Kernel VAE: カーネル法を用いた次元削減

内海 佑麻 *1

1 慶應義塾大学理工学部情報工学科

2019/10/11

Abstract

Introduction 1

ガウス過程 2

ガウス過程の定義

入力空間 \mathcal{X} 上の関数 $f:\mathcal{X}\to\mathbb{R}$ がガウス過程 (Gaussian Process, GP) に従う とは、 \mathcal{X} 上の任意のn点 $\{x_i\}_{i=1}^n$ に対して、ベクトル $\mathbf{f} \in \mathbb{R}^n = (f(x_1), \dots, f(x_n))^{\mathrm{T}}$ が多次元ガウス分布に従うことをいう. ここで、確率変数 $\mathbf{f} \in \mathbb{R}^n$ が n 次元ガ ウス分布に従う時、その確率密度関数 $p(\mathbf{f})$ は、平均関数 $m(\cdot)$ と共分散関数 $v(\cdot,\cdot)$ を用いて

$$p(\mathbf{f}) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |V(\mathbf{x})|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} (\mathbf{f} - m(\mathbf{f}))^{\mathrm{T}} V(\mathbf{f})^{-1} (\mathbf{f} - m(\mathbf{f}))\right)$$
(1)

と定められる. ただし, $V(\mathbf{f})$ は共分散 $v(\mathbf{f}_i,\mathbf{f}_i)$ を ij 要素にもつ共分散行列で ある. ゆえに, 関数 $f: \mathcal{X} \to \mathbb{R}$ がガウス過程 (Gaussian Process, GP) に従う とき、その挙動は平均関数 $m(\cdot)$ と共分散関数 $v(\cdot,\cdot)$ によって定められ、これ を以下のように記述する.

以下のように記述する。
$$f(\cdot) \sim \mathcal{GP}(m(\cdot), v(\cdot, \cdot))$$
 *uchiumi@ailab.ics.keio.ac.jp

2.2 条件つき分布の計算

一般に, 2 つのベクトル $\mathbf{f}_n \in \mathbb{R}^n$, $\mathbf{f}_m \in \mathbb{R}^m$ に対して,

$$\begin{pmatrix} \mathbf{f}_n \\ \mathbf{f}_m \end{pmatrix} \sim \mathcal{N} \left(\begin{pmatrix} \boldsymbol{\mu}_n \\ \boldsymbol{\mu}_m \end{pmatrix}, \begin{bmatrix} \Sigma_{nn} & \Sigma_{nm} \\ \Sigma_{nm}^{\mathrm{T}} & \Sigma_{mm} \end{bmatrix} \right)$$
(3)

が成り立つとき,

$$\mathbf{f}_m | \mathbf{f}_n \sim \mathcal{N} \left(\boldsymbol{\mu}_{m|n}, \boldsymbol{\Sigma}_{m|n} \right)$$
 (4)

where
$$\begin{cases} \boldsymbol{\mu}_{m|n} = \boldsymbol{\mu}_m + \Sigma_{nm}^{\mathrm{T}} \Sigma_{nn}^{-1} (\mathbf{f}_n - \boldsymbol{\mu}_n) \\ \Sigma_{m|n} = \Sigma_{mm} - \Sigma_{nm}^{\mathrm{T}} \Sigma_{nn}^{-1} \Sigma_{nm} \end{cases}$$

2.3 ガウス過程回帰

確率変数 $X \in \mathbb{R}^d, Y \in \mathbb{R}$ の実現値からなる n 個のデータサンプル $\mathcal{D} = \{\mathbf{x}_i, y_i\}_{i=1}^n$ を用いて,X の値から Y の値を推定するモデル $f: X \to Y$ を特定することを回帰問題という.すべての (\mathbf{x}, y) に対して,モデルの出力値 $f(\mathbf{x})$ と y との誤差を ε とおき,これが正規分布 $\mathcal{N}(0, \sigma^2)$ に従うと仮定すると回帰モデルは.

$$y = f(\mathbf{x}) + \varepsilon, \quad \varepsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$$
 (5)

あるいは、正規分布の再生性より、

$$y|\mathbf{x} \sim \mathcal{N}(f(\mathbf{x}), \sigma^2)$$
 (6)

となる.また一般の回帰問題において,データサンプル $\mathcal{D}=\{X_i,Y_i\}_{i=1}^n$ とモデル $f:X\to Y$ に対して下式が成り立つことから,これはモデル f の分布に関するベイズ推論へ拡張できる.

$$p(f|\mathcal{D}) = \frac{p(\mathcal{D}|f)p(f)}{p(\mathcal{D})}, \quad i.e. \quad p(f|Y,X) = \frac{p(Y|X,f)p(f)}{p(Y|X)}$$
(7)

上のモデルにおいて、関数 f がガウス過程に従う場合、これをガウス過程回帰という。たとえば、関数 f に対して、

$$f(\cdot) \sim \mathcal{GP}(m(\cdot), k(\cdot, \cdot))$$
 (8)

を仮定すると、 $\mathbf{f}_n = (f(\mathbf{x}_1), \dots, f(\mathbf{x}_n))^{\mathrm{T}}$ と $\mathbf{y}_n = (y_1, \dots, y_n)^{\mathrm{T}}$ に対して、

$$\mathbf{f}_n \sim \mathcal{N}(m(X_n), K(X_n, X_n)) \tag{9}$$

$$\mathbf{y}_n \sim \mathcal{N}(m(X_n), K(X_n, X_n) + \sigma^2 I_n)$$
 (10)

が成り立つ、ただし、 $m(X_n)=(m(\mathbf{x}_1),\ldots,m(\mathbf{x}_n))^{\mathrm{T}}$ 、 $K(X_n,K(X_n))_{ij}=$ $k(f(\mathbf{x}_i), f(\mathbf{x}_i))$, I_n は $n \times n$ の単位行列とする. 式 (8) は,式 (7) でモデル fの事前分布 p(f) を定めることに対応する. さらに,式 (6) と正規分布の共役 性より、ガウス過程回帰では、事前分布 p(f) と事後分布 p(f|Y,X) が共に正 規分布に従うため、データサンプル $\mathcal{D} = \{X_i, Y_i\}_{i=1}^n$ に基づく平均関数 $m(\cdot)$ と共分散関数 $k(\cdot, \cdot)$ の行列計算 $(O(n^2))$ のみで事後分布の形状が求められる。 さらに、未知の m 個のデータ $\{\mathbf{x}_i\}_{i=n+1}^{n+m}$ に対して、対応する $\{y_i\}_{i=n+1}^{n+m}$ の同時分布 (予測分布) を求めることすできて、サイのこと

同時分布 (予測分布) を求めることもできる. 式 (8) より,

$$\begin{pmatrix} \mathbf{f}_n \\ \mathbf{f}_m \end{pmatrix} \sim \mathcal{N} \left(\begin{pmatrix} m(X_n) \\ m(X_m) \end{pmatrix}, \begin{bmatrix} K(X_n, X_n) & K(X_n, X_m) \\ K(X_n, X_m)^{\mathrm{T}} & K(X_m, X_m) \end{bmatrix} \right)$$
(11)

が成り立つから、式 (4) より、 \mathbf{f}_m の \mathbf{f}_n に対する予測分布は

$$\mathbf{f}_m | \mathbf{f}_n \sim \mathcal{N}\left(E[\mathbf{f}_m | \mathbf{f}_n], V[\mathbf{f}_m | \mathbf{f}_n]\right)$$
 (12)

where
$$\begin{cases} E[\mathbf{f}_{m}|\mathbf{f}_{n}] = m(X_{m}) + K(X_{n}, X_{m})^{\mathrm{T}}K(X_{n}, X_{n})^{-1}(\mathbf{f}_{n} - m(X_{n})) \\ V[\mathbf{f}_{m}|\mathbf{f}_{n}] = K(X_{m}, X_{m}) - K(X_{n}, X_{m})^{\mathrm{T}}K(X_{n}, X_{n})^{-1}K(X_{n}, X_{m}) \end{cases}$$

となり、 \mathbf{f}_m の \mathbf{y}_n に対する予測分布は、

$$\mathbf{f}_m|\mathbf{y}_n \sim \mathcal{N}\left(E[\mathbf{f}_m|\mathbf{y}_n], V[\mathbf{f}_m|\mathbf{y}_n]\right)$$
 (13)

where
$$\begin{cases} E[\mathbf{f}_{m}|\mathbf{y}_{n}] = m(X_{m}) + K(X_{n}, X_{m})^{\mathrm{T}} (K(X_{n}, X_{n}) + \sigma^{2}I_{n})^{-1} (\mathbf{y}_{n} - m(X_{n})) \\ V[\mathbf{f}_{m}|\mathbf{y}_{n}] = K(X_{m}, X_{m}) - K(X_{n}, X_{m})^{\mathrm{T}} (K(X_{n}, X_{n}) + \sigma^{2}I_{n})^{-1} K(X_{n}, X_{m}) \end{cases}$$

となる. よって, \mathbf{y}_m の \mathbf{y}_n に対する予測分布は

$$\mathbf{y}_m | \mathbf{y}_n \sim \mathcal{N}\left(E[\mathbf{y}_m | \mathbf{y}_n], V[\mathbf{y}_m | \mathbf{y}_n]\right)$$
 (14)

where
$$\begin{cases} E[\mathbf{y}_{m}|\mathbf{y}_{n}] = m(X_{m}) + K(X_{n}, X_{m})^{\mathrm{T}}(K(X_{n}, X_{n}) + \sigma^{2}I_{n})^{-1}(\mathbf{y}_{n} - m(X_{n})) \\ V[\mathbf{y}_{m}|\mathbf{y}_{n}] = K(X_{m}, X_{m}) - K(X_{n}, X_{m})^{\mathrm{T}}(K(X_{n}, X_{n}) + \sigma^{2}I_{n})^{-1}K(X_{n}, X_{m}) + \sigma^{2}I_{m} \end{cases}$$
 となる.

3 Deep Neural Network のカーネル法による近似

3.1 1層の Neural Network

ニューラルネットワークの全結合層や畳み込み層における推論計算は、線形写像と非線形の活性化関数の組み合わせによって構成される。ここで、ある層の入力ベクトルを $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^N$,出力ベクトルを $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^M$,線形写像に対応する変換行列を $\mathbf{W} \in \mathbb{R}^{M \times N}$,活性化関数を $\phi : \mathbb{R}^M \to \mathbb{R}^M$ とすると、非線形関数 $f: \mathbf{x} \mapsto \mathbf{y}$ は以下のように構成される。

$$\mathbf{y} = f(\mathbf{x}) = \phi(\mathbf{W}\mathbf{x}) \tag{15}$$

なお、全結合層に置けるバイアスベクトルの追加に関しては、 \mathbf{x} と \mathbf{W} に次元を 1 つ追加することで上式と等価となり、畳み込み層に置けるフィルタ演算も $\mathrm{im}2\mathrm{col}$ によって上式と等価となることに注意する.ここで、関数 f に対する内積 $k(\cdot,\cdot)=f(\cdot)^\mathrm{T}f(\cdot):\mathbf{x}\times\mathbf{x}'\mapsto\mathbb{R}$ を考える.活性化関数 ϕ として ReLU を仮定して、対応する指示関数

$$I(x) = \begin{cases} 1 & (x \ge 0) \\ 0 & (x < 0) \end{cases}$$
 (16)

を定義すると、∀x,x'に対する内積は、

$$f(\mathbf{x})^{\mathrm{T}} f(\mathbf{x}') = \sum_{i=1}^{M} \mathrm{I}(\mathbf{w}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{x}) \mathrm{I}(\mathbf{w}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{x}') (\mathbf{w}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{x}) (\mathbf{w}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{x}')$$
(17)

となる. ただし, $\mathbf{w}_i = (\mathbf{W}_{i1}, \dots, \mathbf{W}_{iN})^{\mathrm{T}}$ とする. いま,行列 \mathbf{W} の各要素 \mathbf{W}_{ij} を i.i.d. となる確率変数の実現値であると仮定すると,すべての i に対して, $\mathbf{w}_i^{\mathrm{T}}\mathbf{x}$ は i.i.d. サンプルの和に他ならないから,中心極限定理 (Central Limit Theorem) より,

$$E\left[\frac{1}{M}\sum_{i=1}^{M}\mathbf{w}_{i}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}\right] \to \int d\mathbf{w} \frac{\exp(\frac{-||\mathbf{w}||^{2}}{2})}{(2\pi)^{N/2}}(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}) \quad (M \to \infty)$$
 (18)

が満たされるから,

$$E\left[\frac{1}{M}f(\mathbf{x})^{\mathrm{T}}f(\mathbf{x}')\right] \to \int d\mathbf{w} \frac{\exp(\frac{-||\mathbf{w}||^{2}}{2})}{(2\pi)^{N/2}} I(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}) I(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}')(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x})(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}') \quad (M \to \infty)$$
(19)

が成り立つ.式(19)右辺を整理すると、以下の定理が導かれる.

定義 1 任意の $\mathbf{x}, \mathbf{x}' \in \mathcal{X} \subset \mathbb{R}^N$ に対して,

$$\theta = \cos^{-1} \left(\frac{\mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{x}'}{\|\mathbf{x}\| \|\mathbf{x}'\|} \right) \tag{20}$$

$$J(\theta) = 2\sin\theta + 2(\pi - \theta)\cos\theta \tag{21}$$

とする.

定理 1 各要素 W_{ij} が互いに独立に正規分布 $\mathcal{N}(0,1)$ に従うランダム行列 $\mathbf{W} \in \mathbb{R}^{M \times N}$ を考える. 活性化関数として ReLU 関数 ϕ を用いて, 1 層のニューラルネットワークに相当する関数 $f: \mathbb{R}^N \to \mathbb{R}^M$:

$$f(\mathbf{x}) = \phi(\mathbf{W}\mathbf{x}) \quad (\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^N)$$
 (22)

を考える. このとき任意の $\mathbf{x}, \mathbf{x}' \in \mathbb{R}^N$ に対して,

$$E\left[\frac{1}{M}f(\mathbf{x})^{\mathrm{T}}f(\mathbf{x}')\right] \to \frac{1}{2\pi} \|\mathbf{x}\| \|\mathbf{x}'\| J(\theta) \quad (M \to \infty)$$
 (23)

が成り立つ.

定理 2 $\mathcal{X} \times \mathcal{X}$ 上の関数

$$k(\mathbf{x}, \mathbf{x}') = \frac{1}{2\pi} \|\mathbf{x}\| \|\mathbf{x}'\| J(\theta)$$
 (24)

は半正定値関数である.

定理 3 (正定値性と再生核の等価性) $\mathcal{X} \times \mathcal{X}$ 上の任意の半正定値関数 $k(\mathbf{x}, \mathbf{x}')$ に対して,k を再生核にもつ Hilbert 空間がただ 1 つ定まる.

すなわち,

- 4 Kernel Variational AutoEncoder
- 5 Experiments
- 6 Conclusion