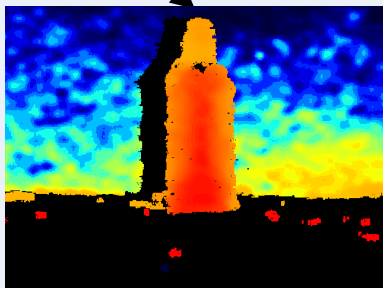


RealSense



外部PC



Mask R-CNN



重心を計算

重心座標

対象物との
距離算出

対象物
との距離
 ≥ 16 cm

False

②把持

True

比例制御

電源 (5V)

Arduino

制御信号

電源 (5V)

DCモーター
(車輪)

