

アルゴリズムとデータ構造II

講義3：

グラフ、定義、表現

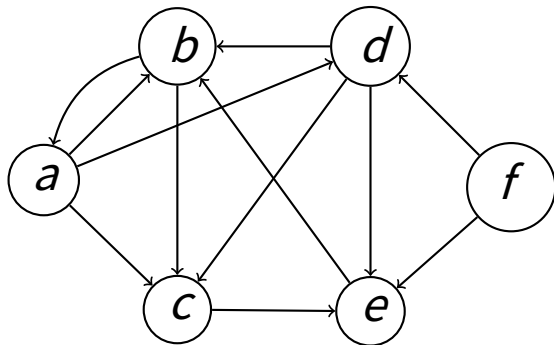
<https://elms.u-aizu.ac.jp>

有向グラフ

私 グラフ $G (V, E)$ 頂点（ノード）のセットで構成されます

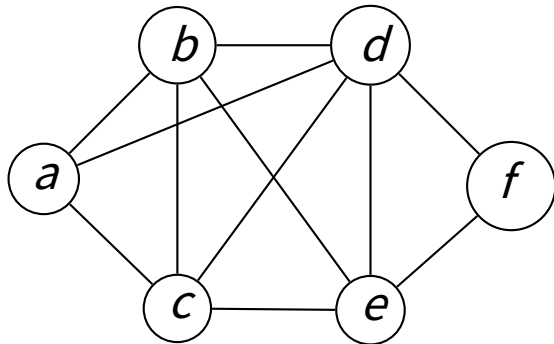
V とエッジのセット E 。エッジが **順序対**

（ (v, w) 頂点の場合、グラフは次のようになります。 **指示**（エッジは
アークとも呼ばれます）



無向グラフ

私 エッジが順序付けられていないペア (セット) 異なる
頂点 ((v, w)) グラフは
無向。



グラフ表現

私 有向グラフ $G (V, E)$ 、 if (v, w) のエッジです E 次に頂点と言います w に隣接しています v 。 エッジとも言います (v, w) から v に w 。 隣接する頂点の数 v それは **(アウト) 次数** の v 。

私 無向グラフで $G (V, E)$ 、 (w, v) および (v, w) です 同じエッジ。 w に隣接しています v if (v, w) にあります E 。 頂点の次数は、それに隣接する頂点の数です。 私たちはエッジを言います (v, w) に事件があります v 。

私 A 道 グラフには、フォームの一連のエッジがあります

((v_1, v_2) 、 (v_2, v_3) 、。。。、 (v_{n-1}, v_n))。パスはからです v_1 に v_n 長さの $n-1$ 。

私 特別な場合として、単一の頂点はこのパスを示します

それ自体からそれ自体までの長さ0。

シンプルなサイクル

私 パスは **シンプル** 上のすべてのエッジとすべての頂点の場合
おそらく最初と最後の頂点を除いて、パスは区別されます。

私 A **サイクル** 少なくとも1の長さの単純なパスであり、
同じ頂点で開始および終了します。無向グラフでは、サイクル
の長さは少なくとも3でなければなりません。

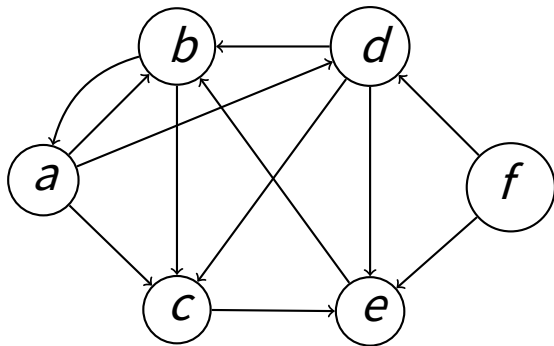
隣接行列

私 グラフの一般的な表現の1つ

$G(V, E)$ それは 隣接行列、 $|V| \times |V|$ マトリックス
 A 0と1の、ここで $A[i, j] = 1$ iff 頂点 i から頂点 j へのエッジが
あります。隣接行列には $O(|V|^2)$ グラフのメモリスペース $G(V, E)$ 。

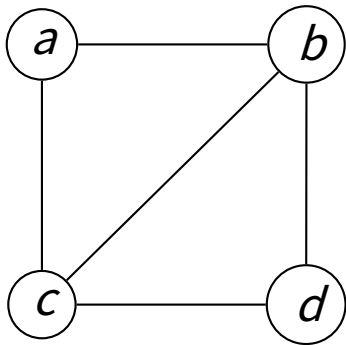
グラフと隣接行列

	<i>a</i>	<i>b</i>	<i>c</i>	<i>d</i>	<i>e</i>	<i>f</i>
<i>a</i>	0	1	1	1	0	0
<i>b</i>	1	0	1	0	0	0
<i>c</i>	0	0	0	0	1	0
<i>d</i>	0	1	1	0	1	0
<i>e</i>	0	1	0	0	0	0
<i>f</i>	0	0	0	1	1	0



グラフと隣接行列

	あ	い	う	え	お
<i>a</i>	0	1	1	0	
<i>b</i>	1	0	1	1	
<i>c</i>	1	1	0	1	
<i>d</i>	0	1	1	0	



隣接リスト

私 グラフの別の可能な表現は次のとおりです。

隣接リスト。

私 頂点の隣接リストは、すべての頂点のリストです。

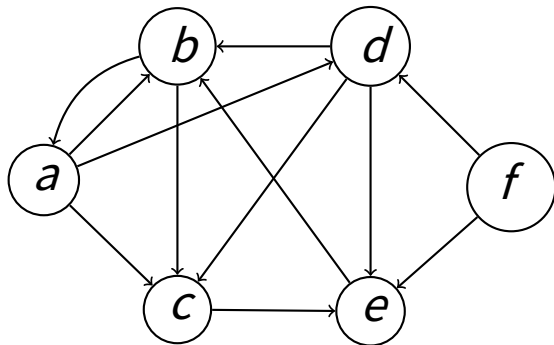
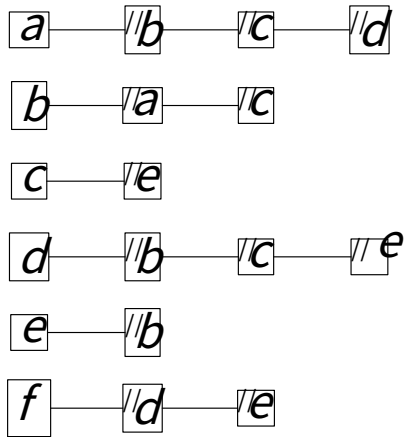
それに隣接しています。グラフは|で表すことができます V /
隣接リスト（頂点ごとに1つ）。

隣接リストの表現

私 隣接リストには $O(|V| + |E|)$ メモリスペース
グラフ用 $G(V, E)$ 。隣接リストは、まばらなグラフによく
使用されます $G(V, E)$ と $|E| \leq |V|^2$ 。

私 注意してください $|E| \leq |V|(|V| - 1)$ 有向グラフと
 $|E| \leq (|V|(|V| - 1)) / 2$ 無向グラフの場合。

グラフと隣接リスト



検索プロセス

グラフ G の表現が確立されると、グラフのタイプ（有向または無向）は次の検索プロセス、DFSおよびBFSでは重要ではありません。隣接行列またはリストで処理するだけです。

深さ優先探索

私 深さ優先探索（DFS）する自然な方法です

訪問 全ての頂点と全てのエッジを体系的に
グラフチェックします。

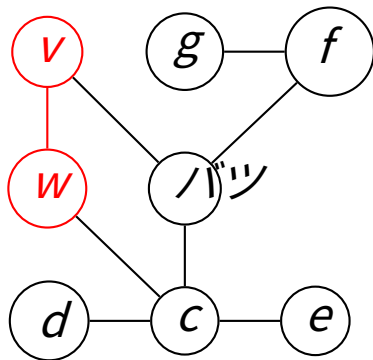
私 それは持っています 次のような多くのグラフ問題のアプリケーション
接続性の確認、接続されたコンポーネントまたは
サイクルの検索などをグラフで行います。

DFSの最初のステップ

私 DFS訪問グラフ $G (V, E)$ 次のように。選択する
頂点 v と訪問 v_0 。 (v のルートとも呼ばれます

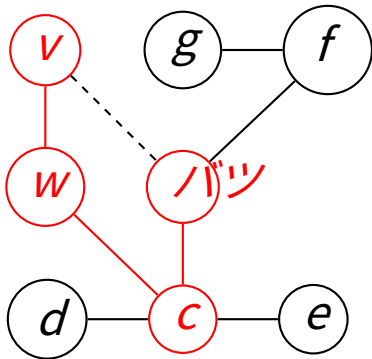
DFS検索ツリー。) 次に、任意のエッジを選択します (v, w)

事件 v そして 訪問 w_0 。



DFSの2番目のステップ

私 一般的に、 バツ 最近訪れたのは
バーテックス。未踏のエッジを選択して検索を続
行します (x, y) に事件 バツ。



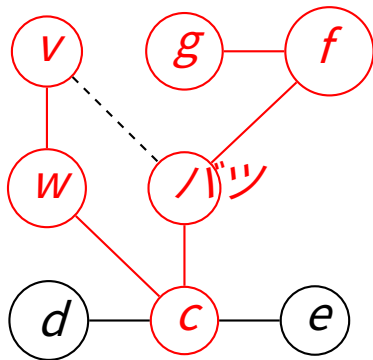
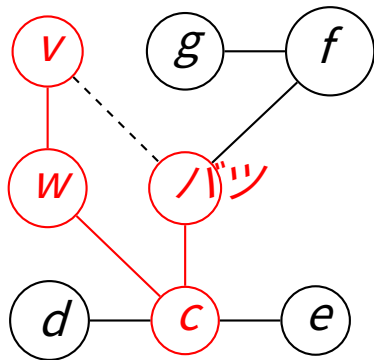
DFSの次のステップ

私 場合 y 以前に訪問したことがあります、別の場所を見つけます

新しいエッジインシデント バツ。 場合 y 以前にされたことはありません

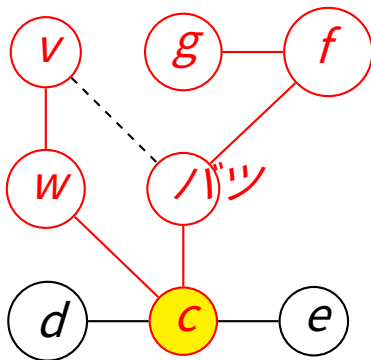
訪問した後、訪問します y そして始めます 新たに検索
から

バーテックス y_0



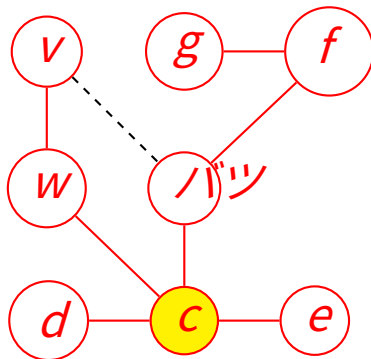
に戻る c

私 すべてのパスで検索を完了した後
から始まる y 、検索はに戻ります バツ、そこからの頂
点 y 最初に到達しました。



最後に...

私 に入射する未踏のエッジを選択するプロセス
バツこれらのエッジのリストが
疲れ果てた。



DFS

私 このメソッドは呼び出されます 深さ優先探索 私たち以来
可能な限り前方（より深い）方向に検索を続けます。

DFS表現

私 以下は、Cで記述された再帰的プロシージャです。
これは、隣接行列で表されるグラフのDFSを実現します。

私 手順で $val[//V/+1]$ は、
頂点にアクセスしました。最初は $val[//V/+1]$ はすべてゼロに設定されているため、 $val[k]=0$ 、頂点を示します k まだ訪問されていません。

DFSコード

私 頂点の場合 k それは 私-訪問した頂点、次に $val[k]$ に設定されています

私、 $1 \leq \text{私} \leq |V|$ 。

```
DFS (int k) {  
    int t;  
    val[k] = ++i;  
    for (t = 1; t <= |V|; t++)  
        if (A[k][t] != 0 && val[t] == 0) DFS (t) ;  
}
```

訪問順または逆順によるノードの番号付け

私 次のような順序（または何らかの方法）にアクセスしてノードに番号を付ける

$v=1$ 、 $w=2$ 、 $c=3$ 、。。。、 $g=6$ 、 $d=7$ 、 $e=8$ または

$v=8$ 、 $w=7$ 、 $c=6$ 、。。。、 $g=3$ 、 $d=2$ 、 $e=1$

強く接続されたコンポーネントを見つけたり、アーティキュレーションポイントを見つけたりするアプリケーションで役立つことがあります。

幅優先探索

私 別の古典的なグラフ走査アルゴリズムは

私 ~~幅優先探索 (DFS)~~ は次のように~~グラフ~~を探索します。

1.1。 頂点を選択します v と訪問 v_0 。

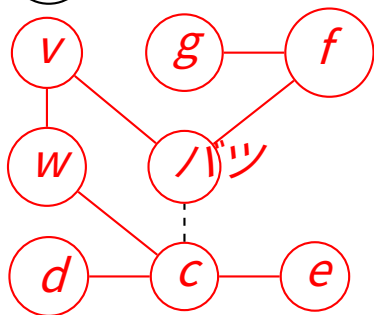
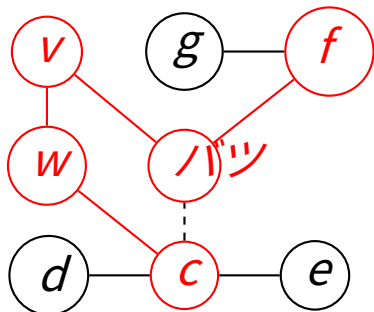
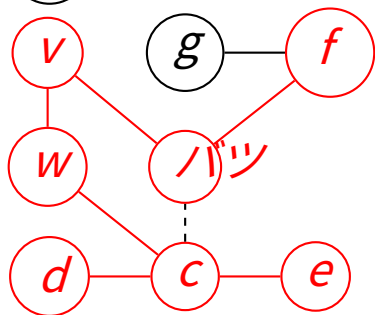
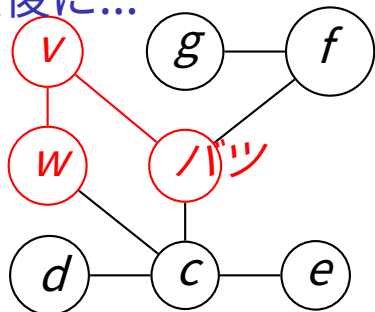
2.2。 すべてのエッジ (v, w) 、頂点にアクセス w そして、置きます w
先入れ先出し (FIFO) キューに入れます。

3.3。 後 w のすべての人が訪問します (v, w) 、頂点を選択しま
す w FIFO キューから、未訪問のすべてにアクセスします

頂点 v にとって (w, x) 、そして、置きます v キューに入れます。

4.4。 グラフ内のすべての頂点にアクセスするまで、上記のプロ
セスを繰り返します。

最後に...



BFS

私 BFSは、以前に訪問した頂点のすべての後続を訪問します
それらの後継者のいずれかの後継者を訪問します。

私 これは、訪問するDFSとは対照的です。
その「兄弟」のいずれかを訪問する前に、訪問した頂点
の後継者。

DFSとBFS

私 DFSは非常に長くて狭いツリーを作成する傾向がありますが、

BFSは、幅が広く短いツリーを作成する傾向があります。

私 演習問題2は、BFS用のCプログラムを提供します。

グラフの接続性

私 しましょう $G (V, E)$ である 指示 グラフ。2つの頂点 u そして v の G です 強く結びついている からのパスがある場合 u に v とからのパス v に u 。

私 A 強連結成分 の G は 最大 サブグラフ の G その頂点はすべて互いに強く接続されています。

強く接続されたコンポーネントを見つける

私 強く結びついているものを見つける問題
のコンポーネント G DFSは次のように実行できます。

1.1。最初のステップは、 G でDFSを実行することです。

2.2。次のステップは、 G のすべてのエッジを反転することです
作成
逆グラフ G_r 、隣接する転置を取る

の行列 G 。
3.3。最後に、DFSオン G_r DFSで指定された最も低い
ラベルを持つ頂点から開始して実行されます
オン G 。

強く接続されたコンポーネントの検索2

私 この検索で のすべての頂点にアクセスしない場合 G_r 、インクルードラベルが最も低い未訪問の頂点が選択され、そこで検索が再開され、この方法でのすべての頂点まで続行されます。 G_r 訪問されました。

接続済み、 k 接続済み

私 無向グラフ G と呼ばれる **接続済み** もしあれば
の頂点の任意のペア間のパス G 。

私 G は呼ばれます k -いずれかの除去の場合に接続されます $k-1$
頂点は残りのサブグラフを接続したままにします。

私

私 ~~1. 接続を2つ結びます。~~、1つの頂点を意味します
失敗は許容できます。

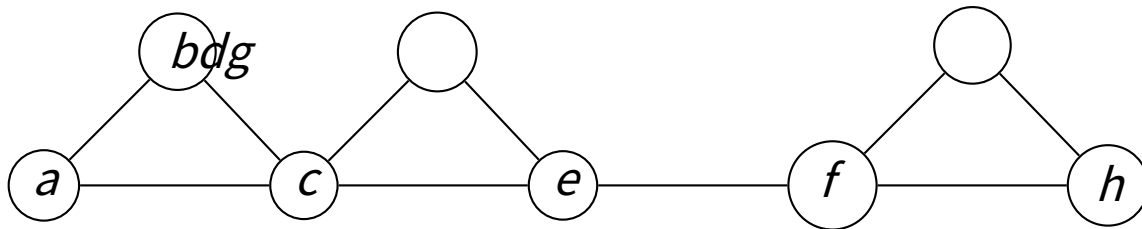
アーティキュレーションポイント

私 グラフが接続されているが二重接続されていない場合、
アーティキュレーションポイント：削除するとグラフ
が切断される頂点。

アーティキュレーションポイントの例

私 たとえば、グラフのアーティキュレーションポイントは次のとおりです。

c、*e*、そして *f*。アーティキュレーションポイントは、DFS。



アーティキュレーションポイントを見つける

私たとえば、グラフのアーティキュレーションポイントは次のとおりです。

c、*e*、そして *f*。アーティキュレーションポイントは、DFS。

