

- (1) 設定搜尋樹的空間几和一個存 {節點,距離}的資料結構(用空間加), 並確保 m+n < M。
- (2)用 Iterative Deeponing DFS,從起點出發,用最深的節點盡可能填滿 {節點,距離} 的資料結構,直到空間耗盡為止。
- (3) 從終點出發,若遇到節點在資料結構內,則搜事停止並返回結果di+dz;若空間耗盡仍未成功,則回到(1)設定更大的空間。若無法設定更大的空間則搜事失敗。
- 3. 設計 pattern 為上方8格和下方8格,每格有 {空,1,2,3…,15} 其16種可能,上方8格要存 16×15×14×13×12×11×10×9種可能性,也就是 [6] 個 index; 下方8格同上。因此總共size為([6])×2。