

模式识别大作业——交通标志识别

王贵锦，陈宏钊，常安

数据库： Summer dataset



题目要求 (1/4)

- PCA/Fisher交通标志识别。请采用PCA方法或Fisher线性判别准则的方法完成下面的实验。图像特征可以采用灰度像素值等。
 - ◆ 取每个类别的前40张，共400张用于测试，判别每张图像属于10类中的哪一类（每一类别文件夹中有列表文件filelist.txt，取列表的前40个）；剩下的数据用于训练（不一定要全部使用）。采用K近邻分类(必做：K=1, 选做：K=3, 5)，分析选取不同的主分量个数，对识别率和虚警率的影响。
 - ◆ 评价该方法的性能
 - ◆ 每个类别 $P_{i,j} = N_{i,j} / \sum_{j=1}^c N_{i,j}$
 - ◆ 对角线为每个类别的正确识别率
 - ◆ 非对角线表示每行对应类别识别为其他类别的误识率
 - ◆ 进行开集测试(见题目要求3)



题目要求 (2/4)

- 使用其他特征和方法进行交通标志识别，比如HOG特征+SVM分类方法。
 - ◆ 取每个类别的前40张，共400张用于测试，判别每张图像属于10类中的哪一类（每一类别文件夹中有列表文件filelist.txt，取列表的前40个）；剩下的数据用于训练（不一定要全部使用）。给出该方法得到的识别率。
 - ◆ 同PCA/Fisher一样，评价该方法的性能
 - ◆ 进行开集测试(见题目要求3)
 - ◆ 比较这两个方法的优缺点

题目要求 (3/4)

■ 开集测试

- ◆ 图像数据中还给出200张负样本(neg, 其他类型的交通标志)。此时需要给出一个合理的拒识方式来判断某张图像是否属于训练的10个类别。请设计一个合理的拒识方式（对于K近邻来说，最简单的方式是对测试图像到训练图像的最近距离设定一个阈值），并对400张正样本和200张负样本进行识别（11个类别，最后一个为neg类），观察阈值不同时对识别结果的影响。
- ◆ 注意：不应该使用给定的负样本既进行训练又进行测试，可以另外收集一些负样本来帮助确定阈值。

题目要求（4/4）

- （选做）在给定的原始数据集(Origin文件夹)上做检测+识别，即在图片中寻找是否有交通标志，如果有则识别是哪一种。可以使用前面所给的所有数据进行训练。该数据集的ground truth由annotations.txt给出，其具体内容请阅读ReadMe.txt.
- 检测方法可以借鉴参考文献。鼓励同学们创新。
- 需要有可视化结果，如曲线、表格和结果示例。

大作业补充说明

- 对于c个类别（闭集测试中为10个类别），每个类别i(i=1,...,c)，有测试图片N_i张（实验中为40张），测试中，属于类别j的被判为类别i的测试图片记为N_{i,j}张，则：

- ◆ 每个类别的识别率： $P_{TP,i} = N_{i,i} / N_i = N_{i,i} / 40$

- ◆ 整体识别率： $P_{TP} = (\sum_{i=1}^c N_{i,i}) / (\sum_{i=1}^c N_i) = (\sum_{i=1}^c N_{i,i}) / (10 * 40)$

- ◆ 每个类别的虚警率： $P_{FP,i} = \frac{\sum_{j=1, \dots, c, j \neq i} N_{i,j}}{\sum_{j=1, \dots, c, j \neq i} N_j} = (\sum_{j=1, \dots, c, j \neq i} N_{i,j}) / (9 * 40)$

- ◆ 整体的虚警率：

$$P_{FP,i} = \frac{\sum_{i=1, \dots, c, j=1, \dots, c, i \neq j} N_{i,j}}{(c-1) * \sum_{j=1, \dots, c} N_j} = (\sum_{i=1, \dots, c, j=1, \dots, c, i \neq j} N_{i,j}) / (9 * 10 * 40)$$

大作业补充说明

- 对于开集测试，则有c个类别+一个neg类别（c'=10+1个类别），识别率的计算方式与闭集测试一致，只统计c=10个类别的识别率；计算虚警率时，需考虑到neg测试样本判断为10个类别中的一种（判别为类别i的数量表示为 $N_{i,c'}$ ）所带来的影响，则计算式变为：

- ◆ 每个类别的虚警率：

$$P_{FP,i} = \frac{\sum_{j=1,\dots,c', j \neq i} N_{i,j}}{\sum_{j=1,\dots,c', j \neq i} N_j} = \frac{\sum_{j=1,\dots,c', j \neq i} N_{i,j}}{9*40+200} (i=1,\dots,c)$$

- ◆ 整体的虚警率：

$$P_{FP,i} = \frac{\sum_{i=1,\dots,c, j=1,\dots,c', i \neq j} N_{i,j}}{(c-1) * \sum_{j=1,\dots,c} N_j + c * N_{c'}} = \left(\sum_{i=1,\dots,c, j=1,\dots,c', i \neq j} N_{i,j} \right) / (9 * 10 * 40 + 10 * 200)$$

注意事项

- 提交一份报告（word或者pdf均可）；
- 提交源程序，并注明如何才能运行起来（不要附在报告后面，提交单独的程序包），可以用matlab或者C/C++实现；
- 报告中要有理论分析，能体现出自己的思考；
- 鼓励同学们相互讨论，或者利用网络学堂开展讨论，但是报告和程序必须独立完成；如果发现程序或报告中有内容和表现形式基本相同、可判为抄袭的情况，抄袭者和被抄袭者的project成绩都为零分，所以请同学们要独立完成作业；
- 时间要求，见网络学堂作业提交的截止日期。

参考文献

- P.N. Belhumeur, J.P. Hespanha, and D.J. Kriegman, “Eigenfaces vs. Fisherfaces: Recognition Using Class Specific Linear Projection,” *IEEE Trans. Pattern Analysis and Machine Intelligence*, vol. 19, no. 7, pp. 711-720, July 1997. (Fisher)
- N. Dalal and B. Triggs, “Histograms of oriented gradients for human detection,” in *Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), 2005 IEEE Conference on*, 2005, pp. 886–893. (HOG)
- Cortes, C.; Vapnik, V. (1995). "Support-vector networks". (SVM)
- Fei-Fei Li; Perona, P.(2005) "A Bayesian Hierarchical Model for Learning Natural Scene Categories". (BOW)
- Viola, Paul; Jones, Robert (2001). "*Rapid Object Detection Using a Boosted Cascade of Simple Features*". (Adaboost)
- L. Fredrik, and M. Felsberg, “Using fourier descriptors and spatial models for traffic sign recognition.” *Image Analysis*. Springer Berlin Heidelberg, 2011. 238-249. (Summer dataset, traffic sign recognition)
- Zaklouta, Fatin, Bogdan Stanciulescu, and Omar Hamdoun. "Traffic sign classification using kd trees and random forests." *Neural Networks (IJCNN), The 2011 International Joint Conference on*. IEEE, 2011. (kd-tree and RF)
- Wu, Yihui, et al. "Traffic sign detection based on convolutional neural networks." *Neural Networks (IJCNN), The 2013 International Joint Conference on*. IEEE, 2013. (CNN)

相关的Matlab函数

- `imresize`: 放缩图像大小
- `reshape`: 改变矩阵形状, 可以将图像拉成一维向量
- `imadjust`: 调整图像的灰度直方图
- `pca`: 训练PCA
- `vlfeat`: 可以用于提取HOG特征的库(另有文档介绍如何使用)
- `svmtrain`, `svmclassify`: SVM训练、识别
- `fopen`, `fclose`, `fscanf`, `fprintf`: 文件打开、关闭、读、写

基于PCA的识别（续1）

- 计算训练数据的均值 $\mu = \sum_{i=1}^M x_i$

- 训练数据的协方差阵

$$C = \sum_{k=1}^M (x_k - \mu)(x_k - \mu)^T$$

记： $A = [x_1 - \mu, x_2 - \mu, \dots, x_M - \mu]$ 则 $C = AA^T$

基于PCA的识别（续2）

- 对协方差阵进行特征值分解，求出特征脸
 - ◆ $Cv_i = \lambda_i v_i$ ，其中 $\lambda_i \geq 0$ ， v_i 即为第 i 个特征脸
 - ◆ 一般的，图像的维数 N 要远大于训练的样本数 M ， C 是一个非常大的矩阵。因此，转求下式的特征值分解：

$$A^T A u_i = \lambda u_i$$

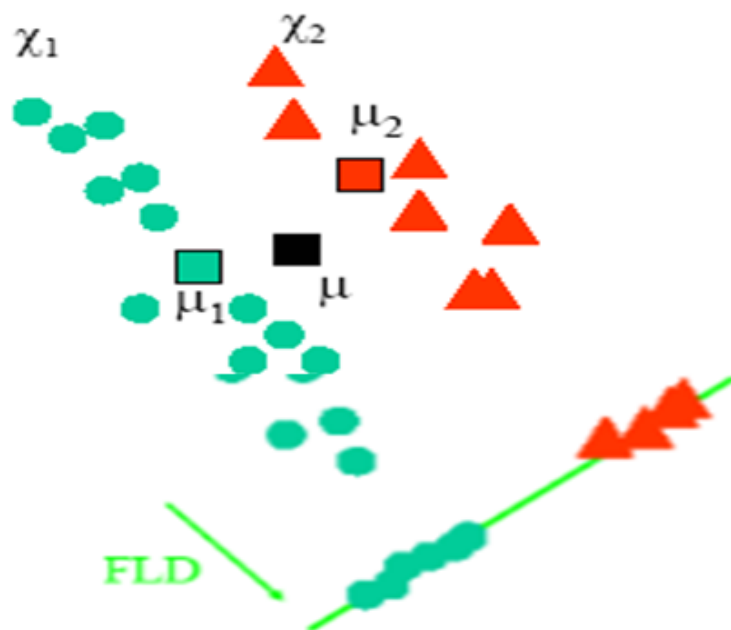
则有： $AA^T A u_i = \lambda_i A u_i$ ， $v_i = A u_i / \|A u_i\|$ (归一化)

- ◆ 选取最大的前 K 个特征值对应的特征向量来作为特征脸空间的基向量构成变换矩阵 $W = [v_1, \dots, v_K]$

Fisherface: 基本思想 (续1)

- FLD 选择一种最优的投影变换, 满足:

$$W_{opt} = \operatorname{argmax}_W \frac{|W^T S_B W|}{|W^T S_W W|}$$



Fisherface: 投影矩阵的计算

- 优化分析表明，满足上述最大化的 W 是下述方程的解：

$$S_B W = S_W W \Lambda$$

- 进一步 S_w 假设是非奇异的。则可以通过求解下面的广义特征值问题来得到 W ，

$$S_W^{-1} S_B W = W \Lambda$$

- 如果 S_w 是奇异的，怎么办？

Fisherface: 投影矩阵的计算 (续1)

- 实际上 $S_B W = S_W W \Lambda$ ，最多只有 $c-1$ 个特征值，而 S_W 的秩最多为 $M-c$
- 如何求出投影矩阵？一个简单的策略是先做PCA，然后再做FLD

$$W_{pca} = \operatorname{argmax}_W |W^T S_T W|, S_T = \sum_{k=1}^M (x_k - \mu)(x_k - \mu)^T$$

将原始特征降到 $M-c$ 维，接下来做FLD，降维到 $c-1$

$$W_{fld} = \operatorname{argmax}_W \frac{|W^T W_{pca}^T S_B W_{pca} W|}{|W^T W_{pca}^T S_W W_{pca} W|}$$

$$W_{opt}^T = W_{fld}^T W_{pca}^T$$