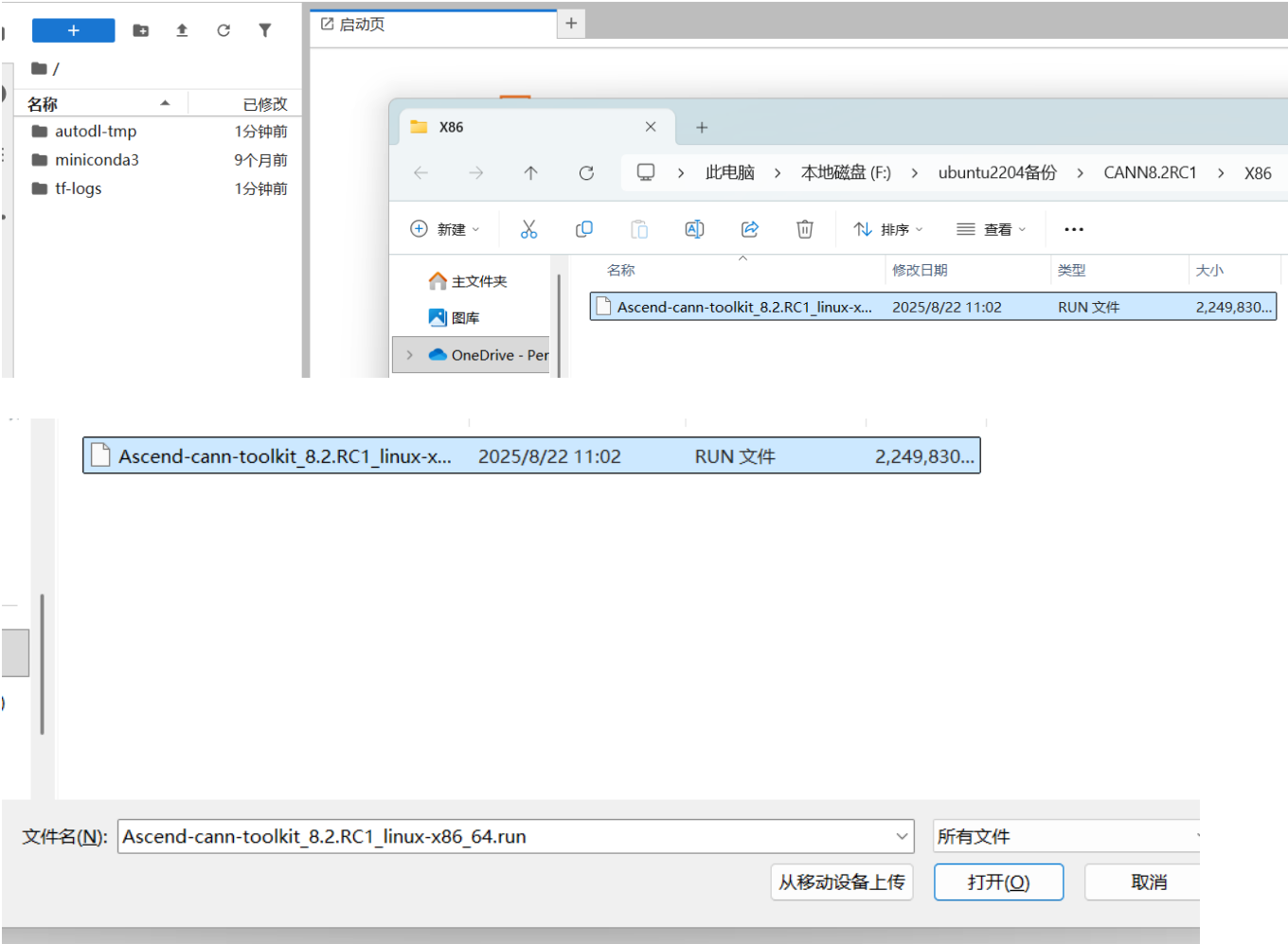
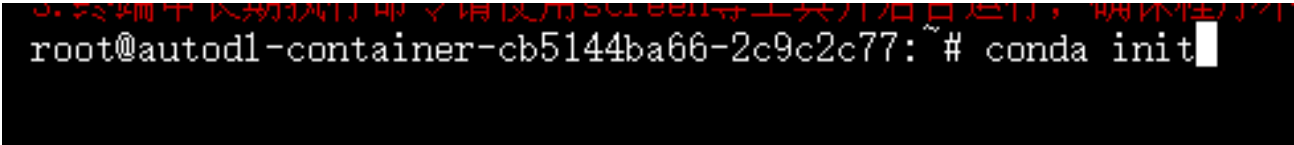


首先从本地上传安装包至服务器



在上传任务的同时，进行环境配置，首先确保前面有（base），没有 base 那么就初始化操作，conda init



```

root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77: # conda init
no change      /root/miniconda3/condabin/conda
no change      /root/miniconda3/bin/conda
no change      /root/miniconda3/bin/conda-env
no change      /root/miniconda3/bin/activate
no change      /root/miniconda3/bin/deactivate
no change      /root/miniconda3/etc/profile.d/conda.sh
no change      /root/miniconda3/etc/fish/conf.d/conda.fish
no change      /root/miniconda3/shell/condabin/Conda.psml
no change      /root/miniconda3/shell/condabin/conda-hook.ps1
no change      /root/miniconda3/lib/python3.12/site-packages/xontrib/conda.xsh
no change      /root/miniconda3/etc/profile.d/conda.csh
modified       /root/.bashrc

==> For changes to take effect, close and re-open your current shell. <==

root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~#

```

初始化后关闭终端，重新打开新的终端，确保前面有 base，接下来创建模型转换环境

```

数据盘/root/autodl-tmp: 22% 189G/915G
+-----+
*注意:
1. 系统盘较小请将大的数据存放于数据盘或文件存储中，重置系统时数
2. 清理系统盘请参考: https://www.autodl.com/docs/qa1/
3. 终端中长期执行命令请使用screen等工具开后台运行，确保程序不受
(base) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~#

```

创建一个名为 atc 的环境，版本要求 3.11.4

```
conda create -n atc python=3.11.4
```

输入 y 确认

```

g-libxdmcp      anaconda/pkgs/main/linux-64::xorg-libx
g-xorgproto     anaconda/pkgs/main/linux-64::xorg-xorg
                anaconda/pkgs/main/linux-64::xz-5.6.4-
o               anaconda/pkgs/main/linux-64::zlib-1.2.

ed ([y]/n)? y

Loading and Extracting Packages:

ring transaction: done
ying transaction: done
ting transaction: done

activate this environment, use

$ conda activate atc

deactivate an active environment, use

$ conda deactivate

root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~#

```

激活 atc 环境

conda activate atc

```
(base) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~# conda activate atc  
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~#
```

确保下面操作基于 atc 环境

pip install attrs

pip install cython

pip install numpy==1.24.0

pip install decorator

pip install sympy

pip install cffi

pip install pyyaml

pip install pathlib2

pip install psutil

pip install protobuf==3.20.0

pip install scipy==1.15.3

pip install requests

pip install absl-py

pip install numpy==1.24.0

pip install scipy==1.15.3

pip install cloudpickle ml-dtypes tornado

全部安装好后，通过 pip list 来查看包，确保有几个包的版本一定是指定版本，确保

numpy==1.24.0

scipy==1.15.3

不然版本不一致转换会报错

```

(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~# pip list
Package                Version
-----
abs1-py                 2.3.1
attrs                   25.3.0
auto_tune               0.1.0
certifi                 2025.8.3
cffi                    2.0.0
charset-normalizer      3.4.3
cloudpickle             3.1.1
Cython                  3.1.3
dataflow                0.0.1
decorator               5.2.1
hccl                    0.1.0
hccl_parser             0.1
idna                    3.10
llm_datadist            0.0.1
ml_dtypes                0.5.3
mpmath                  1.3.0
msobjdump               0.1.0
numpy                   1.24.0
op_compile_tool         0.1.0
op_gen                  0.1
op_test_frame           0.1
opc_tool                0.1.0
pathlib2                2.3.7.post1
pip                     25.2
protobuf                3.20.0
psutil                  7.0.0
pycparser               2.23
PyYAML                  6.0.2
requests                2.32.5
schedule_search         0.0.1
scipy                   1.15.3
setuptools               78.1.1
show_kernel_debug_data  0.1.0
six                      1.17.0
sympy                   1.14.0
te                       0.4.0
tornado                 6.5.2
urllib3                 2.5.0
wheel                   0.45.1
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~#

```

接下来赋予安装包权限

```
chmod +x Ascend-cann-toolkit_8.2.RC1_linux-x86_64.run
```

```

(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~# chmod +x Ascend-cann-toolkit_8.2.RC1_linux-x86_64.run
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~#

```

进行安装

```
./Ascend-cann-toolkit_8.2.RC1_linux-x86_64.run --install
```



接下来配置环境变量

```
-----
Driver: Not installed.
Toolkit: Ascend-cann-toolkit_8.2.RC1_linux-x86_64 install success, installed in /usr/local/Ascend.

Please make sure that the environment variables have been configured.
- To take effect for current user, you can exec command below: source /usr/local/Ascend/ascend-toolkit/set_env.sh or add "source /usr/local/Ascend/ascend-toolkit/set_env.sh" to ~/.bashrc.

(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~# echo -e "\n# Set Ascend environment variables\nsource /usr/local/Ascend/ascend-toolkit/set_env.sh\n\n# Update LD_LIBRARY_PATH\nexport LD_L
lib/:$LD_LIBRARY_PATH" >> ~/.bashrc && source ~/.bashrc
```

复制冒号下面的代码回车运行，会自动退出 atc 环境

### 一键写入环境变量：

```
echo -e "\n# Set Ascend environment variables\nsource /usr/local/Ascend/ascend-toolkit/set_env.sh\n\n#
Update LD_LIBRARY_PATH\nexport LD_LIBRARY_PATH=/usr/local/Ascend/ascend-toolkit/latest/x86_64-
linux/devlib/:$LD_LIBRARY_PATH" >> ~/.bashrc && source ~/.bashrc
```

### 解释：

1. **echo -e**：这个命令将以下内容写入到 .bashrc 文件中：
  - 设置 Ascend 环境变量：source /usr/local/Ascend/ascend-toolkit/set\_env.sh
  - 更新 LD\_LIBRARY\_PATH 环境变量。
2. **>> ~/.bashrc**：将环境变量追加到用户的 .bashrc 文件末尾。
3. **source ~/.bashrc**：确保 .bashrc 文件更改生效，即立即加载新的环境变量。

### 执行过程：

1. **执行该命令**：只需在终端中运行上面的命令。
2. **环境变量会被永久写入 .bashrc 文件**，并立即生效。

### 验证：

- **验证 LD\_LIBRARY\_PATH**：

```
echo $LD_LIBRARY_PATH
```

```
wheel 0.45.1
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~# echo $LD_LIBRARY_PATH
/usr/local/Ascend/ascend-toolkit/latest/x86_64-linux/devlib/:/usr/local/nvidia/lib:/usr/local/nvidia/lib64
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77:~# █
```

接下来开始转换模型，上传服务器一个 onnx 格式模型，不能用 pt 格式模型，首先得在自己笔记本电脑上面把 pt 模型转换为 onnx 格式模型，然后上传服务器

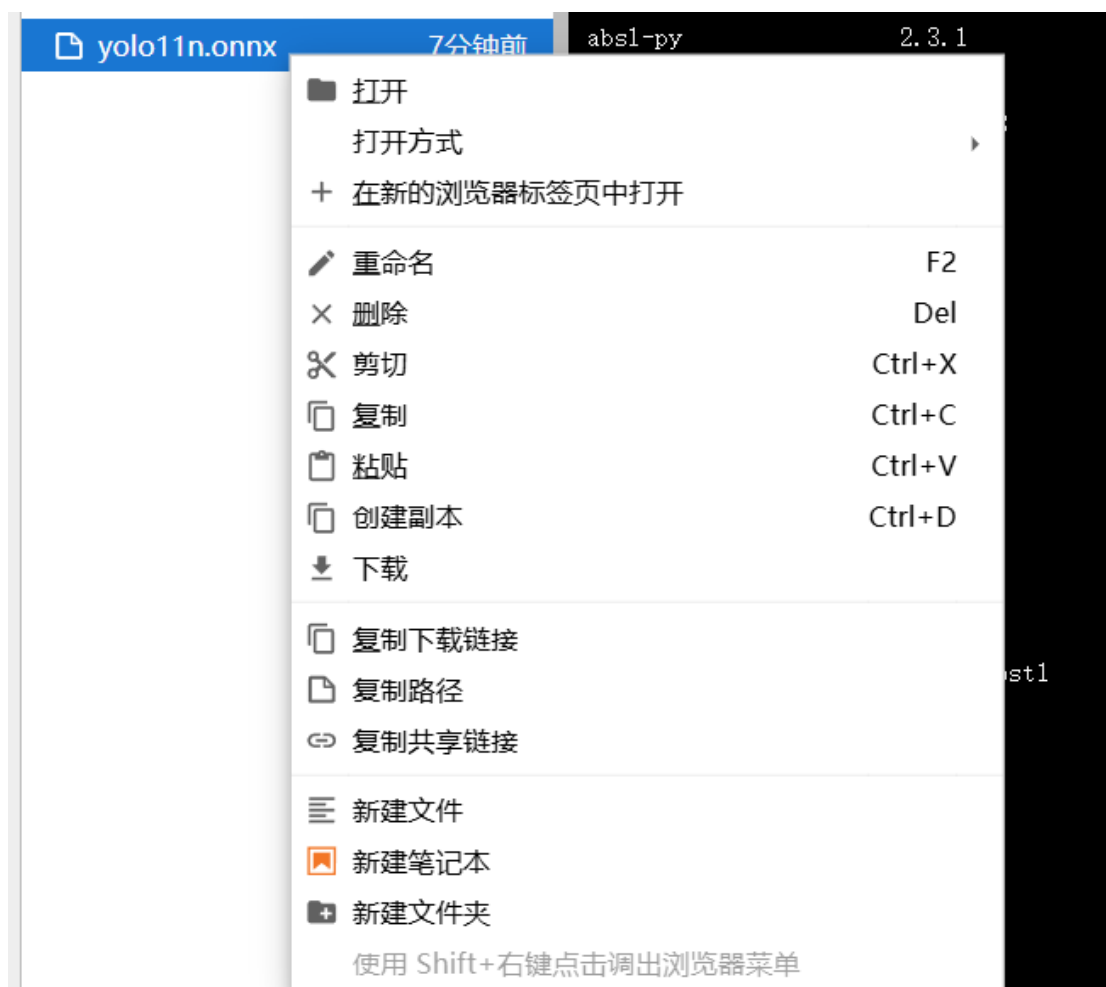
下面是在自己电脑运行的 pt 格式模型转换 onnx 格式模型的代码

```
from ultralytics import YOLO
```

```
model = YOLO("/home/yuking/Desktop/yolotoatc/weights/yolo11n.pt") # load an official model
```

```
model.export(format="onnx",opset=17)
```

自行修改模型路径，最后会在 pt 模型路径生成一个同名但是后缀为 onnx 格式的模型，上传服务器这个 onnx 的模型



复制模型路径

接下来修改模型转换命令

原始命令

```
atc \  
--model=yolo11n.onnx \  
--framework=5 \  
--input_format=NCHW \  
--input_shape="images:1,3,640,640" \  
--output=yolo11n_fp16 \  
--soc_version=Ascend310B4 \  
--precision_mode=allow_mix_precision
```

把"--model="后面的改为自己刚才复制的路径

然后是"--output="后面自己改成需要的名字，我改成了 yolo11n\_fp16，你们可以自行更改，接下来复制这段


命令在 atc 环境下终端运行

开始运行，会等一段时间，一个点一个点的类似于进度条，最后会

ATC run success, welcome to the next use.即转换成功，把 om 格式模型下载下来就可以了

```
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77: # atc --model=yolo11n.onnx --framework=5 --input_format=NCHW --input_shape="images:1,3,640,640"
ATC start working now, please wait for a moment.
.....
ATC run success, welcome to the next use.
(atc) root@autodl-container-cb5144ba66-2c9c2c77: ~#
```

 yolo11n\_fp16.om 1分钟前

 yolo11n.onnx 7分钟前