



# 数字系统综合设计

电工电子教学实验中心

## 课程性质

集中性实践课程,2学分

## 时间安排

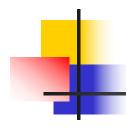
两周 每天时间 验收时间

## 考核方式

出勤率+验收+实验报告

## 实验要求

带U盘或笔记本电脑 不能玩游戏看视频等 不能拷贝 离开实验室:关好电脑实验箱、桌面凳子整洁



## EDA简介

## EDA数字设计的涵义

以大规模可编程逻辑器件(PLD)为载体,以EDA开发软件为设计工具,完成用软件方式设计的电子系统到硬件系统的逻辑编译、逻辑仿真、编程下载等工作,最后形成集成电子系统或专用集成芯片的一门技术。



## EDA设计的优点

- 1、通过软件编程进行电路的设计;
- 2、出错时,有错误提示;
- 3、设计灵活方便,实验故障率低;
- 4、节省设计时间,提高效率。



## EDA设计的应用

#### ☆ 数字系统设计

MIDI音乐发生器、多功能电子表、交通灯、电梯 控制器等

## ☆ 通信领域

调制解调器、循环冗余校验、PCM采编器、CDMA 匹配滤波器等

## ☆ 数字信号处理领域

快速乘法器、图像编解码等

#### ☆ 微机系统领域

键盘接口、存储器设计、单片机接口等



# PLD生产厂商及软件

Xilinx — Vivado

Altera — QuartusII

Lattice — Diamond

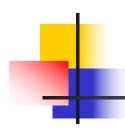




## 设计目的

- ●学习基于可编程逻辑器件的EDA设计方法;
- ●掌握EDA集成工具软件Vivado的使用;
- ●掌握硬件描述语言Verilog的使用;
- ●掌握EDA开发板EGO1的使用;
- ●掌握基于EDA的直接数字频率合成器(DDS)的设计。





# 学习内容

- ➤ Vivado软件+EGO1开发板
- ➤ 硬件描述语言Verilog
- ➤ 直接数字频率合成器(DDS)的设计



# 直接数字频率合成器

# Direct Digital Frequency Synthesizer





## 一、基本原理

直接数字频率合成器(Direct Digital Frequency Synthesizer 简称DDFS或DDS)。是一种基于全数字技术,从相位概念出发直接合成所需波形的一种频率合成技术。

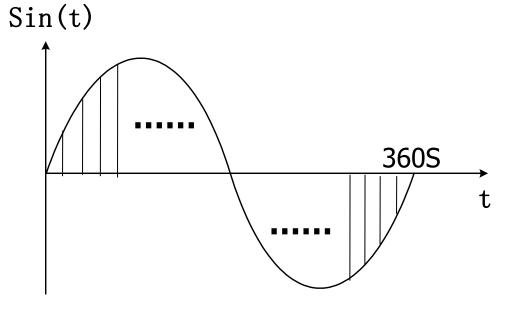
数字信号 —— 模拟信号 (幅值、频率、相位可调)

#### 一般原理

#### 事先将要产生的正弦波的值存在ROM中

00	sin(0 <sup>0</sup> )
10	sin(1 <sup>0</sup> )
20	sin(20)
30	sin(3 <sup>0</sup> )
	sin(40)
	sin(5 <sup>0</sup> )
	sin(357 <sup>0</sup> )
3580	sin(358 <sup>0</sup> )
<b>359</b> <sup>0</sup>	sin(359 <sup>0</sup> )

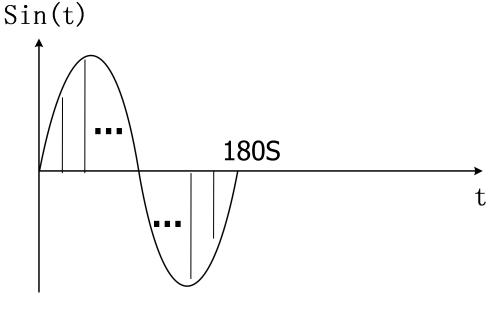
\*以速率 $T_c$  = 1S从第1个单元到第360个单元以步长**K=1**读出数据,需要360S的时长,则读出的信号频率是 $\frac{1}{360}$  Hz



#### 事先将要产生的正弦波的值存在ROM中

00	sin(0 <sup>0</sup> )
10	sin(1 <sup>0</sup> )
<b>2</b> <sup>0</sup>	sin(1 <sup>0</sup> ) sin(2 <sup>0</sup> )
2 <sup>0</sup> 3 <sup>0</sup>	sin(3°)
	sin(4 <sup>0</sup> )
	sin(5 <sup>0</sup> )
	sin(357°)
	sin(358 <sup>0</sup> )
	sin(359°)

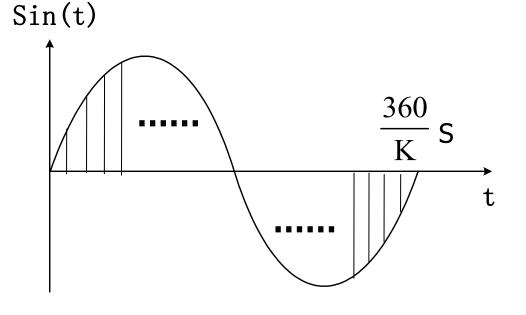
\*以速率 $T_c$  = 1S从第1个单元到第360个单元以步长K=2读出数据,需要180S的时长,则读出的信号频率是 $\frac{1}{180}$  Hz



#### 事先将要产生的正弦波的值存在ROM中

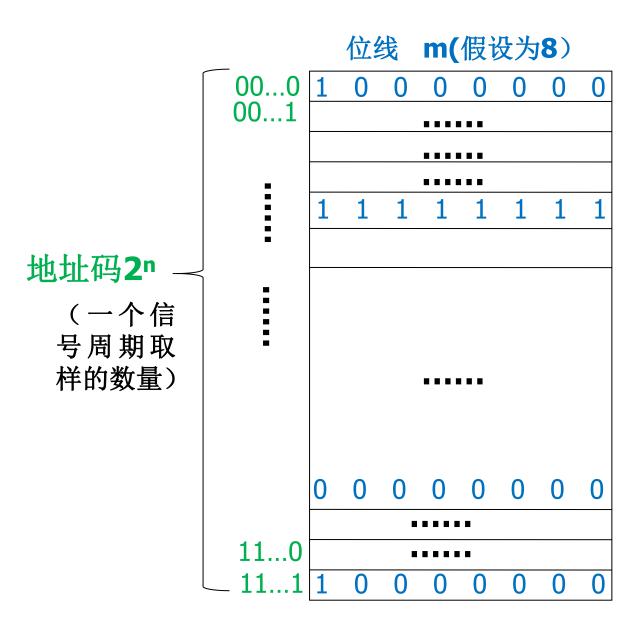
00	sin(0 <sup>0</sup> )
10	
<b>2</b> 0	sin(1 <sup>0</sup> ) sin(2 <sup>0</sup> )
30	sin(3 <sup>0</sup> )
	sin(4 <sup>0</sup> )
	sin(5 <sup>0</sup> )
	:
	•
	oin/2 <b>57</b> 0)
	sin(357°)
	sin(358°)
	sin(359 <sup>0</sup> )

\*以速率 $T_c$  = 1S从第1个单元到第360个单元以步长K读出数据,需要 $\frac{360}{K}$ S的时长,则读出的信号频率是 $\frac{K}{360}$ Hz



#### ROM中应存sin值的数字信号

#### ROM的容量为:

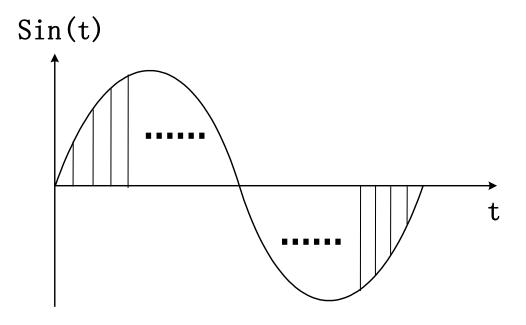


$$N \times m$$
 字线×位线

$$N=2^n$$
 n为地址线

ROM中存放 了一个周期 的数字化的 正 弦 信 号

#### ROM中数字信号的产生



抽样: 抽样个数 N, 抽样的单位为 $\frac{2\pi}{N}$ 

第**n**个抽样点的值为 $\sin(n \cdot \frac{2\pi}{N})$ 

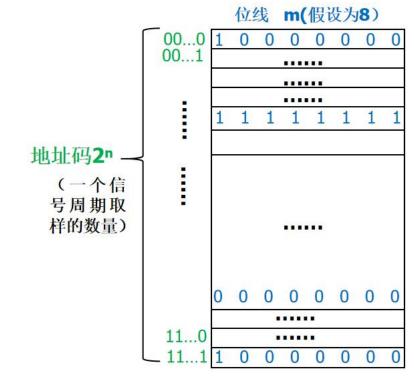
## 量化编码:

量化: 把每一个sin值转换成一

定范围内的十进制数值

编码: 将十进制数值转换成二

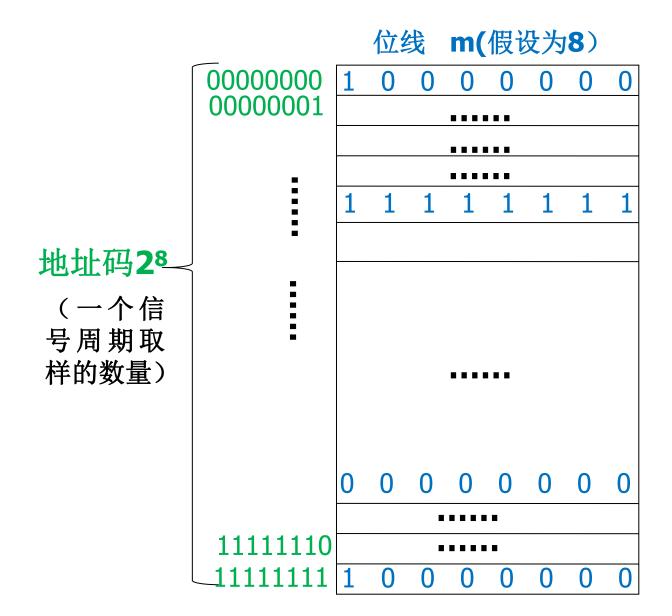
进制数值



最小值 
$$\sin(\frac{3\pi}{2}) = -1$$
 — 0000 0000 (0)

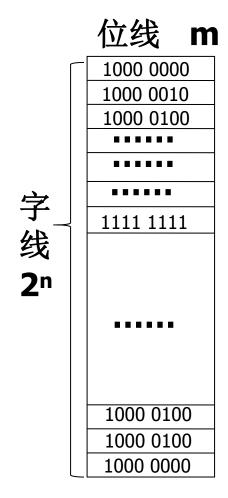
$$\sin(n \cdot \frac{2\pi}{N}) \qquad \longrightarrow \qquad \sin(n \cdot \frac{2\pi}{N}) \times 127 + 128$$

#### 将量化和编码的值放置在ROM中

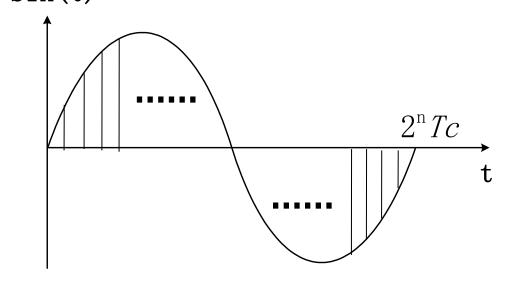


#### 数字信号——模拟信号

## $A \cdot \sin(2\pi f t + \varphi)$

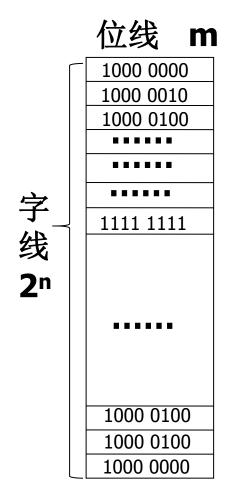


\*以速率 $T_c = \frac{1}{f_c}$ 从第1个单元到第2n个单元以步长K=1读出数据,需要 $2^n Tc$ 的时长,则读出的信号频率是  $\frac{f_c}{2^n}$ Sin(t)

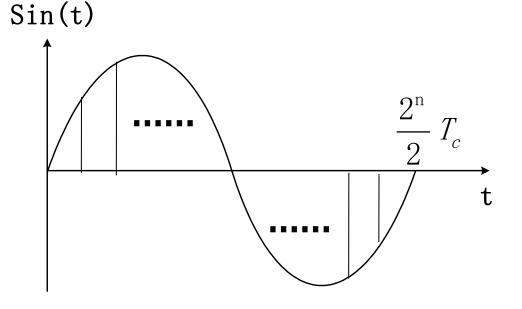


#### 数字信号——模拟信号

## $A \cdot \sin(2\pi f t + \varphi)$

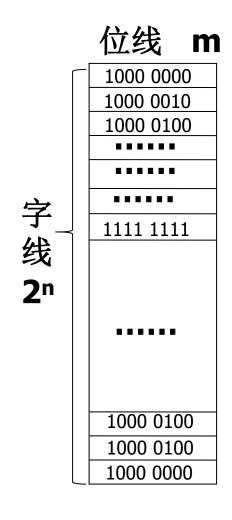


\*以速率 $T_c = \frac{1}{f_c}$ 从第1个单元到第2n个单元以步长K=2读出数据,需要  $\frac{2^n}{2}$   $T_c$  的时长,则读出的信号频率是  $\frac{2f_c}{2^n}$ 



#### 数字信号——模拟信号

## $A \cdot \sin(2\pi f t + \varphi)$



\*以速率 $T_c = \frac{1}{f_c}$ 从第1个单元到第2n个单元以步长K=1读出数据,需要2nTc的时长,则这个信号的频率是  $\frac{f_c}{2^n}$ 

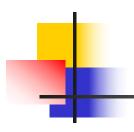
\*步长 
$$K=2$$
,需要  $\frac{2^n}{2}T_c$  的时长,信号的频率是  $\frac{2f_c}{2^n}$ 

\*步长
$$K = k$$
 需要  $\frac{2^{n}}{k} T_{c}$  的时长,信号的频率是  $\frac{kf_{c}}{2^{n}}$ 

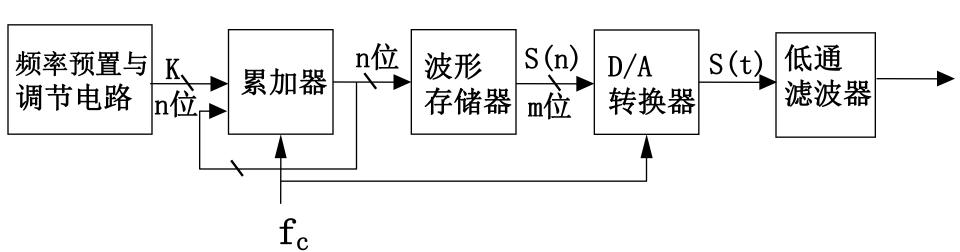
DDS输出的最低频率 K=1时 f<sub>c</sub>/2<sup>n</sup>

DDS输出的最高频率 Nyquist采样定理决定,即f<sub>c</sub>/2

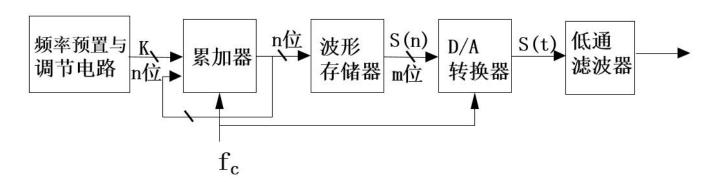




## 二、DDS电路原理组成



## 1、频率预置与调节电路



作用: 实现频率控制量的输入;

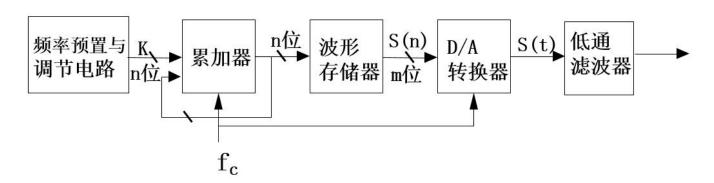
不变量K被称为相位增量,也叫频率控制字。

DDS输出信号的频率为:  $\frac{Kf_c}{2^n}$  f<sub>c</sub>为基准时钟频率, n为累加器的位数

- 结论: (1) 要改变DDS的输出频率,只要改变频率控制字K即可。
  - (2) 只要n足够大(模拟信号抽样的点数足够多), DDS可以得到很细的频率间隔。

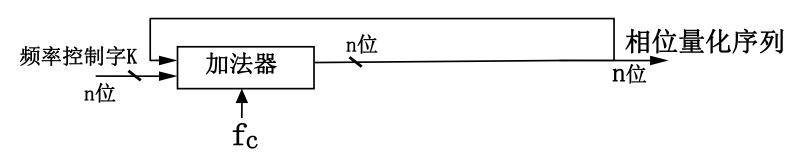
DDS输出的最低频率 K=1时 f<sub>c</sub>/2<sup>n</sup> DDS输出的最高频率 Nyquist采样定理决定,即f<sub>c</sub>/2, K的最大值为2<sup>n-1</sup>

## 2、累加器



作用: 为波形存储器提供地址变量;

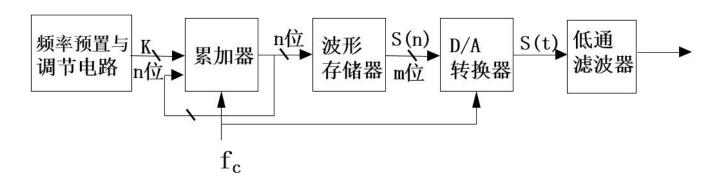
组成:



注意: 当相位累加器累加满量时就会产生一次溢出,即完成一个 信号周期。

(溢出之后不必回零,继续累加,可以产生连续相位的波形)

## 3、波形存储器



作用: 进行波形的相位—幅值转换。

组成:
和位量化序列
地
波形ROM
址
coe文件
据
m位

原理: ROM的n位地址

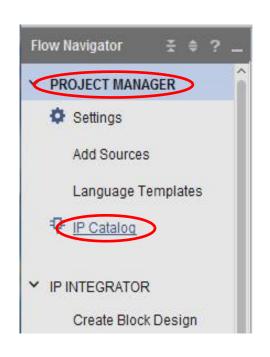
把00—3600的正弦角度离散成具有N=2n个样值的序列ROM的m位数据位

2n个抽样值的幅值量化为m位二进制数据



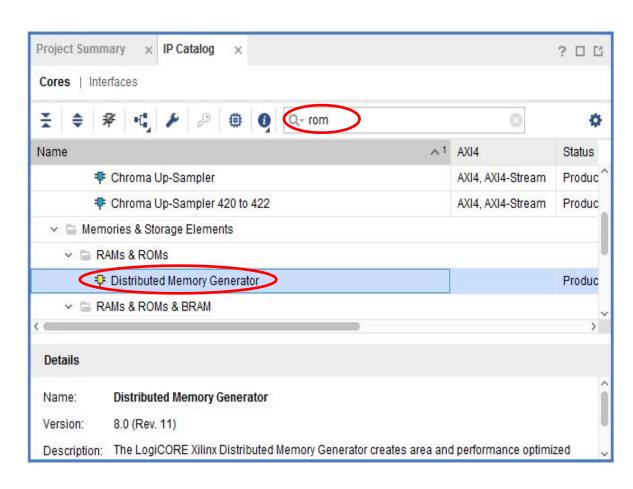
#### 存储器IP核的生成

#### 以存放一个周期正弦信号量化值、容量为212×8位的ROM为例。

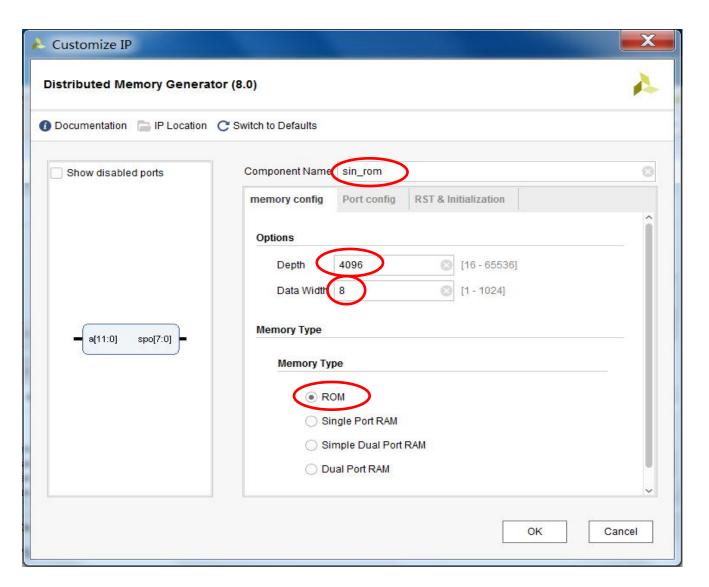


#### PROJECT MANAGER

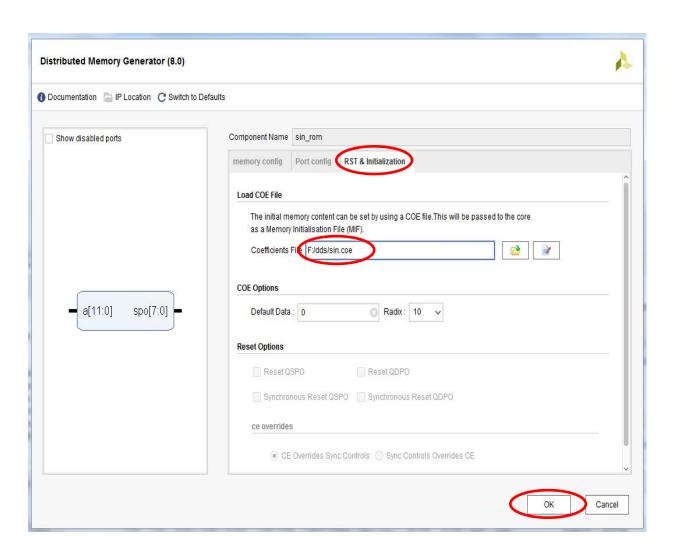
- → IP Catalog
- →搜索栏键入rom
- →Distributed Memory Generator



选用IP核



参数设置界面



**RST & Initialization** 

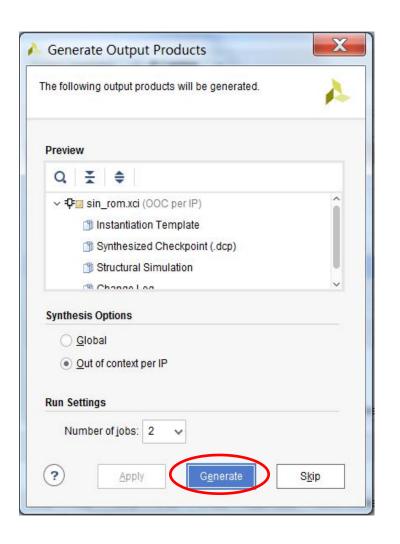
- → Coefficients File
- $\rightarrow$  OK

调用预先存放的.coe文件

#### .coe文件格式(可利用MATLAB等软件预先生成):

```
第一行定义数据采用什么进制,
memory initialization radix=10;
                        第二行定义初始化的数值向量,
memory initialization vector=
                        第三行开始是数据,
127, 127, 128, 128, 129,
                        每个数据用逗号","隔开,
129, 130, 130, 131, 131,
132, 132, 133, 133, 134,
134, 134, 135, 135, 136,
136, 136, .....
121, 121, 122, 122, 123,
123, 123, 124, 124, 124,
125, 125, 125, 126, 126,
                        最后一个数据后用分号";"结束。
127, 127;
```

#### .coe文件格式

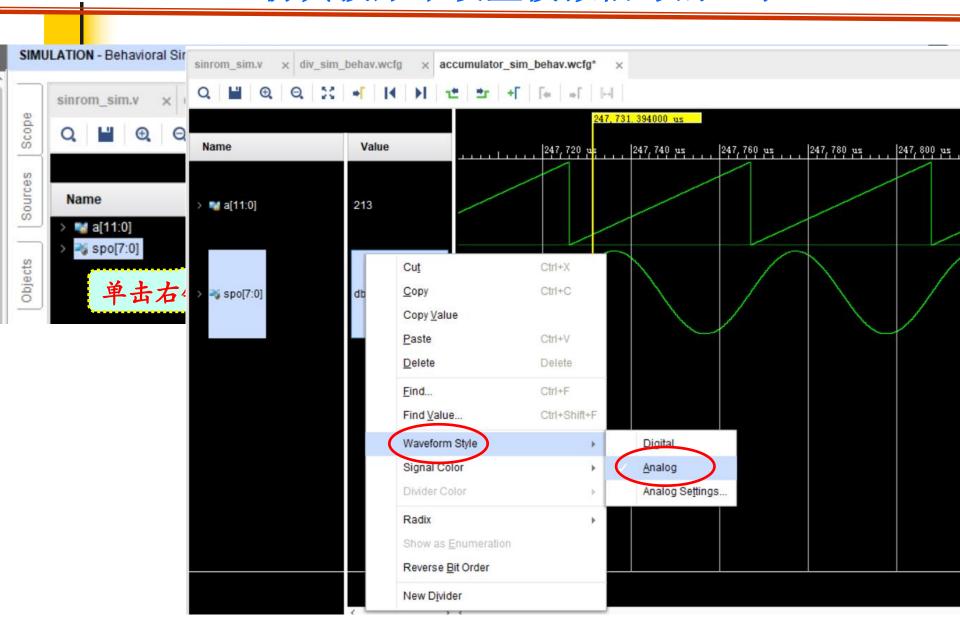


Generate→

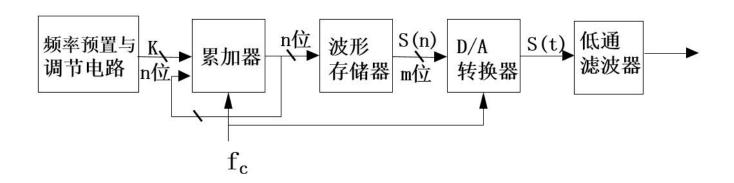
## 生成IP核



## 仿真波形中设置模拟信号的显示

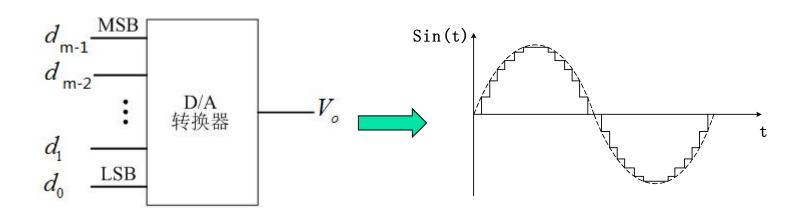


## 4、D/A转换器



作用:将ROM输出来的二进制数转换为与二进制数值成比例的电压量。

## 组成:





## EGO1 上集成的 8 位数模转换芯片(DAC0832)

DAC0832 引脚标号	原理图标号	FPGA IO PIN
DI0	DAC_D0	T8
DI1	DAC_D1	R8
DI2	DAC_D2	T6
DI3	DAC_D3	R7
DI4	DAC_D4	U6
DI5	DAC_D5	U7
DI6	DAC_D6	V9
DI7	DAC_D7高位	U9
ILE(BYTE2)	DAC_BYTE2 1	R5
CS	DAC_CS# 0	N6
WR1	DAC_WR1# 0	V6
WR2	DAC_WR2# 0	R6
XFER	DAC_XFER# 0	V7

## 设计文件

assign dacxfer=0;

```
module top (
input clk, frekey, shiftkey, clearkey,
output [7:0] dadata,
output dacile, daccs, dacwr1, dacwr2, dacxfer
):
assign dacile=1;
assign daccs=0:
assign dacwr1=0:
assign dacwr2=0:
```

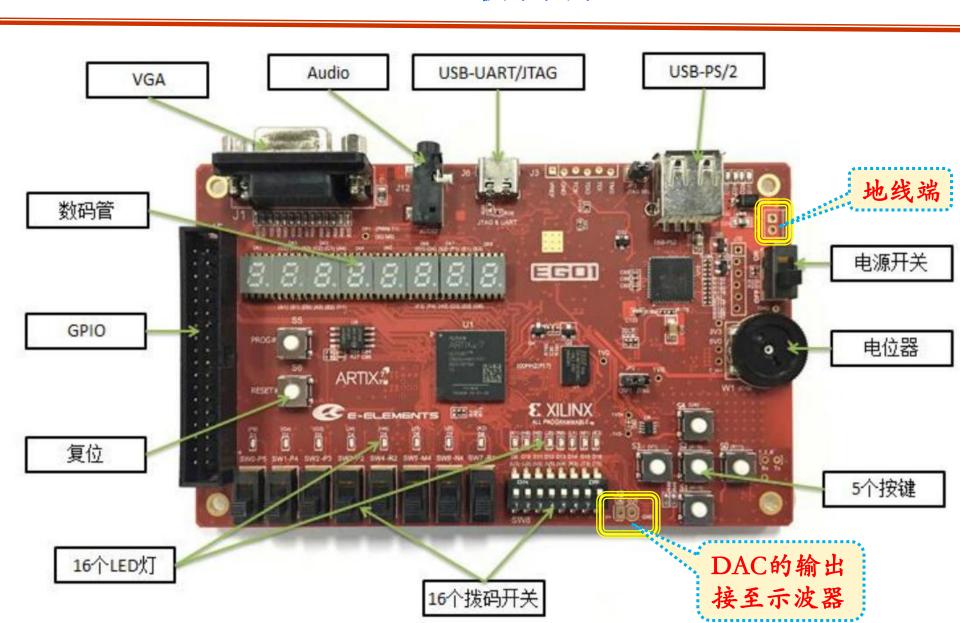
#### 约束文件

```
set_property IOSTANDARD LVCMOS33 [get_ports daccs]
set_property IOSTANDARD LVCMOS33 [get_ports dacile]
set_property IOSTANDARD LVCMOS33 [get_ports dacwr1]
set_property IOSTANDARD LVCMOS33 [get_ports dacwr2]
set_property IOSTANDARD LVCMOS33 [get_ports dacxfer]
set_property PACKAGE_PIN No [get_ports daccs]
set property PACKAGE PIN R5 [get ports dacile]
set_property PACKAGE_PIN V6 [get_ports dacwrl]
set_property PACKAGE_PIN R6 [get_ports dacwr2]
set_property PACKAGE_PIN V7 [get_ports dacxfer]
```

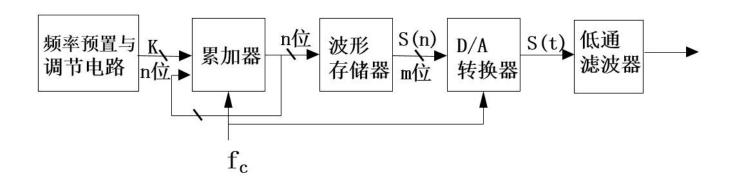
#### D/A芯片的控制信号



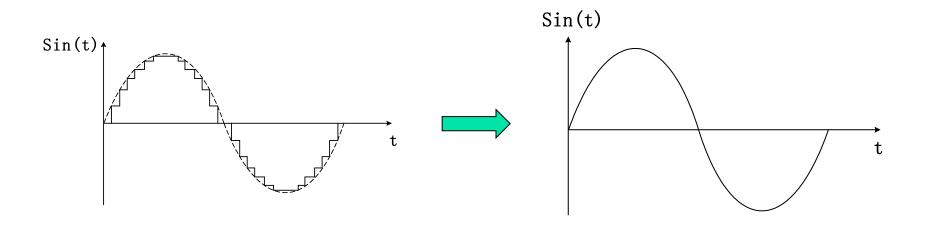
#### EGO1 板卡图示



## 5、低通滤波器

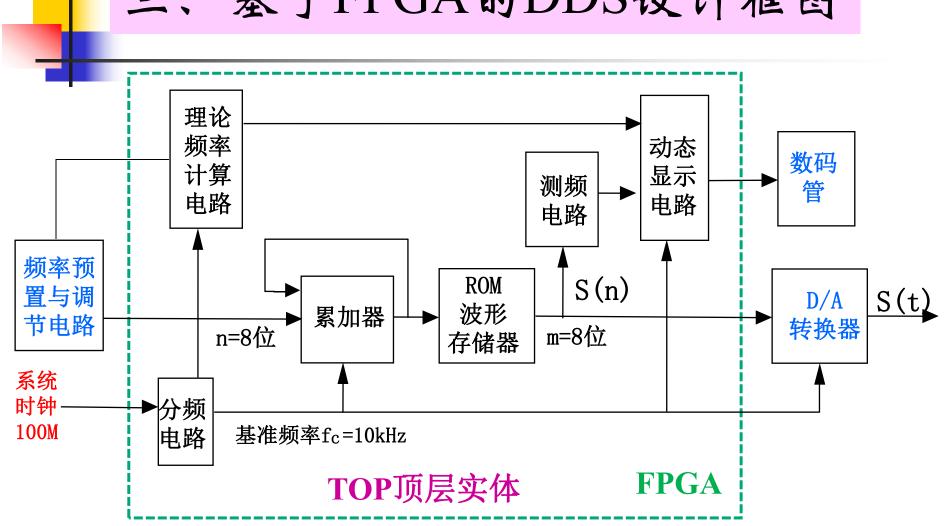


作用:滤除生成的阶梯形正弦波中的高频成分,将其变成光滑的正弦波。





## 三、基于FPGA的DDS设计框图







# 四、设计包含的电路模块

## 1、分频电路

输入: 系统时钟100MHz

输出: 10KHz (累加器时钟信号

动态显示扫描信号)

0.5Hz (测频基准信号)

#### 2、累加器

输入:时钟10KHz

频率控制字(8个拨码开关输入)

输出: 8位累加和(ROM地址)

## 3、ROM波形存储器

参数设置: 28 X 8

选择 .coe文件给ROM赋初值

### 4、测频电路

输入: 使能信号、0.5Hz基准信号、

待测信号

输出:信号频率的实际值(0~5000)

## 5、理论频率计算电路

输入: 频率控制字

输出:信号频率的理论值(0~5000)

## 6、动态显示电路

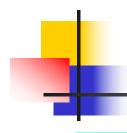
输入: 时钟10KHz、信号频率理论值、

信号频率实际值

输出: 七段显示器的位码、段码

## 7、TOP顶层实体





# 五、设计内容要求

## I.基本要求

- 1. 利用Xilinx公司的Vivado 软件和EGO1 Aritix-7实验板卡硬件平台(xc7a35tcsg324-1)、采用Verilog HDL实现DDS的设计;
- 2. 用示波器观察实验板上D/A转换器输出的正弦波形;改变频率控制字,观察波形的频率变化;
- 3. 设计测频电路,将测量的波形频率值显示在实验板卡上的右面4位数码管;
- 4. 基于DDS原理, 计算波形频率的理论值, 将理论计算值显示 在实验板卡上的左面4位数码管;





# 五、设计内容要求

## II. 拓展要求

- 5. 输出三角波、锯齿波、方波等多种波形;
- 6. 将班级学号显示与DDS电路合二为一;
- 7. 分量程显示频率;
- 8. ASK、FSK、PSK调制;
- 9. AM、FM调制;
- 10. 自主发挥,添加其他功能。



# 六、验收要求

- 1、实验情况说明(写在纸上,上交)
- ★ 学号,姓名,同组同学;分工情况;
- ★ 己完成电路系统的功能;
- ★ 若电路有问题,写清故障的情况,拟解决问题的方案;
  - 2、实验板提前调整好
- ★ 示波器上显示基本正弦波形; 改变频率控制字,观察 波形频率变化,比较示波器上的信号频率及测频结果。
- ★ 其他功能展示;
- ★ 若电路有问题,看仿真波形。





# 七、设计报告要求

- ★ 封面:设计名称、学号、姓名、班级、设计时间等;
- ★ 摘要和关键词(中英文);
- ★ 目录;
- ★ 正文:
  - \* 设计要求说明
  - \* 方案论证(整体电路的工作原理)
  - \* 各子模块设计原理、源程序、测试程序、仿真结果
  - \* 编程下载情况、电路调试结果





- ★ 结论;
- ★ 设计感想;
  - \* 设计过程中遇到的问题及解决问题的方法;
  - \* 设计的收获与感受;
  - \*期望及要求;
- ★ 参考文献。
- ★ 附录(如需要)





# 八、交报告时间及要求

★ 时间:实验结束后一周周四晚上之前交给班长;

班长周五上午交至办公室;

## ★ 上交材料:

- \* 纸质实验报告
- \* 电子版实验报告及设计程序

## ★ 电子材料要求:

以学号+姓名建一目录,目录下包含实验报告word文档和设计项目目录

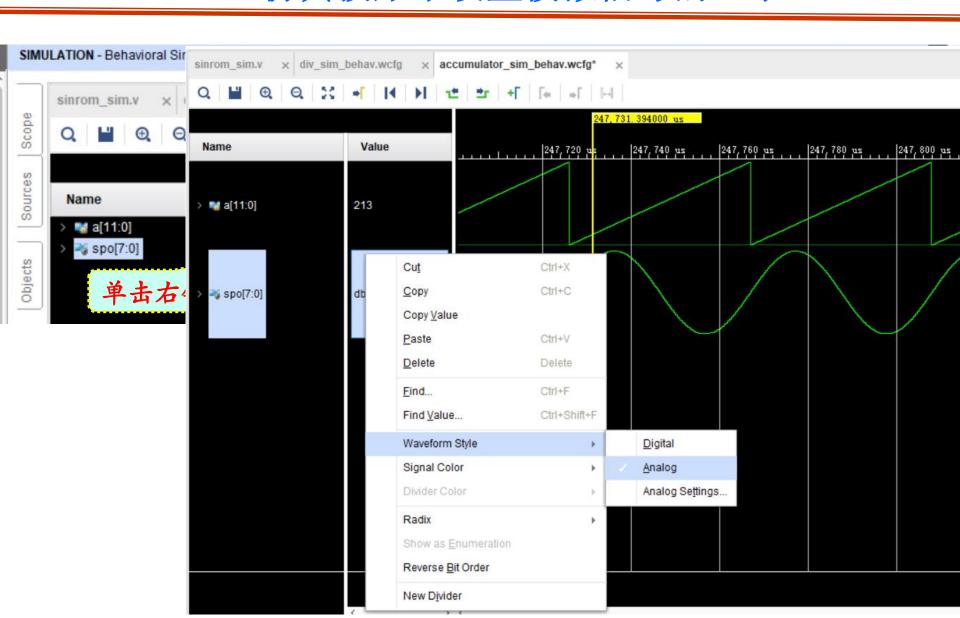
9201040G0101姓名—— 实验报告. DOC DDS项目程序目

注意:项目程序一般不超过10M,如果过大,请找到大文件并删除 (大文件一般在下面路径:项目路径\项目名.sim\sim\_1\behav)



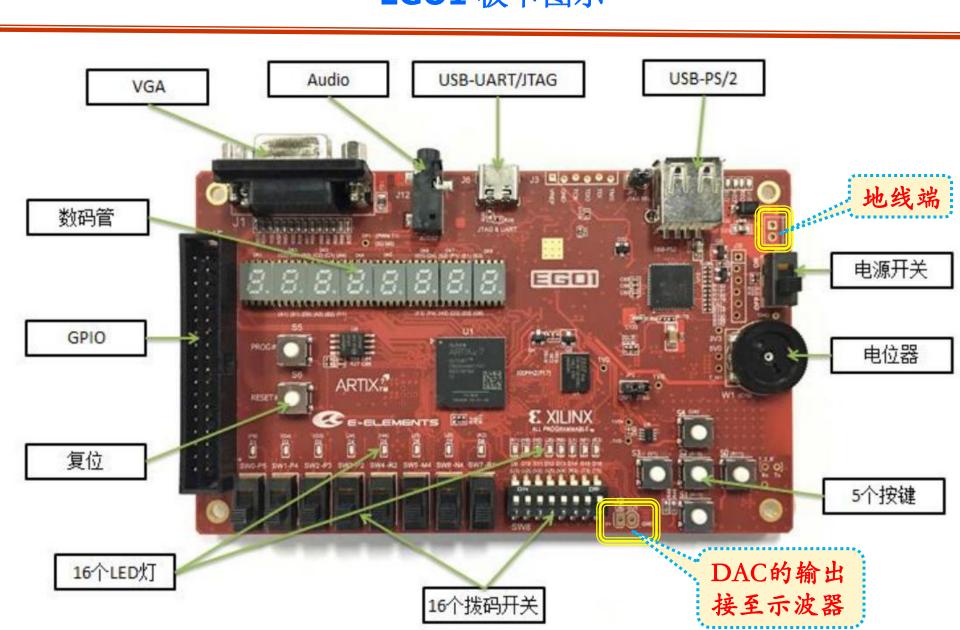
# 附录1

## 仿真波形中设置模拟信号的显示



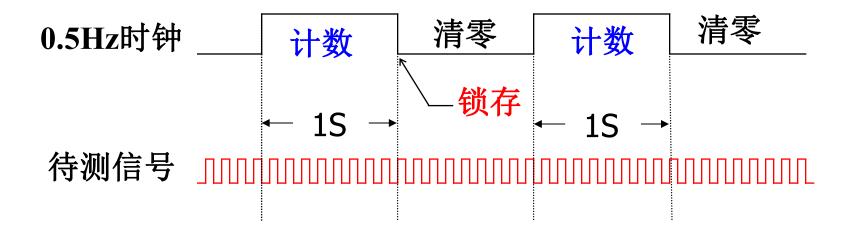


## 附录**2** EGO1 板卡图示





# 附录3 测频电路波形示意图



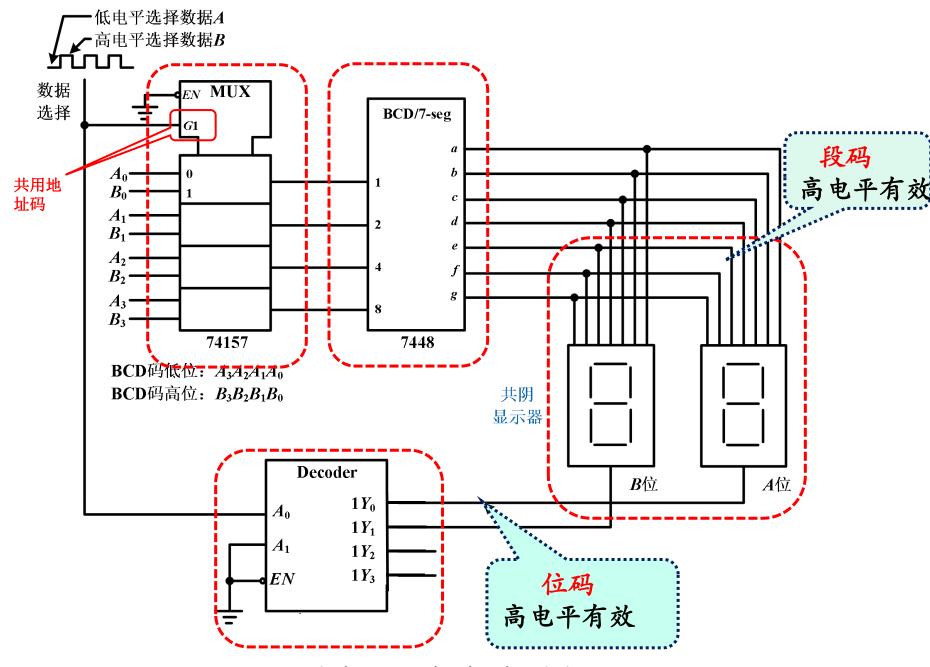


# 附录**4** 动态显示电路的基本原理

用于驱动七段数码管的显示电路分为两种,一种称为静态显示,另一种称为动态显示。

静态显示:每一个七段数码管显示器由单独的显示译码器驱动。

动态显示:利用数据选择器的分时复用功能,由一个显示译码器驱动任意多个七段数码管显示器。



动态显示电路原理图