Client (修改了 udp 多播服务发现的一处 bug: PR #119, 已被接受)。
- motoman 机械臂 ROS-Industrial 软件包 (修复了 socket 线程安全问题: PR#319)。

其他开源项目请访问:

- Github 主页: <http://github.com/yszheda>

技能

- 编程语言:**Lua, C, C++, Bash**, 曾经使用过 **Python, Ruby, Java, OCaml, Octave/Matlab** 做开发。
- 编程技术: 并行计算 (**CUDA, MPI, ARM NEON**) , 游戏开发 (**cocos2d-x**) 等。
- IDE 等编程工具: **XCode, Eclipse** 等 (个人项目一般不用 IDE, 平时用 **Vim** 做编辑器, 写 **Makefile** 或用 **automake** 工具做构建, 用 **gdb, valgrind** 调试。熟悉 CUDA 的 **cuda-memcheck, cuda-gdb, nvprof** 等工具。使用 **adb, ndk-stack** 排查安卓应用的问题)。
- 版本控制工具: 主要使用 **git**, 曾使用过 **svn** (目前用 **git-svn** 代替) 和老掉渣的 **cvs**。

兴趣爱好

- 小提琴、古典音乐、阅读、羽毛球。