Hands on Machine Learning with Scikit-Learn & TensolFlow Chapter 5

Support Vector Machines

Created by Yusuke FUJIMOTO

はじめに

- この資料は「<u>Hands-On Machine Learning with</u>
 <u>Scikit-Learn and TensorFlow O'Reilly Media</u>」
 を読んだ際の(主にソースコードに関する)簡単な解説を残したものです。
- 全部を解説したわけではないので注意
- 余裕があればソースコード周りの背景知識もまと めたい
- 何かあったら yukkyo12221222@gmail.com まで

Chapter 5 Support Vector Machines

今回のポイント

- SVM(Support Vector Machine)は超メジャーな 分類・回帰モデル
- ここまで扱った回帰モデルの損失関数(コスト関数、エラー関数)

$$ext{cost}(\mathbf{x}) = \sum_{i=i}^T (f(\mathbf{x}_i) - \mathbf{y}_i)^2$$

• でもこれは、 $f(\mathbf{x}_i)$ と \mathbf{y}_i の距離を表しているわけではない

- 分類境界(ここでは超平面という)と各データの 距離(マージン)に着目しているのが SVM の特徴
- あとサポートベクトルと呼ばれる一部のデータ(1 つとは限らない)で識別境界が決定されるので、 疎なデータに強い
- また予測するときや新しくデータを追加したときは、サポートベクトルだけ見ればよいため効率的。

数学的補足

• (a, b) 行列(ベクトル)と (b, c) 行列(ベクトル) をかけると (a, c) 行列になる

- 識別境界: $\omega^{\mathrm{T}}\mathbf{x} + b = 0$
 - 。 超平面からの距離 = ω の一次元ベクトルに写像 しているだけ

Large margin classification

• 特にコメントなし

Sensitivity to feature scales

• SVM もスケーリング大事

Sensitivity to outliers

外れ値に対してどのように動作するのか確認する

- 外れ値が片方のクラスの散布に食い込んでいる場合
 - 線形分離不可能になっている
- 外れ値が片方のクラスの散布に非常に近い場合
 - 本来の境界より、片方のクラスに寄ったものに なっている

Large margin vs margin violations

マージンを大きくとるかマージン違反を許すか??? (該当箇所を読む)

- 実問題では綺麗に線形分離できるとは限らない
 - 綺麗に分離できる場合しか境界を引けない(マージン違反を決して許さない) = ハードマージンSVM
 - マージン違反したデータに対してはペナルティを与えて、一応境界が引けるようにした SVM = ソフトマージンSVM
 - LinearSVC はソフトマージンSVM。実は。

- LinearSVCのオプションには c がある。これが正則化の強さ(線形回帰モデルにおける α の逆数にあたる)を表す。大きいほど強い。
- 小さいほどマージン違反を許し、大きいほど許さない
 - \circ $C=\infty$ の場合にハードマージンSVMと等価
 - 。 先ほどの「Sensitivity…」 では $C=10^9$ となっており実質ハードマージンSVM
- C=1 の場合と C=100 の場合でどう変わるのか確認する。

Non-linear classification

非線形な分離はできないのか? → できる

- higher_dimensions_plot: 一次元では線形分離ができなかったけど、二次元に射影したら線形分離できるようになった
- Chapter 4 では polynomial feature で高次元特徴空間に射影して線形分離した
 - polynomial svc
- 他のカーネルとして代表的なもの: RBFカーネル
 - gamma が小さいほど単純な境界になる

Regression

- クラス分類だけでなく回帰もできる。
- 予測誤差を最小化するような超平面(線)を求める
- - \circ 実際 $\epsilon=1.5$ の方が帯が広いのが分かる

Under the hood

- 学習や超平面の内訳。理論寄りのお話。
- SVM ではマージンを最小化するようなモデルを学 習したい。
- つまりSVM における学習とは、マージン関数を最小化したいという最適化問題を解くことと同じ。
- また、最適化問題を解くにあたって、マージン関数をそのまま扱うのではなく、双対問題という、答えが同じになるけどより簡単に解けそうな問題に落とし込む

SVM で最適化したい対象

- マージン(境界に一番近い点から境界までの距離)を最大化したい
- 超平面 $f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^T \mathbf{x} + b = 0$ から、点 \mathbf{a} までの 距離は $\frac{|f(\mathbf{a})|}{||\mathbf{w}||}$ で与えられる(次ページ参照)
- よって次の問題を解くことと同じ

$$ext{arg max}_{\mathbf{w},b} \left(rac{1}{\|\mathbf{w}\|} ext{min}_n [t_n(\mathbf{w}^T\mathbf{x} + b)]
ight)$$

• t_n はラベル(負なら-1、正なら1)

 $\mathbf{w} \to k\mathbf{w}$ 、 $b \to kb$ としても超平面からの距離 $\frac{|f(\mathbf{x})|}{\|\mathbf{w}\|}$ は変わらないので、最も近い点について以下を成立させて良い

$$t_n(\mathbf{w}^T\mathbf{x}+b)=1$$

よって先程の問題は下記のようになる

$$\operatorname{arg\ max}_{\mathbf{w},b}\left(rac{1}{\|\mathbf{w}\|}
ight)$$

$$\Rightarrow ext{arg min}_{\mathbf{w},b} \; rac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w}$$

1/2 はあとで計算が楽になるためつけてる

補足:超平面からの距離

- ある点 \mathbf{x}_0 と平面 $f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^T \mathbf{x} + b = 0$ との距離を考える。
- 点 \mathbf{x}_0 にk倍にした $\frac{\mathbf{w}}{|\mathbf{w}|}$ を足すと平面にぶつかる。この点を \mathbf{z} とする。また $\frac{\mathbf{w}}{|\mathbf{w}|}$ は大きさ1であることから、求める距離は|k|である。
- 点 \mathbf{z} は平面上の点なので $f(\mathbf{z})=0$

• よって以下の式が成り立つ

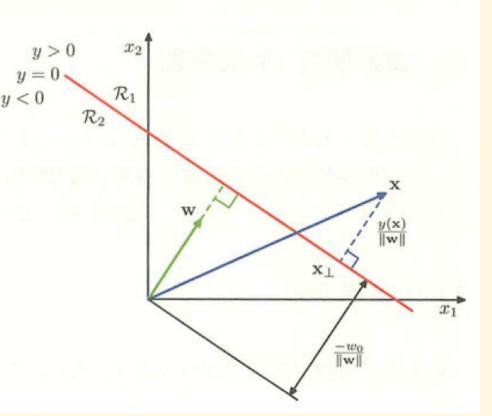
$$egin{aligned} f(\mathbf{z}) &= f(\mathbf{x}_0 + k rac{\mathbf{w}}{|\mathbf{w}|}) \ =& \mathbf{w}^T \mathbf{x}_0 + k rac{\mathbf{w}^T \mathbf{w}}{|\mathbf{w}|} + b =& \mathbf{w}^T \mathbf{x}_0 + b + k |\mathbf{w}| = \ &= f(\mathbf{x}_0) + k |\mathbf{w}| = 0 \ &\Rightarrow |k| = rac{|f(\mathbf{x}_0)|}{|\mathbf{w}|} \end{aligned}$$

$$\mathbf{w}^T \mathbf{w} = |\mathbf{w}|^2$$

補足:超平面からの距離 (PRML上より引用)

180 第4章 線形識別モデル

図 4.1 2 次元線形識別関数の幾何. 赤 y= で示された決定面は \mathbf{w} に垂直である. 原 y<0 点からの決定面までの距離は、バイアスパラメータ w_0 によって制御される. また、決定面から一般の点 \mathbf{x} への直交距離は $y(\mathbf{x})/\|\mathbf{w}\|$ で与えられる.



ハードマージン線形SVM分類の最適化対象

• 目的関数

$$ext{minimize}_{(\mathbf{w},b)} \; rac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w}$$

• 制約条件

$$t^{(i)}\left(\mathbf{w}^T\mathbf{x}^{(i)}\!+b
ight)\geq 1 ext{ for } i=1,2,\cdots,m$$

ソフトマージン線形SVM分類の最適化対象

• 目的関数

$$ext{minimize}_{(\mathbf{w},b,\zeta)} \; rac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum_{i=1}^m \zeta^{(i)}$$

• 制約条件

$$egin{aligned} t^{(i)} & \left(\mathbf{w}^T\mathbf{x}^{(i)} + b
ight) \geq 1 - \zeta^{(i)} \ & ext{and } \zeta^{(i)} \geq 0 \ & ext{for } i = 1, 2, \cdots, m \end{aligned}$$

凸二次計画問題

- 目的関数: $\min \frac{1}{2} \mathbf{p}^T \mathbf{H} \mathbf{p} + \mathbf{f}^T \mathbf{p}$
- 制約条件: Ap ≤ b
 - $\mathbf{p}:n_p$ (パラメータ数)次元のベクトル
 - \circ $\mathbf{H}:n_p imes n_p$ 行列
 - \circ $\mathbf{f}: n_p$ (パラメータ数) 次元のベクトル
 - \circ $\mathbf{A}:n_c \times n_p$ 行列。 n_c は制約の数
 - \circ $\mathbf{b}: n_c$ 次元のベクトル

ハードマージンSVMにおける各パラメータについて

- $n_p = n+1$ n は特徴の数、+1 はバイアス分
- $n_c = m$ m はトレーニングデータの数
- H は単位行列。ただし一番左上の要素は 0
 - バイアス分を無視するため
- f = 0, b = 1
- $ullet \mathbf{a}^{(i)} = -t^{(i)} \dot{\mathbf{x}}^{(i)}$
 - $\mathbf{x}^{(i)}$ はi=0(バイアス分)のときだけ $\mathbf{1}$ で、他の場合は $\mathbf{x}^{(i)}$ と同じ

双対問題について

- 主変数がたくさんあって制約条件が少なければ、 双対問題の方が変数が少なくできる
- すると、主問題より楽に解ける可能性が高い
- 双対問題の方はよく手に入るソルバーで解けるらしい

$$ext{minimize}_{lpha} \; rac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} lpha_i lpha_j t_i t_j \mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_j \; - \sum_{i=1}^{m} lpha_i$$

subject to: $\alpha_i \geq 1$ for $i = 1, 2, \dots, m$

双対問題を解いたあと

以下のようにして \mathbf{w} と b を計算できる。ハットは推定値などの意味を含む

$$\hat{\mathbf{w}} = \sum_{i=1}^m \hat{lpha_i} t_i \mathbf{x}_i$$

$$\hat{b} = rac{1}{n_S} \sum_{i \in S} \left(1 - t_i (\hat{\mathbf{w}}^T \mathbf{x}_i)
ight)$$

• S は $\hat{\alpha}_i > 0$ となる i の集合。すなわちサポートベクトル一覧を表す。また $n_S = |S|$ 。その他は 0

カーネル SVM における予測(判定)

$$egin{aligned} h_{\hat{\mathbf{w}},\hat{b}}(\phi(\mathbf{x}_{new})) &= \hat{\mathbf{w}}^T\phi(\mathbf{x}_{new}) \ + \hat{b} \ \ &= \left(\sum_{i=1}^m \hat{lpha}_i t_i \phi(\mathbf{x}_i)
ight)^T \phi(\mathbf{x}_{new}) \ + \hat{b} \ \ &= \sum_{i=1}^m \hat{lpha}_i t_i \left(\phi(\mathbf{x}_i)^T \phi(\mathbf{x}_{new})
ight) \ + \hat{b} \ \ \ &= \sum \hat{lpha}_i t_i K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_{new}) \ + \hat{b} \end{aligned}$$

サポートベクトルとカーネル関数で予測できる

カーネル使うと何が嬉しいの?

- 普通に高次元に変換してそのまま解けば良いのでは?
 - すごく大きい次元(例えば無限次元)に変換してから計算するのは無理
 - でも高次元上での内積の値であれば比較的簡単 に計算できる場合が多い
 - SVM を学習する上で解きたい最適化問題では、 最終的には高次元上でのベクトルは扱わず、 内 積の値だけ扱っていた → カーネルトリック
 - 高次元のベクトルを直接扱わずに高次元上での 計算ができた!

• 各カーネルとその中身

| カーネル | 数式 | |
|--------------|--|--------|
| Linear | $K(\mathbf{a},\mathbf{b}) = \mathbf{a}^T \! \cdot \mathbf{b}$ | |
| Polynomial | $K(\mathbf{a},\mathbf{b}) = \left(\gamma \mathbf{a}^T \!\cdot \mathbf{b} + r ight)^d$ | |
| Gaussian RBF | $K(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \exp(-\gamma \ \mathbf{a} - \mathbf{b}\ $ | $ ^2)$ |
| Sigmoid | $K(\mathbf{a},\mathbf{b}) = 	anh \left(\gamma \mathbf{a}^T \cdot \mathbf{b} + ight)$ | r) |

• γ とr は違うので注意

Hinge loss

誤差関数のひとつ。引数が正の数ならそのまま出力し、それ以外なら0を出力する。 大きい意味はないので説明は省略。

Extra material

Linear SVM classifier implementation using Batch Gradient Descent

そのうち追記する

Extra material questions

- 1: SVM の基本的な考えは?
 - マージン(超平面とデータの距離)を最大化
- 2: サポートベクトルって何?
 - 超平面から一番近い各クラスのデータ(ベクトル)。それ以外のベクトルは超平面の決定に関与しない
- 3: SVM に入力するときはどうしてスケーリングが 大事なのか
 - SVM はなるべく広い帯を作ろうとするので、スケーリングがされていないと小さい特徴を無視する傾向があるため

- 4: SVM 分類器はデータの分類時に、確信度スコアのようなものを出力できるか。
 - できる。ただし直接確率に変換できるわけではない。Scikit-learnで SVM モデルを構築する際に probability = True を指定すると、学習後にSVM のスコアに対してロジスティック回帰によって確率を測定する。
 - opredict_proba() predict_log_proba()

- 5: データ数が100万、特徴数が数百のときには、主問題と双対問題のどちらを解くべきか?
 - まずカーネル SVM は双対問題しか使えない
 - よって線形 SVM の場合のみ考える
 - この場合は主問題を解く。
 - データの特徴次元よりデータ数のほうがはる かに大きいため

- 6: もし RBF カーネルSVM をトレーニングしたときに、訓練データに underfit していた場合は、γを増やすべきか、減らすべきか?
 - 正則化が強すぎるので、これを弱めるためには gammaやCを増やす
- 7: 既存のソルバーを使ってソフトマージン 線形 SVM を解く際は、二次凸問題のパラメータをどのように設定するべきか?
 - 。 よくわからないので省略

- 8:線形分離可能なデータを Linear SVC で学習する。その場合同じデータセットを SVC と SGD Classifier で学習させると、大体同じモデルが得られることを確認せよ
- notebook

- 9: SVM 分類器で MNIST データセットを学習する。SVM は二値分類器なので、10 個のクラスを分類するために one-versus-all 分類器を使わなければならない。あなたはプロセスを速くするために小さい評価データセットを使ってハイパーパラメータを調整したい。どのようにやるか?そして精度はどうなるか?
 - 次ページの方法を試す

- 1. 線形SVM(LinearSVC)でそのまま学習 → 0.8263(悪い)
- 2. 上記のまま、データをスケーリング →0.9224(まあまあ)
- 3. 上記のデータのまま量は6分の1にして、RBFカー ネルSVM(SVC)を適用 → 0.9462
- 4. 上記について、gamma と C はデフォルトのままだったので、範囲を決めてデータ数 1000 でrandomized search を行って良いパラメータを探す。その後全データで学習した → 0.9710 (悪くない)。ただしテストデータだと 0.9997 なので、やや overfitting 気味か。

- 10: California housing dataset (Chapter 2 で扱った) に対し、サポートベクター回帰を使ってモデルを構築して学習させよ
 - notebook

Exercise solutions