项目 II: 人脸关键点检测 (建议 PyTorch 完成。不反对学员用个人喜好的其他框架。)

紫色: 要学习的内容

红色:项目任务(或注意事项)

绿色:要回答的问题

一、 素材:

数据: 地址由班班告诉大家

包括 2000 张图片以及相应标注信息。

文件夹2个:

A. stage1: 里面有第一阶段参考 prototxt 文件

B. stage3: 里面有第二阶段参考 prototxt 文件

python 文件:

A. generate_train_test_list.py

生成训练与测试数据列表。

训练列表: train.txt 测试列表: test.txt

B. detector.py

程序主体, 用来进行模型训练/验证

C. data.py

用来处理数据。由 detector.py 进行调用

D. predict.py

调用训练好的模型预测关键点。同样由 detector.py 进行调用

二、 stage 1:

任务:本阶段,阁下的任务,就是参照所给 python 程序以及项目说明,深入体会流程,并完成相应的学习任务(【紫色括号中的内容】)。所给的各个 python 程序,为参考代码。方便同学们在有困难时,进行查阅。最终写出自己的代码,比如 detector_yourself.py,并运行,进而完成训练,生成第一阶段的 detector 模型。再次运行 detector_yourself.py 并由其调用 predict_yourself.py,应当可以用所训模型在人脸图片上画出关键点。

综述:

人脸关键点检测,目的是通过 CNN 方法,进而在已有人脸检测框的基础上【注意:不是在全图上】,进行关键点检测,输出关键点坐标。

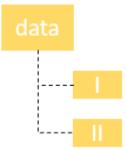
所谓人脸关键点,是一系列人为定义的点。人们主观认为,这些点,最能体现人脸信息,比如轮廓、五官样貌等。人脸关键点并不唯一,少到 4 点 5 点,多道 100 点 200 点都有。具体需要多少,要视实际情况而定。本项目训练结果,如果好,可以作为成果保留,所以点数适中,采用 21 点。

原始数据:

数据是任何 CNN 项目最为关键的一环,没有之一。甚至整个项目,如果没有数据,那么生成训练用数据能够占到整个项目一半以上的时间,有时,甚至贯穿整个项目。

为了方便各位的学习,我们已经将图片进行整理。【实际工作中,这一步很可能将由各位亲手完成,千万不要忽略这一步的重要性以及耗时】

各位拿到的数据,结构如下:



文件夹 | 与 || 中. 分别有 1000 张图共 2000 张。

Ⅰ 与 Ⅱ 中除图片外,还另有 label.txt,为标注信息。每行为一张图像的具体标注内容。 共分 3 部分: 1. 图像位置; 2. 人脸框; 3. 相对于整张图像的人脸关键点信息,顺序为 x1 y1 x2 y2... x21 y21。具体请看实例:

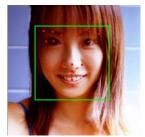


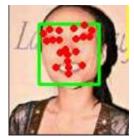
这是 label.txt 中一行所包含的信息。标注中,可能有<0 的情况出现,大家可以当做 0 或者忽略该行信息即可【请牢记:此时所有数据坐标均是关于原始图像大小的。各位也请留意,通常情况下,原始坐标信息总是关于原始图像的。虽然,我们几乎不可能应用原始坐标,但是为了数据的可重用性,原始坐标信息总是应该保持为关于原始图像大小的】

因此,在训练中,为了让程序知悉图片位置以及得以应用标注信息,我们需要完成"生成数据列表"的任务

任务一: 生成 train/test.txt

A. 建议同学首先画出人脸边框以及相应关键点以熟悉程序操作、坐标表示以及检验标 注数据是否正确如下图所示:

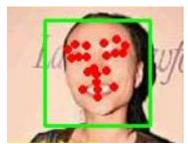




【为省地方、只截取了部分图】

B. 我们可以看到,有时,由于标注的不仔细或不同标注任务标注标准不同,关键点可能会超出人脸框的范围。所以适当扩大人脸框的范围是必要的。这里,可以选取原始人脸框的 0.25 倍进行 expand。expand 时,请注意扩增后的人脸框不要超过图像大小。如下图:





【建议大家独立完成这部分。如果实在有困难,可以参考 generate_train_test_list.py 中 expand_roi 函数】

C. 真正有用的部分,是人脸,以及人脸关键点。所以,希望对人脸进行截取。同时, 截取过后,人脸关键点坐标即变为相对于截取后的人脸图了。此步非常简单,只需 要用关键点坐标减去人脸边框左上角点坐标即可:

landmarks -= np.array([roi_x1, roi_y1]) 另外,还需注意的是,

D. 生成 train/test.txt

此时,我们已可以生成训练以及测试数据集。(如果严谨些,还可生成验证数据集,这里只是项目举例,所以只简单生成训练与测试数据。) 训练与测试数据的比例,依个人喜好,通常 7:3 至 9:1 均能接受。并且,此时可以选择对数据进行 shuffle。(不 shuffle 也可。Caffe 或 pytorch 里均有可以 shuffle 的功能)

最终,大家的训练集/测试集应该长成这样:

- 1. 每行对应一张扩增人脸
- 2. .jpg 为原图位置
- 3. 后续四个数字, 为 expand 后的人脸边框坐标
- 4. 后续 42 个数字, 为相对于人脸边框的人脸关键点坐标
- E. 验证:

为确保生成数据的准确性。生成后, 仍需要验证。

具体可为、利用生成的数据截取人脸、并画出关键点、检验正确性。

以上、为数据准备的全部流程。请同学们体会其流程。

网络:

在 stage1 中,有 detector.prototxt。【.prototxt 为 caffe 的网络文件。这里,是一个非常简单的直线型网络,第一阶段大家可以直接应用这个网络架构。给大家这个文件的目的,一是给大家一个参考;二是想告诉大家用 caffe 的.prototxt 可能是最简单的,可以直接看到网络具体长什么样子的方法了。大家可以把 detector.prototxt 中的内容直接 copy 到这个地址中:https://ethereon.github.io/netscope/#/editor,这个是 netscope,在线绘制 caffe 模型的工具。Copy完成后,shift+enter 就可以看到网络结构了。如下图:】

detector

所以,这里有任务:

任务二: 网络搭建

- A. 利用 netscope 查看示例网络结构
- B. 参考 detector.py 中 class Net, 回答问题:
 - 【1. 数据在网络中的维度顺序是什么?】
 - 【2. nn.Conv2d()中参数含义与顺序?】
 - 【3. nn.Linear()是什么意思?参数含义与顺序?】
 - 【4. nn.PReLU()与 nn.ReLU()的区别?示例中定义了很多 nn.PReLU(),能否只定义一个 PReLU? 】
 - 【5. nn.AvgPool2d()中参数含义?还有什么常用的 pooling 方式?】
 - 【6. view()的作用?】
 - 【7. 体会 forward 中,网络如何被构建。】
 - 【8. 注意返回值返回的并不是 loss】
- C. 如果可以,请开始新建一个 detector_yourself.py,开始写自己的 class Net (当然可以用提供的网络,但请一定重写一遍,找找手感)

D.

训练框架的搭建:

打开 detector.py,由主函数 main()出发,咱们开始开车。

A. 第一部分

首先,是参数设置部分,这些参数,控制着整个程序。



希望大家在这里掌握:

- 【1. 由命令输入参数的方式】
- 【2. 尝试明白各参数含义】
- B. 第二部分

```
# For single GPU

# For multi GFUs, nothing need to change here

print('===> Loading Datasets')

print('===> Building Model')
# For single GPU
```

此部分,是一些"程序控制代码",包括:

- 【1. 如何设置 GPU】
- 【2. 如何将数据/网络传入 CPU/GPU】
- 【3. 如何读取数据】(此部分会有后续任务与讲解)

C. 第三部分

```
criterion_pts = optimizer =
```

此部分,是关于"训练控制代码",希望大家学习的包括:

- 【1. 如何设置 loss】
- 【2. 配合后续周学习, loss 都有哪些。分别有什么作用(常用的即可)】
- 【3. 如何设置优化器】
- 【4. 配合第8周内容,常用的优化器有哪些】

D. 第四部分

```
elif args.phase == 'Train' or args.phase == 'train':

elif args.phase == 'Test' or args.phase == 'test'

elif args.phase == 'Finetune' or args.phase == 'finetune':

elif args.phase == 'Predict' or args.phase == 'predict':
```

此部分是定义"程序处于什么阶段"的部分。

这里,我们看到有四个阶段。分别是:

a. 训练

此部分将引导我们进入"训练代码"。训练代码是程序主体。模型学习来源于此部分

b. 测试

此部分将引导我们进入"测试代码"。如何总体评价我们训练的模型好坏,将由此部分做出(此部分会有后续任务)

c. Finetune

有时,我们会用别人训好的模型进行 finetune,或接着训练自己的模型。(<mark>此部分会</mark> 有后续任务)

d. 预测

有时,我们也会直观检测我们训好的代码。比如,应用训好代码,画出人脸关键点。 (此部分会有后续任务)

这里, 希望大家学习的有:

【明确程序各个阶段的含义,有能力独自完成各个阶段】

任务三: 主体程序框架的搭建

请大家在理解的基础上,在 detector_yourself.py 中,完成自己的 main 程序主体。 注意,此时,你还不知道:

- A. 如何读取数据
- B. 如何写出 train/test/predict/finetune 部分代码

所以,这些可以空出来,我们接着开车

如何读取数据:

请大家聚焦

```
print('===> Loading Datasets')
train_set, test_set = get_train_test_set()
train_loader =
valid_loader =
```

此时, get_train_test_set()函数一定显得无比突兀。

是的,数据的预处理与读取,就藏于这里。我们可以通过文档加载,了解到,这个函数,应该藏于 data.py。我们去看看。

A. 第一部分,关于主体:

首先, 找到主体:

```
def get_train_test_set():
    train_set = load_data
    valid_set = load_data()
    return train_set, valid_set
```

不难看到,根源在 load data()中。

另外,main 主函数是用于检验处理后的数据的准确性的。切记,随时检查准确性非常重要。我们一会再来看 main 函数

B. 第二部分, 关于 load_data():

希望大家学习流程:

- 【1. 请注意,train 与 test 的数据处理可以不同。虽然这里是相同的】
- 【2. 按 train 与 test 不同,先定义数据变换及其顺序,这里是 Normalize+ToTensor,再将 其作用在数据上,此处是 FaceLandmarksDataset()】
- C. 【第三部分,关于变换 Normalize 与 ToTensor】:

请大家注意 data.py 中,class Normalize 与 class ToTensor。大家注意到这里面的 def __call__ 是非显示调用的。大家只管写,pytorch 会帮我们进行调用的。

另外,传入的数据为 sample。这是一个 dictionary,代表了我们的数据包含了什么。这里,我们的数据只有两部分:

'image': 为我们的图像

'landmarks': 为我们的脸部关键点

Normalize: 作用由 channel_norm 函数体现,为了将图片 normalize。【请大家注意,这是一个相对传统的做法,目前,人们发现,做不做这个 normalize,对最终结果的影响似乎不是很大。如果大家有兴趣,欢迎大家去掉这一步,并给出实验结果】

ToTensor: 作用是将数据转成 pytorch 可使用的格式

D. 【第四部分, FaceLandmarksDataset()】:

此部分为最终"将变换作用于数据"的部分。

可以看到,这个 class 有三个部分,分别是: __init__, __len__以及__getitem__。此三部分,均不需显示调用。

它们分别对应:类的初始化;一共有多少数据;对于每批数据应当做何变换。最关键的部分为__getitem__,这是变换的主体。

def __getitem__ (self, idx):
 img_name, rect, landmarks =
 # image
 img =
 img_crop =
 landmarks =

you should let your landmarks fit to the train boarder(112)

you should let your landmarks fit to the train_boarder(112
please complete your code under this blank

your code:

sample =
sample = self.transform(sample)
return sample

我们返回的,将是真正用于训练的数据,因而,它是一个 dictionary。代表了:

'image':图像是什么

'landmarks': 关键点是什么

需要格外注意的是,我们在处理图像的过程中,有将图像 resize 到 train_boarder(这里是112x112),但是我们的 landmarks 得到的确是相对于 expand 过后的人脸 crop。所以,

<u>任务四:补全 FaceLandmarksDataset()</u>

- a. 请大家新建 data_yourself.py
- b. 按照刚才的流程, 重写读取数据部分
- c. 补全在 FaceLandmarksDataset()中,对于 landmarks 的操作。使你的 landmarks 是针对 train_boarder size 的(示例中是 112x112),而非原始 expand facial crop 的。

【另,这里处理数据是用的 PIL 库,大家完全可以将其替换成熟悉的 OpenCV 库来进行图像操作。因为大家较熟悉 OpenCV,所以这里选择 PIL,为让大家知道,pytorch 中,还可用别的库来处理图像。不至于今后看到别人的代码陌生。另外请注意,PIL 库中图像是 RGB顺序,OpenCV 为 BGR,两者不同】

E. 第五部分,关于 main 函数:

如前所述,此部分的目的在于检验数据处理后是否依然正确。

任务五: 补全 main 函数:

请在 data_yourself.py 中完成:

```
if __name__ == '__main__':
    train_set = load_data('train')
    for i in range(1, len(train_set)):
        sample = train_set[i]
        img = sample['image']
        landmarks = sample['landmarks']
        ## 请画出人脸crop以及对应的landmarks
        # please complete your code under this blank

        key = cv2.waitKey()
        if key == 27:
            exit(0)
        cv2.destroyAllWindows()
```

以便验证自己的数据变换是正确的。

Train 部分:

请大家移回目光到 detector.py。请看 def train().

这里,就是训练代码的主体。包含两部分,其一是真正的训练部分;其二是 validating 部分。因为除了 train,我们要在 train 的过程中,实时监测训练结果,避免过拟。

请大家仔细阅读代码,相信以大家的能力,利用注释,足以理解代码。如果不懂,请大家查阅资料,并回答以下问题:

- 【1. print 的格式化如何实现的】
- 【2. optimizer.zero()与 optimizer.step()的作用是什么? 】
- 【3. model.eval()产生的效果?】
- 【4. model.state dict()的目的是?】
- 【5. 何时系统自动进行 bp?】
- 【6. 如果自己的层需要 bp,如何实现?如何调用?】

任务六:完成训练的任务:

至此,训练的部分已经完整。大家可以尝试训练了。

- A. 在自己的 detector yourself.py 中完成 def train 函数。
- B. train 函数应由 main 函数 train 部分调用
- C. 请大家保存训练好的 model
- D. 代码中,没有存留 log 信息的代码,请大家自行完成这部分
- E. train 函数 return 的部分,作用在于可以存下各个阶段的 loss,用于后续绘制 loss 走势。示例中没有这部分,请大家自行完成
- F. 如果顺利, 你应当至少在 train 时, loss 低至 3 以下; 在 validation 时, loss 低至 9 以下。如果你在应用自己的 criterion, 那么请忽略此条。一切以画出的结果是否准确为准

Test、Predict 与 Finetune 部分:

在 detector.py 中,还有 Test、Predict 与 Finetune 三部分没有代码,分别在 main 函数 args.phase==Test、Predict 与 Finetune 中定义。

请注意,Test 的目的是直接利用已训练好 model,作用在 test 数据集上。(为简便,这里 test 和 valid 可用一个数据集。)看平均 loss。

Predict 目的为利用已训练好 model 作用在某张图片上,画出预测的 landmarks,直观看效果。相当于 model 的应用。

Finetune 为利用已训练好 model,继续训练。(通常,finetune 会需要更小的 Ir)。

任务七:完成 Test\Predict\Finetune 代码:

- A. 请学会 load 已有 model
- B. Finetune 时,有时还要固定某些层不参与训练,请回答如何 freeze 某些层。

至此,一套完整的流程已经全部建立。

我们涉及到了:处理原始数据、网络搭建、流程控制、数据预处理、训练、检验等多个步骤。请好好消化这些内容。如果你觉得车速尚可,那么,我们,又要提速了。

三、stage 2

任务:此阶段,是对于上一阶段的补充。大家应该也能感受到, stage1 仅仅是起步。毕竟,我们的网络很简单、我们 loss 很简单、我们的训练策略很简单、我们的数据很简单等等。总之,一切都很简单。所以,这个阶段,是使 stage1 的各个部分变得 fancy。没有一定之规,大家各显神通。总之,希望大家能给出一个秒杀 stage1 的 model。

任务一:关于数据:

我们的数据预处理非常简单。所以还可以尝试很多:

- 1. 不要 normalize 可以么?
- 2. 数据增广没做啊,做下试试?比如:<mark>水平翻转</mark>、小角度旋转、<mark>是否可以平移</mark>?

任务二:关于训练方法:

我们的训练采用最基本的 SGD.课上,我们讨论了更多方法,所以,为何不尝试呢?

- 1. 如果换用 Adam 呢? 请找出 Adam 的 Ir
- 2. 如果一开始用 Adam, 之后换成 sgd 呢?
- 3. 如果用 step 改变 lr 呢?
- 4. 如果加上 batch normalization 呢?

任务三:关于网络:

我们的网络非常简单,就是个线性网络。如果用其他的呢?

- 1. 比如, resnet?
- 2. 比如 fpn?
- 3. 比如其他的?
- 4. 尽量避免过拟

以下为选做内容:

任务四:关于目标:

我们的目标非常简单,就是直接回归坐标。<mark>但有的时候,我们也会回归 heatmap</mark>。这也可以是一个可以尝试的部分。

任务五:关于 loss:

我们的 loss 非常简单,就是 MSE,可以尝试下其他 loss,<mark>比如 smooth l1 loss。如果更改</mark>了训练目标,也应当配合训练目标适当更改 loss。

四、stage 3

现实项目往往更加复杂。比如:现实情况下,你怎么能保证输入就是张人脸呢?因此,真实场景中,是否应该再加入分类分支呢?

任务: 完成真实场景下人脸关键点检测

A. 为网络加入分类分支。

真实场景下,不能保证输入就是人脸。

如果没有分类分支,那么一旦输入为非人脸,虽然此时不应输出任何关键点,但是网络势必仍然会输出伪关键点。因而一种解决方法就是,为网络加入分类分支。如果分类认为输入图片为人脸,则输出人脸关键点;如果分类认为输入为非人脸,则此时不输出人脸关键点。

B. 生成非人脸数据。

非人脸数据的生成可由图片中不含有人脸的部分得到。可以认为,如果一个 image crop. 其与人脸重叠部分 iou<0.3. 就是非人脸。

C. 重新生成 train/test.txt

我们以前生成的 train/test.txt 格式如下:

文件名 | 人脸框 | 人脸关键点

现在,我们要生成新的 train/test.txt, 格式如下:

文件名 | 图像框 | 人脸关键点 | 1 【此时是人脸,称正样本】 文件名 | 图像框 | 0 【此时非人脸,称负样本】

D. 对于 loss 的处理:

这是最复杂的部分:

Loss 分为两部分: a. 分类 loss + b. 坐标 loss

关于 a:<mark>需要注意正负样本比例。同时,我们还可以利用 weighted cross entropy loss 控制侧重于训练正样本还是负样本。大家应该学习如何使用 weighted loss</mark>;

关于 b: 需要注意,只有正样本拥有这个 loss,负样本,是没有这个 loss 的。所以如何来控制?可以在样本计算 loss 时加入 mask,这个 mask 可以由 label 来生成。比如,一个 batch 有 4 个样本,分别为:负样本、人脸、负样本、负样本。则这个 mask 可以为[0, 1, 0, 0]。此时,真正计算 b loss 的,就只有第二个样本了。关于 mask 的应用,大家可以参考 yolo-pytorch 版本。比如这个连接中 response、not response loss 的部分。

除此之外,由于 loss 分为两个部分,我们还可以给两个部分加入不同的权重, 权重多的,会被侧重训练。如: Loss=a*loss_a + b*loss_b 此时,如果 a>b,则会侧重训练 loss a。

E. 关于检测:

除了对于坐标 loss 的监测,还要对分类 loss 进行监测。并给出 accuracy。同时,此时的 accuracy 不能仅仅是总体样本的 accuracy,我们还要分别看正负样本的 accuracy,所以,这个需要大家去统计各个 batch 中,正负样本的个数并加以计算

至此, stage3 也算是告一段落。

Stage3 是较为复杂的综合类问题。是可以当做真实项目处理的实际问题。可以看到与 stage1 的区别。请大家体会其中不同,并记住其中所学

五、总结

通过三个阶段,每个阶段的提高,希望同学们能有所收获。

Stage1 的目的,仅仅在于熟悉流程,熟悉编程。

Stage2 的目的,在于应用一些小技巧和一些常用的框架,属于"熟悉主流文化"

Stage3 的目的,是希望给同学一点面对实际问题的感觉,里面会涉及到更多技巧与思想。

希望同学们 3 个 stage 下来,真的有所收获。另外,如果效果不错,这个 model,是真的可以在以后用在实际工作中的。这是各位的成果,加油~