

# Algorithm Template Library

ytz123

September 3, 2019

# Contents

|                           |           |
|---------------------------|-----------|
| <b>1 注意事项</b>             | <b>4</b>  |
| 1.1 需要想到的方法               | 4         |
| 1.2 需要注意的问题               | 5         |
| <b>2 图论</b>               | <b>7</b>  |
| 2.1 线段树维护树直径              | 7         |
| 2.2 有向图判断两个点能否到达          | 9         |
| 2.3 dsu                   | 11        |
| 2.4 长链剖分                  | 12        |
| 2.5 DAG 删去无用边             | 14        |
| 2.6 树分治                   | 14        |
| 2.7 支配树                   | 15        |
| 2.7.1 DAG 支配树 (含倍增 LCA)   | 15        |
| 2.7.2 一般有向图支配树            | 16        |
| 2.8 一般图最大匹配               | 18        |
| 2.8.1 随机做法                | 18        |
| 2.8.2 正经带花树做法             | 19        |
| 2.9 动态维护图的连通性             | 20        |
| 2.9.1 cdq(含可撤销按秩合并的并查集)   | 20        |
| 2.9.2 LCT                 | 21        |
| 2.10 网络流                  | 23        |
| 2.10.1 hungary            | 23        |
| 2.10.2 dinic 最大流          | 23        |
| 2.10.3 spfa 费用流           | 24        |
| 2.10.4 zkw 费用流            | 25        |
| <b>3 数据结构</b>             | <b>26</b> |
| 3.1 莫队                    | 26        |
| 3.1.1 带修改莫队               | 26        |
| 3.2 splay                 | 28        |
| 3.3 treap                 | 29        |
| 3.4 主席树                   | 30        |
| 3.5 笛卡尔树                  | 31        |
| 3.6 线段树                   | 31        |
| 3.6.1 zkw 线段树             | 31        |
| 3.6.2 李超线段树               | 31        |
| 3.6.3 吉老师线段树              | 33        |
| 3.6.4 线段树维护凸包             | 35        |
| 3.6.5 线段树维护单调序列长度         | 36        |
| 3.6.6 区间除区间加              | 36        |
| 3.7 KDTree                | 36        |
| 3.7.1 3 维 KDtree          | 36        |
| 3.7.2 KDtree 二维空间区间覆盖单点查询 | 38        |
| 3.7.3 KDtree 二维空间单点修改区间查询 | 41        |
| 3.7.4 KDtree 找最近点         | 43        |
| <b>4 构造</b>               | <b>46</b> |
| 4.1 若干排列使所有数对都出现一次        | 46        |
| 4.2 rec-free              | 46        |
| 4.3 点边均整数多边形              | 47        |
| <b>5 计算几何</b>             | <b>48</b> |
| 5.1 最小矩形覆盖含凸包和旋转卡壳        | 48        |

|          |                 |           |
|----------|-----------------|-----------|
| <b>6</b> | <b>数学</b>       | <b>50</b> |
| 6.1      | 线性基             | 50        |
| 6.1.1    | 线性基总结           | 50        |
| 6.1.2    | 线性基模板           | 50        |
| 6.1.3    | 实数线性基           | 51        |
| 6.2      | BSGS            | 52        |
| 6.3      | CRT             | 53        |
| 6.4      | 蔡勒公式            | 53        |
| 6.5      | 拓展欧拉定理          | 53        |
| 6.6      | 素数判定 + 大整数质因数分解 | 54        |
| <b>7</b> | <b>字符串</b>      | <b>56</b> |
| 7.1      | KMP             | 56        |
| <b>8</b> | <b>其他</b>       | <b>57</b> |
| 8.1      | cdq 套路          | 57        |
| 8.2      | 最小表示            | 57        |
| 8.3      | 十进制快速幂          | 57        |
| 8.4      | 数字哈希            | 58        |
| 8.5      | 海岛分金币           | 58        |
| 8.5.1    | 海岛分金币 1         | 58        |
| 8.5.2    | 海岛分金币 2         | 59        |
| 8.6      | 根号枚举            | 61        |
| 8.7      | 读入输出外挂          | 61        |
| 8.8      | 给定小数化成分数        | 62        |

# 1 注意事项

## 1.1 需要想到的方法

数据结构：

1. 能用 `splay` 吗？能用线段树代替吗？能用树状数组代替吗？  
能用 `treap` 吗？能用 `set` 代替吗？
2. 势能线段树（先确定势能，然后注意收敛情况不能有遗漏）：  
区间开根有次数限制，维护最大值，直接递归到叶节点  
区间取模，如果  $x > p$ ，那么  $x$  减少至少一半，维护最大值，递归到叶节点  
区间除，单点加，跟上面一样脑瘫问题  
区间除，区间加，会导致 `max-min` 减小

分块方法的应用：

1. 图的所有点，按照度数与 `sqrt(m)` 的关系分为大点小点
2. 区间加单点查，可以做 `o1` 修改根号查询，也能根号修改 `o1` 查询

分块的实现：

实现上一般不需要 `block` 结构体，分块的元素其实还是在同一个数组里的

数论：

欧拉定理：

若  $a, n$  互质，则  $a^{\phi(n)} \equiv 1 \pmod{n}$ ，费马小定理是  $n$  为质数的特例

所以  $a^i \pmod{n}$  的循环节长度也就是  $\phi(n)$ ，在  $a, n$  互质的前提下

拓展欧拉定理：

$a^{x \pmod{\phi(m)} + \phi(m)} \equiv a^x \pmod{m}$ ， $a$  为任意整数， $x, m$  为任意正整数，并且  $x \geq \phi(m)$

威尔逊定理：

$(n-2)! \pmod{n}$   $n$  为素数为 1，否则  $n$  为 4 是答案为 2，其他为 0

鸽巢原理：

$x^k \pmod{p}$  的循环节不会超过  $p$

线性筛欧拉函数：

$\phi(i * p) = \phi(i) * \phi(p)$ ， $p$  为质数

绝对值相加：

函数  $y = \sum(|x - a_i|)$  一定是个凸的函数，可以三分

计数问题：

1. 计算多种情况的答案之和，转变为枚举某个量，计算这个量对多少种情况做贡献
2. 给定数列求多少个区间的 `max/min` 满足某种限制（与区间长度挂钩），先考虑枚举 `max/min`，再考虑  
↪ 枚举左/右端点  
如果再限制区间不能有相同的数，可以来回扫描得到以某个点为左/右端点，右/左端点最远延伸到哪里  
这样可以继续使用上述做法，扫描时扫描短的一边，加一个 `lower_bound`，总复杂度就是  $O(n \log^2 n)$

随机：

随机排列的 LIS 长度是  $\sqrt{n}$

对于验证比较耗时，但是理论上满足条件的比较少数的情况

为了防止被构造数据卡掉，可以随机一下（前提是顺序不影响意义），另外还要注意能去重就去重

判定问题：

随机赋值：某些判定可以考虑随机赋值 `val, val` 的运算看情况可以考虑异或 `or` 乘法

判定两个数相等的一种思路：取若干个质数，模数都相等就默认两个数相同，要保证质数乘积  $> \text{MAX\_X}$

快速幂：

快速幂不只有 2 进制，一般 2 进制最快

使用  $k$  进制快速幂实际复杂度是  $k \log(k, n)$

当指数是个很长的数字时，根据给定数字的进制选择快速幂的进制才是缀吼的

经典问题：

最大和子矩阵，如果 0 很多导致非 0 只有  $O(n)$  级别，可以转成最大子段和  $O(n^2 \log n)$  来做

图论：

1. 对于边权为 1 的图，保证起始点（一开始放入 queue 的点）dis 最小 +SLF 优化  $= O(n)$  复杂度
2. 长链剖分解决的问题：满足某条件的树上路径的存在性判定/计数
3. 无向图若干询问，每次给两个点  $uv$ ，求出满足某条件的路径的  $xx$  值：
  - (1) 生成树能不能做
4. 判断普通无向图是不是二分图：有没有奇环

树：

1. 选择  $a$  的子树里距离  $a$  不超过  $k$  的所有点， $dep+dfn$  转到二维平面
2. 选择  $a$  的子树里距离  $a$  满足特殊限制的一些点  $\rightarrow$  bfs 序 +Lmost+Rmost，后者可使用树链剖分维护
3. LCT 的权在边上  $\rightarrow$  如果可以就把边化成点即可

并查集：

1. 维护任意两点距离的奇偶性：
 

令  $d[x]$  为  $x$  到所在根的路径长度的奇偶，新加一条边  $(x, y)$ ，且  $xy$  不在一个集合  
把  $x$  的根  $fx$  合并到  $y$  的根  $fy$  下，令  $new\_d[fx] = d[x] \oplus d[y] \oplus 1$  即可
2. 按秩合并并查集的优点：可以借栈来撤销操作

字符串：

这能不能哈希

几何：

几何体的欧拉公式：点数  $V$ -边数  $E$ + 面数（区域数） $F=2$

使用前提：

边不能相交于非顶点的位置，如果相交，那么相交点也要算进  $V$  里

$V$  不能包含孤立点，显然如果允许包含孤立点，我们可以使  $V$  增加， $EF$  不变，等式不再成立

## 1.2 需要注意的问题

通用：

检查代码觉得没有问题时，再多读两遍题，是否有漏掉的东西

分块的块大小：

具体问题具体分析！

分析修改和查询的次数以及复杂度，再决定块大小！

多组数据的初始化：

网络流  $len = 1$

主席树  $tot = 1$

splay 如果没有翻转操作，基本都可以用线段树代替

变量打错

不要交错题

读入是否有强制在线的加密，确认一下这个加密有没有强制在线

错误率较高的简单题，考虑各种可能的特殊情况，以及对特殊情况是否会引起一般情况的错误

小心 `memcpy`，最好写成 `sizeof(type)*length` 的写法

树链剖分 + 线段树，请注意树上点和线段树上点的映射，`pos` 和 `dfn`

数组要开够

端点是否有特殊情况

## 2 图论

### 2.1 线段树维护树直径

```

/*LCA 用 ST 表, 总复杂度  $O(n \log)$ */
/* 每次询问删去两条边后, 剩下 3 棵树的直径长度 */
const int N = 2e5 + 5;
int T, n, m;
int len, head[N], ST[20][N];
struct edge{int u, v, w;}ee[N];
int cnt, fa[N], log_2[N], st[N], en[N], dfn[N], dis[N], dep[N], pos[N];
struct edges{int to, next, cost;}e[N];
void add(int u, int v, int w) {
    e[++ len] = (edges){v, head[u], w}, head[u] = len;
    e[++ len] = (edges){u, head[v], w}, head[v] = len;
}
void dfs1(int u) {
    st[u] = ++ cnt, dfn[cnt] = u;
    for (int v, i = head[u]; i; i = e[i].next) {
        v = e[i].to;
        if (v == fa[u]) continue;
        fa[v] = u, dep[v] = dep[u] + 1;
        dis[v] = dis[u] + e[i].cost, dfs1(v);
    }
    en[u] = cnt;
}
void dfs2(int u) {
    dfn[++ cnt] = u, pos[u] = cnt;
    for (int v, i = head[u]; i; i = e[i].next) {
        v = e[i].to;
        if (v == fa[u]) continue;
        dfs2(v), dfn[++ cnt] = u;
    }
}
int mmin(int x, int y) {
    if (dep[x] < dep[y]) return x;
    return y;
}
int lca(int u, int v) {
    static int w;
    if (pos[u] > pos[v]) swap(u, v);
    w = log_2[pos[v] - pos[u] + 1];
    return mmin(ST[w][pos[u]], ST[w][pos[v] - (1 << w) + 1]);
}
int dist(int u, int v) {
    int Lca = lca(u, v);
    return dis[u] + dis[v] - dis[Lca] * 2;
}
void build() {
    for (int i = 1; i <= cnt; i++)
        ST[0][i] = dfn[i];
    for (int i = 1; i < 20; i++)
        for (int j = 1; j <= cnt; j++)
            if (j + (1 << (i - 1)) > cnt) ST[i][j] = ST[i - 1][j];
}

```

```

        else ST[i][j] = mmmin(ST[i - 1][j], ST[i - 1][j + (1 << (i - 1))]);
    }
    int M;
    struct node {
        int l, r, dis;
    } tr[N << 1];
    void update(int o, int o1, int o2) {
        static int d; static node tmp;
        if (tr[o1].dis == -1) {tr[o] = tr[o2]; return;}
        if (tr[o2].dis == -1) {tr[o] = tr[o1]; return;}
        if (tr[o1].dis > tr[o2].dis) tmp = tr[o1];
        else tmp = tr[o2];
        d = dist(tr[o1].l, tr[o2].l);
        if (d > tmp.dis) tmp.l = tr[o1].l, tmp.r = tr[o2].l, tmp.dis = d;
        d = dist(tr[o1].l, tr[o2].r);
        if (d > tmp.dis) tmp.l = tr[o1].l, tmp.r = tr[o2].r, tmp.dis = d;
        d = dist(tr[o1].r, tr[o2].l);
        if (d > tmp.dis) tmp.l = tr[o1].r, tmp.r = tr[o2].l, tmp.dis = d;
        d = dist(tr[o1].r, tr[o2].r);
        if (d > tmp.dis) tmp.l = tr[o1].r, tmp.r = tr[o2].r, tmp.dis = d;
        tr[o] = tmp;
    }
    void ask(int s, int t) {
        if (s > t) return;
        for (s += M - 1, t += M + 1; s ^ t ^ 1; s >>= 1, t >>= 1) {
            if (~s&1) update(0, 0, s ^ 1);
            if (t&1) update(0, 0, t ^ 1);
        }
    }
    int main() {
        ios::sync_with_stdio(false);
        int u, v, w, ans; log_2[1] = 0;
        for (int i = 2; i <= 200000; i++)
            if (i == 1 << (log_2[i - 1] + 1))
                log_2[i] = log_2[i - 1] + 1;
            else log_2[i] = log_2[i - 1];
        for (cin >> T; T--;) {
            cin >> n >> m, cnt = len = 0;
            for (int i = 1; i <= n; i++)
                head[i] = 0;
            for (int i = 1; i < n; i++) {
                cin >> ee[i].u >> ee[i].v >> ee[i].w;
                add(ee[i].u, ee[i].v, ee[i].w);
            }
            dfs1(1);
            for (M = 1; M < n + 2; M <<= 1);
            for (int i = 1; i <= n; i++)
                tr[i + M].l = tr[i + M].r = dfn[i], tr[i + M].dis = 0;
            for (int i = n + M + 1; i <= (M << 1) + 1; i++)
                tr[i].dis = -1;
            cnt = 0, dfs2(1), build();
            for (int i = M; i; i--)
                update(i, i << 1, i << 1 | 1);
            for (int i = 1; i < n; i++)

```



```

        if (dep[ee[i].u] > dep[ee[i].v])
            swap(ee[i].u, ee[i].v);
    for (int u, v, i = 1; i <= m; i++) {
        cin >> u >> v, ans = 0;
        u = ee[u].v, v = ee[v].v, w = lca(u, v);
        if (w == u || w == v) {
            if (w != u) swap(u, v);
            tr[0].dis = -1, ask(1, st[u] - 1), ask(en[u] + 1, n), ans = max(ans,
                ↪ tr[0].dis);
            tr[0].dis = -1, ask(st[u], st[v] - 1), ask(en[v] + 1, en[u]), ans =
                ↪ max(ans, tr[0].dis);
            tr[0].dis = -1, ask(st[v], en[v]), ans = max(ans, tr[0].dis);
        }
        else {
            if (st[u] > st[v]) swap(u, v);
            tr[0].dis = -1, ask(1, st[u] - 1), ask(en[u] + 1, st[v] - 1), ask(en[v] +
                ↪ 1, n), ans = max(ans, tr[0].dis);
            tr[0].dis = -1, ask(st[u], en[u]), ans = max(ans, tr[0].dis);
            tr[0].dis = -1, ask(st[v], en[v]), ans = max(ans, tr[0].dis);
        }
        printf("%d\n", ans);
    }
}
return 0;
}

```

## 2.2 有向图判断两个点能否到达

```

/* 原题:  $n$  个点的有向图,  $k$  对点  $(u, v)$  满足  $u$  可达  $v$ 
*  $p$  对点  $(u, v)$  满足  $u$  不可达  $v$ , 问这个图是否存在
* 解法: 按照  $p$  对可达点直接连边构图, 然后考虑验证
*  $a[i][j]=0/1$  表示  $i$  是否可达  $j$ , 我们对  $j$  分块, bitset 加速
* 时间  $O(n*m/32)$  空间  $O(n*n/blk)$   $blk$  随便取
*/
const int N = 1e5 + 2;
const int BLK = 5000;
int n, k, p;
int d[N];
vector<int> e[N], f[N], ck[N];
int top, sta[N], in[N];
int cnt, dfn[N], low[N], vis[N];
int sum, bel[N];
bitset<BLK> a[N];
queue<int> q;
int topo[N];
void tarjan(int u) {
    vis[u] = in[u] = 1;
    sta[++top] = u, dfn[u] = low[u] = ++cnt;
    for (int v : e[u])
        if (!vis[v]) {
            tarjan(v);
            low[u] = min(low[v], low[u]);
        }
    else if (in[v])

```

```
        low[u] = min(low[v], low[u]);
    if (low[u] == dfn[u]) {
        sum++; int i;
        while (1) {
            i = sta[top--];
            in[i] = 0, bel[i] = sum;
            if (i == u) break;
        }
    }
}

int main() {
    cin >> n >> k;
    for (int u, v, i = 1; i <= k; i++) {
        cin >> u >> v;
        e[u].push_back(v);
    }
    cin >> p;
    for (int u, v, i = 1; i <= p; i++) {
        cin >> u >> v;
        f[u].push_back(v);
    }
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        if (!vis[i])
            tarjan(i);
    for (int i = 1; i <= n; i++) {
        for (int j : f[i]) {
            if (bel[i] == bel[j]) return puts("NO"), 0;
            ck[bel[i]].push_back(bel[j]); //check
        }
        f[i].clear();
    }
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        for (int j : e[i]) {
            if (bel[i] == bel[j]) continue;
            f[bel[i]].push_back(bel[j]);
            d[bel[j]]++;
        }
    cnt = 0;
    for (int i = 1; i <= sum; i++)
        if (!d[i])
            q.push(i);
    while (!q.empty()) {
        int now = q.front(); q.pop();
        topo[++ cnt] = now;
        for (int j : f[now]) {
            d[j]--;
            if (d[j] == 0) q.push(j);
        }
    }
    for (int i = 1, t = (sum + BLK - 1) / BLK; i <= t; i++) {
        for (int j = sum; j; j--) {
            int u = topo[j];
            a[u].reset();
            if (BLK * (i - 1) < u && u <= BLK * i)
```

```

        a[u][u - BLK * (i - 1) - 1] = 1;
        for (int v : f[u])
            a[u] |= a[v];
    }
    for (int j = 1; j <= sum; j++)
        for (int v : ck[j])
            if (BLK * (i - 1) < v && v <= BLK * i &&
                a[j][v - BLK * (i - 1) - 1] == 1) {
                puts("NO");
                return 0;
            }
    }
    printf("YES\n%d\n", k);
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        for (int j : e[i])
            printf("%d %d\n", i, j);
    return 0;
}

```

## 2.3 dsu

/\*DSU

\* 用途: $O(n \log n)$  解决无修改的子树询问问题, 需要保证操作支持删除  
 \* 解决方法: 对于每个节点, 先对所有轻儿子, *dfs* 下去求一遍, 再消除影响  
 \* 然后再 *dfs* 自己的重儿子, 然后不消除影响, 再加上所有轻儿子  
 \* 就得到当前节点为根的子树的答案了

\*/

```

int n, c[N];
int cnt[N], maxCnt;
int siz[N], son[N];
vector<int> e[N];
ll ans[N], sum[N];
void dfs1(int u, int fr) {
    siz[u] = 1;
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr) continue;
        dfs1(v, u);
        siz[u] += siz[v];
        if (siz[v] > siz[son[u]]) son[u] = v;
    }
}
void update(int x, int y) {
    sum[cnt[x]] -= x;
    cnt[x] += y;
    sum[cnt[x]] += x;
    if (cnt[x] > maxCnt) maxCnt = cnt[x];
    if (sum[maxCnt] == 0) maxCnt--;
}
void dfs3(int u, int fr, int val) {
    update(c[u], val);
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr) continue;
        dfs3(v, u, val);
    }
}

```

```

}
void dfs2(int u, int fr) {
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr || v == son[u]) continue;
        dfs2(v, u), dfs3(v, u, -1);
    }
    if (son[u]) dfs2(son[u], u);
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr || v == son[u]) continue;
        dfs3(v, u, 1);
    }
    update(c[u], 1);
    ans[u] = sum[maxCnt];
}
int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    cin >> n;
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        cin >> c[i];
    for (int u, v, i = 1; i < n; i++) {
        cin >> u >> v;
        e[u].push_back(v);
        e[v].push_back(u);
    }
    dfs1(1, 1), dfs2(1, 1);
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        cout << ans[i] << ' ';
    return 0;
}

```

## 2.4 长链剖分

/\* 长链剖分，选择深度最大的儿子作为重儿子，用于合并以深度为下标的信息  
 \* 像 *dsu* 一样，直接继承重儿子信息，然后按深度暴力合并其他儿子信息  
 \* 时间复杂度考虑每个节点作为轻儿子中的节点被合并只会有一次，所以  $O(n)$   
 \* 另一种用法，可以  $O(n \log n)$  预处理后， $O(1)$  找到  $k$  级祖先  
 \* *example problem*: 给个树，第  $i$  个点有两个权值  $a_i$  和  $b_i$   
 \* 现在求一条长度为  $m$  的路径，使得  $\sum a_i / \sum b_i$  最小  
 \* 防爆栈 *trick*: 像重链剖分一样改成 *bfs*  
 \*/

```

int n, m;
double k, a[N], b[N], val[N];
int len[N], son[N];
vector<int> e[N];
double tmp[N], *ptr, *f[N], temp[N];
void dfs(int u, int fr) {
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr) continue;
        dfs(v, u);
        if (len[v] > len[son[u]]) son[u] = v;
    }
    len[u] = len[son[u]] + 1;
}
inline double F(int x, int y) {return y >= len[x] ? 0 : f[x][y];}

```

```

bool solve(int u, int fr) {
    /* 为实现  $O(1)$  继承, 采用  $f[u]-f[v]$  来保存  $u \rightarrow v$  路径上的最小权值和 ( $dep[v]>dep[u]$ )
    * 即自底向上累加
    */
    if (son[u]) {
        f[son[u]] = f[u] + 1;
        if (solve(son[u], u)) return 1;
        f[u][0] = val[u] + f[u][1];
        if (len[u] >= m && f[u][0] - F(u, m) <= 0) return 1;
        for (int v : e[u]) {
            if (v == son[u] || v == fr) continue;
            f[v] = ptr, ptr += len[v];
            if (solve(v, u)) return 1;
            for (int j = 1; j <= len[v] && j <= m; j++) {
                if (len[u] + j < m) continue;
                if (f[v][0] - F(v, j) + f[u][0] - F(u, m - j) <= 0) return 1;
            }
            temp[0] = val[u];
            for (int j = 1; j <= len[v]; j++)
                temp[j] = val[u] + min(f[u][1] - F(u, j + 1), f[v][0] - F(v, j));
            if (len[v] + 1 == len[u]) f[u][0] = temp[len[v]];
            for (int j = 1; j <= len[v]; j++)
                f[u][j] = f[u][0] - temp[j - 1];
            if (len[v] + 1 != len[u]) f[u][len[v] + 1] = f[u][0] - temp[len[v]];
        }
    }
    else {
        f[u][0] = val[u];
        if (m == 1 && f[u][0] <= 0) return 1;
    }
    return 0;
}

bool judge(double mid) {
    f[1] = ptr = tmp, ptr += len[1], k = mid;
    for (int i = 1; i <= n; i++) val[i] = a[i] - b[i] * k;
    return solve(1, 1);
}

int main() {
    cin >> n >> m;
    for (int i = 1; i <= n; i++) cin >> a[i];
    for (int i = 1; i <= n; i++) cin >> b[i];
    if (m == -1) {
        double ans = 1e9;
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            ans = min(ans, a[i] / b[i]);
        printf("%.2f\n", ans);
        return 0;
    }
    for (int u, v, i = 1; i < n; i++) {
        cin >> u >> v;
        e[u].push_back(v);
        e[v].push_back(u);
    }
    dfs(1, 1);
}

```

```

int flag = 0;
double l = 0, r = 2e5, mid, ans;
for (int i = 0; i < 50; i++) {
    mid = (l + r) / 2;
    if (judge(mid)) r = mid - eps, flag = 1, ans = mid;
    else l = mid + eps;
}
if (flag) printf("%.2f\n", ans);
else puts("-1");
return 0;
}

```

## 2.5 DAG 删去无用边

/\* 无用边定义：对于边  $(u, v)$  如果存在从  $u$  到  $v$  不经过该边的另一条路径，则称该边无用

\* 时间复杂度： $O(n^3)$  \*/

```

bool f[N][N]; // i 是否可达 j
vector<int> e[N];
int main() {
    rep(i, 1, n)
        for (int j : e[i]) {
            rep(k, 1, n)
                if (i != k && j != k && f[i][k] && f[k][j])
                    no_use_edge;
        }
}

```

## 2.6 树分治

```

const int N = 1e5 + 5;
vector<int> e[N];
int n, a[N];
int root, _left, vis[N];
int siz[N], maxv[N];
void find_root(int u, int fr) {
    siz[u] = 1, maxv[u] = 0;
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr || vis[v]) continue;
        find_root(v, u);
        siz[u] += siz[v];
        maxv[u] = max(maxv[u], siz[v]);
    }
    maxv[u] = max(maxv[u], _left - siz[u]);
    if (!root || maxv[u] < maxv[root])
        root = u;
}
void dfs(int u, int fr) {
    siz[u] = 1;
    for (int v : e[u]) {
        if (v == fr || vis[v]) continue;
        find_root(v, u);
        siz[u] += siz[v];
    }
}
}

```

```

void solve(int u, int w) {
    dfs(u, u); //update siz[]
    a[u] = w, vis[u] = 1;
    for (int v : e[u]) {
        if (vis[v]) continue;
        _left = siz[v];
        root = 0;
        find_root(v, v);
        solve(root, w + 1);
    }
}

int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    cin >> n;
    for (int u, v, i = 1; i < n; i++) {
        cin >> u >> v;
        e[u].push_back(v);
        e[v].push_back(u);
    }
    _left = n, root = 0, find_root(1, 1);
    solve(root, 0);
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        printf("%c ", 'A' + a[i]);
    return 0;
}

```

## 2.7 支配树

### 2.7.1 DAG 支配树 (含倍增 LCA)

```

/* 对于一个 dag, 假设每个联通块中都只有一个点出度为 0
 * 那么对于一个联通块, 假设这个出度为 0 的点为 s
 * 可以处理出这个块中所有点到 s 的必经点
 * rt 为新建的虚根, 把所有联通块整合在一棵树里
 */
int fa[N][19];
vector<int> e[N], f[N], E[N];
int du[N], dep[N];
int lca(int x, int y) {
    if (dep[x] < dep[y]) swap(x, y); // dep[x] > dep[y]
    for (int j = 18; j >= 0; j--)
        if (dep[fa[x][j]] >= dep[y])
            x = fa[x][j];
    if (x == y) return x;
    for (int j = 18; j >= 0; j--)
        if (fa[x][j] != fa[y][j])
            x = fa[x][j], y = fa[y][j];
    return fa[x][0];
}

void topo() {
    static int q[N * 2], l, r; l = 1, r = 0;
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        if (du[i] == 0) {
            q[++r] = i;

```

```

    E[rt].push_back(i); //支配树的边
    fa[i][0] = rt;
    dep[i] = 1;
}
while (l <= r) {
    int u = q[l ++];
    for (int v : e[u]) {
        du[v] --;
        if (du[v] == 0) {
            int las = -1;
            for (int w : f[v]) {
                if (las == -1) las = w;
                else las = lca(las, w);
            }
            E[las].push_back(v);
            fa[v][0] = las;
            dep[v] = dep[las] + 1;
            for (int j = 1; j <= 18; j++)
                fa[v][j] = fa[fa[v][j - 1]][j - 1];
            q[++ r] = v;
        }
    }
}
}
int main() {
    int cas, q;
    for (scanf("%d", &cas); cas --; ) {
        scanf("%d %d", &n, &m);
        rt = n + 1;
        for (int i = 0; i <= rt; i++) {
            e[i].clear(); f[i].clear();
            E[i].clear(); du[i] = dep[i] = 0;
            for (int j = 0; j <= 18; j++)
                fa[i][j] = 0;
        }
        for (int u, v, i = 1; i <= m; i++) {
            scanf("%d %d", &u, &v);
            e[v].push_back(u); //反向边
            f[u].push_back(v); //正向边
            du[u] ++;
        }
        topo();
    }
    return 0;
}

```

### 2.7.2 一般有向图支配树

```

namespace DomTree {
    int n, m, tot;
    int dfn[N], id[N], fa[N]; //fa 为 dfs 树上的父亲
    vector<int> d[N], e[N], f[N], E[N];
    //d 为临时树的边, e 原图边, f 为 dfs 树的反向边, E 为支配树的边
    int fu[N], val[N], semi[N], idom[N]; //fu 为并查集数组
}

```



```

void dfs(int u) {
    dfn[u] = ++ tot; id[tot] = u;
    for (int v : e[u]) {
        f[v].push_back(u);
        if (!dfn[v]) {
            fa[v] = u;
            dfs(v);
        }
    }
}

int getFa(int x) {
    if (fu[x] == x) return x;
    int y = getFa(fu[x]);
    if (dfn[semi[val[fu[x]]]] < dfn[semi[val[x]]])
        val[x] = val[fu[x]];
    return fu[x] = y;
}

int smin(int x, int y) {
    return dfn[x] < dfn[y] ? x : y;
}

void solve(int st) { //st 源点
    dfs(st);
    for (int i = tot; i >= 2; i --) {
        int x = id[i];
        if (!f[x].empty()) {
            for (int y : f[x])
                if (dfn[y] < dfn[x])
                    semi[x] = smin(semi[x], y);
            else {
                getFa(y);
                semi[x] = smin(semi[x], semi[val[y]]);
            }
        }
        fu[x] = fa[x]; d[semi[x]].pb(x);
        if (!d[fa[x]].empty()) {
            for (int y : d[fa[x]]) {
                getFa(y);
                int u = val[y];
                idom[y] = (dfn[semi[u]] < dfn[semi[y]]) ? u : fa[x];
            }
        }
    }

    for (int i = 2; i <= tot; i ++) {
        int x = id[i];
        if (idom[x] != semi[x]) idom[x] = idom[idom[x]];
    }
    for (int i = 2; i <= tot; i ++)
        E[idom[id[i]]].push_back(id[i]);
}

void init() {
    in(n), in(m);
    for (int i = 1; i <= n; i ++)
        d[i].clear(), e[i].clear(), f[i].clear(), E[i].clear();
    for (int u, v, i = 0; i < m; i ++) {

```

```

        in(u), in(v);
        e[u].push_back(v); //单向边
    }
    tot = 0;
    for (int i = 1; i <= n; i++) {
        fu[i] = semi[i] = idom[i] = val[i] = i;
        dfn[i] = id[i] = 0;
    }
}
}
int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    DomTree::init();
    /* 根据题目或者根据图的入度判断源点 st*/
    DomTree::solve(st);
    return 0;
}

```

## 2.8 一般图最大匹配

### 2.8.1 随机做法

```

/* 一般图最大匹配, 时间复杂度  $O(n^3)$ 
 * 例题:  $n$  个人,  $m$  个配对关系
 * 输出最大配对数, 然后对于每个人输出配对的人
 * 以下是  $O(n^3)$  随机匹配做法, 可能会被 hack
 */
const int N = 505, LIM = 3;
int n, m, tim;
int cnt, ans[N], bel[N], vis[N];
vector<int> e[N];
bool dfs(int u) {
    vis[u] = tim; random_shuffle(e[u].begin(), e[u].end());
    for (int v : e[u]) {
        int w = bel[v]; if (vis[w] == tim) continue;
        bel[u] = v, bel[v] = u, bel[w] = 0; if (!w || dfs(w)) return 1;
        bel[u] = 0, bel[v] = w, bel[w] = v;
    }
    return 0;
}
int main() {
    scanf("%d%d", &n, &m);
    for (int u, v; m--; ) {
        scanf("%d %d", &u, &v);
        e[u].push_back(v);
        e[v].push_back(u);
    }
    for (int t = 1; t <= LIM; t++) {
        for (int i = 1; i <= n; i++) {
            if (!bel[i]) tim++, dfs(i);
            int tmp = 0;
            for (int i = 1; i <= n; i++)
                tmp += bel[i] != 0;
            if (tmp > cnt) {

```

```

        cnt = tmp;
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            ans[i] = bel[i];
    }
}
printf("%d\n", cnt / 2);
for (int i = 1; i <= n; i++)
    printf("%d ", ans[i]);
}

```

## 2.8.2 正经带花树做法

```

/* 时间复杂度  $O(n^3)$  */
int n, m, ans;
vector<int> e[N];
int tim, pre[N], mate[N];
int l, r, q[N], f[N], vis[N], sta[N];
int fa(int x) {
    return f[x] == x ? x : f[x] = fa(f[x]);
}
int lca(int x, int y) {
    for (++tim, x = fa(x), y = fa(y); ; swap(x, y)) if (x) {
        if (vis[x] == tim) return x;
        vis[x] = tim, x = fa(pre[mate[x]]);
    }
}
int blossom(int x, int y, int g) {
    for (; fa(x) != g; y = mate[x], x = pre[y]) {
        pre[x] = y;
        if (sta[mate[x]] == 1) sta[q[++r] = mate[x]] = 0;
        if (fa(x) == x) f[x] = g;
        if (fa(mate[x]) == mate[x]) f[mate[x]] = g;
    }
}
int match(int s) {
    int y, las;
    memset(sta, -1, sizeof sta);
    memset(pre, 0, sizeof pre);
    for (int i = 1; i <= n; i++) f[i] = i;
    for (q[l = r = 0] = s, sta[s] = 0; l <= r; l++)
        for (int x : e[q[l]])
            if (sta[x] == -1) {
                sta[x] = 1, pre[x] = q[l];
                if (!mate[x]) {
                    for (int j = q[l], i = x; j; j = pre[i = las])
                        las = mate[j], mate[j] = i, mate[i] = j;
                    return 1;
                }
                sta[q[++r] = mate[x]] = 0;
            }
        else if (f[x] != f[q[l]] && sta[x] == 0)
            y = lca(x, q[l]), blossom(x, q[l], y), blossom(q[l], x,
                ↪ y);
}

```

```

    return 0;
}
int main() {
    scanf("%d %d", &n, &m);
    for (int u, v, i = 0; i < m; i++) {
        scanf("%d %d", &u, &v);
        e[u].push_back(v);
        e[v].push_back(u);
        if (!mate[u] && !mate[v])
            mate[u] = v, mate[v] = u, ans++;
    }
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        if (!mate[i] && match(i))
            ans++;
    printf("%d\n", ans);
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        printf("%d%c", mate[i], i == n ? '\n' : ' ');
}

```

## 2.9 动态维护图的连通性

### 2.9.1 cdq(含可撤销按秩合并的并查集)

/\* 例题：给出  $m$  条边连接的两个点，以及这条边存在的时间区间  
 \* 求  $1$  和  $n$  两个点连通的总时长  
 \* 解法： $cdq$  维护图的连通性，对于当前处理的时间区间和边集  
 \* 将完全包含当前时间段的边并起来，如果连通则该时间区间始终连通  
 \* 否则将边集分开，分治区间即可。为保证时间复杂度与边集大小为线性关系  
 \* 我们使用支持撤销的按秩合并并查集，总复杂度  $O(n \log^2 n)$   
 \*/

```

namespace UnionFindSet {
    int f[N], rk[N];
    int top, sta[N * 2];
    int fa(int x) {
        while (x != f[x]) x = f[x];
        return x;
    }
    void union_(int x, int y) {
        x = fa(x), y = fa(y);
        if (x == y) return;
        if (rk[x] > rk[y]) swap(x, y);
        if (rk[x] == rk[y]) rk[y]++, sta[++top] = -y;
        f[x] = y, sta[++top] = x;
    }
    void undo(int last) {
        for (; top > last; top--) {
            if (sta[top] < 0) rk[-sta[top]]--;
            else f[sta[top]] = sta[top];
        }
    }
    void init() {
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            f[i] = i, rk[i] = 0;
    }
}

```

```

}
using namespace UnionFindSet;
struct node{int u, v, l, r;}; //每条边连接 (u,v), 且在 [l,r] 时间区间内存活
void solve (int head, int tail, const vector <node> &e) {
    //当前处理的时间区间是 [head,tail], 边集是 e
    if (e.size() == 0) return;
    int last = top, mid = head + tail >> 1;
    vector<node> l, r;
    for (node i : e) {
        if (i.l <= head && tail <= i.r) union_(i.u, i.v);
        else {
            if (i.l <= mid) l.push_back(i);
            if (i.r > mid) r.push_back(i);
        }
    }
    if (fa(1) == fa(n)) {
        ans += a[tail] - a[head - 1]; //把时间区间做了离散化, 使用原来值求和
        undo(last); return;
    }
    if (head == tail) {undo(last); return;}
    solve(head, mid, l), solve(mid + 1, tail, r); undo(last);
}

```

### 2.9.2 LCT

/\* 解决问题:LCT 维护图的连通性

\* 实例: 维护每个时刻当前图是否为二分图

\* 解决方法: 对于环, 去掉最早消失的边即可

\* 对于当前存在的所有边, 用  $on=0/1$  记录是否在树上

\* 对于不在树上的边,  $gg[i]$  代表第  $i$  条边加到树上是否会形成奇环

\* 然后  $cnt$  记录  $gg[i]=1$  的边树即可,  $cnt=0$  当前图即为二分图

\*/

```

namespace LCT {
    int fa[N], ch[N][2], rev[N], val[N], sum[N], minv[N];
    //val[i] 为每个点消失的时间, sum[i] 记录 i 为根的 splay 子树多少条边
    //minv[i] 记录 i 为根的子树里, 最早消失的是哪条边, 边在权上所以边变点
    int sta[N], top;
    bool isroot(int x) {
        return ch[fa[x]][0] != x && ch[fa[x]][1] != x;
    }
    void reverse(int x) {
        if (!x) return;
        swap(ch[x][0], ch[x][1]);
        rev[x] ^= 1;
    }
    void pushdown(int x) {
        if (!rev[x]) return;
        reverse(ch[x][0]);
        reverse(ch[x][1]);
        rev[x] = 0;
    }
    void pushup(int x) {
        minv[x] = x; sum[x] = (x > n) + sum[ch[x][0]] + sum[ch[x][1]];
        if (ch[x][0] && val[minv[ch[x][0]]] < val[minv[x]]) minv[x] = minv[ch[x][0]];
    }
}

```

```

    if (ch[x][1] && val[minv[ch[x][1]]] < val[minv[x]]) minv[x] = minv[ch[x][1]];
}
void rot(int x) {
    int y = fa[x], z = fa[y], d = ch[y][1] == x, c = ch[x][!d];
    fa[x] = z; if (!isroot(y)) ch[z][ch[z][1] == y] = x;
    ch[y][d] = c; if (c) fa[c] = y;
    fa[y] = x, ch[x][!d] = y;
    pushup(y), pushup(x);
}
void splay(int x) {
    int u = x, top = 0, y, z;
    while (!isroot(u)) sta[++top] = u, u = fa[u];
    sta[++top] = u;
    while (top) pushdown(sta[top--]);
    while (!isroot(x)) {
        y = fa[x], z = fa[y];
        if (!isroot(y)) {
            if ((ch[z][0] == y) ^ (ch[y][0] == x)) rot(x);
            else rot(y);
        }
        rot(x);
    }
}
void access(int x) { //把 x 到根的路径拎出来
    for (int y = 0; x != 0; y = x, x = fa[x]) {
        splay(x), ch[x][1] = y, pushup(x);
    }
}
void makeroot(int x) { //令 x 成为这棵树的根
    access(x), splay(x), reverse(x);
}
int findroot(int x) { //找根
    access(x), splay(x);
    while (ch[x][0]) pushdown(x), x = ch[x][0];
    splay(x); //把根转到顶保证复杂度
    return x;
}
void split(int x, int y) { //拉出 x-y 的路径
    makeroot(x);
    access(y), splay(y); //y 存了这条路径的信息
}
void link(int x, int y) {
    //printf("link %d %d\n", x, y);
    makeroot(x);
    if (findroot(y) != x) fa[x] = y;
}
void cut(int x, int y) {
    makeroot(x);
    if (findroot(y) == x && fa[y] == x && ch[x][1] == y) {
        fa[y] = ch[x][1] = 0;
        pushup(x);
    }
}
/*

```

```

    usage:
        拉取 x-y 这条链的信息:      split(x, y), printf("%d\n", sum[y]);
        单点修改 (单点更新完 pushup): splay(x), val[x] = y, pushup(x);
    */
}

```

## 2.10 网络流

### 2.10.1 hungary

```

/* 二分图最大匹配, 时间复杂度  $O(nm)$ 
 * 例题:  $n1$  个男,  $n2$  个女,  $m$  个配对关系
 * 输出最大配对数, 然后对于每个男输出配对的女
 */
int n1, n2, m;
vector<int> e[N];
int vis[N], pre[N], ans, tim;
bool dfs(int u) {
    if (vis[u] == tim) return 0;
    vis[u] = tim;
    for (int v : e[u])
        if (!pre[v] || dfs(pre[v]))
            return pre[v] = u, 1;
    return 0;
}
int main() {
    scanf("%d %d %d", &n1, &n2, &m);
    for (int u, v, i = 1; i <= m; i++) {
        scanf("%d %d", &u, &v);
        e[v].push_back(u);
        // 要输出左侧点连接的右侧点, 连边时就由右边点向左边连边
        // 连边 (u->v), 输出的 pre[v] 就是右边的点了
    }
    for (tim = 1; tim <= n2; tim++)
        if (dfs(tim)) ans++;
    printf("%d\n", ans);
    for (int i = 1; i <= n1; i++)
        printf("%d%c", pre[i], i == n1 ? '\n' : ' ');
    return 0;
}

```

### 2.10.2 dinic 最大流

```

const int N = 20000;
const int M = 500000;
const int inf = 0x3f3f3f3f;
int n, m;
int s, t, len = 1;
int to[M], cap[M], nex[M];
int g[N], p[N], q[N], d[N];
void add(int x, int y, int v) {
    to[++len] = y, cap[len] = v, nex[len] = g[x], g[x] = len;
    to[++len] = x, cap[len] = 0, nex[len] = g[y], g[y] = len;
}
bool bfs() {

```

```

    int l = 1, r = 1, x, i;
    memset (d, 0, sizeof d);
    d[s] = 1, q[1] = s;
    while (l <= r) {
        x = q[l ++];
        for (i = g[x]; i; i = nex[i])
            if (cap[i] && !d[to[i]])
                d[to[i]] = d[x] + 1, q[++ r] = to[i];
    }
    return d[t];
}

int dfs(int x, int y) {
    if (x == t || y == 0) return y;
    int flow = 0;
    for (int &i = p[x]; i; i = nex[i]) {
        if (!cap[i] || d[to[i]] != d[x] + 1) continue;
        int f = dfs(to[i], min(y, cap[i]));
        flow += f, y -= f;
        cap[i] -= f, cap[i ^ 1] += f;
        if (!y) break;
    }
    return flow;
}

int dinic() {
    int maxflow = 0;
    while (bfs()) {
        memcpy(p, g, sizeof g);
        maxflow += dfs(s, inf);
    }
    return maxflow;
}

```

### 2.10.3 spfa 费用流

```

const int N = 600, M = 800000, inf = 0x3f3f3f3f;
int s, t, ans, len, maxflow;
int T, n, m, K, W;
int head[N], incf[N], path[N], pre[N], vis[N], d[N];
struct edge {int to, next, cap, cost;} e[M];
struct video {int s, t, w, op;} a[N];
void add(int u, int v, int w, int c) {
    e[++ len] = (edge){v, head[u], w, c}, head[u] = len;
    e[++ len] = (edge){u, head[v], 0, -c}, head[v] = len;
}

bool spfa() {
    deque <int> q;
    q.push_back(s), incf[s] = inf;
    for (int i = 1; i <= t; i++) d[i] = inf;
    d[s] = 0;
    while (!q.empty()) {
        int x = q.front();
        q.pop_front(), vis[x] = 0;
        for (int i = head[x]; i; i = e[i].next) {
            if (e[i].cap && d[e[i].to] > d[x] + e[i].cost) {

```



```
        d[e[i].to] = d[x] + e[i].cost;
        pre[e[i].to] = x, path[e[i].to] = i;
        incf[e[i].to] = min(incf[x], e[i].cap);
        if (!vis[e[i].to]) {
            vis[e[i].to] = 1;
            if (q.empty() || d[e[i].to] < d[q.front()])
                q.push_front(e[i].to);
            else q.push_back(e[i].to);
        }
    }
}

maxflow += incf[t];
if (d[t] == inf) return 0;
for (int i = t; i != s; i = pre[i]) {
    e[path[i]].cap -= incf[t];
    e[path[i] ^ 1].cap += incf[t];
}
return ans += incf[t] * d[t], 1;
}

int main() {
    /*build graph*/
    while(spfa());
}
```

#### 2.10.4 zkw 费用流

## 3 数据结构

### 3.1 莫队

#### 3.1.1 带修改莫队

```

/* 原问题：给定长度为  $n$  的数列，询问操作会询问某段区间内
 * 有多少个子区间的异或和不为 0，修改操作会交换两个相邻位置的数字
 * 转化：原数列做前缀异或和，询问变成区间内多少对不一样的数字
 * 修改变为单点修改，直接带修改莫队来做即可
 *
 * 带修改莫队复杂度分析：
 * 块大小  $B$  设为  $N^{2/3}$ ，故有  $(N^{1/3})$  块，修改操作  $O(1)$  完成
 * 在时间轴上滚动的总复杂度：
 * 左右端点所在块不动时，时间单调增加， $O((N^{1/3})^2) * O(N)$ 
 * 左右端点所在块有一个变化，时间可能回退  $O(N)$ ，同上
 * 无关时间的复杂度：
 * 左端点所在块不变，右端点单增， $O(N^{1/3}) * O(N)$ 
 * 左端点变化，右端点最多回退  $O(N)$ ， $O(N^{1/3}) * O(N)$ 
 * 综上，总复杂度  $O(N^{2/3})$ 
 */
const int N = 1e5 + 5;
const int M = (1 << 20) + 2019;
const int B = 2155;
int n, m, pl, pr, cur, a[N], b[N], d[N], cnt[M];
int idxC, idxQ, tim[N], pos[N], val[N], pre[N];
/*pos[i] 第 i 次修改的位置
 *pre[i] 第 i 次修改前，pos[i] 的位置的值
 *val[i] 第 i 次修改要将这个位置的值改为 val[i]
 */
ll res, ans[N];
#define bel(x) (((x) - 1) / B + 1)
struct query {
    int id, tim, l, r;
    bool operator < (const query &b) const {
        if(bel(l) != bel(b.l)) return l < b.l;
        if(bel(r) != bel(b.r)) return r < b.r;
        return id < b.id;
    }
} q[N];
void add(int p){
    res += cnt[b[p]];
    cnt[b[p]]++;
}
void del(int p){
    cnt[b[p]]--;
    res -= cnt[b[p]];
}
void modify(int cur, int dir = 1){
    if(pos[cur] >= pl && pos[cur] <= pr) del(pos[cur]);
    b[pos[cur]] = dir == 1 ? val[cur] : pre[cur];
    if(pos[cur] >= pl && pos[cur] <= pr) add(pos[cur]);
}
void change(int now){

```

```

while(cur < idxC && tim[cur + 1] <= now) modify(++ cur);
while(cur > 0 && tim[cur] > now) modify(cur --, -1);
}
int main(){
    int op, x, y;
    while (scanf("%d %d", &n, &m) != EOF) {
        for (int i = 1; i <= n; i++) {
            scanf("%d", &a[i]);
            b[i] = b[i - 1] ^ a[i];
            d[i] = a[i];
        }
        idxQ = idxC = 0;
        for (int i = 1; i <= m; i++) {
            scanf("%d", &op);
            if (op == 1) {
                idxQ++;
                q[idxQ].id = idxQ;
                q[idxQ].tim = i;
                scanf("%d %d", &q[idxQ].l, &q[idxQ].r);
                q[idxQ].l--;
                ans[idxQ] = 1ll * (q[idxQ].r - q[idxQ].l)
                    * (q[idxQ].r - q[idxQ].l + 1) / 2;
            }
            else {
                tim[++ idxC] = i;
                scanf("%d", &x);
                pre[idxC] = b[x];
                b[x] ^= a[x], b[x] ^= a[x + 1];
                swap(a[x], a[x + 1]);
                pos[idxC] = x;
                val[idxC] = b[x];
            }
        }
        //因为要获取 pre[i] 的值, 所以读入时数组要相应改变, 处理完后恢复为初始值
        //或者这里把 cur 设为最后时刻也可以哦
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            b[i] = b[i - 1] ^ d[i];
        pl = 1, pr = 0; //保证初始时 [pl, pr] 是个空区间即可
        cur = res = 0;
        sort(q + 1, q + idxQ + 1);
        for(int i = 1; i <= idxQ; i++){
            change(q[i].tim);
            while(pl > q[i].l) add(-- pl);
            while(pr < q[i].r) add(++ pr);
            while(pl < q[i].l) del(pl ++);
            while(pr > q[i].r) del(pr --);
            ans[q[i].id] -= res;
        }
        for(int i = 1; i <= idxQ; i++)
            printf("%lld\n", ans[i]);
        for (int i = pl; i <= pr; i++)
            cnt[b[i]]--;
    }
    return 0;
}

```

```
}
```

### 3.2 splay

```
#define mid (l + r >> 1)
int n, m, a, b, len, tot;
struct node {
    bool rev; //翻转标记
    int v, siz;
    node *c[2];
    node():rev(0),v(0),siz(0),c{NULL, NULL}{}
    node *init(int x);
    void pushdown();
    void mata() {siz = c[0] -> siz + c[1] -> siz + 1;}
    int cmp(int k) {return k<=c[0]->siz?0:(k==c[0]->siz+1?-1:1);}
    void print();
}pool[N], *null = new node();
node *node::init(int x){rev=0, v=x, siz=1, c[0]=c[1]=null;return this;}
void node::pushdown() {
    if (!rev) return;
    if (c[0] != null) c[0] -> rev ^= 1;
    if (c[1] != null) c[1] -> rev ^= 1;
    swap(c[0], c[1]), rev = 0;
}
void node::print() {
    pushdown();
    if (c[0] != null) c[0] -> print();
    if (1 <= v && v <= n) printf("%d ", v);
    if (c[1] != null) c[1] -> print();
}
node *build(int l, int r) {//初始序列为 1-n
    if (l == r) return pool[tot++].init(r);
    node *tmp = pool[tot++].init(mid);
    if (l < mid) tmp -> c[0] = build(l, mid - 1);
    if (mid < r) tmp -> c[1] = build(mid + 1, r);
    tmp -> mata(); return tmp;
}
void rot(node *&o, int k) {//把 k 儿子提上来
    o -> pushdown(); node *tmp = o -> c[k];
    tmp -> pushdown(); o -> c[k] = tmp -> c[!k];
    tmp -> c[!k] -> pushdown(); tmp -> c[!k] = o;
    o -> mata(), tmp -> mata(), o = tmp;
}
void splay(node *&o, int k) {//把以 o 为根的 splayTree 中 rk 为 k 的点提到根
    int k1 = o -> cmp(k); o -> pushdown();
    if (k1 == -1) return; o -> c[k1] -> pushdown();
    if (k1) k -= o -> c[0] -> siz + 1;
    int k2 = o -> c[k1] -> cmp(k);
    if (~k2) {//k2 != -1
        if (k2) k -= o -> c[k1] -> c[0] -> siz + 1;
        o -> c[k1] -> c[k2] -> pushdown();
        splay(o -> c[k1] -> c[k2], k);
        if (k2 == k1) rot(o, k1);
        else rot(o -> c[k1], k2);
    }
```

```

    }
    rot(o, k1);
}
int main() {
    scanf("%d %d", &n, &m);
    node *root = build(0, n + 1); //方便边界左右处理各多开一个
    for (; m --; ) {
        scanf("%d %d", &a, &b), a ++, b ++, len = b - a + 1;
        splay(root, a - 1), splay(root -> c[1], len + 1);
        root -> c[1] -> c[0] -> rev ^= 1, root -> c[1] -> c[0] -> pushdown();
    }
    root -> print(); return 0;
}

```

### 3.3 treap

```

/*
容易实现的预开内存池 treap, 每次 head 清空即可
如果初始要插入  $n$  个 1, 可改为类似 splay 的  $O(n)build$  写法
poolSize 是单组数据的最大节点数, 对于单组数据有很多插入和删除
导致使用的节点很多的数据, 无法使用
*/
const int poolSize = 5e5 + 10;
struct node {
    node *c[2];
    int v, r, siz;
    void update();
    void init(int x);
};
node *null = new node(), *root = null;
void node::update() {
    siz = c[0] -> siz + c[1] -> siz + 1;
}
void node::init(int x) {
    v = x, r = rand(), siz = 1;
    c[0] = c[1] = null;
}
node nodesPool[poolSize];
int head; //每次 head=0 清空
node *newnode(int x) {
    node *res = &nodesPool[head ++];
    res -> init(x);
    return res;
}
void rot(node *&o, int d) {
    node *tmp = o -> c[!d];
    o -> c[!d] = tmp -> c[d], tmp -> c[d] = o;
    o -> update(), tmp -> update(), o = tmp;
}
void insert(node *&o, int x) {
    if (o == null) {
        o = newnode(x);
        return;
    }
}

```

```

    int d = x > o -> v ? 0 : 1;
    insert(o -> c[d], x);
    if (o -> c[d] -> r < o -> r) rot(o, !d);
    o -> update();
}

void del(node *&o, int x) {
    if (x == o -> v) {
        if (o -> c[0] == null) {o = o -> c[1]; return;}
        if (o -> c[1] == null) {o = o -> c[0]; return;}
        int d = o -> c[0] -> r < o -> c[1] -> r ? 1 : 0;
        rot(o, d), del(o -> c[d], x);
    }
    else del(o -> c[x <= o -> v], x);
    o -> update();
}

void build(node *&o, int l, int r) {
    o = newnode(1);
    if (l == r) return;
    int mid = l + r >> 1;
    if (l < mid) build(o -> c[0], l, mid - 1);
    if (o -> c[0] != null && o -> c[0] -> r < o -> r) swap(o -> c[0] -> r, o -> r);
    if (mid < r) build(o -> c[1], mid + 1, r);
    if (o -> c[1] != null && o -> c[1] -> r < o -> r) swap(o -> c[1] -> r, o -> r);
    o -> update();
}

```

### 3.4 主席树

```

const int N = 130000;
const int M = N * 20;
//主席树节点数, 可以直接稳妥选择  $N*(5+\log N)$ 
struct {
    int siz, l, r;
    ll sum, val;
}tr[M];
#define l(x) tr[x].l
#define r(x) tr[x].r
#define s(x) tr[x].sum
#define v(x) tr[x].val
#define sz(x) tr[x].siz
#define mid (l + r >> 1)
int tot, root[N];
int build(int l, int r) {
    int x = ++tot;
    s(x) = sz(x) = 0;
    if (l < r) {
        l(x) = build(l, mid);
        r(x) = build(mid + 1, r);
    }
    return x;
}

int change(int o, int l, int r, int p, int y) {
    //在  $p$  的位置插入一个  $y$ 
    int x = ++tot;

```

```

    s(x) = s(o) + y, sz(x) = sz(o) + 1;
    l(x) = l(o), r(x) = r(o), v(x) = y;
    if (l < r) {
        if (p <= mid) l(x) = change(l(o), l, mid, p, y);
        else r(x) = change(r(o), mid + 1, r, p, y);
    }
    return x;
}
ll ask(int o1, int o2, int l, int r, int k) {
    //求 (l,r] 区间前 k 小的数之和, 有 o1=root[l], o2=root[r]
    if (l == r) return v(o2) * k;
    int lsz = sz(l(o2)) - sz(l(o1));
    if (lsz == k) return s(l(o2)) - s(l(o1));
    if (lsz < k) return s(l(o2)) - s(l(o1)) + ask(r(o1), r(o2), mid + 1, r, k - lsz);
    return ask(l(o1), l(o2), l, mid, k);
}

```

### 3.5 笛卡尔树

```

/*O(n) 获得 a 数组的 min 笛卡尔树 */
void Tree() {
    for(int i = 1; i <= n; i++) {
        while(top && a[s[top]] > a[i])
            ls[i] = s[top], top--;
        fa[i] = s[top]; fa[ls[i]] = i;
        if(fa[i]) rs[fa[i]] = i;
        s[++top] = i;
    }
}

```

### 3.6 线段树

#### 3.6.1 zkw 线段树

```

if (~s&1)
if ( t&1)

```

#### 3.6.2 李超线段树

/\*problem: 每次在二维平面插入一条线段, 询问所有线段中, 与  $x=k$  的交点  $y$  值最大的线段  $id$

- \* 李超线段树, 标记永久化, 线段树每个节点保存的是当前区间最占优势的那条线段
- \* 询问某个点, 将根到它的路径上的所有节点保存的优势线段比较一下即可
- \* 一个区间裂成  $\log$  个区间, 每个区间会 *pushdown* 到叶节点, 所以  $O(\log^2 n)$
- \* 插入时记得特判斜率不存在即  $x_1=x_2$  的情况
- \* 缺点: 永久化了标记, 所以不支持删除操作
- \* 拓展应用: 可以拿来维护斜率优化, 不过多一个  $\log$ , 以及多个离散化

```

*/
struct Seg{double k, b;int id;};
struct node {Seg s;int hav;}tr[N << 2];
void pushdown(int o, int l, int r, Seg sg){
    if(!tr[o].hav) return (void) (tr[o].s = sg, tr[o].hav = 1);
    double l1 = sg.k * l + sg.b, r1 = sg.k * r + sg.b;
    double l2 = tr[o].s.k * l + tr[o].s.b, r2 = tr[o].s.k * r + tr[o].s.b;
    if(l2 >= l1 && r2 >= r1) return;
    if(l1 >= l2 && r1 >= r2) return (void) (tr[o].s = sg);
}

```

```

    double pos = (sg.b - tr[o].s.b) / (tr[o].s.k - sg.k);
    if(pos <= mid) pushdown(lc, l, mid, r1 > r2 ? tr[o].s : sg);
    else pushdown(rc, mid + 1, r, l1 > l2 ? tr[o].s : sg);
    if((l1 > l2 && pos >= mid) || (r1 > r2 && pos < mid)) tr[o].s = sg;
}

void add(int o, int l, int r, int s, int t, Seg sg) {
    if (s <= l && r <= t) return (void)pushdown(o, l, r, sg);
    if (s <= mid) add(lc, l, mid, s, t, sg);
    if (mid < t) add(rc, mid + 1, r, s, t, sg);
}

Seg query(int o, int l, int r, int p) {
    if (l == r) return tr[o].hav ? tr[o].s : (Seg){0, 0, 0};
    Seg sg = p <= mid ? query(lc, l, mid, p) : query(rc, mid + 1, r, p);
    if (!tr[o].hav) return sg;
    double p1 = tr[o].s.k * p + tr[o].s.b, p2 = sg.k * p + sg.b;
    if(!sg.id || (p1 > p2 || (fabs(p1 - p2) < eps && tr[o].s.id < sg.id))) sg = tr[o].s;
    return sg;
}

/* 以下为区间查询且维护的最小值，除计算交点外均为整数操作，d[i] 代表 i 的实际 x 坐标 */
void pushup(int o, int l, int r) {
    tr[o].minv = min(tr[lc].minv, tr[rc].minv);
    tr[o].minv = min(tr[o].minv, min(tr[o].s.k * d[l], tr[o].s.k * d[r]) + tr[o].s.b);
}

void pushdown(int o, int l, int r, Seg sg){
    l1 l1 = sg.k * d[l] + sg.b, r1 = sg.k * d[r] + sg.b;
    l1 l2 = tr[o].s.k * d[l] + tr[o].s.b, r2 = tr[o].s.k * d[r] + tr[o].s.b;
    if(l2 <= l1 && r2 <= r1) return;
    if(l1 <= l2 && r1 <= r2) {tr[o].s = sg;
        if (l == r) {tr[o].minv = l1;return;}}
    else {double pos = 1.0 * (sg.b - tr[o].s.b) / (tr[o].s.k - sg.k);
        if(pos <= d[mid]) pushdown(lc, l, mid, r1 < r2 ? tr[o].s : sg);
        else pushdown(rc, mid + 1, r, l1 < l2 ? tr[o].s : sg);
        if((l1 < l2 && pos > d[mid]) || (r1 < r2 && pos <= d[mid])) tr[o].s = sg;
    }
    pushup(o, l, r);
}

void build(int o, int l, int r) {
    tr[o].s = (Seg){0, tr[o].minv = inf};if (l == r) return;
    build(lc, l, mid);build(rc, mid + 1, r);
}

void add(int o, int l, int r, int s, int t, Seg sg) {
    if (s <= l && r <= t) return (void)pushdown(o, l, r, sg);
    if (s <= mid) add(lc, l, mid, s, t, sg);
    if (mid < t) add(rc, mid + 1, r, s, t, sg);
    pushup(o, l, r);
}

l1 ask(int o, int l, int r, int s, int t) {
    if (s <= l && r <= t) return tr[o].minv;
    l1 res = min(tr[o].s.k * d[max(s, l)], tr[o].s.k * d[min(r, t)]) + tr[o].s.b;
    if (s <= mid) res = min(res, ask(lc, l, mid, s, t));
    if (mid < t) res = min(res, ask(rc, mid + 1, r, s, t));
    return res;
}

```



## 3.6.3 吉老师线段树

```

/* 区间每个数变为  $\min(a[i], t) + \text{区间最大} + \text{区间和}$   $O(n \log)$  */
const int N = (1 << 20) + 5;
#define lc (o << 1)
#define rc (lc | 1)
struct node {
    int max1, max2, cnt;
    ll sum;
} tr[N << 1];
int T, n, m;
int op, x, y, t;
int a[N];
void pushup(int o) {
    if (tr[lc].max1 == tr[rc].max1) {
        tr[o].max1 = tr[lc].max1;
        tr[o].cnt = tr[lc].cnt + tr[rc].cnt;
        tr[o].max2 = max(tr[lc].max2, tr[rc].max2);
    }
    else {
        if (tr[lc].max1 > tr[rc].max1) {
            tr[o] = tr[lc];
            tr[o].max2 = max(tr[o].max2, tr[rc].max1);
        }
        else {
            tr[o] = tr[rc];
            tr[o].max2 = max(tr[o].max2, tr[lc].max1);
        }
    }
    tr[o].sum = tr[lc].sum + tr[rc].sum;
}
void pushdown(int o) {
    if (tr[o].max1 < tr[lc].max1) {
        tr[lc].sum += 1ll * (tr[o].max1 - tr[lc].max1) * tr[lc].cnt;
        tr[lc].max1 = tr[o].max1;
    }
    if (tr[o].max1 < tr[rc].max1) {
        tr[rc].sum += 1ll * (tr[o].max1 - tr[rc].max1) * tr[rc].cnt;
        tr[rc].max1 = tr[o].max1;
    }
}
void build(int o, int l, int r) {
    if (l == r) {
        tr[o].max1 = tr[o].sum = a[r];
        tr[o].cnt = 1, tr[o].max2 = 0;
        return;
    }
    int mid = l + r >> 1;
    build(lc, l, mid);
    build(rc, mid + 1, r);
    pushup(o);
}
void update(int o, int l, int r, int s, int t, int v) {
    if (v >= tr[o].max1) return;

```

```

    pushdown(o);
    if (s <= l && r <= t) {
        if (v > tr[o].max2) {
            tr[o].sum += 1ll * (v - tr[o].max1) * tr[o].cnt;
            tr[o].max1 = v;
            return;
        }
    }
    int mid = l + r >> 1;
    if (s <= mid) update(lc, l, mid, s, t, v);
    if (t > mid) update(rc, mid + 1, r, s, t, v);
    pushup(o);
}

ll ask_max(int o, int l, int r, int s, int t) {
    if (s <= l && r <= t) return tr[o].max1;
    pushdown(o);
    int mid = l + r >> 1;
    ll res = 0;
    if (s <= mid) res = max(res, ask_max(lc, l, mid, s, t));
    if (t > mid) res = max(res, ask_max(rc, mid + 1, r, s, t));
    return res;
}

ll ask_sum(int o, int l, int r, int s, int t) {
    if (s <= l && r <= t) return tr[o].sum;
    pushdown(o);
    int mid = l + r >> 1;
    ll res = 0;
    if (s <= mid) res += ask_sum(lc, l, mid, s, t);
    if (t > mid) res += ask_sum(rc, mid + 1, r, s, t);
    return res;
}

int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    for (cin >> T; T--; ) {
        cin >> n >> m;
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            cin >> a[i];
        build(1, 1, n);
        while (m--) {
            cin >> op;
            if (op == 0) {
                cin >> x >> y >> t;
                update(1, 1, n, x, y, t);
            }
            else if (op == 1) {
                cin >> x >> y;
                cout << ask_max(1, 1, n, x, y) << '\n';
            }
            else {
                cin >> x >> y;
                cout << ask_sum(1, 1, n, x, y) << '\n';
            }
        }
    }
}

```

```

    return 0;
}

```

### 3.6.4 线段树维护凸包

/\* 线段树维护凸包，单点修改区间查询，原题变换式子形式可得斜率固定，截距最大就在凸包上  
 \* 所以线段树维护凸包：区间查询所以一个点要修改在  $\log$  层上  
 \* 如果区间修改单点查询，即某个点有存活的时间区间，那就把一个区间覆盖在  $\log$  区间上  
 \* 然后从根到底查询即可，时间复杂度不变  
 \*/

```

struct point {
    ll x, y;
    point():x(0), y(0){}
    point(ll x, ll y):x(x), y(y){}
    ll operator *(const point &a) const {return x * a.x + y * a.y;}
    ll operator ^(const point &a) const {return x * a.y - y * a.x;}
    point operator -(const point &a) const {return point(x - a.x, y - a.y);}
    bool operator <(const point &a) const {return x == a.x ? y < a.y : x < a.x;}
};

vector<point> tr[N << 2], v1[N << 2], v2[N << 2]; //v1/v2 上/下凸壳

void add(int p, const point &pt, int o = 1, int l = 1, int r = M) {
    tr[o].push_back(pt);
    if (p == r) {
        sort(tr[o].begin(), tr[o].end());
        for (int i = 0; i <= r - 1; i++) {
            while(v1[o].size() > 1 && ((tr[o][i] - v1[o][v1[o].size() - 1]) ^
                (v1[o][v1[o].size() - 2] - v1[o][v1[o].size() - 1])) >= 0)
                v1[o].pop_back();
            v1[o].push_back(tr[o][i]);
            while(v2[o].size() > 1 && ((tr[o][i] - v2[o][v2[o].size() - 1]) ^
                (v2[o][v2[o].size() - 2] - v2[o][v2[o].size() - 1])) <= 0)
                v2[o].pop_back();
            v2[o].push_back(tr[o][i]);
        }
    }
    if (l == r) return;
    p <= mid ? add(p, pt, lc, l, mid) : add(p, pt, rc, mid + 1, r);
}

//对上凸壳查询，查询下凸壳就把 v1 都换成 v2 就有了
ll query1(int s, int t, const point &pt, int o = 1, int l = 1, int r = M) {
    if (s <= l && r <= t) {
        int L = 1, R = v1[o].size() - 1, Mid, Ans = 0;
        while (L <= R) {
            Mid = (L + R) >> 1;
            if (pt * v1[o][Mid] > pt * v1[o][Mid - 1]) Ans = Mid, L = Mid + 1;
            else R = Mid - 1;
        }
        return pt * v1[o][Ans];
    }
    ll ans = -1e18;
    if (s <= mid) ans = max(ans, query1(s, t, pt, lc, l, mid));
    if (mid < t) ans = max(ans, query1(s, t, pt, rc, mid + 1, r));
    return ans;
}

```

### 3.6.5 线段树维护单调序列长度

```

/* 询问 1-n 中多少个 i, 满足对任意 j<i 都有 h[j]<h[i]
 * 单点修改, ans=tr[1].len
 * 也可分块做 O(n*(nlogn)~0.5)
 */
struct node {double mx;int len;}tr[N<<2];
int calc(int o, int l, int r, double v) {
    if(l == r) return tr[o].mx > v;
    int mid = (l + r) / 2;
    if(tr[lc].mx <= v) return calc(rc, mid + 1, r, v);
    return tr[o].len - tr[lc].len + calc(lc, l, mid, v);
}
void change(int o, int l, int r, int p, double v) {
    if(r == l) {tr[o] = (node){v, 1};return;}
    int mid = (l + r) >> 1;
    if(p > mid) change(rc, mid + 1, r, p, v);
    else change(lc, l, mid, p, v);
    tr[o].mx = std::max(tr[lc].mx, tr[rc].mx);
    tr[o].len = tr[lc].len + calc(rc, mid + 1, r, tr[lc].mx);
}

```

### 3.6.6 区间除区间加

```

/* 区间除区间加, 导致区间的 max-min 始终不增
 * 对某个区间做 log 次有效操作后会有 max=min
 * 所以对于 max=min 的区间, 把区间除转成区间加操作即可方便处理
 */
struct node {ll minv, maxv, sum, lazy;}tr[N<<2];
ll div(ll x, int y) { // 向下取整
    ll z = x / y;
    if (z * y > x) z--;
    return z;
}
void div(int o, int l, int r) { // 对 [s,t] 的所有 ai 都除以 z 向下取整
    if (s <= l && r <= t && tr[o].maxv - div(tr[o].maxv, z)
        == tr[o].minv - div(tr[o].minv, z)) {
        ll del = tr[o].maxv - div(tr[o].maxv, z);
        tr[o].maxv -= del, tr[o].minv -= del;
        tr[o].sum -= del * (r - l + 1), tr[o].lazy -= del;
        return;
    }
    pushdown(o, l, r);
    if (s <= mid) div(lc, l, mid);
    if (mid < t) div(rc, mid + 1, r);
    pushup(o);
}

```

## 3.7 KDTree

### 3.7.1 3 维 KDtree

```

/*O(n*n^(1-1/k)), k 为维度 */
const int N = 1e5 + 5;
const int Mod = 1e9 + 7;

```

```

int nowD, ans, x[3], y[3];
int n, m, a[N], b[N], c[N], d[N];
struct node {
    int Max[3], Min[3], d[3];
    int val, maxv;
    node *c[2];
    node() {
        c[0] = c[1] = NULL;
        val = maxv = 0;
    }
    void pushup();
    bool operator < (const node &a) const {
        return d[nowD] < a.d[nowD];
    }
} Null, nodes[N];
node *root = &Null;
inline void node::pushup() {
    if (c[0] != &Null) {
        if (c[0] -> Max[1] > Max[1]) Max[1] = c[0] -> Max[1];
        if (c[0] -> Max[2] > Max[2]) Max[2] = c[0] -> Max[2];
        if (c[0] -> Min[0] < Min[0]) Min[0] = c[0] -> Min[0];
        if (c[0] -> Min[2] < Min[2]) Min[2] = c[0] -> Min[2];
        if (c[0] -> maxv > maxv) maxv = c[0] -> maxv;
    }
    if (c[1] != &Null) {
        if (c[1] -> Max[1] > Max[1]) Max[1] = c[1] -> Max[1];
        if (c[1] -> Max[2] > Max[2]) Max[2] = c[1] -> Max[2];
        if (c[1] -> Min[0] < Min[0]) Min[0] = c[1] -> Min[0];
        if (c[1] -> Min[2] < Min[2]) Min[2] = c[1] -> Min[2];
        if (c[1] -> maxv > maxv) maxv = c[1] -> maxv;
    }
}
inline node *build(int l, int r) {
    int mid = l + r >> 1; nowD = rand() % 3;
    nth_element(nodes + l, nodes + mid, nodes + r + 1);
    node *res = &nodes[mid];
    if (l != mid) res -> c[0] = build(l, mid - 1);
    else res -> c[0] = &Null;
    if (r != mid) res -> c[1] = build(mid + 1, r);
    else res -> c[1] = &Null;
    res -> pushup();
    return res;
}
inline int calc(node *o) {
    if (y[0] < o -> Min[0] || x[1] > o -> Max[1] || x[2] > o -> Max[2] || y[2] < o ->
        Min[2]) return -1;
    return o -> maxv;
}
inline void query(node *o) {
    if (o -> val > ans && y[0] >= o -> d[0] && x[1] <= o -> d[1] && x[2] <= o -> d[2] &&
        y[2] >= o -> d[2]) ans = o -> val;
    int dl, dr;
    if (o -> c[0] != &Null) dl = calc(o -> c[0]);
    else dl = -1;
}

```

```

    if (o -> c[1] != &Null) dr = calc(o -> c[1]);
    else dr = -1;
    if (dl > dr) {
        if (dl > ans) query(o -> c[0]);
        if (dr > ans) query(o -> c[1]);
    } else {
        if (dr > ans) query(o -> c[1]);
        if (dl > ans) query(o -> c[0]);
    }
}
int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    cin >> n >> m;
    for (int i = 1; i <= n; i++) {
        cin >> a[i];
        b[i] = d[a[i]];
        d[a[i]] = i;
    }
    for (int i = 1; i <= n; i++) d[i] = n + 1;
    for (int i = n; i; i--) {
        c[i] = d[a[i]];
        d[a[i]] = i;
    }
    for (int i = 1; i <= n; i++) {
        nodes[i].Min[0] = nodes[i].d[0] = b[i];
        nodes[i].Max[1] = nodes[i].d[1] = c[i];
        nodes[i].Max[2] = nodes[i].Min[2] = nodes[i].d[2] = i;
        nodes[i].val = nodes[i].maxv = a[i];
    }
    root = build(1, n);
    for (int l, r; m--; ) {
        cin >> l >> r;
        l = (l + ans) % n + 1;
        r = (r + ans) % n + 1;
        if (l > r) swap(l, r);
        y[0] = l - 1;
        x[1] = r + 1;
        x[2] = l, y[2] = r;
        ans = 0, query(root);
        cout << ans << endl;
    }
    cout << endl;
    return 0;
}

```

### 3.7.2 KDtree 二维空间区间覆盖单点查询

```

/* 类似线段树 */
const int N = 1e5 + 5;
const int Mod = 1e9 + 7;
int nowD, x[2], y[2], z;
struct node {
    int Max[2], Min[2], d[2];
    int val, lazy;
}

```

```

node *c[2];
node() {
    c[0] = c[1] = NULL;
}
void pushup();
void pushdown();
bool operator < (const node &a) const {
    return d[nowD] < a.d[nowD];
}
}Null, nodes[N];
node *root = &Null;
inline void node::pushup() {
    if (c[0] != &Null) {
        if (c[0] -> Max[0] > Max[0]) Max[0] = c[0] -> Max[0];
        if (c[0] -> Max[1] > Max[1]) Max[1] = c[0] -> Max[1];
        if (c[0] -> Min[0] < Min[0]) Min[0] = c[0] -> Min[0];
        if (c[0] -> Min[1] < Min[1]) Min[1] = c[0] -> Min[1];
    }
    if (c[1] != &Null) {
        if (c[1] -> Max[0] > Max[0]) Max[0] = c[1] -> Max[0];
        if (c[1] -> Max[1] > Max[1]) Max[1] = c[1] -> Max[1];
        if (c[1] -> Min[0] < Min[0]) Min[0] = c[1] -> Min[0];
        if (c[1] -> Min[1] < Min[1]) Min[1] = c[1] -> Min[1];
    }
}
inline void node::pushdown() {
    if (c[0] != &Null) c[0] -> val = c[0] -> lazy = lazy;
    if (c[1] != &Null) c[1] -> val = c[1] -> lazy = lazy;
    lazy = -1;
}
inline node *build(int l, int r, int D) {
    int mid = l + r >> 1; nowD = D;
    nth_element(nodes + l, nodes + mid, nodes + r + 1);
    node *res = &nodes[mid];
    if (l != mid) res -> c[0] = build(l, mid - 1, !D);
    else res -> c[0] = &Null;
    if (r != mid) res -> c[1] = build(mid + 1, r, !D);
    else res -> c[1] = &Null;
    res -> pushup();
    return res;
}
inline int query(node *o) {
    if (o == &Null) return -1;
    if (o -> lazy != -1) o -> pushdown();
    if (x[0] > o -> Max[0] || y[0] > o -> Max[1] || x[0] < o -> Min[0] || y[0] < o ->
        Min[1]) return -1;
    if (x[0] == o -> d[0]) return o -> val;
    return max(query(o -> c[0]), query(o -> c[1]));
}
inline void modify(node *o) {
    if (o == &Null) return;
    if (o -> lazy != -1) o -> pushdown();
    if (x[0] > o -> Max[0] || y[0] > o -> Max[1] || x[1] < o -> Min[0] || y[1] < o ->
        Min[1]) return;

```

```

    if (x[0] <= o -> Min[0] && y[0] <= o -> Min[1] && x[1] >= o -> Max[0] && y[1] >= o ->
        ↪ Max[1]) {
        o -> val = o -> lazy = z;
        return;
    }
    if (x[0] <= o -> d[0] && y[0] <= o -> d[1] && x[1] >= o -> d[0] && y[1] >= o -> d[1])
        ↪ o -> val = z;
    modify(o -> c[0]), modify(o -> c[1]);
}
int n, m, k, a[N], c[N], d[N];
int cnt, st[N], en[N], dfn[N], dep[N];
vector<int> e[N];
void dfs(int u) {
    st[u] = ++ cnt, dfn[cnt] = u;
    for (int v : e[u])
        dep[v] = dep[u] + 1, dfs(v);
    en[u] = cnt;
}
int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    int T, ans;
    for (cin >> T; T --; ) {
        cin >> n >> m >> k, ans = cnt = 0;
        for (int i = 1; i <= n; i++)
            e[i].clear();
        for (int u, i = 2; i <= n; i++) {
            cin >> u;
            e[u].push_back(i);
        }
        dfs(1);
        for (int i = 1; i <= n; i++) {
            nodes[i].Min[0] = nodes[i].Max[0] = nodes[i].d[0] = i;
            nodes[i].Min[1] = nodes[i].Max[1] = nodes[i].d[1] = dep[dfn[i]];
            nodes[i].val = 1, nodes[i].lazy = -1;
        }
        root = build(1, n, 0);
        for (int u, v, w, i = 1; i <= k; i++) {
            cin >> u >> v >> w;
            if (w == 0) {
                x[0] = st[u], y[0] = dep[u];
                ans = (ans + 1ll * i * query(root) % Mod) % Mod;
            } else {
                x[0] = st[u], x[1] = en[u];
                y[0] = dep[u], y[1] = dep[u] + v;
                z = w, modify(root);
            }
        }
        cout << ans << endl;
    }
    return 0;
}

```



### 3.7.3 KDtree 二维空间单点修改区间查询

```

/*
 * 调整重构系数可以影响常数
 * 询问多就让系数接近 0.70-0.75, 询问少就让系数在 0.8-0.90
 */
const int inf = 1e9;
int n, m, tot, nowD;
struct node {
    int Max[2], Min[2], d[2];
    int sum, siz, val;
    node *c[2];
    node() {
        Max[0] = Max[1] = -inf;
        Min[0] = Min[1] = inf;
        sum = val = siz = 0;
        c[0] = c[1] = NULL;
        d[0] = d[1] = 0;
    }
    void update();
} Null, nodes[200010], *temp[200010];
node *root = &Null;
inline void node::update() {
    siz = c[0] -> siz + c[1] -> siz + 1;
    sum = c[0] -> sum + c[1] -> sum + val;
    if (c[0] != &Null) {
        if (c[0] -> Max[0] > Max[0]) Max[0] = c[0] -> Max[0];
        if (c[0] -> Max[1] > Max[1]) Max[1] = c[0] -> Max[1];
        if (c[0] -> Min[0] < Min[0]) Min[0] = c[0] -> Min[0];
        if (c[0] -> Min[1] < Min[1]) Min[1] = c[0] -> Min[1];
    }
    if (c[1] != &Null) {
        if (c[1] -> Max[0] > Max[0]) Max[0] = c[1] -> Max[0];
        if (c[1] -> Max[1] > Max[1]) Max[1] = c[1] -> Max[1];
        if (c[1] -> Min[0] < Min[0]) Min[0] = c[1] -> Min[0];
        if (c[1] -> Min[1] < Min[1]) Min[1] = c[1] -> Min[1];
    }
}
inline bool cmp(const node *a, const node *b) {
    return a -> d[nowD] < b -> d[nowD];
}
inline void traverse(node *o) {
    if (o == &Null) return;
    temp[++tot] = o;
    traverse(o -> c[0]);
    traverse(o -> c[1]);
}
inline node *build(int l, int r, int D) {
    int mid = l + r >> 1; nowD = D;
    nth_element(temp + l, temp + mid, temp + r + 1, cmp);
    node *res = temp[mid];
    res -> Max[0] = res -> Min[0] = res -> d[0];
    res -> Max[1] = res -> Min[1] = res -> d[1];
    if (l != mid) res -> c[0] = build(l, mid - 1, !D);
}

```

```

    else res -> c[0] = &Null;
    if (r != mid) res -> c[1] = build(mid + 1, r, !D);
    else res -> c[1] = &Null;
    res -> update();
    return res;
}
int x, y, a, b, tmpD;
node **tmp;
inline void rebuild(node *&o, int D) {
    tot = 0;
    traverse(o);
    o = build(1, tot, D);
}
inline void insert(node *&o, node *p, int D) {
    if (o == &Null) {o = p; return;}
    if (p -> Max[0] > o -> Max[0]) o -> Max[0] = p -> Max[0];
    if (p -> Max[1] > o -> Max[1]) o -> Max[1] = p -> Max[1];
    if (p -> Min[0] < o -> Min[0]) o -> Min[0] = p -> Min[0];
    if (p -> Min[1] < o -> Min[1]) o -> Min[1] = p -> Min[1];
    o -> siz ++, o -> sum += p -> sum;
    insert(o -> c[p -> c[D]] >= o -> c[D], p, !D);
    if (max(o -> c[0] -> siz, o -> c[1] -> siz) > int(o -> siz * 0.75 + 0.5)) tmpD = D,
        tmp = &o;
}
inline int query(node *o) {
    if (o == &Null) return 0;
    if (x > o -> Max[0] || y > o -> Max[1] || a < o -> Min[0] || b < o -> Min[1]) return
        0;
    if (x <= o -> Min[0] && y <= o -> Min[1] && a >= o -> Max[0] && b >= o -> Max[1])
        return o -> sum;
    return (x <= o -> d[0] && y <= o -> d[1] && a >= o -> d[0] && b >= o -> d[1] ? o ->
        val : 0)
        + query(o -> c[1]) + query(o -> c[0]);
}
int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    cin >> m;
    node *ttt = &Null;
    for (int t, ans = 0; ; ) {
        cin >> t;
        if (t == 3) break;
        if (t == 1) {
            cin >> x >> y >> a;
            x ^= ans, y ^= ans, n ++;
            nodes[n].sum = nodes[n].val = a ^ ans, nodes[n].siz = 1;
            nodes[n].Max[0] = nodes[n].Min[0] = nodes[n].d[0] = x;
            nodes[n].Max[1] = nodes[n].Min[1] = nodes[n].d[1] = y;
            nodes[n].c[0] = nodes[n].c[1] = &Null;
            tmp = &(ttt), insert(root, &nodes[n], 0);
            if (*tmp != &Null) rebuild(*tmp, tmpD);
        } else {
            cin >> x >> y >> a >> b;
            x ^= ans, y ^= ans, a ^= ans, b ^= ans;
            if (x > a) swap(x, a);

```

```

        if (y > b) swap(y, b);
        ans = query(root);
        printf("%d\n", ans);
    }
}
return 0;
}

```

### 3.7.4 KDtree 找最近点

```

/*
 * 为了维持树的平衡, 可以一开始把所有点都读进来 build
 * 然后打 flag 标记该点是否被激活
 */
const int N = 5e5 + 5;
const int inf = 1 << 30;
int n, m;
int ql, qr, ans, tot, nowD;
//nowD = rand() % 1 ?
struct Node {
    int d[2];
    bool operator < (const Node &a) const {
        if (d[nowD] == a.d[nowD]) return d[!nowD] < a.d[!nowD];
        return d[nowD] < a.d[nowD];
    }
}pot[N];
struct node {
    int min[2], max[2], d[2];
    node *c[2];
    node() {
        min[0] = min[1] = max[0] = max[1] = d[0] = d[1] = 0;
        c[0] = c[1] = NULL;
    }
    node(int x, int y);
    void update();
}t[N], Null, *root;
node::node(int x, int y) {
    min[0] = max[0] = d[0] = x;
    min[1] = max[1] = d[1] = y;
    c[0] = c[1] = &Null;
}
inline void node::update() {
    if (c[0] != &Null) {
        if (c[0] -> max[0] > max[0]) max[0] = c[0] -> max[0];
        if (c[0] -> max[1] > max[1]) max[1] = c[0] -> max[1];
        if (c[0] -> min[0] < min[0]) min[0] = c[0] -> min[0];
        if (c[0] -> min[1] < min[1]) min[1] = c[0] -> min[1];
    }
    if (c[1] != &Null) {
        if (c[1] -> max[0] > max[0]) max[0] = c[1] -> max[0];
        if (c[1] -> max[1] > max[1]) max[1] = c[1] -> max[1];
        if (c[1] -> min[0] < min[0]) min[0] = c[1] -> min[0];
        if (c[1] -> min[1] < min[1]) min[1] = c[1] -> min[1];
    }
}

```

```

    }
}
inline void build(node *&o, int l, int r, int D) {
    int mid = l + r >> 1;
    nowD = D;
    nth_element(pot + l, pot + mid, pot + r + 1);
    o = new node(pot[mid].d[0], pot[mid].d[1]);
    if (l != mid) build(o -> c[0], l, mid - 1, !D);
    if (r != mid) build(o -> c[1], mid + 1, r, !D);
    o -> update();
}
inline void insert(node *o) {
    node *p = root;
    int D = 0;
    while (1) {
        if (o -> max[0] > p -> max[0]) p -> max[0] = o -> max[0];
        if (o -> max[1] > p -> max[1]) p -> max[1] = o -> max[1];
        if (o -> min[0] < p -> min[0]) p -> min[0] = o -> min[0];
        if (o -> min[1] < p -> min[1]) p -> min[1] = o -> min[1];
        if (o -> d[D] >= p -> d[D]) {
            if (p -> c[1] == &Null) {
                p -> c[1] = o;
                return;
            } else p = p -> c[1];
        } else {
            if (p -> c[0] == &Null) {
                p -> c[0] = o;
                return;
            } else p = p -> c[0];
        }
        D ^= 1;
    }
}
inline int dist(node *o) {
    int dis = 0;
    if (ql < o -> min[0]) dis += o -> min[0] - ql;
    if (ql > o -> max[0]) dis += ql - o -> max[0];
    if (qr < o -> min[1]) dis += o -> min[1] - qr;
    if (qr > o -> max[1]) dis += qr - o -> max[1];
    return dis;
}
inline void query(node *o) {
    int dl, dr, d0;
    d0 = abs(o -> d[0] - ql) + abs(o -> d[1] - qr);
    if (d0 < ans) ans = d0;
    if (o -> c[0] != &Null) dl = dist(o -> c[0]);
    else dl = inf;
    if (o -> c[1] != &Null) dr = dist(o -> c[1]);
    else dr = inf;
    if (dl < dr) {
        if (dl < ans) query(o -> c[0]);
        if (dr < ans) query(o -> c[1]);
    } else {
        if (dr < ans) query(o -> c[1]);
    }
}

```

```
        if (dl < ans) query(o -> c[0]);
    }
}
int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    cin >> n >> m;
    for (int i = 1; i <= n; i++)
        cin >> pot[i].d[0] >> pot[i].d[1];
    build(root, 1, n, 0);

    for (int x, y, z; m --; ) {
        cin >> x >> y >> z;
        if (x == 1) {
            t[tot].max[0] = t[tot].min[0] = t[tot].d[0] = y;
            t[tot].max[1] = t[tot].min[1] = t[tot].d[1] = z;
            t[tot].c[0] = t[tot].c[1] = &Null;
            insert(&t[tot++]);
        } else {
            ans = inf, ql = y, qr = z;
            query(root), printf("%d\n", ans);
        }
    }
    return 0;
}
```

## 4 构造

### 4.1 若干排列使所有数对都出现一次

```

/*n/2 个排列使得所有数对 (i,j) 且 i<j 都出现一次
 *n 为奇数则首尾相连, 偶数不连
 */
typedef vector<int> vi;
void get_even(int n, vi ans[]) {
    vi a(n);
    for (int i = 0; i < n; i++)
        a[i] = i + 1;
    for (int i = 1; i <= n / 2; i++) {
        ans[i].resize(n + 1);
        for (int j = 0; j < n / 2; j++)
            ans[i][j * 2] = a[j], ans[i][j * 2 + 1] = a[n - 1 - j];
        int t = a[n - 1];
        for (int j = n - 1; j > 0; j--)
            a[j] = a[j - 1];
        a[0] = t;
    }
}
void get_odd(int n, vi ans[]) {
    get_even(n - 1, ans);
    for (int i = 1; i <= n / 2; i++) {
        for (int j = n - 1; j > 0; j--)
            ans[i][j] = ans[i][j - 1] + 1;
        ans[i][0] = 1;
    }
}
int main() {
    vi ans[2019];
    int n; cin >> n;
    if (n & 1) get_odd(n, ans);
    else get_even(n, ans);
    return 0;
}

```

### 4.2 rec-free

```

/* 不存在四个 1 构成一个矩形, 并使得 1 尽量多, 输出 01 矩阵 */
const int N = 200, n = 150, M = 13; //M 为质数, N>M*M>n
int a[N][N], b[N][N], c[N][N];
void make() {
    for (int i = 1; i <= M; i++)
        for (int j = 1; j <= M; j++)
            a[i][j + 1] = M * (j - 1) + i;
    for (int i = 1; i <= M; i++)
        for (int j = 1; j <= M; j++)
            c[i][a[i][j]] = 1;
    for (int k = 1; k < M; k++) {
        memcpy(b, a, sizeof b);
        for (int i = 1; i <= M; i++)
            for (int j = 1; j <= M; j++)

```

```

        a[i][j] = (b[i + j - 1 - ((i + j - 1) > M ? M : 0)][j]);
    for (int i = 1; i <= M; i++)
        for (int j = 1; j <= M; j++)
            c[k * M + i][a[i][j]] = 1;
}
}

```

### 4.3 点边均整数多边形

```

/* 构造满足以下条件的简单多边形 (可以凹但边不能相交)
 * 有  $k$  个点  $k$  条边, 所有边都为整数, 所有点的坐标都为整数
 * 不存在与坐标轴平行的边
 */
typedef pair<int, int> P;
P operator * (P a, int b){return P(a.first * b, a.second * b);}
P operator + (P a, P b) {return P(a.first + b.first, a.second + b.second);}
int main() {
    int n; cin >> n;
    if (n == 3) return printf("0 0\n4 3\n-20 21\n"), 0;
    int m = n / 2 - 1;
    vector<P> v;
    v.push_back(P(0, 0));
    v.push_back(P(4, -3) * m);
    v.push_back(P(4, 0) * (2 * m));
    int lim = (n & 1) ? n - 1 : n;
    for (int i = 4; i <= lim; ++i) {
        P last = v.back();
        if ((i % 2) == 0) v.push_back(last + P(-4, 3));
        else v.push_back(last + P(-4, -3));
    }
    if (n & 1) v.push_back(P(-20, 48));
    for (P p: v) printf("%d %d\n", p.first, p.second);
}

```

## 5 计算几何

### 5.1 最小矩形覆盖含凸包和旋转卡壳

/\* 最小矩形覆盖，保留六位小数，逆时针输出四个顶点坐标 \*/

```
namespace minRectCover {
    const int N = 1e5 + 5;
    const double eps = 1e-8;
    struct point{
        double x, y;
        point(){}
        point(double x, double y):x(x), y(y){}
        bool operator < (const point &a) const {
            return fabs(y - a.y) < eps ? x < a.x : y < a.y;}
        point operator - (const point &a) const {
            return point(x - a.x, y - a.y);}
        point operator + (const point &a) const {
            return point(x + a.x, y + a.y);}
        point operator / (const double &a) const {
            return point(x / a, y / a);}

        point operator * (const double &a) const {
            return point(x * a, y * a);}
        double operator / (const point &a) const { // .
            return x * a.x + y * a.y;}
        double operator * (const point &a) const { // X
            return x * a.y - y * a.x;}

    }p[N], q[N], rc[4];
    double sqr(double x) {return x * x;}
    double abs(point a) {return sqrt(a / a);}
    int sgn(double x) {return fabs(x) < eps ? 0 : (x < 0 ? -1 : 1);}
    point vertical(point a, point b) {//与 ab 向量垂直的向量
        return point(a.x + a.y - b.y, a.y - a.x + b.x) - a;}
    point vec(point a){return a / abs(a);}
    void convexhull(int n, point *hull, int &top) {//如果要计算周长需要特判 n==2
        for (int i = 1; i < n; i++)
            if (p[i] < p[0])
                swap(p[i], p[0]);
        sort(p + 1, p + n, [&](point a, point b){
            double t = (a - p[0]) * (b - p[0]);
            if (fabs(t) < eps) return sgn(abs(p[0] - a) - abs(p[0] - b)) < 0;
            return t > 0;
        });
        int cnt = 0; //去重
        for (int i = 1; i < n; i++)
            if (sgn(p[i].x - p[cnt].x) != 0 || sgn(p[i].y - p[cnt].y) != 0)
                p[++cnt] = p[i];
        n = cnt + 1;
        hull[top = 1] = p[0];
        for (int i = 1; i < n; i++) {
            while (top > 1 && (hull[top] - hull[top - 1])
                * (p[i] - hull[top]) < eps) top--;
            hull[++top] = p[i];
        }
    }
}
```



```

    }
    hull[0] = hull[top];
}
void main() {
    int n;
    scanf("%d", &n);
    for (int i = 0; i < n; i++)
        scanf("%lf %lf", &p[i].x, &p[i].y);
    convexhull(n, q, n);
    double ans = 1e20;
    int l = 1, r = 1, t = 1;
    double L, R, D, H;
    for (int i = 0; i < n; i++) { // 旋转卡壳
        D = abs(q[i] - q[i + 1]); // 以  $q[i]$  和  $q[i+1]$  所在直线为底边
        while (sgn((q[i + 1] - q[i]) * (q[t + 1] - q[i]) -
            (q[i + 1] - q[i]) * (q[t] - q[i])) > -1) t = (t + 1) % n;
        while (sgn((q[i + 1] - q[i]) / (q[r + 1] - q[i]) - (q[i + 1]
            - q[i]) / (q[r] - q[i])) > -1) r = (r + 1) % n;
        if (i == 0) l = r;
        while (sgn((q[i + 1] - q[i]) / (q[l + 1] - q[i]) - (q[i + 1]
            - q[i]) / (q[l] - q[i])) < 1) l = (l + 1) % n;
        L = fabs((q[i + 1] - q[i]) / (q[l] - q[i]) / D); // 直线向左延伸长度
        R = fabs((q[i + 1] - q[i]) / (q[r] - q[i]) / D); // 向右延伸长度
        H = fabs((q[i + 1] - q[i]) * (q[t] - q[i]) / D); //  $t$  为与底边垂直距
        ↪ 离最大的点
        double tmp = (R + L) * H;
        if (tmp < ans) {
            ans = tmp;
            rc[0] = q[i] + (q[i + 1] - q[i]) * (R / D); // 右下
            rc[1] = rc[0] + vec(vertical(q[i], q[i + 1])) * H; // 右上
            rc[2] = rc[1] - (rc[0] - q[i]) * ((R + L)
                / abs(q[i] - rc[0])); // 左上
            rc[3] = rc[2] - (rc[1] - rc[0]);
        }
    }
    printf("%.6f\n", ans);
    int fir = 0;
    for (int i = 1; i < 4; i++)
        if (rc[i] < rc[fir])
            fir = i;
    for (int i = 0; i < 4; i++)
        printf("%.6f %.6f\n", rc[(fir + i) % 4].x, rc[(fir + i) % 4].y);
}
}

```

## 6 数学

### 6.1 线性基

#### 6.1.1 线性基总结

1. 可贪心 (xy 都可放在某个位置时, 放谁都是等价的, 因此可贪心选择)
2. 支持线段树维护, 可以获得区间线性基 (如果支持离线且无修改可以放弃线段树维护减个  $\log$ )
3. 如果有删除某个数的操作:  
 强制在线: 线段树维护, 把叶子结点的线性基清空, 再更新上来,  $O(\log^2)$   
 允许离线: 维护每个数字的有效区间, 然后从前往后扫即可,  $O(\log)$
4.  $(u, v)$  某条路径的异或和  $= (u, v)$  任选一条路径的异或和, 异或若干个环的结果
5. 对于  $n$  个数的线性基中有  $k$  个数, 那么所有子集可以表示出  $2^k$  个数  
 每个数的表示方法都有  $2^{(n-k)}$  种
6. 判断删掉一些边后图是否连通:  
 先 dfs 出一棵树, 然后对于非树边随机一个权值, 树上点权 = 与该点相连的所有非树边的权值异或和  
 树上边权 = 这条边连接的子节点为根的子树里所有点权的异或和  
 删除某些边后图不连通的判定: 这些边的边权能异或组合出 0 来
7. 区间异或某个数 + 区间查询最大异或和  
 考虑差分令  $b[i] = a[i] \oplus a[i-1]$   
 那么修改区间就变成了单点修改  
 区间查询就变成了求  $\{a[l], b[l+1], \dots, b[r]\}$  的结果  
 用树状数组维护  $a$ , 线段树维护  $b$  即可
8. 计算所有满足  $uv$  之间存在路径异或和为  $s$  的  $(u, v, s)$  对里  $s$  的总和  
 按位考虑即可,  $cnt[i][0/1]$  为  $d[u]$  的第  $i$  位为 0/1 的数量  
 那么  $d[u]$  和  $d[v]$  第  $i$  位都为 0 的数量就是  $cnt[i][0]^2 + cnt[i][1]^2$   
 这时看线性基第  $i$  位如果能填 1 (存在  $a[j] \gg i \& 1$ ), 那么上面的数量  $\times (2^{(s-1)})$  就是对答案贡献  
 $s$  为线性基内元素个数, 填 0 同理

#### 6.1.2 线性基模板

```
int n; // 数字总个数
struct Base {
    const static int B = 64;
    ll a[B], s; vector<ll> c;
    Base(){clear();}
    void clear() {
        c.clear(); s = 0;
        for (int i = 0; i < B; i++) a[i] = 0;
    }
    void ins(ll x) {
        for (int i = B - 1; ~i; i--)
            if (x >> i & 1)
                if (a[i]) /* 可以交换的 */ x ^= a[i];
                else {a[i] = x; break;}
    }
    void init() { // 化成上三角, 插入结束后就要执行
        for (int i = 0; i < B; i++)
            if (a[i])
                for (int j = i - 1; ~j; j--)
                    if (a[j] && (a[i] >> j & 1))
                        a[i] ^= a[j];
        for (int i = 0; i < B; i++)
            if (a[i])
```

```

        c.push_back(a[i]);
        s = (1ll << (c.size())) - 1; //非空子集可以表示出来的非 0 数字个数
    }
    ll kth(ll k) { //第 k 小, 查询之前要确保已经化成上三角
        ll res = 0;
        if (c.size() != n) -- k; //不等说明可以表示出 0 来
        if (s < k) return -1;
        for (int i = 0, sz = c.size(); i < sz; i++)
            if (k >> i & 1) res ^= c[i];
        return res;
    }
    ll getRank(ll x) { //查询 x 在所有可表示出的正数里的从小到大的 rank
        ll res = 0;
        for (int i = 0, sz = c.size(); i < sz; i++)
            if (x >> i & 1)
                res |= 1ll << i;
        return res;
    }
    void merge(const Base &b) { //合并
        for (int i = 0; i < B; i++)
            if (b.a[i])
                ins(b.a[i]);
    }
    Base intersection(const Base &b) { //求交
        Base na(*this), tmp(*this), res;
        int cur, d;
        for (int i = 0; i < B; i++) if (b.a[i]) {
            cur = 0, d = b.a[i];
            for (int j = i; ~j; j--) if (d >> j & 1) {
                if (tmp.a[j]) {
                    d ^= tmp.a[j], cur ^= na.a[j];
                    if (d) continue;
                    res.a[i] = cur;
                }
                else tmp.a[j] = d, na.a[j] = cur;
                break;
            }
        }
        return res;
    }
}base;

```

### 6.1.3 实数线性基

```

int n, m; //向量个数和维度
struct Base {
    double a[N][N]; bool v[N];
    Base() {
        for (int i = 0; i < N; i++)
            for (int j = 0; j < N; j++)
                a[i][j] = 0;
        for (int i = 0; i < N; i++)
            v[i] = 0;
    }
}

```

```

bool ins(double *x) { //高斯消元
    for (int i = 0; i < m; i++) if (fabs(x[i]) > 1e-5) {
        if (v[i]) {
            double t = x[i] / a[i][i];
            for (int j = 0; j < m; j++)
                x[j] -= t * a[i][j];
        }
        else {
            v[i] = 1;
            for (int j = 0; j < m; j++)
                a[i][j] = x[j];
            return 1;
        }
    }
    return 0;
}
}base;

```

## 6.2 BSGS

*/\*bsgs 简单原理: 求  $y^x \equiv z \pmod{p}$*   
*\* 令  $x=km+b$ ,  $m$  取  $\sqrt{p}$*   
*\* 先把  $b$  的  $m$  个取值存起来, 然后枚举  $k$  即可*  
*\* 拓展  $\gcd(y, p) \neq 1$*   
*\* 先找到最小的  $k$  使得  $\gcd(y^k, p) = \gcd(y^{k+1}, p)$*   
*\* 然后约去这个  $\gcd$  就得到互质了, 最后再加上  $k$  就行*  
*\*/*  
*//限制  $\gcd(y, p) = 1$*   
ll bsgs(ll y, ll z, ll p) { //  $y^x \equiv z \pmod{p}$   
 static map<ll, int> mp; //可替换为 hash  
 z %= p; mp.clear();  
 if (z == 1) return 0;  
 ll m = sqrt(p) + 1, s = z;  
 for (int i = 0; i < m; i++) {  
 mp[s] = i;  
 s = s \* y % p;  
 }  
 ll yy = qpow(y, m, p); s = 1;  
 for (int i = 1; i <= m + 1; i++) {  
 s = s \* yy % p;  
 if (mp.find(s) != mp.end())  
 return i \* m - mp[s];  
 }  
 return -1;  
}  
*//拓展 bsgs, 不再限制  $\gcd(y, p) = 1$*   
ll exbsgs(ll y, ll z, ll p) {  
 static map<ll, int> mp; //可替换为 hash  
 z %= p; mp.clear();  
 if (z == 1) return 0;  
 ll cnt = 0, t = 1;  
 for (ll d = \_\_gcd(y, p); d != 1; d = \_\_gcd(y, p)) {  
 if (z % d) return -1;  
 cnt++, z /= d, p /= d, t = 1LL \* t \* y / d % p;  
 }

```

        if(z == t) return cnt;
    }
    ll s = z, m = sqrt(p) + 1;
    for(int i = 0; i < m; i++){
        mp[s] = i;
        s = s * y % p;
    }
    ll x = qpow(y, m, p); s = t;
    for(int i = 1; i <= m; i++){
        if(mp.count(s = s * x % p))
            return i * m - mp[s] + cnt;
    }
    return -1;
}

```

### 6.3 CRT

```

void exgcd(ll a, ll b, ll &d, ll &x, ll &y) {
    if (!b) {
        d = a, x = 1, y = 0;
        return;
    }
    exgcd(b, a % b, d, y, x);
    y -= a / b * x;
}

ll crt(ll *m, ll *a, int n) { //n 个式子:  $y = mx + a$ , 下标从 1 开始
    ll A = a[1], M = m[1], d, x, y, m2;
    for (int i = 2; i <= n; i++) { //  $k_1 * m_1 - k_2 * m_2 = a_2 - a_1$ 
        exgcd(M, m[i], d, x, y);
        if ((a[i] - A) % d) return -1;
        m2 = M / d * m[i];
        x = (a[i] - A) / d * x % m[i];
        A = (A + x * M % m2) % m2;
        if (A < 0) A += m2; //保证 A>=0
        M = m2;
    }
    return A; //y = Mx + A
}

```

### 6.4 蔡勒公式

```

/*0-6 对应周日-周六 */
int calc(int yy, int m, int d) {
    if (m < 3) m += 12, yy--;
    int c = yy / 100, y = yy % 100;
    int w = (c / 4 - c * 2 + y + y / 4 + (13 * (m + 1)) / 5 + d - 1) % 7;
    return (w + 7) % 7;
}

```

### 6.5 拓展欧拉定理

*/\*problem:* 求  $(c^{(c^{(c^{(c^x)})})})\%p$ , 中间嵌套了  $t$  次. 比如  $t=2$  就是求  $(c^{(c^x)})\%p$

*\*solution:* 使用拓展欧拉定理  $c^x\%p=c^{(x\%phi(p))+phi(p)}\%p$ , 前提  $x\geq phi(p)$

\* 我们不断展开发现当  $t\geq k$  时,  $t$  继续增大结果不变,  $k$  就是对  $p$  一直做  $p=phi(p)$  直至  $p=1$  的次数

\* 所以我们可以预处理出来对  $p$  一直求  $phi$  的结果, 注意最后因为  $phi(1)=1$  所以要多加一个

```

* 然后求结果就可以顺推即可，该函数做一次复杂度  $O(\log^2 p)$ 
* 其中快速幂的  $\log$  可以通过  $\log(p) * \text{sqrt}(p)$  的预处理做成  $O(1)$  的
*/
ll exEuler(ll x, ll t) {
    if (x >= phi[t]) x = x % phi[t] + phi[t];
    for (int i = t; i > 0; i --) {
        x = qpow(c, x, phi[i - 1]);
        if (__gcd(c, x) != 1) x += phi[i - 1];
    }
    return x % phi[0];
}
int main() {
    for (phi[tot = 0] = p; phi[tot] != 1; )
        phi[tot + 1] = calcPhi(phi[tot]), tot ++;
    phi[++ tot] = 1;
}

```

## 6.6 素数判定 + 大整数质因数分解

```

/*miller_rabin 可以判定 ll 以内数字是否为素数
* 时间复杂度  $O(T \log n)$ ，错误率  $(1/4)^T$ ， $T$  是测试组数
*
*pollard_rho 算法， $O(n^{1/4})$  实现大整数的质因数分解
*/
namespace PollardRho {
    const int T = 20; // 测试次数
    ll qmul(ll a, ll b, ll p) {
        ll c = 0;
        for (a %= p; b > 0; b >= 1) {
            if (b & 1) c += a;
            if (c >= p) c -= p;
            a <<= 1;
            if (a >= p) a -= p;
        }
        return c;
    }
    ll qpow(ll x, ll k, ll p) {
        ll res = 1;
        for (x %= p; k > 0; k >= 1, x = qmul(x, x, p))
            if (k & 1) res = qmul(res, x, p);
        return res;
    }
    bool check(ll a, ll n, ll x, ll t) {
        ll res = qpow(a, x, n), last = res;
        for (int i = 1; i <= t; i ++){
            res = qmul(res, res, n);
            if (res == 1 && last != 1 && last != n - 1) return 1;
            last = res;
        }
        if (res != 1) return 1;
        return 0;
    }
    // 素数判定函数 (ret = 0) -> prime
    bool millerRabin(ll n) {

```

```

    if (n < 2) return 1;
    ll x = n - 1, t = 0;
    while (!(x & 1)) x >>= 1, t++;
    bool flag = 1;
    if (t >= 1 && (x & 1)) {
        for (int k = 0; k < T; k++) {
            ll a = rand() % (n - 1) + 1;
            if (check(a, n, x, t)) {
                flag = 1;
                break;
            }
        }
        flag = 0;
    }
    if (!flag || n == 2) return 0;
    return 1;
}

ll pollardRho(ll x, ll c) {
    ll i = 1, x0 = rand() % x, y = x0, k = 2;
    while (1) {
        i++;
        x0 = qmul(x0, x0, x) + c % x;
        ll d = abs(__gcd(y - x0, x));
        if (d != 1 && d != x) return d;
        if (y == x0) return x;
        if (i == k) y = x0, k <<= 1;
    }
}

void findFac(ll n, ll *f) {
    if (!millerRabin(n)) {
        f[++f[0]] = n;
        return;
    }
    ll p = n;
    while (p >= n) p = pollardRho(p, rand() % (n - 1) + 1);
    findFac(p, f), findFac(n / p, f);
}

//质因数分解函数，因子放在 f 数组，有重复且无序
void getFac(ll n, ll *f) {
    f[0] = 0;
    if (n <= 1) return;
    findFac(n, f);
}

int main() {
    srand(time(NULL));
}

```

## 7 字符串

### 7.1 KMP

```
void kmp(int n, char *a, int m, char *b) {  
    //长度为 m 的 b 中找 a, 下标从 0 开始, 得到的是匹配成功的末尾位置  
    static int nxt[N], i, j;  
    for (nxt[0] = j = -1, i = 1; i < n; nxt[i++] = j) {  
        while (~j && a[j + 1] != a[i]) j = nxt[j];  
        if (a[j + 1] == a[i]) j++;  
    }  
    for (j = -1, i = 0; i < m; i++) {  
        while (~j && a[j + 1] != b[i]) j = nxt[j];  
        if (a[j + 1] == b[i]) j++;  
        if (j == n - 1) {  
            printf("%d ", i);  
            j = nxt[j];  
        }  
    }  
}
```



## 8 其他

### 8.1 cdq 套路

cdq 经常解决的问题:

#### 1. 三维偏序

对一维排序, 然后 cdq 处理, 处理到某个区间时, 我们拿出前一半的插入和后一半的查询  
插入是在  $(x, y)$  插入一个点, 查询是查询一个二维前缀和  
直接把所有点排序然后树状数组做即可

#### 2. 配合按秩合并的并查集维护图的联通性

具体可参考板子

#### 3. 如果第一个问题中的点可删除怎么办

假设某个点  $i$  出现和消失时间分别为  $st[i]$  和  $ed[i]$

那么对于当前处理的操作序列, 对于前一半的插入操作  $i$  (即某个点出现了)

如果  $ed[i] > r$ , 那么就说明在后一半的时间中始终存活, 留下

对于留下的插入操作, 考虑对后一半中的询问操作做贡献

然后对于后一半的删除操作  $i$

如果  $st[i] < l$ , 说明它在前一半的时间中适存活, 留下

然后对于留下的这些点, 考虑对前一半的所有询问做贡献

然后递归下去即可

### 8.2 最小表示

*/\* 最小表示:  $a[0 \dots n-1], a[1 \dots n-1, 0], a[2 \dots n-1, 0, 1]$*

*\*  $n$  个序列中字典序最小的表示, 即为该序列的最小表示*

*\* 该函数返回的是某个最小表示起始位置的下标*

*\*/*

```
int minrep(int n) {
    int i = 0, j = 1, k = 0, t;
    while (i < n && j < n && k < n)
        if (t = a[(i + k) % n] - a[(j + k) % n]) {
            if (t > 0) i += k + 1;
            else j += k + 1;
            if (i == j) j++;
            k = 0;
        }
        else k++;
    return i < j ? i : j;
}
```

### 8.3 十进制快速幂

*//  $x_i = x_{i-1} * a + x_{i-2} * b$ , 求  $x_n$ ,  $n$  贼大那种*

*const int K = 2;*

*ll mod;*

*struct matrix {*

*ll c[K][K];*

*matrix operator ^ (const char \*s) const {*

*matrix res, x = \*this, y = x; res.clear();*

*for (int i = 0; i < K; i++) res.c[i][i] = 1;*

*int len = strlen(s + 1);*

*for (int i = len; i >= 1; i--) {*

```

        for (int j = 1; j < 10; j++) {
            if (s[i] == '0' + j) res = res * y;
            y = y * x;
        }
        x = y;
    } return res;
}
}a, b;
char s[N];
int main(){
    scanf("%lld %lld %lld %lld %s %lld",
        &a.c[0][0], &a.c[0][1],
        &b.c[1][1], &b.c[0][1],
        s + 1, &mod);
    b.c[1][0] = 1;
    printf("%lld\n", (a * (b ^ s)).c[0][0]);
    return 0;
}

```

## 8.4 数字哈希

```

namespace my_hash {
    const int N = (1 << 19) - 1; // 散列大小，一定要取  $2^k-1$ ，不超内存的情况下，N越大碰撞
    ↪ 越少
    struct E {
        int v;
        E *nxt;
    } *g[N + 1], pool[N], *cur = pool, *p;
    int vis[N + 1], T;
    void ins(int v) {
        int u = v & N;
        if (vis[u] < T) vis[u] = T, g[u] = NULL;
        for (p = g[u]; p; p = p -> nxt) if (p -> v == v) return;
        p = cur++; p -> v = v; p -> nxt = g[u]; g[u] = p;
    }
    int ask(int v) {
        int u = v & N;
        if (vis[u] < T) return 0;
        for (p = g[u]; p; p = p -> nxt) if (p -> v == v) return 1;
        return 0;
    }
    void init() {T++; cur = pool;} // 应对多组数据使用
}

```

## 8.5 海岛分金币

### 8.5.1 海岛分金币 1

/\*  
 非朴素模型，有额外条件：  
 每个人做决定时如果有多种方案可以使自己获得最大收益  
 那么他会让决策顺序靠前的人获得的收益尽可能的大！  
 solution:  
 贪心模拟

```

*/
#define v first
#define id second
typedef pair<int, int> pr;
const int N = 1010;
int a[N][N];
pr b[N];
int n, m;
int main() {
    cin >> n >> m;
    a[1][1] = m;
    for (int i = 2; i <= n; i++) {
        for (int j = 1; j < i; j++)
            b[j] = pr(a[i - 1][j], j);
        sort(b + 1, b + i, [&](pr x, pr y){return x.v != y.v ? (x.v < y.v) : (x.id >
            ↪ y.id)});
        //按照是否容易满足来排序, 因为容易满足的人消耗掉的金币比较少, 也就使得当前的人获利最大
        int s = m, nd = (i - 1) / 2;
        for (int j = 1; j < i && nd; j++) {
            nd--;
            s -= (a[i][b[j].id] = a[i - 1][b[j].id] + 1);
        }
        if (s < 0) {
            for (int j = 1; j < i; j++)
                a[i][j] = a[i - 1][j];
            a[i][i] = -1;
        }
        else {
            a[i][i] = s;
        }
    }
    for (int i = n; i; i--)
        printf("%d ", a[n][i]);
    return 0;
}

```

### 8.5.2 海岛分金币 2

```

/*
海盗分金币朴素模型:
n 个海盗分 m 个金币, 依次做决策, 如果不少于半数的人同意则方案通过, 否则当前做决策的人会被淘汰
↪ (收益视为 -1), 由下一人做出决策
如果一个海盗有多种方案均为最大收益, 那么他会希望淘汰的人越多越好
求出第 x 个做决策的海盗的最大可能受益和最小可能收益
*/
struct node {
    int min_v, max_v;
    node():min_v(0), max_v(0) {}
    node(int min_v, int max_v):min_v(min_v), max_v(max_v) {}
};
node ask(int n, int m, int x) { //n 个人分 m 个金币, 第 x 个做决策的人最少/最多分到多少个金币
    int y = n + 1 - x;
    if (n >= (m + 2) * 2) {
        int a = (m + 1) * 2, b = 2, c = 4;
    }
}

```

```

//前 a 个为 [0,1], 后 b 个为 [0,0], 将持续 c 个
while (a + b + c <= n) {
    a += b;
    b *= 2;
    c *= 2;
}
if (y <= a) return node(0, 1);
else if (y <= a + b) return node(0, 0);
else return node(-1, -1);
}
else if (n == m * 2 + 3) {
    if (x == 1) return node(-1, -1);
    else if (y <= m * 2 && y % 2 == 1 || x == 2) return node(0, 0);
    else return node(0, 1);
}
else if (n == m * 2 + 2) {
    if (y <= m * 2 && y % 2 == 1 || x == 1) return node(0, 0);
    else return node(0, 1);
}
else if (n == m * 2 + 1) {
    if (y <= m * 2 && y % 2 == 1) return node(1, 1);
    else return node(0, 0);
}
else {
    if (x & 1) {
        if (x != 1) return node(1, 1);
        else return node(m - (n - 1) / 2, m - (n - 1) / 2);
    }
    else return node(0, 0);
}
}

int main() {
    ios::sync_with_stdio(false);
    int x, n, m, k; node y;
    cin >> n >> m >> k;
    while (k --) {
        cin >> x;
        y = ask(n, m, x);
        printf("%d %d\n", y.min_v, y.max_v);
    }
    return 0;
}

/*
m = 5

1 5
2 0 5
3 1 0 4
4 0 1 0 4
5 1 0 1 0 3
6 0 1 0 1 0 3
7 1 0 1 0 1 0 2

```

```

8 0 1 0 1 0 1 0 2
9 1 0 1 0 1 0 1 0 1
10 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1
11 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 0
12 0 _ 0 _ 0 _ 0 _ 0 _ 0
13 0 _ 0 _ 0 _ 0 _ 0 _ 0 -1
14 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0
15 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 -1
16 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 -1 -1
17 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 -1 -1 -1
18 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0
19 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1
20 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1 -1
21 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1 -1 -1
22 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1 -1 -1 -1
23 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1 -1 -1 -1 -1
24 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1 -1 -1 -1 -1 -1
25 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1
26 _ _ _ _ _ _ _ _ _ 0 0 0 0 0 0 0 0
*/

```

## 8.6 根号枚举

```

for (int i = 1, last; i <= n; i = last + 1) {
    last = n / (n / i);
    //当前枚举区间为 [i, last]
}

```

## 8.7 读入输出外挂

```

namespace IO { //only for int!!!
    static const int SIZE = 1 << 20;
    inline int get_char() {
        static char *S, *T = S, buf[SIZE];
        if (S == T) {
            T = fread(buf, 1, SIZE, stdin) + (S = buf);
            if (S == T) return -1;
        }
        return *S++;
    }
    inline void in(int &x) { //for int
        static int ch;
        while (ch = get_char(), ch < 48); x = ch ^ 48;
        while (ch = get_char(), ch > 47) x = x * 10 + (ch ^ 48);
    }
    char buffer[SIZE];
    char *s = buffer;
    void flush() { //最后需要 flush!!
        fwrite(buffer, 1, s - buffer, stdout);
        s = buffer;
        fflush(stdout);
    }
    inline void print(const char ch) {
        if (s - buffer > SIZE - 2) flush();
    }
}

```

```

        *s++ = ch;
    }
    inline void print(char *str) {//for string
        while(*str != 0)
            print(char(*str ++));
    }
    inline void print(int x) {
        static char buf[25];
        static char *p = buf;
        if (x < 0) print('-'), x = -x;
        if (x == 0) print('0');
        while(x) *(++ p) = x % 10, x /= 10;
        while(p != buf) print(char(*(p --) ^ 48));
    }
};

```

## 8.8 给定小数化成分数

# 本题答案的分母不超过  $1e9$ , 给定小数的小数点位为 18 位

# 单次  $O(\log 2n)$

```

inf, inff = 10 ** 9, 10 ** 18
for i in range(int(input())):
    n = int(input()[2:])
    if n == 0: print('0 1')
    else:
        lp, lq, rp, rq = 0, 1, 1, 1
        while max(lq, rq) <= inf:
            mp, mq = lp + rp, lq + rq
            if mp * inff <= mq * n:
                l, r, mid, cnt = 1, (inf - lq) // rq + 1, -1, -1
                while l <= r:
                    mid = l + r >> 1
                    if (lp + rp * mid) * inff <= (lq + rq * mid) * n:
                        cnt, l = mid, mid + 1
                    else:
                        r = mid - 1
                lp, lq = lp + rp * cnt, lq + rq * cnt
            else:
                l, r, mid, cnt = 1, (inf - rq) // lq + 1, -1, -1
                while l <= r:
                    mid = l + r >> 1
                    if (rp + lp * mid) * inff > (rq + lq * mid) * n:
                        cnt, l = mid, mid + 1
                    else:
                        r = mid - 1
                rp, rq = rp + lp * cnt, rq + lq * cnt
        if lq <= inf: print(lp, lq)
        else: print(rp, rq)

```