文档名称:xxx	密级 Confidentiality level	
项目: MEMS B2	客户公开	
文档版本: V1	Total 5 pages 共 5 页	

# 深圳市速腾聚创科技有限公司 MEMS B2 机器 GPS\_1PPS 信号使用说明

拟制:	李鹏霄	日期:	2019/11/06
审核:		日期 <b>:</b>	
审核:		 日期:	
批准:		日期:	

# 修订记录

日期	修订版本	描述	作者
2019/11/06	V1	初次发行	李鹏霄

#### 适用范围和目的

本文档用于说明 MEMS B2 机器与外部 GPS 模块之间的 GPS\_1PPS 信号连接。

## GPS\_1PPS 信号使用说明

## 一、信号链拓扑

GPS\_1PPS 信号属于从外部输入到 MEMS Lidar 的信号,该信号来自于 GPS 模块(外设)的输出。典型的信号链路拓扑连接形式如图 1 和图 2 所示。图 1 中的拓扑为 GPS 模块的 GPS\_1PPS 信号直接输入到 MEMS Lidar,采用该拓扑需要用户定制(改制)线束以实现 GPS\_1PPS 信号的输入。

图 2 所示拓扑适用于采用 1000Base-T1 以太网转接盒的用户, 该拓扑形式具有更通用的 SMA 接口。



图 1 信号链拓扑形式 1



图 2 信号链拓扑形式 2

## 二、信号时序

为避免固定时间误差,从外部输入到 MEMS Lidar 的 GPS\_1PPS 信号需满足图 3 所示的时序需求, MEMS Lidar 将整机时间戳和 GPS\_1PPS 信号的上升沿进行对齐。

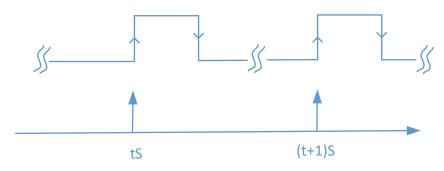


图 3 GPS 1PPS 信号时序需求

## 三、信号直流电气属性要求

为保证输入到整机的 GPS\_1PPS 信号能正常工作,对信号的要求如下表所示:

表 1 信号直流电气属性要求

	Min	Тру	Max
高电平电压	3.3V	3.3V (5.0V)	6.5V
低电平电压	0V	0V	0.3V
高电平电流@3.3V	/	5mA	/
高电平电流@5.0V	/	8mA	/
低电平电流	/	/	-1uA
最大正电压(注1)	/	/	12V
最大负电压(注1)	/	/	-12V
输入阻抗(注2)	/	600 Ω //100nF	/

注 1: 最大电压指持续的高电压,超过该电压将对输入 IO 以及整机造成永久性损坏。瞬态电压电流应不超过车规测试要求。

注 2: 输入阻抗为 MEMS B2 机器的 GPS\_1PPS 的 IO 输入阻抗。

### 四、信号交流电气属性要求

表 2 信号交流电气属性要求

	Min	Tpy	Max
信号周期	/	1S	/
信号上升沿	10nS	20nS	100nS
信号下降沿	10nS	20nS	100nS
信号正占空比	/	10%	/
时间精度(注3)	/	/	1uS

注 3: 时间精度指单个周期相对 1S 时间的误差范围,不包含多个周期的累计时间误差。

## 五、信号使用注意事项

- 1.建议的信号源输出端参数:
- a)信号源输出阻抗<20Ω

#### b)信号源驱动能力≥20mA

#### 2.信号输入物理连接

当采用图 1 所示拓扑时,线束端和整机端定义的 B1 引脚位置表示 GPS\_1PPS 信号。

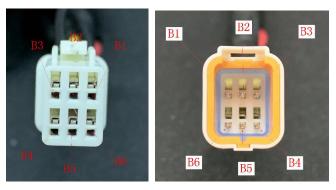


图 4 线束端(左)和整机端(右)的1PPS信号管脚位置

当采用图 2 所示拓扑时,GPS 模块输出的 GPS\_1PPS 信号应连接到 1000Base-T1 以太 网转接盒的 SMA 输入接口,如下图 5 所示。



图 5 1000Base-T1 以太网转接盒的 SMA 接口输入 GPS\_1PPS 信号