

第四章：非线性方程和方程组的求解

求实系数代数方程全部根的牛顿-下山法

一、功能

用牛顿-下山法求实系数代数方程的全部根。

二、方法说明

设实系数代数方程为

$$f(z) = a_1 z^{n-1} + a_2 z^{n-2} + \dots + a_{n-1} z + a_n = 0$$

牛顿-下山法的迭代格式为

$$z_{i+1} = z_i - t f(z_i) / f'(z_i) \quad t \text{ 下山因子}$$

选取适当的 t 可以保证有

$$|f(z_{i+1})|^2 < |f(z_i)|^2$$

迭代过程一直作到 $|f(z_i)|^2 < \epsilon$ 为止。

迭代格式在鞍点或接近重根点时,可能因 $f'(z) \approx 0$ 而使 $|f(z)|^2 \neq 0$ 而失败。在本子程序中采用了撒网格的方法。选取适当的 d 与 c , 用

$$x_{i+1} = x_i + d \cos(c)$$

$$y_{i+1} = y_i + d \sin(c)$$

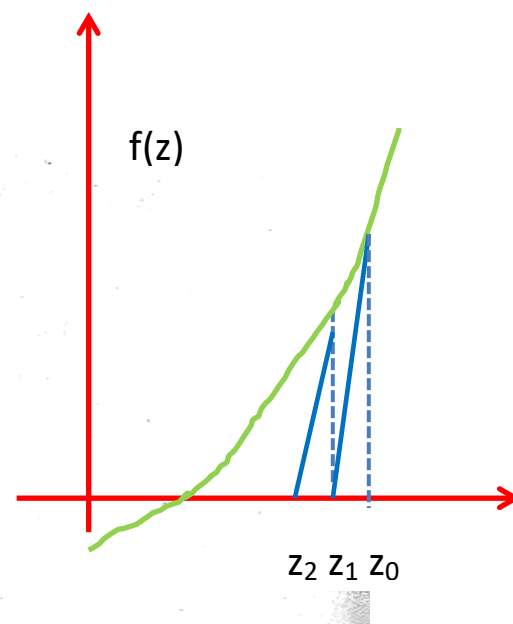
计算,使 $|f(z_{i+1})|^2 < |f(z_i)|^2$ 而冲过鞍点或使 $|f(z_{i+1})|^2 < \epsilon$ 而求得一个根。

每求得一个根 z^* 后,在 $f(z)$ 中劈去因子 $(z - z^*)$,再求另一个根。这个过程一直作到求出全部根为止。

在实际计算时,每求一个根都要作变换

$$z = \sqrt[n-1]{|a_n|} z'$$

以便使当 $a_1 = 1$ 时, $|a_n| = 1$, 保证寻根在单位圆内进行。



实现此功能的子程序及功能如下:

三、子程序语句

SUBROUTINE DSRRT(A,XR,XI,N,M,L,B)

四、形参说明

A——实型一维数组,长度为N,输入参数。按降幂排列存放代数方程中的系数 a_1, a_2, \dots, a_n 。

XR,XI——均为实型一维数组,长度为 $M=N-1$,输出参数。分别返回方程 $N-1$ 个

根的实部与虚部。

N——整型变量,输入参数。方程中的项数。

M——整型变量,输入参数。方程的最高次数,即 $M=N-1$ 。

L——整型变量,输出参数。若返回 $L=0$,则说明最高次系数为0,求根失败;若 $L \neq 0$,说明正常返回。

B——实型一维数组,长度为N。本子程序的工作数组。

五、子程序(文件名:DSRRT.FOR)

六、例

求实系数代数方程

$$f(z) = z^6 - 5z^5 + 3z^4 + z^3 - 7z^2 + 7z - 20 = 0$$

的全部根。

PROGRAM EXAMPLES05

```
DIMENSION A(7),XR(6),XI(6),B(7)
```

```
DATA A/1.0,-5.0,3.0,1.0,-7.0,7.0,-20.0/
```

```
N=7
```

```
M=6
```

```
CALL DSRRT(A,XR,XI,N,M,L,B)
```

```
IF (L.NE.0) THEN
```

```
DO 10 I=1,M
```

```
10 WRITE(*,20) I,XR(I),XI(I)
```

```
END IF
```

```
20 FORMAT(1X,'X(',I2,1X,')=' ,E13.6,2X,'J',2X,E13.6)
```

END

运行结果为

```
X( 1 )= .433376E+01  J   .000000E+00
X( 2 )=-.149622E+00  J   .119251E+01
X( 3 )=-.149622E+00  J  -.119251E+01
X( 4 )=-.140246E+01  J   .000000E+00
X( 5 )= .118398E+01  J   .936099E+00
X( 6 )= .118398E+01  J  -.936099E+00
```

以上是方程的 6 个根。

SUBROUTINE DSRRT(A,XR,XI,N,M,L,B)

DIMENSION A(N),XR(M),XI(M),B(N)

IF (ABS(A(1))+1.0.EQ.1.0) THEN

L=0

WRITE(*,5)

RETURN

END IF

5 FORMAT(1X,' ERR')

L=1

K=M

IS=0

W=1.0

DO 10 I=1,N

10 B(I)=A(I)/A(1)

20 PP=ABS(B(K+1))

IF (PP.LT.1.0E-12) THEN

XR(K)=0.0

XI(K)=0.0

K=K-1

IF (K.EQ.1) THEN

XR(K)=-B(2)*W/B(1)

XI(K)=0.0

RETURN

END IF

GOTO 20

END IF

Q=PP**(1.0/K)

P=Q

W=W*P

DO 30 I=1,K

$$B(I+1)=B(I+1)/Q$$

$$Q=Q*P$$

30 CONTINUE

$$X=0.0001$$

$$X1=X$$

$$Y=0.2$$

$$Y1=Y$$

$$G=1.0E+37$$

$$DX=1.0$$

40 U=B(1)

$$V=0.0$$

DO 50 I=1,K

$$P=U*X1$$

$$Q=V*Y1$$

$$PQ=(U+V)*(X1+Y1)$$

$$U=P-Q+B(I+1)$$

$$V=PQ-P-Q$$

50 CONTINUE

$$G1=U*U+V*V$$

IF (G1.LT.G) GOTO 105

IF (IS.NE.0) GOTO 80

60 T=T/1.67

$$X1=X-T*DX$$

$$Y1=Y-T*DY$$

IF (K.GE.50) THEN

$$P=\text{SQRT}(X1*X1+Y1*Y1)$$

$$Q=\text{EXP}(85.0/K)$$

IF (P.GE.Q) GOTO 60

END IF

IF (T.GE.1.0E-03) GOTO 40


```
      IF (G.LE.1.0E-18) GOTO 90
65  IS=1

      DD=SQRT(DX*DX+DY*DY)

      IF (DD.GT.1.0) DD=1.0

      DC=6.28/(K+4.5)

70  C=0.0

80  C=C+DC

      DX=DD*COS(C)

      DY=DD*SIN(C)

      X1=X+DX

      Y1=Y+DY

      IF (C.LE.6.29) GOTO 40

      DD=DD/1.67

      IF (DD.GT.1.0E-07) GOTO 70

90  IF (ABS(Y).LE.1.0E-06) THEN
```

P=-X

Y=0.0

Q=0.0

ELSE

P=-2.0*X

Q=X*X+Y*Y

XR(K)=X*W

XI(K)=-Y*W

K=K-1

END IF

DO 100 I=1,K

B(I+1)=B(I+1)-B(I)*P

B(I+2)=B(I+2)-B(I)*Q

100 CONTINUE

XR(K)=X*W

$XI(K)=Y*W$

$K=K-1$

IF (K.EQ.1) THEN

$XR(K)=-B(2)*W/B(1)$

$XI(K)=0.0$

RETURN

END IF

GOTO 20

105 $G=G1$

$X=X1$

$Y=Y1$

$IS=0$

IF (G.LE.1.0E-22) GOTO 90

$U1=K*B(1)$

$V1=0.0$

DO 110 I=2,K

P=U1*X

Q=V1*Y

PQ=(U1+V1)*(X+Y)

U1=P-Q+(K-I+1)*B(I)

V1=PQ-P-Q

110 CONTINUE

P=U1*U1+V1*V1

IF (P.LE.1.0E-20) GOTO 65

DX=(U*U1+V*V1)/P

DY=(U1*V-V1*U)/P

T=1.0+4.0/K

GOTO 60

END

求非线性方程组一组实根的拟牛顿法

一、功能

用拟牛顿法求非线性方程组

$$f_i(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, i = 1, 2, \dots, n$$

的一组实数解。

二、方法说明

设非线性方程组为

$$f_i(X) = 0, i = 1, 2, \dots, n$$

其中 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$ 。并设 $X^{(k)} = (x_1^{(k)}, x_2^{(k)}, \dots, x_n^{(k)})^T$ 为第 k 次迭代近似值, 由牛顿法可计算第 $k + 1$ 次迭代值。即

$$X^{(k+1)} = X^{(k)} - F(X^{(k)})^{-1} f(X^{(k)})$$

其中

$$f(X^{(k)}) = (f_1^{(k)}, f_2^{(k)}, \dots, f_n^{(k)})^T$$

$$f_i^{(k)} = f_i(X^{(k)}), i = 1, 2, \dots, n$$

$F(X)$ 为雅可比矩阵,即

$$F(X) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(X)}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1(X)}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_1(X)}{\partial x_n} \\ \frac{\partial f_2(X)}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2(X)}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_2(X)}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_n(X)}{\partial x_1} & \frac{\partial f_n(X)}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_n(X)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

令

$$\delta^{(k)} = \underline{F(X^{(k)})^{-1} f(X^{(k)})}$$

其中

$$\delta^{(k)} = (\delta_1^{(k)}, \delta_2^{(k)}, \dots, \delta_n^{(k)})^T$$

则有

$$\underline{F(X^{(k)})} \delta^{(k)} = \underline{f(X^{(k)})}$$
$$X^{(k+1)} = X^{(k)} - \delta^{(k)}$$

若在雅可比矩阵中用差商代替偏导数,即

$$\frac{\partial f_i(X^{(k)})}{\partial x_j} \approx \frac{f_i(X_j^{(k)}) - f_i(X^{(k)})}{h}$$

其中 h 足够小, 且

$$f_i(X_j^{(k)}) = f_i(x_1^{(k)}, \dots, x_{j-1}^{(k)}, x_j^{(k)} + h, x_{j+1}^{(k)}, \dots, x_n^{(k)})$$

则有

$$\sum_{j=1}^n f_i(X_j^{(k)}) z_j^{(k)} = f_i(X^{(k)}), \quad i = 1, 2, \dots, n$$

其中

$$z_j^{(k)} = \frac{\delta_j^{(k)}}{h + \sum_{s=1}^n \delta_s^{(k)}}, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

综上所述, 拟牛顿法求解非线性方程组的计算过程如下。

取初值 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$, $h > 0$, $0 < t < 1$ 。

(1) 计算 $f_i(X) \Rightarrow B(i)$, $i = 1, 2, \dots, n$ 。

(2) 若 $\max_{1 \leq i \leq n} |B(i)| < \epsilon$, 则方程组的一组实数解即为

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$$

计算过程结束。

(3) 计算

$$f_i(X_j) \Rightarrow A(i, j), \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

其中 $X_j = (x_1, x_2, \dots, x_{j-1}, x_j + h, x_{j+1}, \dots, x_n)^T$ 。

(4) 解方程组

$$\underline{AZ = B}$$

其中 $Z = (z_1, z_2, \dots, z_n)^T$ 。且计算

$$\beta = 1 - \sum_{j=1}^n z_j$$

(5) 计算

$$x_i - h z_i / \beta \Rightarrow x_i, i = 1, 2, \dots, n$$

(6) $t * h \Rightarrow h$, 转(1)。

以上过程一直作到满足精度要求为止。

在使用本方法时,可能会遇到下列几种失败的情形:

迭代次数太多,可能不收敛;

线性方程组 $AZ = B$ 奇异;

$\beta = 0$, 即 $\sum_{j=1}^n z_j = 1$ 。

在这种情况下,可以采取以下措施再试一试:

放宽精度要求 ϵ ;

适当改变 t 与 h 的初值;

改变 X 的初值;

改变方程组的顺序等。

三、子程序语句

SUBROUTINE DNETN(N,X,Y,EPS,FS,T,H,A,B,L,JS)

四、形参说明

N——整型变量,输入参数。方程个数。

X——双精度实型一维数组,长度为 N,输入兼输出参数。调用时存放初值;返回方程组的一组实数解。

Y——双精度实型一维数组,长度为 N。本子程序的工作数组,用于存放方程组的左端函数值。

EPS——实型变量,输入参数。控制精度要求。

FS——子程序名,输入参数。用于计算 N 个方程中的左端函数值 $f_i(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ($i = 1, 2, \dots, N$)。在主程序中必须用外部语句对相应的实参进行说明。该子程序由用户自编,其语句形式为

SUBROUTINE FS(X,Y,N)

其中:X 为双精度实型一维数组,长度为 N,存放 N 个自变量 x_1, x_2, \dots, x_n ; Y 为双精度实型一维数组,长度为 N,返回 N 个方程的左端函数值 $f_i(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ($i = 1, 2, \dots, N$)。

T——双精度实型变量,输入参数。控制 H 大小的变量,要求 $0 < T < 1$ 。

H——双精度实型变量,输入参数。增量初值,在本子程序工作时将逐步变小。

A——双精度实型二维数组,体积为 $N \times N$ 。本子程序的工作数组。

B——双精度实型一维数组,长度为 N。本子程序的工作数组。

L——整型变量,输出参数。若返回 $L > 0$,说明正常返回;若 $L = 0$,说明迭代了 100 次还未满足精度要求,工作失败;若 $L = -1$,说明线性方程组 $AZ = B$ 奇异,工作失败;若 L

$= -2$, 说明 $\beta = 0$, 即 $\sum_{j=1}^n z_j = 1$, 工作失败。

JS——整型一维数组, 长度为 N。本子程序的工作数组。

例

设非线性方程组为

$$\begin{cases} f_1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 1.0 = 0 \\ f_2 = 2x_1^2 + x_2^2 - 4x_3 = 0 \\ f_3 = 3x_1^2 - 4x_2 + x_3^2 = 0 \end{cases}$$

取初值 $(1.0, 1.0, 1.0)^T$, $T = 0.1$, $H = 0.1$, $\epsilon = 10^{-7}$, 求一组实数解。

主程序及计算各方程左端函数值的子程序(文件名: DNETN0.FOR)为

需要, 主程序 **EXAMPLES04**, 子程序: **FS, DNETN, AGAUS**

PROGRAM EXAMPLES04

EXTERNAL FS

DIMENSION X(3),Y(3),A(3,3),B(3),JS(3)

DOUBLE PRECISION X,Y,A,B,T,H

DATA X/1.0,1.0,1.0/

EPS=1.0E-07

T=0.1

H=0.1

CALL DNETN(3,X,Y,EPS,FS,T,H,A,B,L,JS)

WRITE(*,30) L

DO 10 I=1,3

10 WRITE(*,20) I,X(I)

20 FORMAT(1X,'X(',I2,')=' ,D15.6)

30 FORMAT(1X,'L=' ,I4)

END

SUBROUTINE FS(X,Y,N)

DIMENSION X(N),Y(N)

DOUBLE PRECISION X,Y

Y(1)=X(1)*X(1)+X(2)*X(2)+X(3)*X(3)-1.0

Y(2)=2.0*X(1)*X(1)+X(2)*X(2)-4.0*X(3)

Y(3)=3.0*X(1)*X(1)-4.0*X(2)+X(3)*X(3)

RETURN

END

运行结果

L=95

X (1) =0.785

X (2) =0.49

X (3) =0.369

L=95 说明迭代了 100-95=5 次就满足精度要求了。

SUBROUTINE DNETN(N,X,Y,EPS,FS,T,H,A,B,L,JS)

DIMENSION X(N),Y(N),A(N,N),B(N),JS(N)

DOUBLE PRECISION X,Y,A,B,T,H,AM,Z,BETA,D

L=100

10 CALL FS(X,B,N)

AM=0.0

DO 20 I=1,N

IF (ABS(B(I)).GT.AM) AM=ABS(B(I))

20 CONTINUE

IF (AM.LT.EPS) RETURN

L=L-1

IF (L.EQ.0) THEN

WRITE(*,100)

RETURN

END IF

```

100  FORMAT(1X,'  FAIL')

      DO 40 J=1,N

          Z=X(J)

          X(J)=X(J)+H

          CALL FS(X,Y,N)

      DO 30 I=1,N

30    A(I,J)=Y(I)

          X(J)=Z

40  CONTINUE

      CALL AGAUS(A,B,N,Y,K,JS)

      IF (K.EQ.0) THEN

          L=-1

          RETURN

      END IF

      BETA=1.0

```

```
DO 50 I=1,N
50 BETA=BETA-Y(I)
  IF (ABS(BETA)+1.0.EQ.1.0) THEN
    L=-2
    WRITE(*,100)
    RETURN
  END IF
  D=H/BETA
  DO 60 I=1,N
60 X(I)=X(I)-D*Y(I)
  H=T*H
  GOTO 10
END
```

SUBROUTINE AGAUS(A,B,N,X,L,JS) ! 全选主元高斯消去法。

DIMENSION A(N,N),X(N),B(N),JS(N)

DOUBLE PRECISION A,B,X,T

L=1

DO 50 K=1,N-1

D=0.0

DO 210 I=K,N

DO 210 J=K,N

IF (ABS(A(I,J)).GT.D) THEN

D=ABS(A(I,J))

JS(K)=J

IS=I

END IF

210 CONTINUE

IF (D+1.0.EQ.1.0) THEN

L=0

ELSE

IF (JS(K).NE.K) THEN

DO 220 I=1,N

T=A(I,K)

A(I,K)=A(I,JS(K))

A(I,JS(K))=T

220 CONTINUE

END IF

IF (IS.NE.K) THEN

DO 230 J=K,N

T=A(K,J)

A(K,J)=A(IS,J)

A(IS,J)=T

230 CONTINUE

$T=B(K)$

$B(K)=B(IS)$

$B(IS)=T$

END IF

END IF

IF (L.EQ.0) THEN

WRITE(*,100)

RETURN

END IF

DO 10 J=K+1,N

$A(K,J)=A(K,J)/A(K,K)$

10 CONTINUE

$B(K)=B(K)/A(K,K)$

DO 30 I=K+1,N

DO 20 J=K+1,N

$A(I,J)=A(I,J)-A(I,K)*A(K,J)$

20 CONTINUE

$B(I)=B(I)-A(I,K)*B(K)$

30 CONTINUE

50 CONTINUE

IF (ABS(A(N,N))+1.0.EQ.1.0) THEN

L=0

WRITE(*,100)

RETURN

END IF

$X(N)=B(N)/A(N,N)$

DO 70 I=N-1,1,-1

T=0.0

DO 60 J=I+1,N

$T=T+A(I,J)*X(J)$

```
60  CONTINUE

    X(I)=B(I)-T

70  CONTINUE

100  FORMAT(1X,' FAIL ')

    JS(N)=N

    DO 150 K=N,1,-1

        IF (JS(K).NE.K) THEN

            T=X(K)

            X(K)=X(JS(K))

            X(JS(K))=T

        END IF

150  CONTINUE

    RETURN

END
```