人工智能导论实验报告

张钰晖

 $2015011372,\,\mathrm{yuhui\text{-}zh}15@\mathrm{mails.tsinghua.edu.cn},\,185\text{-}3888\text{-}2881$

目录

| 1 | 问题描述 | 2 |
|---|---|---|
| 2 | 模型选择 2.1 模型 1 (MNIST FOR EXPERT) | |
| 3 | 细节实现 | 3 |
| 4 | 实验结果 | 5 |
| | 4.1 模型的选择 | 5 |
| | 4.2 卷积层层数的选择 | 7 |
| | 4.3 训练集的选择 | 7 |
| | 4.4 最终模型与竞赛成绩 | 7 |
| 5 | 实验心得 | 8 |
| 6 | 后期工作 | 8 |
| 7 | 源代码 | 9 |

1 问题描述

日常生活中,我们经常需要在填写信件、银行开卡填写表单的时候手写大量的数字,如身份证号、手机号、邮编等等。事实上,专业人员在过去录入这些信息非常费时费力,而且还容易出现错误。现在请你设计一个手写体数字照片智能分类程序,省去人工识别 0-9 数字的麻烦。

在 Kaggle 竞赛平台上有 Digit Recognizer https://www.kaggle.com/c/digit-recognizer 的 经典任务,并且提供了上万张手写体数字照片的灰度数据(可以借助 Matlab 还原照片)。目前,该任务已经被许多科研人员设计的人工智能程序完美解决,达到 100% 测试精度。请大家在熟悉 Kaggle 平台的使用之后,直接通过该平台完成 Digit Recognizer 的竞赛任务,与一线科学家一较高下;并将你在从事竞赛过程中的心得体会、实验流程,以及最佳测评结果截图写人实验报告,同时在附录中递交你的代码。

2 模型选择

根据 Tensorflow 官方教程中 MNIST FOR EXPERT 中的 CNN 部分, 和 Lenet-5 的结构, 以及相关论文文献,最终选择了模型。

一般卷积神经网络均为 2 层卷积层, 然后连接 2-3 层全连接层, 中间层用 Relu 函数激活, 输出层用 Softmax 函数激活。

实验分别以两大类方案进行实验,并对每类方案进行了参数调节,两大类方案如下,参数调节见后文。

2.1 模型 1 (MNIST FOR EXPERT)

输入层:长度为 784 的向量,展平为 28x28。(28x28)

第一层:卷积层一。用 32 个卷积核进行 Padding=SAME 类型卷积,进行 2*2 最大池化,Relu 函数激活。(32@14x14)

第二层:卷积层二。用 64 个卷积核进行 Padding=SAME 类型卷积,进行 2*2 最大池化, Relu 函数激活。(64@7x7)

第三层:全连接层一。用 1024 个神经元与上一层进行全连接, Relu 函数激活。(1024)输出层:全连接层二。用 10 个神经元与上一层进行全连接, Softmax 函数激活。(10)

2.2 模型 2 (LeNet-5)

输入层:长度为 784 的向量,展平为 28x28。(28x28)

第一层:卷积层一。用 6 个卷积核进行 Padding=VALID 类型卷积,进行 2*2 最大池化,Relu 函数激活。(6@12x12)

第二层:卷积层二。用 16 个卷积核进行 Padding=VALID 类型卷积, 进行 2*2 最大池化, Relu 函数激活。(16@4x4)

第三层:全连接层一。用 120 个神经元与上一层进行全连接, Relu 函数激活。(120) 第四层:全连接层二。用 84 个神经元与上一层进行全连接, Relu 函数激活。(84) 输出层:全连接层三。用 10 个神经元与上一层进行全连接, Softmax 函数激活。(10)

下图展示了图片大小为 32x32 时的 LaNet-5 神经网络

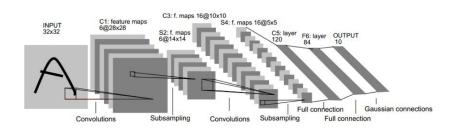


图 1: LaNet-5 神经网络

3 细节实现

作为开始, 我们读进来所需要的数据。

train.csv 为训练集文件,包含 42000 行和 785 列。每一行代表一张手写的数字图片,第一列为对应数字的标签,剩下列为 784 个像素灰度值(0255),对应 28*28 的图片大小。

test.csv 为测试集文件, 包含 18000 行和 784 列。每一行为 784 个像素灰度值 (0255), 对应 28*28 的图片大小。

将训练集样本部分抽取出来作为验证集,以检测神经网络训练结果。

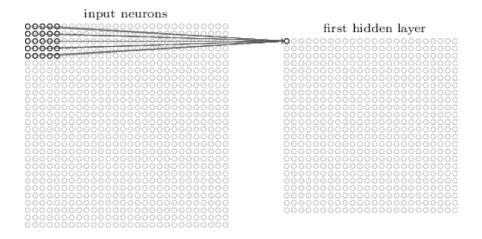
至此我们得到了训练集、验证集和测试集。

下图展示了其中一个训练样本。



图 2: 一个训练样本

建立神经网络结构,进行卷积、池化。下图展示了卷积和池化的原理。



MADE USA

图 3: 卷积





图 4: 卷积核

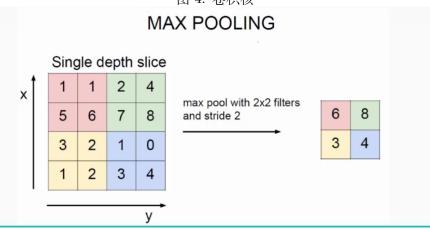


图 5: 池化

定义交叉熵(Cross Entropy)后,用改进的梯度下降法(Adam Optimizer)去降低交叉熵,训练50000次,每批次(Batch)投入50个训练数据。

因为所用神经网络神经元非常多,通过训练曲线可以看出,50000次保证不至于欠拟合。同时为了防止过拟合,每5000次用验证集检验一次结果,如果结果优于上次结果,则保存本次结果,否则弃掉本次结果。

下图展示了某一次训练时的训练准确率曲线。

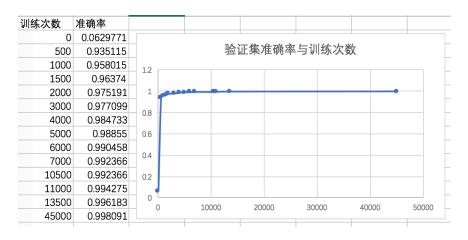


图 6: 训练准确率曲线

由训练曲线可以看出,该神经网络收敛非常快,在训练 500 次时验证集准确率便已经达到 93.5%,之后收敛逐渐变慢,最后趋于稳定。

最终可以看出,在训练集上,准确率为99.809%,和实际提交结果99.143%相似,略低的原因可能是测试集噪声比较大。

为了提高准确率,我们可以加入更多的训练元素,比如著名的 MNIST 样本集结构和本次任务图像结果基本完全类似,引入 MNIST 样本集进行训练,同样训练 50000 次,准确率为99.871%,截止写实验报告时,排名第52。

4 实验结果

4.1 模型的选择

下文将对比模型 1 和模型 2 的结果, 训练次数为 50000 次。

(1) 模型 1 (MNIST FOR EXPERT):

训练曲线如下:

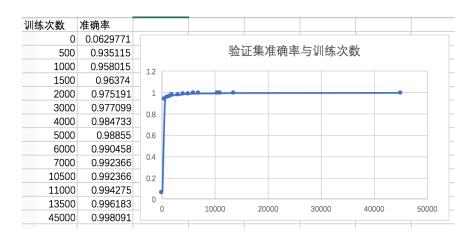


图 7: 模型 1 (MNIST FOR EXPERT) 训练准确率曲线

最终准确率:99.143%

(2) 模型 2 (LeNet-5):

训练曲线如下:

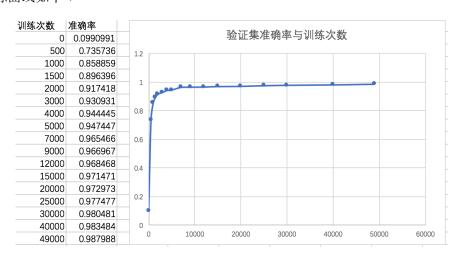


图 8: 模型 2 (LeNet-5) 训练准确率曲线

最终准确率:98.198%

由训练准确率曲线可以清楚地看出,模型 1 不仅收敛更快,而且最终准确率更高,实际测试中,模型 1 训练时间也较短,故以下各测试均基于模型 1 进行测试。

4.2 卷积层层数的选择

以下测试均基于模型 1 (MNIST FOR EXPERT), 仅改变卷积层层数, 训练次数为 50000次。

- (1) 卷积层层数为1时, 训练10000步时准确率为98.4733%, 最终准确率99.0458%。
- **(2)** 卷积层层数为 2 时, 即为原始模型, 训练 10000 步时准确率为 99.2366%, 最终准确率 99.8091%。
- (3) 卷积层层数为3时,训练10000步时准确率为99.0458%,最终准确率99.4275%。

三者准确率随训练次数收敛速度近乎相等,但是训练速度 1 层快于 2 层快于 3 层,消耗资源 1 层少于 2 层少于 3 层。

可见,卷积层层数为 2 为最合适的参数。层数减小训练速度加快、消耗资源减少,但准确率不高;层数增加训练速度减慢,消耗资源增加,而且准确率也并没有提高。

全连接层一般也选择 2-3 层,减少或增加层数可预测结果应该类似,由于时间有限,不再进行实验。

4.3 训练集的选择

以下测试均基于模型 1 (MNIST FOR EXPERT),卷积层层数为 2,仅改变训练集,训练次数为 50000 次。

- (1) 采用原始训练集时,验证集准确率为 99.8071%, Kaggle 测试最终准确率为 99.143%, 排 名约为 350 名。
- (2) 采用 MNIST 训练集,验证集准确率为 99.6183%, Kaggle 测试最终准确率为 99.871%, 排名为 52 名。

4.4 最终模型与竞赛成绩

最终采用模型 1 (MNIST FOR EXPERT),卷积层层数为 2,训练次数为 50000 次,两种训练集结果如图所示:



图 10: 不同数据集训练下的准确率

准确率最高时提交次数:3次

最终提交次数:4次

5 实验心得

通过本次实验,我大大加深了对卷积神经网络的理解,初步掌握了神经网络的参数选择技巧,也初步学习了 Tensorflow 框架的使用方法,进入了高级机器学习的新世界。同时也学习了 LaTex 排版技巧。

在这次实验中,我充分感受到了神经网络的神奇之处,通过这样的连接,识别准确率竟然可以达到 99.871%,接近 100%,而且是在噪声很高的数据集上进行的测试,实际表现应该会更好。

但是这只是一个入门,神经网络的高级技巧和参数设置技巧我还没有完全掌握,还需要进一步的练习。

值得思考的是, LeNet-5 是上课讲的专门针对手写字母识别的卷积神经网络, 我本以为效果会很好, 结果却并不够理想, 可能是卷积核和神经元太少, 没有充分提取图像的特征。

另外遗憾的是,由于期末复习时间太紧张,没有时间学习其余的神经网络,也没有时间对比训练结果,比如 LSTM,希望暑假有机会可以进一步尝试。

6 后期工作

我认为可以通过以下方式进行改进、留给以后的工作。

- (1) 对训练集进行处理,例如适当旋转一定角度,适当放大或缩小,从而获得更多的训练数据,使得训练更为充分。
- (2) 对测试集进行处理,例如去噪声,比如有的测试数据有一个黑点,可以采用深度优先搜索和设置阈值的方法得以实现。
- (3) 采用 RNN、LSTM 等不同的神经网络进行训练与测试,对比结果。

7 源代码

运行方式:

将文件 train.csv 和 test.cs 拷贝至 Python 程序所在目录, 在命令行中输入 python main.py即可。

输出结果为文件 result.csv,同时会保存训练出的模型,可以直接使用 Tensorflow 中的模块读取训练好的模型。

```
#coding=utf-8
import numpy
import csv
import tensorflow as tf
train_pixel = [] # 训练集
train_label = [] # 训练标签
test_pixel = [] # 测试集
train_count = -2 # 训练集大小
validation_count = -2 # 验证集大小
test_count = -2 # 测试集大小
now = 0 # 全局计数器
# 加载训练集
def load_train_data():
  global train_pixel, train_label, train_count, validation_count
  # 从train.csv文件读取数据, train.csv每行为785个整数, 第1个为标签, 后面784个为对应像素灰度(0-255)
  csvfile = file('train.csv', 'rb')
  reader = csv.reader(csvfile)
  for line in reader:
     train_count = train_count + 1
     if (train_count == -1):
        continue
     # 将标签转换为对应的10维向量
     train_label.append(numpy.zeros(10))
     train_label[train_count][int(line[0])] = 1.0
     train_pixel.append([])
     for i in xrange(1, len(line)):
```

```
train_pixel[train_count].append(float(line[i]) / 255) # 灰度归一化
  csvfile.close()
  # 从训练集中抽取部分作为验证集
  validation_count = int(0.0125 * train_count);
  train_count -= validation_count;
# 加载测试集
def load_test_data():
  global test_pixel, test_count
  # 从test.csv文件读取数据, test.csv每行为784个整数, 为对应像素灰度 (0-255)
  csvfile = file('test.csv', 'rb')
  reader = csv.reader(csvfile)
  for line in reader:
     test\_count = test\_count + 1
     if (test_count == -1):
        continue
     test_pixel.append([])
     for i in xrange(0, len(line)):
        test_pixel[test_count].append(float(line[i]) / 255) # 灰度归一化
  csvfile.close()
# 保存结果
def save_result(result):
  # 保存至result.csv文件
  csvfile = file('result.csv', 'wb')
  writer = csv.writer(csvfile)
  # CSV文件表头
  writer.writerow(['ImageId', 'Label'])
  # 每行保存序号(从1开始)和对应结果
  for i in xrange(0, len(result)):
     writer.writerow([i + 1, result[i]])
  csvfile.close()
# 获取下一批训练集, 大小为num
def next_batch(num):
  global now
  label = numpy.array(train_label[now: now + num])
  pixel = numpy.array(train_pixel[now: now + num])
  now = now + num
  # 如果训练集全部用完, 重新开始用
  if (now > train_count): now = now - train_count
  return (pixel, label)
# 获取验证集
def validation_set():
  label = numpy.array(train_label[train_count: train_count + validation_count])
  pixel = numpy.array(train_pixel[train_count: train_count + validation_count])
```

```
return (pixel, label)
# 随机初始化大小为shape的神经元
def weight_variable(shape):
  initial = tf.truncated_normal(shape, stddev = 0.1)
  return tf.Variable(initial)
# 生成大小为shape的偏置变量
def bias_variable(shape):
  initial = tf.constant(0.1, shape = shape)
  return tf.Variable(initial)
# 卷积核
def conv2d(x, W):
  return tf.nn.conv2d(x, W, strides = [1, 1, 1, 1], padding = 'SAME')
# 2x2最大池化
def max_pool(x):
  return tf.nn.max_pool(x, ksize = [1, 2, 2, 1], strides = [1, 2, 2, 1], padding = 'SAME')
# 训练神经网络
def train_nn():
  sess = tf.InteractiveSession() # 建立session
  x = tf.placeholder(tf.float32, shape = [None, 784]) # 神经网络输入
  y_ = tf.placeholder(tf.float32, shape = [None, 10]) # 神经网络输出
  x_image = tf.reshape(x, [-1, 28, 28, 1]) # 将784像素重置为28x28像素
  W_conv1 = weight_variable([5, 5, 1, 32]) # 第一层卷积层
  b_conv1 = bias_variable([32]) # 第一层偏置
  h_conv1 = tf.nn.relu(conv2d(x_image, W_conv1) + b_conv1) # 第一层卷积, relu激活
  h_pool1 = max_pool(h_conv1) # 第一层2x2池化
  W_conv2 = weight_variable([5, 5, 32, 64]) # 第二层卷积层
  b_conv2 = bias_variable([64]) # 第二层偏置
  h_conv2 = tf.nn.relu(conv2d(h_pool1, W_conv2) + b_conv2) # 第二层卷积, relu激活
  h_pool2 = max_pool(h_conv2) # 第二层2x2池化
  h_pool2_flat = tf.reshape(h_pool2, [-1, 7 * 7 * 64]) # 将第二层重置shape
  W_fc1 = weight_variable([7 * 7 * 64, 1024]) # 第三层全连接层
  b_fc1 = bias_variable([1024]) # 第三层偏置
  h_fc1 = tf.nn.relu(tf.matmul(h_pool2_flat, W_fc1) + b_fc1) # 第三层计算, relu激活
  keep_prob = tf.placeholder(tf.float32) # 保持概率
  h_fc1_drop = tf.nn.dropout(h_fc1, keep_prob) # 适度丢弃
```

```
W_fc2 = weight_variable([1024, 10]) # 第四层全连接层
b_fc2 = bias_variable([10]) # 第四层偏置
y_conv = tf.matmul(h_fc1_drop, W_fc2) + b_fc2 # 第四层计算, 保留原始计算结果
# LaNet-5模型,如果换用模型直接把上述代码替换为下段代码即可
# 第一卷积层
W_conv1 = weight_variable([5, 5, 1, 6])
b_conv1 = bias_variable([6])
h\_conv1 = tf.nn.relu(conv2d(x_image, W_conv1) + b\_conv1)
h_{pool1} = max_{pool}2x2(h_{conv1})
# 第二卷积层
W_{conv2} = weight_{variable}([5, 5, 6, 16])
b_conv2 = bias_variable([16])
h_conv2 = tf.nn.relu(conv2d(h_pool1, W_conv2) + b_conv2)
h_{pool2} = max_{pool} = 2x2(h_{conv2})
# 第一全连接层
W_fc1 = weight_variable([4 * 4 * 16, 120])
b_fc1 = bias_variable([120])
h_pool2_flat = tf.reshape(h_pool2, [-1, 4 * 4 * 16])
h_fc1 = tf.nn.relu(tf.matmul(h_pool2_flat, W_fc1) + b_fc1)
keep_prob = tf.placeholder(tf.float32)
h_fc1_drop = tf.nn.dropout(h_fc1, keep_prob)
# 第二全连接层
W_fc2 = weight_variable([120, 84])
b_fc2 = bias_variable([84])
h_fc2 = tf.nn.relu(tf.matmul(h_fc1_drop, W_fc2) + b_fc2)
h_fc2_drop = tf.nn.dropout(h_fc2, keep_prob)
# 第三全连接层
W_fc3 = weight_variable([84, 10])
b_fc3 = bias_variable([10])
y_{conv} = tf.matmul(h_fc2_drop, W_fc3) + b_fc3
cross_entropy = tf.reduce_mean(tf.nn.softmax_cross_entropy_with_logits(labels = y_, logits =
     y_conv)) # 交叉熵计算
train_step = tf.train.AdamOptimizer(1e-4).minimize(cross_entropy) # 最小化交叉熵
prediction = tf.argmax(y_conv, 1) # 预测结果
correct_prediction = tf.equal(prediction, tf.argmax(y_, 1)) # 结果是否正确
accuracy = tf.reduce_mean(tf.cast(correct_prediction, tf.float32)) # 准确率
sess.run(tf.global_variables_initializer()) # 初始化所有变量
```

```
saver = tf.train.Saver() # 参数保存/加载器
  with tf.device('/cpu:0'): # 指定在某设备上运行(如CPU、显卡)
     best_accuracy = 0.0 # 在验证集最高准确率
     best_num = 0 # 对应最高准确率的训练次数
     for i in range(1000): # 训练50000次
       batch = next_batch(50) # 每次提供50个训练样本
       # 每训练500次用验证集测试准确率, 若高于最高准确率, 记录并保存结果
       if i % 500 == 0:
          [validation_pixel, validation_label] = validation_set()
          train_accuracy = accuracy.eval(feed_dict = {x: validation_pixel, y_:
              validation_label, keep_prob: 1.0})
          if (train_accuracy >= best_accuracy):
            best_accuracy = train_accuracy
            best_num = i
            saver.save(sess, './model')
          print("step %d, training accuracy %g, best accuracy %g, best num %d" % (i,
              train_accuracy, best_accuracy, best_num))
       load_path = saver.restore(sess, './model') # 加载训练最好结果
     result = [] # 结果向量
     # 每次记录500个结果, 避免消耗过多资源(尤其是使用显卡时)
     i = 0
     while (i <= test_count):</pre>
       result[i: i + 500] = prediction.eval(feed_dict = {x: test_pixel[i: i + 500], keep_prob
           : 1.0})
       i += 500
     save_result(result) # 保存结果文件
# 主程序
def main():
  load_train_data() # 加载训练集
  load_test_data() # 加载测试集
  train_nn() # 训练神经网络
if __name__ == '__main__':
main()
```

参考文献

- [1] 人工智能导论, 马少平, 2017.
- [2] Python 机器学习及实践:从零开始通往 Kaggle 竞赛之路, 范森, 李超, 2017.