# 第八章: 链表、状态机与多线程

# 空间不够的三种扩展思路

- 拆迁→行不通成本高、外部扩展→链表
- 搬迁→可变数组:在空白内存建立一个大的数组,原来数组的元素整个复制到新数组,再释放原来数组的内存空间,用新数组替代原数组(C语言不支持需要自己封装,更高级语言支持)

### 单链表

- 单链表实现
  - 。 链表头指针:头指针不是节点,是普通指针,占4个字节,类型是struct node\*,指向链表 节点
  - ▼ 链表节点结构体/模板

```
1 struct node
2 {
3   int data;
4   struct node *pNext;
5 };
6 //struct node只是一个结构体,本身没有变量生成,也不占用内存,相当于链表节点的模板
```

- 。 链表创建过程:
  - 定义头指针 struct node \*pHeader = NULL
  - 创建链表节点
  - ▼ 未封装-创建链表节点(在堆上)

```
1 //链表内存申请不能用栈或者数据段(在程序加载时就已经确定)
2 int main(void)
3 {
4    //1、动态申请堆内存,一个节点大小
5    struct node*p=(struct node*)malloc(sizeof(struct node));
6
7    //2、检验申请结果是否正确
8    if(NULL==p)
9    {
10        printf("malloc error\n");
```

▼ 封装后-创建链表节点

```
1 struct node* create_node(int data)
 2 {
    struct node*p=(struct node*)malloc(sizeof(struct node));
 3
 4
   if(NULL==P)
 5
 6
 7
     printf("malloc error\n");
      return NULL;
 8
    }
 9
10
11
    bzero (p, sizeof(struct node));
12
    p->data=data;
13
    p->pNext=NULL;
14
15
16
    return p;
17 }
```

■ 关联指针和链表节点

```
▼ 示例

1 pHeader = create_node(1);
2 pHeader->pNext = create_node(2);
3 pHeader->pNext->pNext = create_node(3);
```

#### • 单链表数据访问

```
。 第一个节点: pHeader→data(等同于p→data)
```

- 。 第二个节点:pHeader→pNext→data(等同于p1→data)
- 。 第三个节点: pHeader→pNext→pNext→data(等同于p2→data)

- 。 只能使用pHeader,现实生活中保存链表不会保存各个节点的指针
- 单链表插入新节点(尾插使用更多)

```
尾插
1 void insert_tail(struct node*pHeader,struct node*new)
  struct node*p=pHeader;
3
4 while(NULL!=p->pNext)
      p = p->pNext;
6
7
8 p->pNext=new;
9 }
10
11 int main(void)
12 {
13 struct node*pHeader=create node(1);
14  //若pHeader=NULL会报段错误,但程序逻辑看起来有问题,使用头结点(空的)统一操作
15
   insert_tail(pHeader,create_node(2));
16
17
    insert_tail(pHeader,create_node(3));
18
    return 0;
19
20 }
```

### ▼ 尾插(带头结点)

```
1 //计算添加了新节点后总共多少节点,把数值写入头结点
2 void insert_tail(struct node*pHeader,struct node*new)
3 {
   int cnt=0;
4
5
6 struct node*p=pHeader;
7 while(NULL!=p->pNext)
8
      p = p->pNext;
9
10
      cnt++;
    }
11
12
    p->pNext=new;
13
    pHeader->data=cnt+1;
14
15 }
16
17 int main(void)
18 {
19 struct node*pHeader=create_node(0);//头结点
```

```
20
    insert_tail(pHeader,create_node(1));
21
    insert tail(pHeader,create node(2));
22
    insert_tail(pHeader,create_node(3));
23
24
    printf("header node data:%d.\n", pHeader->data);
25
    printf("nodel data:%d.\n", pHeader->pNext->data);
26
    printf("node2 data:%d.\n", pHeader->pNext->pNext->data);
27
    printf("node3 data:%d.\n", pHeader->pNext->pNext->pNext->data);
28
29
    return 0;
30
31 }
头插(带头结点)
1 void insert_head(struct node*pHeader,struct node*new)
2 {
    new->pNext=pHeader->pNext;
3
    pHeader->pNext=new;
4
    pHeader+=1;
6 }
7 //->的实质是访问结构体内部成员,跟指针指向没有关系,跟链表的连接也无关,真正连接链表的是赋
  值语句(符号为=)
```

#### • 单链表遍历

```
▼ 方法1
1 void traverse(struct node*pHeader)
    struct node*p=pHeader->pNext;//跨过头结点,直接走到第一个节点
  while(NULL!=p->pNext)
4
5
      printf("node data: %d.\n", p->data);
6
7
      p=p->pNext;
8
    printf("node data: %d.\n", p->data);
9
10 //可以解决问题(不加这一句会丢掉最后一个节点),但不够完美
11 }
▼ 方法2(推荐)
1 void traverse(struct node*pHeader)
3 struct node*p=pHeader;
  while(NULL!=p->pNext)
5
6
      p=p->pNext;
```

```
printf("node data: %d.\n", p->data);
}
}
```

- 单链表删除节点
  - 。 两种情况: 删除节点是尾节点、删除节点不是尾节点
  - ▼ 删除

```
1 //删除数据为data的节点
2 void delete node(struct node*PH, int data)
3 {
   struct node*p=PH;
   struct node*pre=NULL;
5
6
   void delete(struct node*pHeader,int data)
7
8
      struct node*p=pHeader;
9
      struct node*pre=NULL;
10
11
      while(NULL!=p->pNext)
12
13
      {
          pre=p;
14
15
          p=p->pNext;
16
          if(p->data==data)
          {
17
               pre->pNext=pre->pNext->pNext;
18
              free(p);
19
20
          }
21
      }
22
    }
23 }
24
```

- 。 校验: 创建链表→删除节点→打印链表
- 单链表逆序

```
▼ 一个个摘下来头插到头结点后

1 void reverse_linklist(struct node*PH)

2 {

3  struct node*p=PH->pNext;//p指向链表第一个节点

4  struct node*pBack=NULL;//保存当前节点的后一个节点

5  //链表中无带数值节点 or 有一个带数值节点 = 零操作

7  if((NULL==p)|(NULL==p->pNext))

8  return;
```

```
while(NULL!=p->pNext)
10
11
    {
     pBack=p->pNext;
12
     //原链表第一个节点是逆序后的尾节点,指向NULL,要进行区分
13
     //节点是不是原链表第一个节点
14
     if (p==PH->pNext)//原链表第一个有效节点
15
16
       p->pNext=NULL;
17
     }
18
     else//非原链表第一个有效节点
19
20
       p->pNext=PH->pNext;
21
22
     }
     PH->pNext=p;
23
24
      p=pBack;
25
    }
26
    insert head(PH,p);//逆序后缺失最后一个节点,需要头插
27 }
28
```

# 双链表

• 双链表实现

```
▼ 示例
1 struct node//节点模板
2 {
3 int data;
4 struct node*pPrev;
5 struct node*pNext;
6 };
8 struct node*create_node(int data)
    struct node*p=(struct node*)malloc(sizeof(struct node));
    if(NULL==p)
11
12
      printf("malloc error\n");
13
14
      return NULL;
15
    p->data=data;
16
    p->pPrev=NULL;
17
    p->pNext=NULL;
18
19
20
    return p;
```

• 双链表插入

```
尾插(需要遍历指针)
1 void insert tail(struct node*PH, struct node*new)
2 {
3 struct node*p=PH;
4 while(NULL!=p->pNext)//走到尾节点
5
      p=p->pNext;
6
7
  }
8 p->pNext=new;
9 new->pPrev=p;
10 }
▼ 头插
1 void insert_head(struct node*PH, struct node*new)
2 {
  new->pNext=PH->pNext;
3
4 PH->pNext=new;
5 if(NULL!=PH->pNext)//空链表会有问题
6
      new->pNext->pPrev=new;
7
    new->pPrev=PH;
8 }
```

• 双链表遍历:

2 {

。 是对单链表有成本的扩展,链表仅需要遍历,用单链表即可

1 void reverse\_traverse(struct node\*pTail)

```
▼ 正向遍历

1 void Traverse(struct node*PH)

2 {
3   struct node*p=PH;
4   while(NULL!=p->pNext)

5   {
6    p=p->pNext;
7   printf("data=%d.\n",p->data);

8   }

9 }
```

```
3 struct node*p=pTail;
4 while(NULL!=p->pPrev)
5 {
6    printf("data=%d.\n",p->data);
7    p=p->pPrev;
8 }
9 }
```

• 双链表删除节点

```
▼ 删除节点
1 //删最后一个节点和中间节点有差别
2 int delete_node(struct node*PH, int data)
3 {
    struct node*p=PH;
5
   if(NULL==p)
6
7
   {
8
      return -1;
9
10
    while(NULL!=p->pNext)
11
12
13
      p=p->pNext;
14
      if(NULL==p->pNext)
15
16
        p->pPrev->pNext=NULL;
        P->pPrev=NULL;
17
18
        free(p);
      }
19
20
     else
21
      {
        p->pPrev->pNext=p->pNext;
22
        P->pNext->pPrev=p->pPrev;
23
        free(p);
24
      }
25
26
    }
27 }
```

• 双链表易操作,现实生活中常使用

# linux内核链表

• linux内核链表的特点

- 。 默认双链表且有头结点,用C语言书写,面向对象思想
- 。 属于纯链表,只有前后指针,没有数据区域
- 存放在include/linux/list.h,大概700行
- 内核中函数命名:
  - 。 前面有两个下划线,普通用户不要轻易使用,内核自己使用
  - 。 有一个下划线,用户一般用不着
- linux内核中对双链表的两种初始化方式

```
1 struct list_head{
2 struct list head *next, *prev;
3 }//纯链表的节点定义,只有指针,没有数据
4
5 //节点初始化1 (定义一个节点并同时初始化它)
6 #define LIST_HEAD_INIT(name) { &(name), &(name) }
7
8 #define LIST_HEAD(name)\
9 struct list head name = LIST HEAD INIT(name)
10
11 注解:
12 1、使用宏进行初始化(初始化=给结构体中各成员赋值)
13 2、name是节点的名字,把next和prev指针初始化为&(name),即为当前节点的首地址
14 3、前后指针都指向节点自己
15
16 //初始化函数2 (先定义节点,再初始化)
17 static inline void INIT_LIST_HEAD(struct list_head *list)
18 {
19 list->next = list;
20 list->prev = list;
21 }
```

• 使用方式:将内核链表作为结构体的成员,使结构体有了链表的功能,需要借助container\_of 宏

```
▼ 示例

1 struct driver_info//驱动信息
2 {
3   int data;
4 };
5
6 struct driver//管理内核中所有设备驱动
```

```
7 {
8    char name[20];
9    int id;//驱动的id编号
10    struct driver_info info;//驱动信息
11
12    struct list_head head;//head是个纯链表
13 };//前三个成员是数据区域成员
```

## 状态机

- 一般都是有限状态机FSM,有有限个状态(一般是一个状态变量的值),可以接收外部信号, 跳转到另一个状态
- 三要素: 当前状态、外部输入、下一个状态
- 两种状态机
  - Moore型状态机:输出只与当前状态有关
  - ∘ Meally型状态机:输出与当前状态和输入信号有关
- 主要用途:电路设计、FPGA程序设计(类似制造芯片,高层级但需求量少,一般都是半导体公司)、软件设计(不常用,大部分在于框架类型的设计,如操作系统GUI设计)
- 状态机实现开锁状态机

```
程序示例
1 /*题目:连续输入正确密码则开锁,输入错误会退回到初始状态重新计入密码*/
2 #include <stdio.h>
3
4 //定义状态集
5 typedef enum
6 {
7 STATE1,
8 STATE2,
9 STATE3,
10 STATE4,
11 STATE5,
12 STATE6
13 }STATE;
14
15 int main(void)
16 {
17 int num=0;
18 STATE current state=STATE1;//初始状态为状态1,输入一个正确的密码走一步,到STATE5
  锁开
19
```

```
//用户循环输入密码
20
    printf("请输入密码,密码正确开锁\n");
21
    while(1)
22
23
    {
      scanf("%d",&num);
24
      printf("num=%d.\n", num);
25
26
      switch(current state)
27
28
         case STATE1: if(num==1){current state=STATE2;}
29
                      else {current state=STATE1;}
30
31
                      break;
        case STATE2: if(num==2){current_state=STATE3;}
32
                      else {current state=STATE1;}
33
                      break;
34
        case STATE3: if(num==3){current state=STATE4;}
35
                      else {current_state=STATE1;}
36
37
                      break;
        case STATE4: if(num==4){current state=STATE5;}
38
                      else {current_state=STATE1;}
39
40
                      break:
41
        case STATE5: if(num==5){current_state=STATE6;}
                      else {current_state=STATE1;}
42
                      break:
43
        default: current state=STATE1;//用户输入一个不对的值,归零
44
      }
45
46
      if(current_state==STATE6)
      {
47
           printf("锁开了\n");
48
           break;//跳出while循环
49
      }
50
51
    }
52
53
    return 0;
54
55 }
56
```

# 多线程简介

- 多线程是为了实现操作系统下的宏观并行(分为微观串行、微观并行两种情况),单核CPU微观上一定是串行的,多核CPU中多个核心同时执行多个指令,可实现微观并行
- 进程线程目的是实现宏观并行,且实现原理不同,windows中进程线程差异大,linux中差异不大(linux中,线程是轻量级的进程)

- 多线程程序的优势: OS会优先将多个线程放在多个核心中单独运行(近年多线程开始更多使用)
- 线程同步和锁: 多线程程序运行注意线程同步,通过锁机制实现

### 其它

- 写程序时写一点测试一点
- 链表逆序时可以不改结构,只改数据,但是实际应用数据区域很大,这样做不合理
- 只熟悉技术竞争力不如熟悉业务逻辑的,价值的体现=把技术真正用在产品研发中,没办法通过 模拟项目实现,必须去公司做项目
- 链表是为了存储数据的,看别人的链表代码一定要注意有没有头结点,算法实现完全不同
- 函数封装的关键点是函数的接口设计(参数和返回值)
- 算法实现分两步: 先理清楚程序的步骤(逻辑能力),再书写程序(编程功底)
- 架构轮不到你做,重要的是先把细节做好
- 学习Linux内核才能真正学好C语言
- man 2-系统调用; man 3-库函数