Mini-projet d'analyse numérique du cours MAP 411 Processus de Markov et équations aux dérivées partielles

Sujet proposé par Eric Cancès (cances@cermics.enpc.fr)

Soit $N_x \in \mathbb{N}^*$ et $\Delta x = 1/N_x$. On considère \mathbb{R} comme la réunion disjointe des intervalles $B_j = [j \, \Delta x, (j+1) \, \Delta x[, j \in \mathbb{Z}, \text{de longueur } \Delta x. \text{ Pour tout } j \in \mathbb{Z}, \text{ on pose } x_j = (j+1/2) \, \Delta x.$ Soit $\alpha \in \mathbb{R}_+$, $V \in \mathbb{R}_+$, $D \in \mathbb{R}_+$ et $\Delta t > 0$ tel que $1 - \alpha \, \Delta t - V \frac{\Delta t}{\Delta x} - 2D \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \geq 0$. On considère le modèle probabiliste de particules indépendantes défini par la chaîne de Markov suivante : si une particule est à l'instant $n \, \Delta t$ dans la boîte B_j , elle a

- une probabilité $p_i^0 = \alpha \Delta t$ d'être détruite dans le laps de temps $]n \Delta t, (n+1) \Delta t];$
- une probabilité $p_j^+ = V \frac{\Delta t}{\Delta x} + D \frac{\Delta t}{\Delta x^2}$ de se trouver dans la boîte B_{j+1} à l'instant $(n+1) \Delta t$;
- une probabilité $p_j^- = D \frac{\Delta t}{\Delta x^2}$ de se trouver dans la boîte B_{j-1} à l'instant $(n+1) \Delta t$;
- une probabilité $(1-p_j^0-p_j^+-p_j^-)$ d'être encore dans la boîte B_j à l'instant (n+1) Δt .

On suppose qu'à l'instant t = 0, les particules sont distribuées uniformément sur l'intervalle [0,1]. On note Π_j^n la probabilité qu'une particule soit dans la boîte B_j à l'instant $n \Delta t$, et on pose $u_j^n = \Pi_j^n/\Delta x$.

Question 1. Pour $j \in \mathbb{Z}$, donner l'expression de u_i^0 et écrire l'équation du type

$$u_j^{n+1} = f_{\Delta x, \Delta t}(u_{j-1}^n, u_j^n, u_{j+1}^n)$$
(1)

qui régit l'évolution des u_j^k . Comment évolue $\sum_{j\in\mathbb{Z}} u_j^n$? Commenter.

Question 2. On considère le problème d'advection-diffusion

$$\begin{cases}
\frac{\partial u}{\partial t}(x,t) + V \frac{\partial u}{\partial x}(x,t) = D \Delta u(x,t) - \alpha u(x,t), & (x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_{+}^{*} \\
u(x,0) = \chi_{[0,1]}(x), & x \in \mathbb{R}.
\end{cases} (2)$$

Montrer que (1) est en fait un schéma de discrétisation du problème (2). Quelle est dans ce cadre l'interprétation physique des paramètres α , V et D, de la fonction u, et de la

condition CFL associée au schéma (1)? Dans quel cadre vous paraît-il pertinent d'utiliser une méthode probabiliste pour simuler une EDP.

Question 3. En s'inspirant des questions précédentes, construire une chaîne de Markov à nombre d'états finis correspondant à une discrétisation du problème suivant :

$$\begin{cases}
\frac{\partial u}{\partial t}(x,t) + V \frac{\partial u}{\partial x}(x,t) = D \Delta u(x,t) - \alpha u(x,t), & (x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+^*, \\
u(x,0) = u_0(x), & x \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+^*,
\end{cases}$$
(3)

où u_0 est une fonction 1-périodique donnée. Ecrire un programme Scilab permettant de simuler cette chaîne de Markov. On rappelle que la fonction rand permet sous Scilab de tirer un nombre pseudo-aléatoire selon la loi uniforme sur [0,1].

Question 4. En utilisant la théorie des séries de Fourier, donner la solution explicite du problème (3) pour

$$u_0(x) = 1 - \cos(2\pi x). \tag{4}$$

Question 5. On suppose dans cette question que V=1, D=1 et $\alpha=1$. Etudier la convergence vers la solution exacte de la solution numérique du problème (3)-(4) obtenue en simulant la chaîne de Markov construite à la question 3. On montrera en particulier par des tests numériques que l'erreur entre la solution approchée et la solution exacte se comporte en $O(\Delta t^k + \Delta x^l + N_p^{-m})$, où N_p désigne le nombre de particules utilisées dans la simulation de la chaîne de Markov et k, l et m des nombres entiers ou demi-entiers dépendant éventuellement de la norme utilisée pour mesurer l'erreur. On détaillera la méthodologie utilisée pour mener à bien cette étude et on argumentera les choix effectués.

Question 6. On considère le problème aux limites

$$\begin{cases}
\frac{\partial u}{\partial t}(x,t) + V \frac{\partial u}{\partial x}(x,t) = D \Delta u(x,t) - \alpha u(x,t), & (x,t) \in]0, 1[\times \mathbb{R}_+^*, \\
u(x,0) = u_0(x), & x \in]0, 1[, \\
u(0,t) = 0, & t \in \mathbb{R}_+^*, \\
\frac{\partial u}{\partial x}(1,t) = 0, & t \in \mathbb{R}_+^*.
\end{cases}$$
(5)

Donner une interprétation physique des conditions aux bords. Construire une chaîne de Markov à nombre d'états finis correspondant à une discrétisation du problème (5). Ecrire un programme Scilab permettant de simuler cette chaîne de Markov et évaluer les performances de cette approche numérique.