

아날로그 1 아날로그 데이터입출력







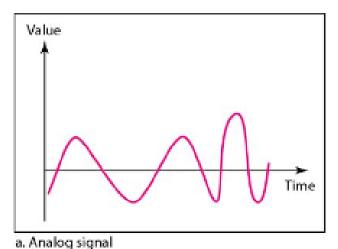
Analog vs. Digital

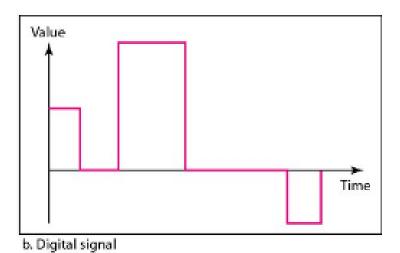
Analog

- 영어의 analogous(비슷한) 에서 유래함
- 수학적으로 정확하게 표현하면, 아날로그는 연속적 = continuous

Digital

- 디지털의 어원은 손가락이라는 라틴어 digit에서 유래됨
- 디지털은 불연속적 = 이산적 = discrete





Analog vs. Digital

❖ 디지털의 장점

- 노이즈에 강하다
- 온도 특성이 좋다
- 데이터 처리가 편하다.

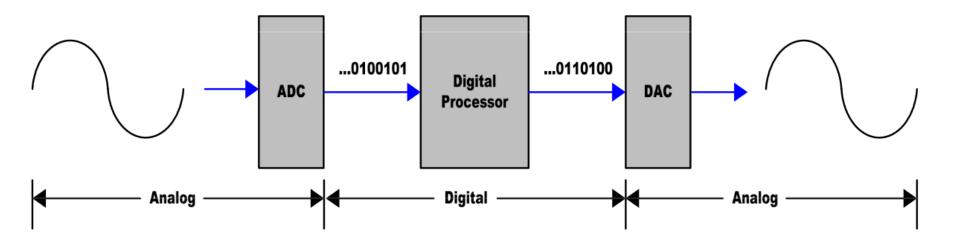
❖ 아날로그의 장점

■ 원본 데이터에 충실하다.



아날로그-디지털 변환 과정

- ❖ ADC (Analog to Digital Converter): 아날로그 데이터를 디지털 데이터로 변환
- ❖ DAC (Digital to Analog Converter): 디지털 데이터를 아날로그 데이터로 변환





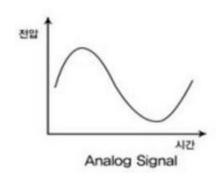


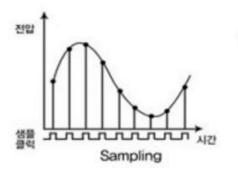
❖ ADC 1단계: 필터링

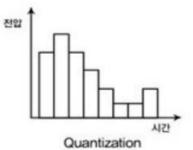
- 본래 신호를 정확히 "표본화(Sampling)"하기 위해 잡음 등의 신호를 차단하는 과정
- Ex) 음성 신호의 경우 원하는 대역폭에 대한 신호만 필터링한다.

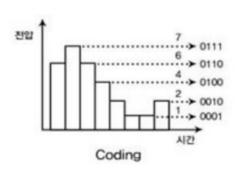
❖ ADC 2단계: 표본화 (Sampling)

- 아날로그 파형을 디지털 형태로 변환하기 위해 표본을 취하는 것을 의미
- 표본화율(Sampling Rate): 1초 동안에 취한 표본수(디지털화하는 횟수)를 말하며, 단위는 주파수와 같은 Hz를 사용







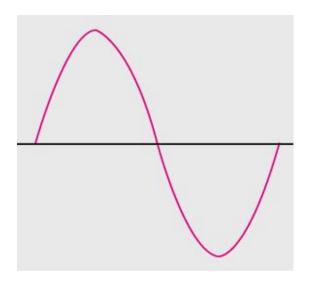


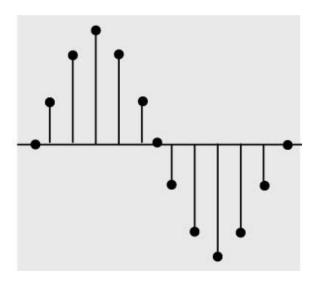




❖ ADC 2단계: 표본화 (Sampling)

- 아날로그 파형을 디지털 형태로 변환하기 위해 표본을 취하는 것을 의미
- 표본화율(Sampling Rate): 1초 동안에 취한 표본수(디지털화하는 횟수)를 말하며, 단위는 주파수와 같은 Hz를 사용
 - o.1초마다 샘플링을 수행하며, sampling rate는 10Hz

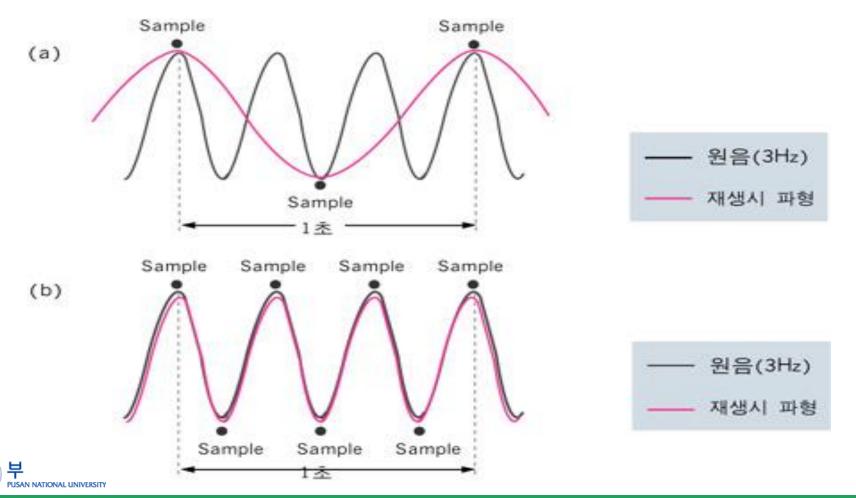






❖ ADC 2단계: 표본화 (Sampling)

 Sampling rate가 높아지면 본래 신호 특성을 더 잘 유지 할 수 있지만, 데이터양이 많아 진다.



❖ ADC 2단계: 표본화 (Sampling)

- 나이퀴스트 정리(Nyquist theorem)
 - 최대 주파수 성분이 f_{max} 인 아날로그 신호는 적어도 $2f_{max}$ 이상의 sampling rate로 샘플링할 경우 원 신호를 완전히 복원할 수 있다.
- 나이퀴스트 주파수 (Nyquist Rate) = 최소 샘플링 주파수
 - 표본화 정리에 따라 원래의 정보를 재생할 수 있도록 신호가 갖는 최고 주파수(f_{max})의 두 배가 되는 표본화 주파수(f_s)를 말함
 - $f_s = 2f_{max}$



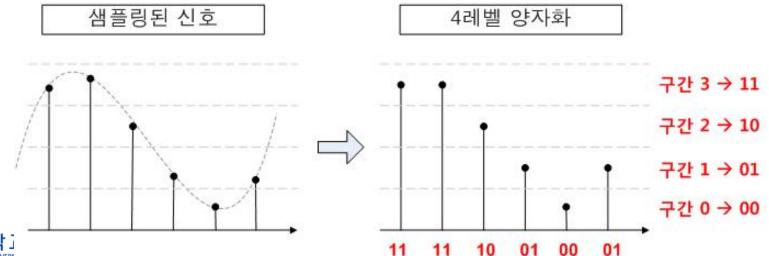


❖ ADC 3단계: 양자화 (Quantization)

- 표본화에서 얻어진 수치를 대표 값으로 n 개의 레벨로 분해하고, 샘플 값을 근사 시키는 과정
- 디지털 형태로 표현할 때 어느 정도의 정밀도를 가지고 표현할 것인지를 의미.
- 표본화된 각 점에서 값을 표현하기 위해 사용되는 비트 수

❖ ADC 4단계: 부호화 (Coding)

■ 양자화된 값을 비트로 변환

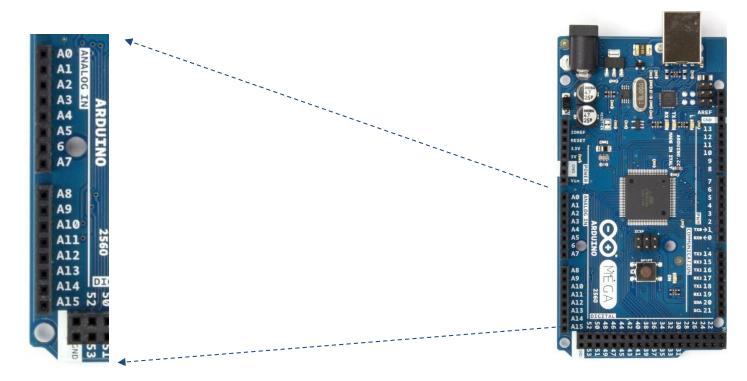




아날로그 데이터 처리

❖ 아날로그데이터 입력

- ATmega2560 마이크로컨트롤러에는 16채널의 10비트 해상도 아날로그-디지털 변환기 (ADC)가 포함되어 있음
- 각 채널에는 'Ao'에서 'A15'까지의 상수가 할당
 - Ao는 디지털 54번, A15는 디지털 69번과 동일함





아날로그 데이터 입력

❖ 16 채널의 ADC

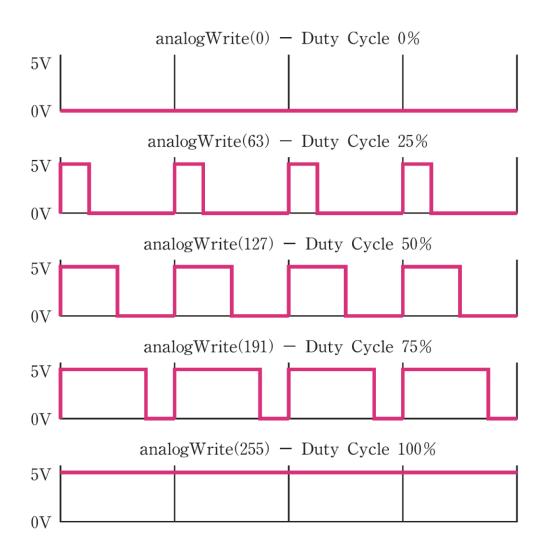
■ 하나의 아날로그-디지털 변환기를 공유하므로 동시에 여러 채널 사용은 불가능

❖ 10비트 해상도

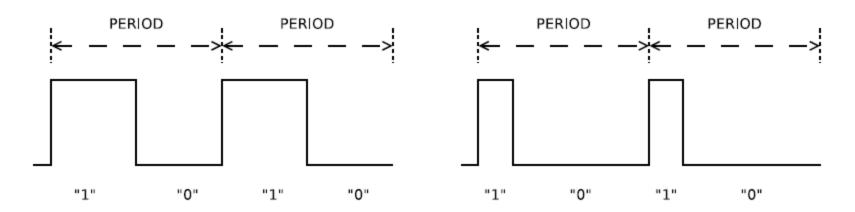
- o에서 1023 사이의 정수값 반환
- 1023에 해당하는 기준 전압은 ATmega256o의 동작 전압인 5V가 일반적으로 사용됨
 - 기준 전압은 analogReference 함수로 변경 가능
- 5V / 1024 ≅ 4.9mV 전압 차이 인식 가능



❖ 아날로그 신호를 디지털화 하여 인코딩 하는 방법

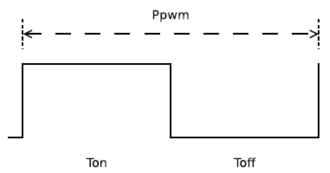




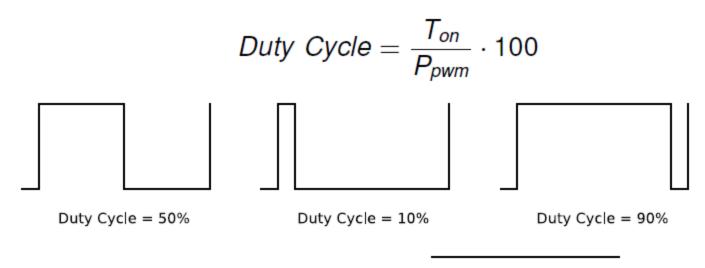


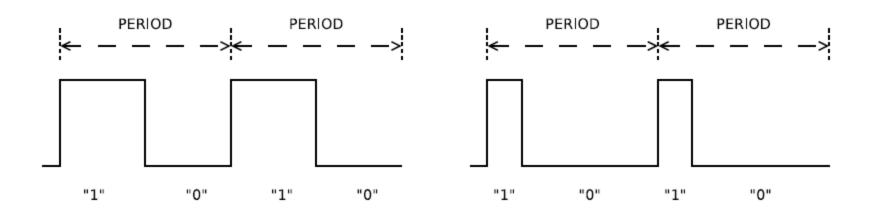
- Pulse Width Modulation (PWM) is a technique of modulation of a digital signal in order to obtain an analog value.
- It based on generating a square wave with a given frequency
- In the square wave, the "0" part and the "1" part have different duration
- ❖ The difference, in percentage, is called duty cycle





The Duty Cycle is defined as the percentage of Ton with respect to the total period Ppwm of the signal:





PWM has multiple utilisations:

- 1. To simply transfer an analog value over a digital line; devices receiving a PWM signal can interpret the "analog value" by measuring the duration of the "1" part with respect to the total frequency;
- 2. To modulate a typical on/off system; e.g. to change the intensity of a light generated by a lamp, a LED, etc.;
- 3. To drive power systems without affecting performances; e.g. To drive a DC motor.



아날로그 데이터 처리

❖ 아날로그데이터 출력

- ATmega256o에서 아날로그 데이터 출력은 불가능
- 펄스 폭 변조(PWM:Pulse Width Modulation) 신호를 통해 아날로그 데이터 출력과 유사한 효과를 얻을 수 있음
 - PWM 신호는 디지털 신호의 일종임
 - PWM 신호 출력 함수가 analogWrite이므로 흔히 아날로그 데이터 출력으로 불림
- 15개의 핀으로 PWM 신호 출력 가능
 - 디지털 2번~13번
 - 디지털 44번 ~ 46번
- o과 255 사이의 값을 출력



아날로그 데이터 입출력 함수

int analogRead(uint8_t pin)

- 매개변수

• pin : 핀 번호

• **반환값**: 0에서 1023 사이의 정수값

void analogReference(uint8_t type)

- 매개변수

• type: DEFAULT, INTERNAL, INTERNAL1V1, INTERNAL2V56, EXTERNAL 중 한 가지

■ 반환값 : 없음

void analogWrite(uint8_t pin, int value)

- 매개변수

• pin : 핀 번호

• value : 듀티 사이클(duty cycle). 0(항상 OFF)에서 255(항상 ON) 사이의 값

• **반환값** : 없음



기준 전압 설정 옵션

옵션	설명
DEFAULT	μC의 동작 전압(5V)으로 설정
INTERNAL	내부 기준 전압(1.1V)으로 설정 ATmega2560에서는 사용 불가능
INTERNAL1V1	내부 1.1V로 설정 ATmega2560에서만 사용 가능
INTERNAL2V56	내부 2.56V로 설정 ATmega2560에서만 사용 가능
EXTERNAL	AREF 핀에 인가된 0~5V 사이 전압으로 설정

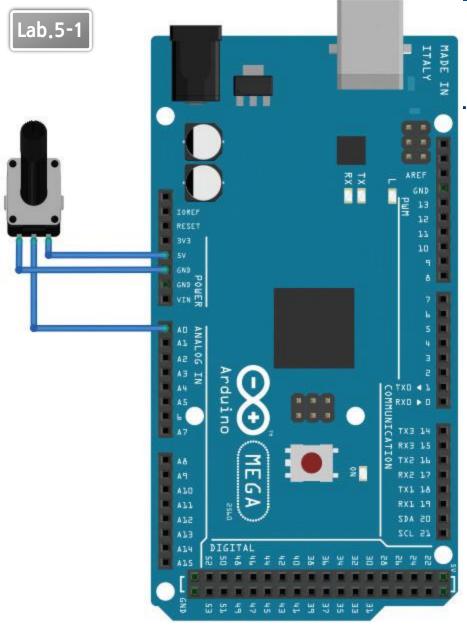




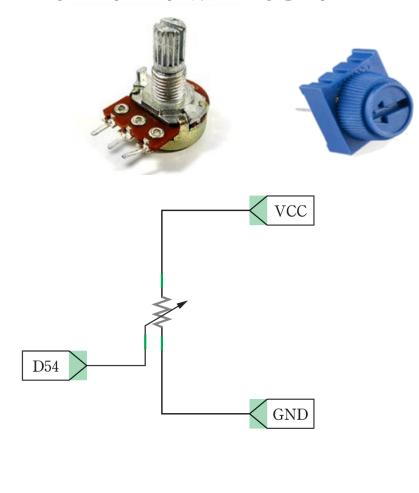
가변저항을 이용한 아날로그 입력처리

- ❖ 실험 순서
- ① 가변저항 연결 및 저항값 출력 (Sketch 7-1)
- ② LED4개 연결 및 가변 출력(Sketch 7-2)
- ③ 실행 결과 확인

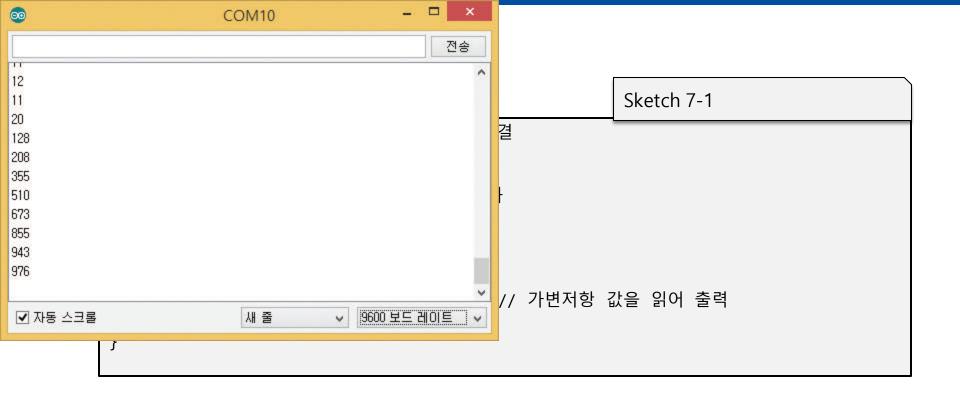




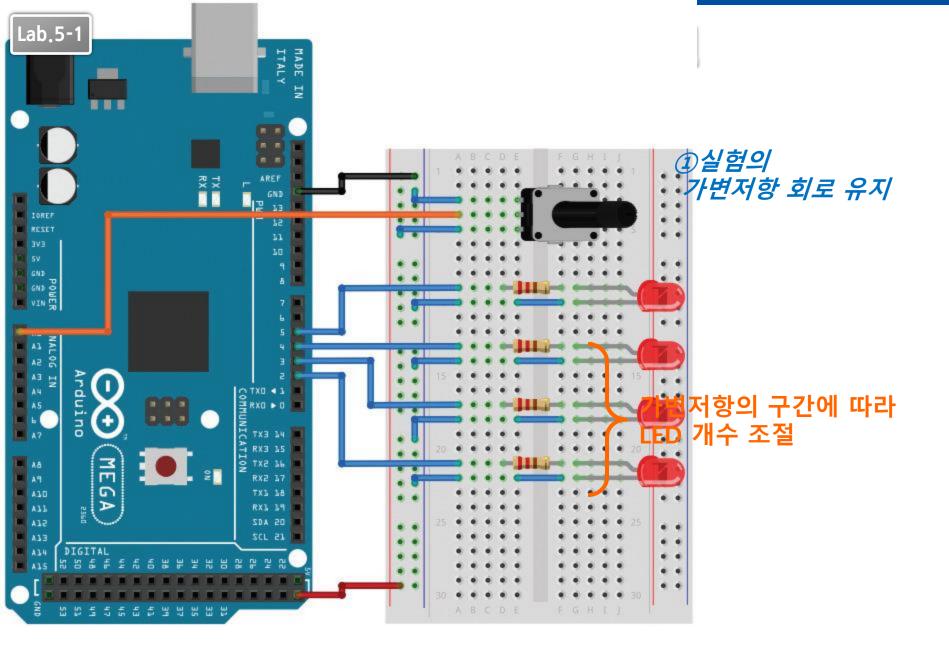
·값을 임의로 바꿀 수 있는 저항기













Lab.5-1

② 가변저항으로 LED 출력 개수 조절

Sketch 7-2

```
int vResistor = A0; // A0 핀에 가변저항 연결
int pins LED[] = {2, 3, 4, 5}; // LED 연결 핀
void setup() {
 Serial.begin(9600); // 시리얼 통신 초기화
 pinMode(vResistor, INPUT);
 for (int i = 0; i < 4; i++) {
   pinMode(pins LED[i], OUTPUT);
   digitalWrite(pins LED[i], LOW);
                                        비트 이동에 의해 10비트 결과값을
                                        2비트의 1~4 사이 값으로 변환
void loop() {
 int adc = analogRead(vResistor); // 가변저항 값 읽기
 int count led = (adc >> 8) + 1; // LED 개수 결정
 for (int i = 0; i < 4; i++) { // LED 점멸
   if (i < count led)</pre>
     digitalWrite(pins LED[i], HIGH);
   else
     digitalWrite(pins LED[i], LOW);
 // ADC 값과 LED 개수 출력
 Serial.println(String("ADC : ") + adc + ", LED count : " + count led);
 delay(1000); // 1초(1000ms) 대기
```





③ 결과확인

- ❖ 작성한 Sketch 편집창을 보여라
- ❖ Sketch 7-2의 실행을 보여라
- ❖ 조교의 물음에 답하고 채점 결과를 PLMS LAB 5에 직접 입력하라





PWM 아날로그 출력

- ❖ 실험 순서
- ① RGB LED 밝기 제어 (Sketch 7-3)

LED4개 연결 회로는 유지 할것

- ② 가변저항으로 LED 밝기 제어(1) (Sketch 7-4)
- ③ 가변저항으로 LED 밝기 제어(2)(Sketch 7-5)
- ④ 실행 결과 확인





1 RGB LED

❖ RGB LED

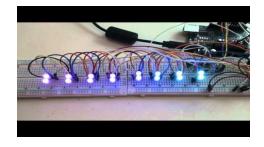
- 공통 핀과 3개의 R, G, B 제어핀으로 구성
- 공통 양극 방식 (Common anode)의 경우 제어핀에 GND를 출력하면 켜짐 (cf. Common cathode)

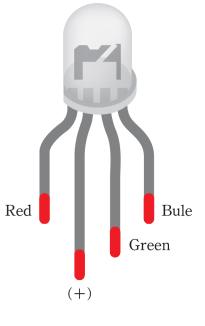
❖ 밝기제어: 공통 양극 방식

- 최대 밝기 : analogWrite(o)
- 최소 밝기 : analogWrite(255)

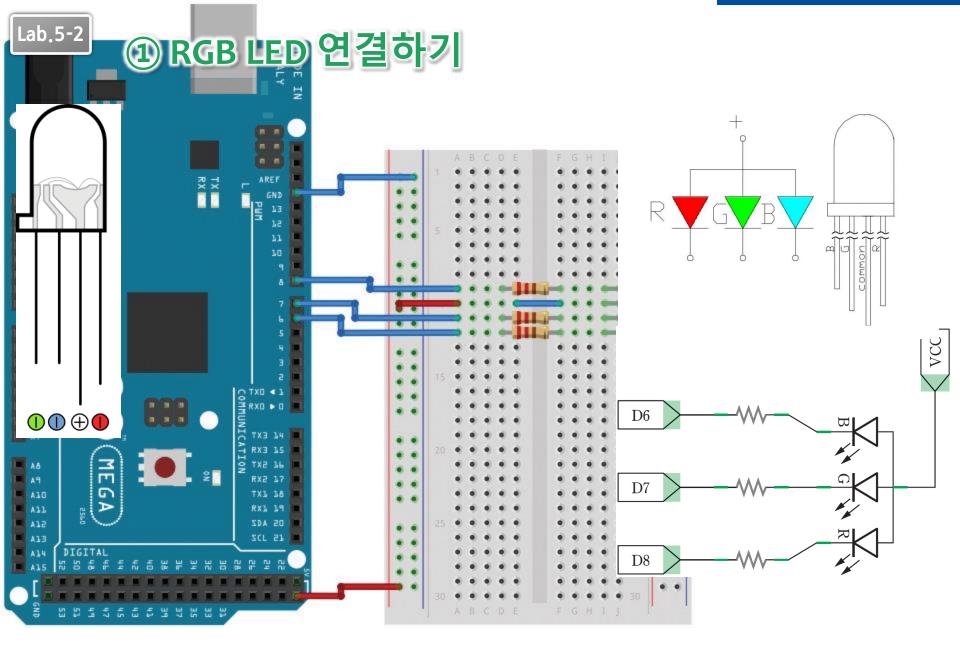








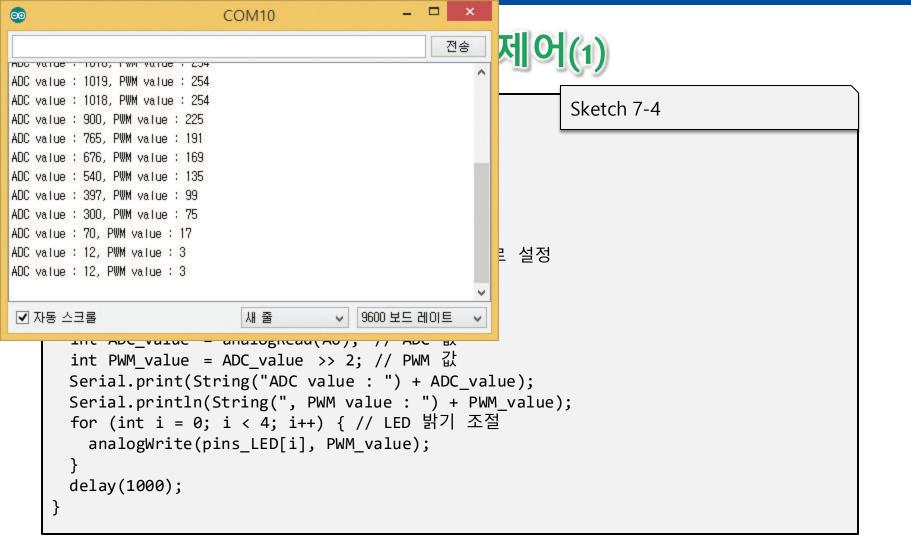






```
// RGB LED 연결 핀
                                      // Green 색상 조절. Blue, Red는 끔
                                        digitalWrite(RGB LED[0], HIGH);
int RGB LED[] = \{6, 7, 8\};
                                        digitalWrite(RGB LED[2], HIGH);
void setup() {
                                        for (int i = 255; i >= 0; i--) {
  for (int i = 0; i < 3; i++) {
                                          analogWrite(RGB_LED[1], i);
    pinMode(RGB_LED[i], OUTPUT);
                                          delay(10);
                                        // Red 색상 조절. Green, Blue는 끔
void loop() {
                                        digitalWrite(RGB LED[0], HIGH);
  // Blue 색상 조절. Green, Red는 끔
                                        digitalWrite(RGB_LED[1], HIGH);
  digitalWrite(RGB_LED[1], HIGH);
                                        for (int i = 255; i >= 0; i--) {
  digitalWrite(RGB_LED[2], HIGH);
                                          analogWrite(RGB_LED[2], i);
  for (int i = 255; i >= 0; i--) {
                                          delay(10);
    analogWrite(RGB_LED[0], i);
    delay(10);
```







```
COM10
HOU VALUE . JET
                                                                      Sketch 7-5
 0 15 255 255
ADC value : 374
 0 0 118 255
ADC value : 210
 0 0 0 210
ADC value: 89
 0 0 0 89
ADC value : 12
 0 0 0 12
ADC value : 12
                                                          설정
 0 0 0 12
✔ 자동 스크롤
                          새 줄
                                        9600 보드 레이트
      THE ADC_VATAC - AHATOGNEAU(AO), // ADC BX
      int PWM value [4] = \{0, \};
      Serial.println(String("ADC value : ") + ADC value);
      for (int i = 3; i >= 0; i--) { // 4개 LED의 밝기로 나눔
        if (ADC value >= 256 * i) {
           PWM value[i] = ADC value - 256 * i;
           ADC value -= (PWM value[i] + 1);
         analogWrite(pins_LED[i], PWM_value[i]); // LED 밝기 조절
        Serial.print(" ");
        Serial.print(PWM value[i]);
      Serial.println();
      delay(500);
```





④ 결과확인

- ❖ 작성한 Sketch 편집창을 보여라
- ❖ Sketch 7-3과 7-5의 실행을 보여라
- ❖ 조교의 물음에 답하고 채점 결과를 PLMS LAB 5에 직접 입력하라



맺는말

❖ 아날로그데이터 입력

- 10비트 해상도의 ADC를 통해 0~1023 사이의 양자화된 디지털 값 입력
- 16 채널
- 1023에 해당하는 기준 전압을 설정하여야 함

❖ 아날로그 데이터 출력

- ATmega256o에는 DAC가 없으므로 아날로그 데이터 출력은 불가능
- 디지털 신호의 일종인 펄스 폭 변조 신호를 통해 아날로그 데이터와 유사한 효과를 얻을 수 있음
- LED 밝기 제어, 모터 속도 제어 등에 PWM 신호가 사용



HW.5 실습과제

❖ 아래 동작을 하는 Sketch를 작성하라

- LED 4개가 차례로 점멸됨
 - 각각 디지털 2,3,4,5번 핀에 연결
- PWM을 이용하여, o~100% 변화하면서 서서히 밝게함
 - 디지털 2번 핀에 연결된 LED는 밝기 o%에서 시작해 255 까지 증가 후 다시 o으로 초기화

디지털 핀	시작 밝기	초기 analogWrite value
2	0%	0
3	25%	63
4	50%	127
5	75%	191

■ 동작 동영상을 참고할 것

❖ 제출 방법

- 1. PLMS의 HW 5에 작성한 Sketch 코드를 입력하라
- 2. 또한 실행결과를 촬영한 동 영상 링크를 포함 하여 제출 하라

