

スマートフォン

カメラ

取得画像

色抽出

マスク画像

面積と重心を算出

面積値, 重心座標

Q-Learning

delay(1sec)

電源
(3V)

Arduino

電池
(6V)

シリアル
通信

DCモーター (車輪)
サーボ (指)

