

正则化缓解过拟合

正则化在损失函数中引入模型复杂度指标, 利用给 w 加权值, 弱化了训练数据的噪声(一般不正则化 b)

$$\text{loss} = \underset{\substack{\downarrow \\ \text{模型中所有参数的损失函数类} \\ \text{如 交叉熵、均方误差}}}{\text{loss}(y \text{ 与 } y_-)} + \underset{\substack{\downarrow \\ \text{正则化权重, 给出 } w \text{ 在} \\ \text{总 loss 中的比例}}}{\text{REGULARIZER}} * \underset{\substack{\downarrow \\ \text{需正则化的参数}}}{\text{loss}(w)}$$

$$\text{loss}(w) = \text{tf.contrib.layers.l2_regularizer}(\text{REGULARIZER})(w) \quad \text{loss}_L(w) = \frac{1}{2} \|w\|_1$$

$$\text{loss}(w) = \text{tf.contrib.layers.l2_regularizer}(\text{REGULARIZER})(w) \quad \text{loss}_L(w) = \frac{1}{2} \|w\|_2^2$$

$$\text{tf.add_to_collection}(\text{'losses'}, \text{tf.contrib.layers.l2_regularizer}(\text{regularizer})(w))$$

$$\text{loss} = \underset{\substack{\downarrow \\ \text{交叉熵}}}{\text{cem}} + \text{tf.add_n}(\overset{\substack{\downarrow \\ \text{集合}}}{\text{tf.get_collection}(\text{'losses'})})$$

import matplotlib.pyplot as plt

可视化数据点
plt.scatter(X坐标, Y坐标, c="颜色")
plt.show()

$xx, yy = \text{np.mgrid}[\text{起:止:步长}, \text{起:止:步长}]$ # 形成网络坐标点

$\text{grid} = \text{np.c_}[\underset{\substack{\downarrow \\ \text{组成矩阵}}}{xx.\text{ravel}()}, \underset{\substack{\downarrow \\ \text{拉直}}}{yy.\text{ravel}()}]$ # 收集该区域内所有网格坐标点

搭建模块化的神经网络八股

前向传播 (forward.py)

```
def forward(x, regularizer):
```

```
    w =
```

```
    b =
```

```
    y =
```

```
    return y
```

```
def get_weight(shape, regularizer)
```

```
    w = tf.Variable(...)
```

```
    tf.add_to_collection('losses', tf.contrib.layers.l2_regularizer  
                           (regularizer)(w))
```

```
    return w
```

```
def get_bias(shape):
```

```
    b = tf.Variable(...)
```

```
    return b
```

反向传播:

```
def backward():
```

```
    x = tf.placeholder(...)
```

```
    y_ = tf.placeholder(...)
```

```
    y = forward.forward(x, REGULARIZER)
```

```
    global_step = tf.Variable(...)
```

```
    loss =
```

opt 4-8

正则化

指数衰减学习率

滑动平均

MNIST 数据集输出识别准确率

MNIST 数据集 { 6万张训练 28X28像素手写数字
 1万张测试

```
from tensorflow.examples.tutorials.mnist import input_data
mnist = input_data.read_data_sets('./data/', one_hot=True)
```

· 返回各子集样本数

```
print "train data size:", mnist.train.num_examples
print "validation data size:", mnist.validation.num_examples
print "test data size:", mnist.test.num_examples
```

返回标签和数据

```
mnist.train.labels[0]
```

```
mnist.train.images[0]
```

取一小撮数据, 喂入神经网络

```
BATCH_SIZE = 200
```

```
xs, ys = mnist.train.next_batch(BATCH_SIZE)
```

`tf.get_collection("")` 从集合中取出全部变量, 生成一个列表

`tf.add_n([])` 列表内对应元素相加

`tf.cast(x, dtype)` 把x转为dtype类型

`tf.argmax(x, axis)` 返回最大值所在索引; `tf.argmax([1, 0, 0], 0) ⇒ 0`

`os.path.join("home", "name")` 返回 home/name

字符串. `split()` 按指定拆分符对字符串切片, 返回分割后的列表

`with tf.Graph().as_default() as g` # 定义的节点在计算图中

· 保存模型

```
saver = tf.train.Saver()
with tf.Session() as sess:
    for i in range(STEPS):
        if i % 轮数 == 0:
            saver.save(sess, os.path.join(保存路径, 保存文件名), global_step=global_step)
```

加载模型

```
with tf.Session() as sess:
    ckpt = tf.train.get_checkpoint_state(存储路径)
    if ckpt and ckpt.model_checkpoint_path:
        saver.restore(sess, ckpt.model_checkpoint_path)
```

实例化可还原滑动平均值的 saver

```
ema = tf.train.ExponentialMovingAverage(滑动平均基数)
ema_restore = ema.variables_to_restore()
saver = tf.train.Saver(ema_restore)
```

准确率计算方法

```
correct_prediction = tf.equal(tf.argmax(y, 1), tf.argmax(y_, 1))
accuracy = tf.reduce_mean(tf.cast(correct_prediction, tf.float32))
```

$\begin{cases} \text{axis}=0 & \Rightarrow \text{max per col (列)} \\ \text{axis}=1 & \Rightarrow \text{max per row (行)} \end{cases}$

· 损失函数 loss 含正则化 regularization

backward.py 加:

```
ce = tf.nn.sparse_softmax_cross_entropy_with_logits(logits=y, labels=
    tf.argmax(y_, 1))
```

```
cem = tf.reduce_mean(ce)
```

```
loss = cem + tf.add_n(tf.get_collection('losses'))
```

forward.py 加:

```
if regularizer != None: tf.add_to_collection("losses", tf.contrib.layers
```

```
l2_regularizer(regularizer)(w))
```

学习率 learning-rate

backward.py 中加:

```
learning_rate = tf.train.exponential_decay(
    LEARNING_RATE_BASE,
    global_step,
    LEARNING_RATE_STEP,
    LEARNING_RATE_DECAY,
    staircase=True)
```

滑动平均 ema

backward.py 加:

```
ema = tf.train.ExponentialMovingAverage(MOVING_AVERAGE_DECAY, global_step)
ema_op = ema.apply(tf.trainable_variables())
with tf.control_dependencies([train_step, ema_op]):
    train_op = tf.no_op(name='train')
```

test.py:

def test(mnist):

with tf.Graph().as_default() as g:

定义 x, y-, y

实例化可还原滑动平均值的 saver

计算正确率

while True:

with tf.Session() as sess:

加载 ckpt 模型

如果有模型:

恢复对话

恢复轮数

计算准确率

打印提示

如果没有模型:

给提示

输入手写数字图片预测结果

① 对真实图片预测结果

`testPicArr = pre_pic(testPic)`

`preValue = restore_model(testPicArr)`

② 制作数据集

`tfrecords` 进行数据读取

用 `tf.train.Example` 存储训练数据。训练数据的特征用键值对形式表示：

'img_raw': 值 'label': 值 值是 `BytesList`/`FloatList`/`int64List`

用 `SerializeToString()` 把数据序列化 成字符串存储

`mnist_backward` : 看 `loss`

`mnist_test` : 准确率

卷积神经网络

全连接 NN: 每个神经元与前后相邻层每一个神经元都无连接关系, 输入是特征, 输出为预测结果

待优化参数过多易产生过拟合

输出图片边长 = (输入图片边长 - 卷积核长 + 1) / 步长

全零填充 padding { SAME $\frac{\text{入长}}{\text{步长}}$ (向上取整)
VALID (不零填充) $\frac{\text{入长} - \text{核长} + 1}{\text{步长}}$ (向上取整)

· 计算卷积

tf.nn.conv2d (输入描述, eg. [batch, 5, 5, 1])
卷积核描述, eg. [3, 3, 1, 16]
核滑动步长, eg. [1, 1, 1, 1]
padding = 'VALID' $\frac{5-3+1}{1} = 3$

· 池化 { 减少特征数量
最大值池化可提取纹理, 均值池化可保留背景特征

pool = tf.nn.max_pool (输入输入, eg. [batch, 28, 28, 6])
avg_pool

池化核描述 (仅大小), eg. [1, 2, 2, 1]

池化滑动步长, eg. [1, 2, 2, 1]

padding = 'SAME' (使用零填充)