# DDR开发指南

发布版本: 1.2

作者邮箱: <u>hcy@rock-chips.com</u>

日期: 2019.1.29

文件密级: 公开资料

前言适用于所有平台的开发指南

概述

### 产品版本

芯片名称	内核版本
所有芯片	所有内核版本

### 读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师:

技术支持工程师

软件开发工程师

### 修订记录

日期	版本	作者	修改说明
2017.12.21	V1.0	何灿阳	
2018.3.30	V1.1	何灿阳	增加对kernel 4.4 DDR频率相关的描述
2019.1.29	V1.2	何智欢	增加调整loader的de-skew说明

### DDR开发指南

如何看懂DDR打印信息

如何将我们给的DDR bin 合成成完整可用的loader

如何修改U-Boot中的DDR频率

如何enable/disable kernel中的DDR变频功能

如何让kernel一次DDR变频都不运行

如何查看DDR的容量

如何修改DDR频率

如何修改DDR某个频率对应的电压

如何关闭DDR的负载变频功能,只留场景变频

DDR如何定频

```
如何查看DDR带宽利用率
如何测试DDR可靠性
如何确定DDR能运行的最高频率
怎么判断DDR已经进入自刷新(self-refresh省电模式)
怎么判断DDR已经进入auto power-down省电模式
如何调整DQ、DQS、CA、CLK的de-skew
调整kernel中的de-skew
调整loader中的de-skew
```

### 如何看懂DDR打印信息

DDR打印信息包括loader中的打印和kernel中的打印,loader中打印的解析如下:

```
DDR Version 1.05 20170712// DDR 初始化代码的版本信息,用于核对版本。从这行开始,已经进入DDR初始化代码
2 In
3 SRX // 有SRX,说明是热重启;没有SRX,说明是冷开机。有的芯片没加这个功能,一直都是没有SRX的
4 Channel a: DDR3 400MHz // 下面都是DDR容量的详细信息,具体解析可以看"如何查看DDR的容量"章节
5 Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Die Bus-Width=16 Size=1024MB
6 Channel b: DDR3 400MHz
7 Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Die Bus-Width=16 Size=1024MB
8 Memory OK // DDR自测的结果,第一个Memroy OK是Channel a的自测结果
9 Memory OK // 是Channel b的自测结果。有报错,说明焊接有问题;没报错,说明当前自测没问题,整个DDR是否能稳定工作,还得看后续阶段的运行结果。
10 OUT // 这行打印之后,就退出了DDR初始化代码
```

如下是kernel 3.0和kernel 3.10中打印的DDR信息

```
1 [
       0.528564] DDR DEBUG: version 1.00 20150126 //版本信息
2 [
      0.528690] DDR DEBUG: Channel a: //DDR容量详细信息
3 [
      0.528701] DDR DEBUG: DDR3 Device
       0.528716] DDR DEBUG: Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Total
  Capability=1024MB
      0.528727] DDR DEBUG: Channel b:
6 [
       0.528736] DDR DEBUG: DDR3 Device
7
       0.528750] DDR DEBUG: Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Total
  Capability=1024MB
  //后面还有其他DDR打印信息,可以不用管,是写DDR驱动人员用的
9
   //DDR DEBUG的字样打印结束,就是kernel中DDR初始化完成了
```

kernel 3.10还会有如下打印,是DDR变频模块的输出信息

```
1 [ 1.473637] ddrfreq: verion 1.2 20140526 //DDR变频模块版本
2 [ 1.473653] ddrfreq: normal 396MHz video_1080p 240MHz video_4k 396MHz dualview 396MHz idle 0MHz suspend 200MHz reboot 396MHz //DDR各个场景对应的频率,是从dts表格中读取出来的
3 [ 1.473661] ddrfreq: auto-freq=1 //负载变频功能是否开启,1表示开启,0表示关闭
4 [ 1.473667] ddrfreq: auto-freq-table[0] 240MHz //负载变频的频率表格
5 [ 1.473673] ddrfreq: auto-freq-table[1] 324MHz
6 [ 1.473678] ddrfreq: auto-freq-table[2] 396MHz
7 [ 1.473683] ddrfreq: auto-freq-table[3] 528MHz
8 //如果在这段打印过程中系统卡死了,很可能是DDR变频有问题
```

### 如何将我们给的DDR bin 合成成完整可用的loader

- 1. 将DDR bin放在U-Boot工程的rk\rkbin\bin\对应目录下
- 2. 删除原有的DDR bin文件
- 3. 将新的DDR bin改名为删除掉的名字
- 4. 编译U-Boot (详见《Rockchip-Developer-Guide-UBoot-nextdev.pdf》) ,就会生成对应的loader文件

### 5. 根据DDR bin打印的串口信息,确认loader已经更新正确

各平台DDR bin对应目录整理如下:

芯片平台	路径	Note
RK1808	rk\rkbin\bin\rk1x\rk1808_ddr_XXXMHz_vX.XX.bin	
RK3036	rk\rkbin\bin\rk30\rk3036_ddr3_XXXMHz_vX.XX.bin	1
RK3126、RK3126B、RK3126C	rk\rkbin\bin\rk31\rk3126_ddr3_300MHz_vX.XX.bin	
RK3128	rk\rkbin\bin\rk31\rk3128_ddr_300MHz_vX.XX.bin	
RK3288	rk\rkbin\bin\rk32\rk3288_ddr_400MHz_vX.XX.bin	
RK322x	rk\rkbin\bin\rk32\rk322x_ddr_300MHz_vX.XX.bin	
RK3308	rk\rkbin\bin\rk33\rk3308_ddr_XXXMHz_uartX_mX_vX.XX.bin	
PX30	rk\rkbin\bin\rk33\px30_ddr_333MHz_vX.XX.bin	
RK3326	rk\rkbin\bin\rk33\rk3326_ddr_333MHz_vX.XX.bin	
RK3368	rk\rkbin\bin\rk33\rk3368_ddr_600MHz_vX.XX.bin	
RK322xh	rk\rkbin\bin\rk33\rk322xh_ddr_333MHz_vX.XX.bin	
RK3328	rk\rkbin\bin\rk33\rk3328_ddr_333MHz_vX.XX.bin	
RK3399	rk\rkbin\bin\rk33\rk3399_ddr_XXXMHz_vX.XX.bin	2

Note 1: 具体用哪个频率由rk\rkbin\RKBOOT\RK3036\_ECHOMINIALL.ini或RK3036MINIALL.ini文件中指定。其中RK3036\_ECHOMINIALL.ini是ECHO产品使用的,其他产品都使用RK3036MINIALL.ini。至于哪个是ECHO产品,请联系产品部的人。

Note 2: 具体用哪个频率由rk\rkbin\RKBOOT\RK3399MINIALL.ini文件中指定

# 如何修改U-Boot中的DDR频率

目前这个功能只有RK322x支持,修改方法是,修改kernel-3.10代码中的arch/arm/boot/dts/rk322x.dtsi

```
dram: dram {
    compatible = "rockchip,rk322x-dram";
    status = "okay";
    dram_freq = <786000000>;
    rockchip,dram_timing = <&dram_timing>;
};
```

修改其中的, dram\_freq就可以了, 这里单位是Hz, 频率可以随便选择。

U-Boot会去解析这个dts,然后读取这个频率,变频到对应频率。

# 如何enable/disable kernel中的DDR变频功能

先确认该芯片支持kernel中的DDR变频功能,如果支持,可以通过如下方式enable或disable变频功能。

• 对于kernel 4.4,需要找到dts中最终的dmc节点,将status改成disabled就可以disable kernel的DDR变频功能。相反的,改成okay,就会enable DDR变频功能。

Note: 由于早期代码,dmc节点有依赖于dfi节点,如果dfi节点为disabled,也会导致dmc节点无效。所以最好dfi节点的status保持跟dmc一致。

举例如下, RK3399 EVB板的最终dmc节点在arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399-evb.dtsi中,

对于kernel 3.10,需要找到dts中最终的clk\_ddr\_dvfs\_table节点,将status改成disabled就可以disable kernel的DDR变频功能。相反的,改成okay,就会enable DDR变频功能。举例如下,RK3288 SDK板的最终clk\_ddr\_dvfs\_table在arch/arm/boot/dts/rk3288-tb\_8846.dts中,

• 对于kernel 3.0,需要在板级的borad-\*\*.c文件中修改dvfs\_ddr\_table, 让这个表,只留一个 DDR\_FREQ\_NORMAL频率,就不会运行DDR变频了。举例如下,RK3066 SDK板的板级文件在 arch/arm/mach-rk30/board-rk30-sdk.c中

### 如何让kernel一次DDR变频都不运行

上一个标题所讲的修改只是开启或关闭变频功能,即DDR不会在平时系统运行时变频,但有一次例外是不受上面修改控制的,即开机的第一次ddr\_init时,会运行一次变频,用于更新DDR timing,让性能更高。如果想让kernel中一次DDR变频都不运行,包括ddr\_init。除了上一个标题讲的"如何enable/disable kernel中的DDR变频功能"要做以外。还需要修改代码:

对于kernel 4.4
 只要按上一个标题讲的"如何enable/disable kernel中的DDR变频功能"做,就一次DDR变频都不会运行了

• 对于kernel 3.10

芯片: RK322x

代码位置: kernel中无代码

修改:把dram节点改成disabled,就可以了

```
dram: dram {
    compatible = "rockchip,rk322x-dram";
    status = "disabled"; /* 修改这里 */
    dram_freq = <786000000>;
    rockchip,dram_timing = <&dram_timing>;
};
```

芯片: RK3188

代码位置: arch/arm/mach-rockchip/ddr\_rk30.c的ddr\_init()函数

芯片: RK3288

代码位置: arch/arm/mach-rockchip/ddr\_rk32.c的ddr\_init()函数

芯片: RK3126B、RK3126C不带trust.img固件

代码位置: arch/arm/mach-rockchip/ddr\_rk3126b.c的ddr\_init()函数

芯片: RK3126、RK3128

代码位置: ./arch/arm/mach-rockchip/ddr\_rk3126.c的ddr\_init()函数

修改: 注释掉ddr\_init()函数中,如下几行代码

```
1  if(freq != 0)
2     value = clk_set_rate(clk, 1000*1000*freq);
3  else
4     value = clk_set_rate(clk, clk_get_rate(clk));
```

芯片: RV1108

代码位置: arch/arm/mach-rockchip/ddr\_rv1108.c的ddr\_init()函数

修改: 注释掉ddr\_init()函数中,如下几行代码

```
1 if (freq == 0)
2    __ddr_change_freq(ddr_freq_current);
3 else
4    __ddr_change_freq(freq);
```

除了上述几个特殊的芯片,剩下芯片,以及3126B/3126c带trust.img固件的,只需要按上一个标题讲的"如何enable/disable kernel中的DDR变频功能"做,就一次DDR变频都不会运行了。

### • 对于kernel 3.0

芯片	代码位置
RK3066	arch/arm/mach-rk30/ddr.c的ddr_init()函数
RK3026、RK3028A	arch/arm/mach-rk2928/ddr.c的ddr_init()函数

修改: 注释掉ddr\_init()函数中,如下几行代码

```
if(freq != 0)
value=ddr_change_freq(freq);
else
value=ddr_change_freq(clk_get_rate(clk_get(NULL, "ddr"))/1000000);
```

# 如何查看DDR的容量

如果只是简单的想看DDR有多大容量,可以用如下命令,查看MemTotal容量,这个容量会比DDR实际容量小一点点,自己往上取到标准容量就可以了。

```
1 root@rk3399:/ # cat /proc/meminfo
2 MemTotal: 3969804 kB
```

如果需要看DDR容量的详细信息, 按如下步骤:

在2个地方有DDR容量的打印,loader中的DDR初始化阶段和kernel中DDR的初始化阶段。kernel 4.4中全部没有DDR容量信息的打印,kernel 3.10不全有。loader中的DDR详细信息,所有芯片都有。loader中的DDR容量打印,必须用串口才能抓到,如果使用adb,是抓不到这部分信息的。

具体情况如下:

芯片	loader	kernel 3.0/3.10
RK3026	有详细信息	有详细信息
RK3028A	有详细信息	有详细信息
RK3036	有详细信息	没有
RK3066	有详细信息	有详细信息
RK3126B、RK3126C带trust.img固件	有详细信息	没有
RK3126B、RK3126C不带trust.img固件	有详细信息	有详细信息
RK3126	有详细信息	有详细信息
RK3128	有详细信息	有详细信息
RK3188	有详细信息	有详细信息
RK3288	有详细信息	有详细信息
RK322x	有详细信息	没有
RK322xh	有详细信息	没有
RK3328	有详细信息	没有
RK3368	有详细信息	没有
RK3399	有详细信息	没有
RV1108	有详细信息	没有

DDR的详细信息,会包含有: DDR类型、DDR频率、通道信息(Channel a\Channel b)、总线数据位宽(bus width/BW)、行数量(row)、列数量(col/column)、bank数量(bank/BK)、片选数量(CS)、单颗颗粒的数据位宽(Die Bus width/Die BW)、单个通道的DDR总容量(size/Total Capability)。

如果需要整机的总容量,芯片只有一个DDR通道的,整机容量就等于size/Total Capability。芯片有2个通道的,整机容量等于2个通道的size/Total Capability相加。

如下是loader中打印的DDR容量详细信息

```
DDR Version 1.05 20170712
In
Channel a: DDR3 400MHz
Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Die Bus-Width=16 Size=1024MB
Channel b: DDR3 400MHz
Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Die Bus-Width=16 Size=1024MB
Memory OK
Memory OK
OUT
```

```
1 [
       0.528564] DDR DEBUG: version 1.00 20150126
2
  [
       0.528690] DDR DEBUG: Channel a:
       0.5287011 DDR DEBUG: DDR3 Device
3
       0.528716] DDR DEBUG: Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Total
  Capability=1024MB
5
       0.528727] DDR DEBUG: Channel b:
6 Г
       0.528736] DDR DEBUG: DDR3 Device
7
       0.528750] DDR DEBUG: Bus Width=32 Col=10 Bank=8 Row=15 CS=1 Total
  [
  Capability=1024MB
        0.528762] DDR DEBUG: addr=0xd40000
```

# 如何修改DDR频率

kernel中改变DDR频率的,有2种情况,一种是场景变频,一种是负载变频。对于这2种变频策略,kernel 4.4和 kernel 3.10的实现有些不同。

#### kernel 4.4:

场景变频指:进入指定场景,如果此时负载变频功能关闭,则DDR频率就变到对应SYS\_STATUS\_XXX定义的频率。如果此时负载变频功能开启的,则SYS\_STATUS\_XXX定义的频率作为最低频率,再根据实际DDR利用率状况结合upthreshold、downdifferential定义来提频或降频,但是最低频率始终不会低于SYS\_STATUS\_XXX定义的频率。

负载变频指:所有场景都会根据负载来变频。但是会保证频率不低于SYS\_STATUS\_XXX场景定义的频率。唯一特例的是SYS\_STATUS\_NORMAL,如果负载变频功能开启,SYS\_STATUS\_NORMAL完全被负载变频替换,连最低频率都是由auto-min-freq决定,而不是SYS\_STATUS\_NORMAL决定。

#### kernel 3.10:

场景变频指:进入指定场景,DDR频率就变到对应SYS\_STATUS\_XXX定义的频率,不在变化,即使此时负载变频功能是打开的,也不会根据负载来变频。

负载变频指:仅仅是用来替换SYS\_STATUS\_NORMAL场景的。即只有在SYS\_STATUS\_NORMAL场景下,DDR频率才会根据负载情况来变频。

要修改DDR频率,还是得按分支来分开处理

• 对于kernel 4.4,需要找到dts中dmc节点。举例如下,RK3399 EVB板的dmc节点在 arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399-evb.dtsi和arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399.dtsi,

```
1
    &dmc {
 2
        status = "okay";
 3
        center-supply = <&vdd_center>;
 4
        upthreshold = <40>;
        downdifferential = <20>;
 5
 6
        system-status-freq = <</pre>
 7
                                     freq(KHz)*/
            /*system status
 8
            SYS_STATUS_NORMAL
                                     800000
 9
            SYS_STATUS_REBOOT
                                     528000
10
            SYS_STATUS_SUSPEND
                                     200000
11
            SYS_STATUS_VIDEO_1080P 200000
                                     600000
12
            SYS_STATUS_VIDEO_4K
13
            SYS_STATUS_VIDEO_4K_10B 800000
14
            SYS_STATUS_PERFORMANCE 800000
```

```
15
                                   400000
            SYS STATUS BOOST
16
            SYS_STATUS_DUALVIEW
                                   600000
17
            SYS_STATUS_ISP
                                   600000
18
        >;
19
        /* 每一行作为一组数据,其中的min_bw、max_bw表示vop发出的带宽需求,落在min_bw、max_bw范围内,
    则DDR频率需要再提高freq指定的频率,auto-freq-en=1时有效 */
20
        vop-bw-dmc-freq = <</pre>
21
        /* min_bw(MB/s) max_bw(MB/s) freq(KHz) */
                   577
                            200000
22
23
            578
                   1701
                            300000
24
           1702
                   99999
                            400000
25
        >:
26
        auto-min-freq = <200000>;
27
   };
```

```
dmc: dmc {
1
 2
       compatible = "rockchip,rk3399-dmc";
 3
       devfreq-events = <&dfi>;
 4
       interrupts = <GIC_SPI 1 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
 5
       clocks = <&cru SCLK_DDRCLK>;
 6
       clock-names = "dmc_clk";
 7
       ddr_timing = <&ddr_timing>;
       /* DDR利用率超过40%, 开始升频; auto-freq-en=1时才有效 */
 8
9
       upthreshold = <40>;
10
       /* DDR利用率低于20%, 开始降频; auto-freq-en=1时才有效 */
       downdifferential = <20>;
11
12
       system-status-freq = <</pre>
13
       /*system status
                            freq(KHz)*/
14
       /* 只有auto-freq-en=0时有效。表示除了下列场景以外的,都用这个场景 */
15
                            800000
       SYS_STATUS_NORMAL
       /* reboot前的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
16
17
       SYS_STATUS_REBOOT
                            528000
       /* 一级待机时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
18
                            200000
19
       SYS_STATUS_SUSPEND
20
       /* 1080P视频时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
21
       SYS_STATUS_VIDEO_1080P 300000
22
       /* 4K视频时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
23
       SYS_STATUS_VIDEO_4K
                            600000
24
       /* 4K 10bit视频时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
25
       SYS_STATUS_VIDEO_4K_10B 800000
26
       /* 性能模式时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
27
       SYS_STATUS_PERFORMANCE 800000
28
       /* 触屏时的DDR频率,用于从低频提高上来,改善触屏响应。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min
   值,根据负载状况往上升频 */
29
                            400000
       SYS_STATUS_BOOST
30
       /* 双屏显示时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
31
       SYS_STATUS_DUALVIEW
                            600000
32
       /* ISP时的DDR频率。当auto-freq-en=1时,会以此频率作为min值,根据负载状况往上升频 */
33
       SYS_STATUS_ISP
                            600000
34
       /* auto-freq-en=1时有效,表示normal场景的最低频率 */
35
36
       auto-min-freq = <400000>;
```

```
/* 等于1,表示开启负载变频功能;等于0,表示关闭负载变频功能。开启负载变频功能后,
SYS_STATUS_NORMAL场景将完全被负载负载变频接替,且最低频率以auto-min-freq为准,而不是以
SYS_STATUS_NORMAL定义的为准。而且开启负载变频后,其他场景定义的频率将作为最低频率,系统根据DDR带宽的
利用率状况,依据upthreshold、downdifferential来提高、降低DDR频率 */
auto-freq-en = <1>;
status = "disabled";
40 };
```

注意: kernel 4.4的频率电压跟kernel 3.10不同,只有频率等于dmc\_opp\_table所列opp-hz的,才会按该频率运行; 小于opp-hz,频率会向上取; 如果频率超过这个表格的最大opp-hz,只会按最大opp-hz工作。所以,如果不想频率被向上取,或被限制到最大opp-hz,dmc\_opp\_table也是需要关注的。

```
1
    dmc_opp_table: opp-table3 {
2
        opp-200000000 {
 3
            /* 当DDR频率等于200MHz时,使用这个电压;小于200MHz,就按200MHz运行 */
 4
            opp-hz = /bits/ 64 < 200000000>;
 5
            opp-microvolt = <825000>; //vdd_center电压
 6
       };
 7
       . . . . . .
 8
        opp-800000000 {
9
            opp-hz = /bits/ 64 < 800000000>;
            opp-microvolt = <900000>;
10
11
        };
12 };
```

明白了每个配置的含义后,根据需要修改的场景,来修改对应的频率定义,就可以了。如果auto-freq-en=1,就不好控制频率,这时候降频如果是为了查找定位问题,可以把auto-freq-en设置为0,然后修改各场景定义的频率值来达到目的。

• 对于kernel 3.10,需要找到dts中的clk\_ddr\_dvfs\_table节点。举例如下,RK3288 SDK板的最终的clk\_ddr\_dvfs\_table在arch/arm/boot/dts/rk3288-tb\_8846.dts中,

```
1
   &clk_ddr_dvfs_table {
 2
       /* DDR频率对应的logic电压,如果freq-table或bd-freq-table中的频率比这里的最大频率还大,就无法
   找到对应电压,因此无法切换到对应频率。这时候需要在这里增加频率电压表格 */
 3
       operating-points = <
4
           /* KHZ
                   uV */
           200000 1050000
 5
           300000 1050000
 6
 7
           400000 1100000
           533000 1150000
 8
9
          >;
10
       freq-table = <
11
           /*status
12
                         freq(KHz)*/
           /* 只有auto-freq-en=0时有效。表示除了下列场景以外的,都用这个场景 */
13
14
          SYS_STATUS_NORMAL
                             400000
           /* 一级待机时的DDR频率 */
15
16
           SYS_STATUS_SUSPEND 200000
17
           /* 1080P视频时的DDR频率 */
18
           SYS_STATUS_VIDEO_1080P 240000
19
           /* 4K视频时的DDR频率 */
```

```
20
           SYS STATUS VIDEO 4K 400000
21
           /* 4K视频60fps时的DDR频率 */
22
           SYS_STATUS_VIDEO_4K_60FPS
                                      400000
           /* 性能模式时的DDR频率 */
23
24
           SYS_STATUS_PERFORMANCE 528000
25
           /* 双屏显示时的DDR频率 */
26
           SYS_STATUS_DUALVIEW 400000
27
           /* 触屏时的DDR频率,用于从低频提高上来,改善触屏响应 */
28
           SYS_STATUS_BOOST 324000
29
           /* ISP时的DDR频率 */
30
           SYS_STATUS_ISP 400000
31
          >:
32
       bd-freq-table = <
33
           /* bandwidth freq */
34
           5000
                        800000
35
           3500
                        456000
36
           2600
                        396000
37
           2000
                        324000
38
39
       /* 负载变频开启后,当处于SYS_STATUS_NORMAL场景时,将按照DDR带宽利用率情况,在这个表格的几个频
   率之间切换 */
40
       auto-freq-table = <</pre>
41
           240000
42
           324000
43
           396000
44
           528000
45
          >;
       /* 等于1,表示开启负载变频功能;等于0,表示关闭负载变频功能。开启负载变频功能后,
46
   SYS_STATUS_NORMAL场景将完全被负载负载变频接替 */
47
       auto-freq=<1>;
       /*
48
49
        * 0: use standard flow
        * 1: vop dclk never divided
50
51
        * 2: vop dclk always divided
       */
52
53
       vop-dc1k-mode = <0>;
54
       status="okay";
55 };
```

明白了每个配置的含义后,根据需要修改的场景,来修改对应的频率定义,就可以了。如果auto-freq=1,就不好控制频率,这时候降频如果是为了查找定位问题,可以把auto-freq设置为0,然后修改各场景定义的频率值来达到目的。

<mark>注意:修改频率,一定要注意对应的电压,是否能正常工作。</mark>如何修改电压,见"如何修改DDR某个频率对应的电 压"章节

• 对于kernel 3.0,需要在板级的borad-\*\*.c文件中修改dvfs\_ddr\_table。举例如下,RK3066 SDK板的板级文件 在arch/arm/mach-rk30/board-rk30-sdk.c中

```
1
  static struct cpufreq_frequency_table dvfs_ddr_table[] = {
2
       /* 一级待机时的DDR频率 */
3
       \{.frequency = 200 * 1000 + DDR_FREQ_SUSPEND, .index = 1050 * 1000\},
4
       /* 播放视频时的DDR频率 */
       \{.frequency = 300 * 1000 + DDR_FREQ_VIDEO, .index = 1050 * 1000\},\
5
6
       /* 除了上述2个场景, 其他时候的DDR频率 */
7
       \{.frequency = 400 * 1000 + DDR_FREQ_NORMAL, .index = 1125 * 1000\},\
8
      {.frequency = CPUFREQ_TABLE_END},
9
  };
```

kernel 3.0只有3个场景,所要修改的DDR频率在.frequency的200 \* 1000这里,频率单位是KHz。"+DDR FREO SUSPEND"这串可以不用管。

<mark>注意:修改频率,一定要注意对应的电压,是否能正常工作。</mark>如何修改电压,见"如何修改DDR某个频率对应的电 压"章节

### 如何修改DDR某个频率对应的电压

如果是为了定位问题, 想通过命令来修改电压, 可以采用如下方式

kernel 4.4: 需要编译kernel时,打开pm\_tests选项(make ARCH=arm64 menuconfig ->Device Drivers -> SOC (System On Chip) specific Drivers -> Rockchip pm\_test support )

kernel 3.10: 需要编译kernel时,打开pm\_tests选项(make menuconfig ->System Type -> /sys/pm\_tests/ support )。调整DDR电压的命令是:

RK3399: echo set vdd\_center 900000 > /sys/pm\_tests/clk\_volt

其他: echo set vdd\_logic 1200000 > /sys/pm\_tests/clk\_volt

如果没有pm\_tests或者命令无法满足要求,就需要改kernel固件,按如下步骤

 对于kernel 4.4,需要找到dts中dmc\_opp\_table节点。举例如下,RK3399 EVB板的在 arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399-opp.dtsi、RK3368在arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368.dtsi,以RK3399为例。

```
1 /* 只有频率等于dmc_opp_table所列opp-hz的,才会按该频率运行;小于opp-hz,频率会向上取;如果频率超过
   这个表格的最大opp-hz, 只会按最大opp-hz工作;这是跟kernel 3.10不同的地方 */
 2
   dmc_opp_table: opp-table3 {
 3
       compatible = "operating-points-v2";
4
 5
       opp-200000000 {
 6
           /* 当DDR频率等于200MHz时,使用这个电压;小于200MHz,就按200MHz运行 */
           opp-hz = /bits/ 64 < 200000000>;
 7
           opp-microvolt = <825000>; //vdd_center电压
 8
9
       };
       opp-300000000 {
10
11
           opp-hz = /bits/ 64 < 300000000>;
12
           opp-microvolt = <850000>;
13
       };
       opp-400000000 {
14
           opp-hz = /bits/ 64 < 400000000>;
15
           opp-microvolt = <850000>;
16
```

```
17
        };
18
        opp-528000000 {
19
             opp-hz = /bits/ 64 <528000000>;
20
             opp-microvolt = <900000>;
21
        }:
        opp-600000000 {
22
23
             opp-hz = /bits/64 < 600000000>;
24
             opp-microvolt = <900000>;
25
        };
26
        opp-800000000 {
27
             opp-hz = /bits/ 64 < 800000000>;
             opp-microvolt = <900000>;
28
29
        }:
30 };
```

### RK3368为例:

```
/* 只有频率等于dmc_opp_table所列opp-hz的,才会按该频率运行;小于opp-hz,频率会向上取;如果频率超过
1
   这个表格的最大opp-hz, 只会按最大opp-hz工作;这是跟kernel 3.10不同的地方 */
 2
   dmc_opp_table: opp_table2 {
 3
       compatible = "operating-points-v2";
 4
 5
       opp-192000000 {
 6
           /* 当DDR频率等于200MHz时,使用这个电压;小于200MHz,就按200MHz运行 */
 7
           opp-hz = /bits/64 < 192000000>;
           opp-microvolt = <1100000>; //vdd_logic电压
 8
 9
       };
10
       opp-300000000 {
           opp-hz = /bits/ 64 < 300000000>;
11
12
           opp-microvolt = <1100000>;
13
       };
       opp-396000000 {
14
           opp-hz = /bits/64 < 396000000>;
15
16
           opp-microvolt = <1100000>;
17
       };
18
       opp-528000000 {
           opp-hz = /bits/ 64 < 528000000>;
19
20
           opp-microvolt = <1100000>;
21
       };
22
       opp-600000000 {
23
           opp-hz = /bits/64 < 600000000>;
24
           opp-microvolt = <1100000>;
25
       };
26
   };
```

可以修改对应频率对应的电压。因为频率电压表采用的是小于等于指定频率,就使用相应电压。如果新增的频率超出了这张表格的最高频率,使得找不到对应电压,会导致DDR无法切换到该新增频率。这时候,就需要增加一项该频率对应的电压表。

• 对于kernel 3.10,需要找到dts中的clk\_ddr\_dvfs\_table节点。举例如下,RK3288 SDK板的最终的clk ddr dvfs table在arch/arm/boot/dts/rk3288-tb 8846.dts中,

```
1 &clk ddr dvfs table {
2
       /* 频率电压表是这个 */
3
       operating-points = <
           /* KHz uV */
4
 5
           /* 表示DDR频率小于等于200MHz, logic使用1050mV, 其他行以此类推 */
 6
           200000 1050000
7
          300000 1050000
           400000 1100000
8
           533000 1150000
9
10
           >;
11
12
13
       status="okay";
14 };
```

可以修改对应频率对应的电压。因为频率电压表采用的是小于等于指定频率,就使用相应电压。如果新增的频率超出了这张表格的最高频率,使得找不到对应电压,会导致DDR无法切换到该新增频率。这时候,就需要增加一项该频率对应的电压表。

• 对于kernel 3.0,需要在板级的borad-\*\*.c文件中修改dvfs\_ddr\_table。举例如下,RK3066 SDK板的板级文件 在arch/arm/mach-rk30/board-rk30-sdk.c中

dvfs\_ddr\_table表格中的.index就是对应的电压,单位是uV。

# 如何关闭DDR的负载变频功能,只留场景变频

 对于kernel 4.4,需要找到dts中dmc节点的auto-freq-en。举例如下,RK3399 EVB板的在 arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399.dtsi

```
1 dmc: dmc {
2     compatible = "rockchip,rk3399-dmc";
3     .......
4     auto-min-freq = <400000>;
5     /* 这个设为0,就关闭DDR负载变频功能,只留场景变频 */
6     auto-freq-en = <0>;
7     ......
8 };
```

• 对于kernel 3.10,需要找到dts中的clk\_ddr\_dvfs\_table节点。举例如下,RK3288 SDK板的最终的clk\_ddr\_dvfs\_table在arch/arm/boot/dts/rk3288-tb\_8846.dts中,

• 对于kernel 3.0,本身就不支持负载变频

### DDR如何定频

如果是为了定位问题, 想通过命令来定频, 可以采用如下方式

### kernel 4.4:

获取固件支持的DDR频率: cat /sys/class/devfreq/dmc/available\_frequencies

设置频率:

echo userspace > /sys/class/devfreq/dmc/governor echo 300000000 > /sys/class/devfreq/dmc/min\_freq //这条是防止要设置的频率低于min\_freq, 导致设置失败 echo 300000000 > /sys/class/devfreq/dmc/userspace/set\_freq

kernel 3.10:

需要编译kernel时,打开pm\_tests选项(make menuconfig ->System Type -> /sys/pm\_tests/ support )。DDR定频的命令是:

echo set clk\_ddr 300000000 > /sys/pm\_tests/clk\_rate

这里的频率单位是Hz,具体要固定要什么频率可以根据需求改命令的参数。

如果上面的方法不可行,只能修改代码或dts了

• 对于kernel 4.4,如果上述方法不行,一般都是因为你需要定频的目标频率,在 cat /sys/class/devfreq/dmc/available\_frequencies 里找不到。

添加频率的方法是,找到板级dts文件,在dmc\_opp\_table中增加你需要的频率。举例如下,RK3399 EVB板的在arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399-opp.dtsi,假设你需要增加的是666MHz

```
dmc_opp_table: opp-table3 {
 1
 2
   compatible = "operating-points-v2";
 3
 4
   opp-200000000 {
 5
        opp-hz = /bits/ 64 < 200000000>;
 6
        opp-microvolt = <825000>;
 7
   };
 8
    . . . . . .
 9
   opp-666000000 {
10
        /* 当DDR频率等于666MHz时,使用这个电压 */
11
        opp-hz = /bits/ 64 <666000000>;
12
        opp-microvolt = <900000>; //vdd_center电压
13
   };
```

```
14 | opp-800000000 {
15 | opp-hz = /bits/ 64 <80000000>;
16 | opp-microvolt = <900000>;
17 | };
18 | };
```

dts添加完后,就可以用前面的命令,进行固定频率了。

如果不想通过开机输入命令来固定频率,而是希望开机后一直运行在一个固定频率,可以像如下一样修改dts。假设你需要开机后固定的频率是666MHz,举例如下,RK3399 EVB板的dmc节点在arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399-evb.dtsi

```
1 /* dfi必须为okay,由于早期代码,dmc节点有依赖于dfi节点。如果dfi节点为disabled,也会导致dmc节
   点无效。所以最好dfi节点的status保持跟dmc一致 */
 2
   &dfi {
 3
       status = "okay";
   };
 4
 5
 6 &dmc {
 7
   status = "okay";
 8
   . . . . . .
 9 system-status-freq = <</pre>
                         freq(KHz)*/
10
      /*system status
11
      SYS_STATUS_NORMAL
                            666000
      /* 去掉其他所有场景 */
12
      /*
13
14
      SYS_STATUS_REBOOT
                             528000
      SYS_STATUS_SUSPEND
15
                             200000
16
      SYS_STATUS_VIDEO_1080P 200000
      SYS_STATUS_VIDEO_4K
17
                             600000
18
      SYS_STATUS_VIDEO_4K_10B 800000
19
      SYS_STATUS_PERFORMANCE 800000
      SYS_STATUS_BOOST 400000
20
       SYS_STATUS_DUALVIEW 600000
SYS_STATUS_ISP 600000
21
22
       */
23
24 >;
25
   . . . . . .
26 | auto-min-freq = <666000>;
27
   /* auto-freq-en要为0, 否则会动态变频 */
28
   auto-freq-en = <0>;
29 };
```

• 对于kernel 3.10,需要找到dts中的clk\_ddr\_dvfs\_table节点。举例如下,RK3288 SDK板的最终的clk\_ddr\_dvfs\_table在arch/arm/boot/dts/rk3288-tb\_8846.dts中,

```
7
            400000 1100000
8
            533000 1150000
9
            >;
10
11
        freq-table = <
            /*status
12
                           freq(KHz)*/
13
            /* 2, 其他场景都注释掉,只留SYS_STATUS_NORMAL,并把他定义为你需要固定的频率 */
            SYS_STATUS_NORMAL 400000
14
            /*
15
            SYS_STATUS_SUSPEND 200000
16
17
            SYS_STATUS_VIDEO_1080P 240000
            SYS_STATUS_VIDEO_4K 400000
18
19
            SYS_STATUS_VIDEO_4K_60FPS
                                         400000
            SYS_STATUS_PERFORMANCE 528000
20
21
            SYS_STATUS_DUALVIEW 400000
22
            SYS_STATUS_BOOST 324000
                              400000
23
            SYS_STATUS_ISP
24
            */
25
           >;
26
        bd-freq-table = <
27
            /* bandwidth freq */
28
            5000
                          800000
29
            3500
                          456000
30
            2600
                          396000
31
            2000
                          324000
32
       >;
33
        auto-freq-table = <</pre>
            240000
34
35
            324000
            396000
36
37
            528000
38
           >;
        /* 1, 负载变频的, 要设置为0 */
39
40
        auto-freq=<0>;
        /*
41
42
        * 0: use standard flow
        * 1: vop dclk never divided
43
44
        * 2: vop dclk always divided
45
        */
46
        vop-dc1k-mode = <0>;
47
        status="okay";
48 };
```

只要上面3步,就可以完成固定频率的固件,

- 1. 负载变频的, 要设置为0
- 2. 注释其他场景,只留SYS\_STATUS\_NORMAL,并把他定义为你需要固定的频率
- 3. 如果要固定的频率,超出了频率电压表的最大频率,还需要添加该频率的电压表
- 对于kernel 3.0,需要在板级的borad-\*\*.c文件中修改dvfs\_ddr\_table。举例如下,RK3066 SDK板的板级文件 在arch/arm/mach-rk30/board-rk30-sdk.c中

```
static struct cpufreq_frequency_table dvfs_ddr_table[] = {
1
2
3
       /* 1.注释掉其他场景, 只留DDR FREO NORMAL */
4
       //\{.frequency = 200 * 1000 + DDR_FREQ_SUSPEND, .index = 1050 * 1000\},
       //{\{.frequency = 300 * 1000 + DDR_FREQ_VIDEO, .index = 1050 * 1000\},}
5
       /* 2,把DDR_FREQ_NORMAL定义成你需要的频率,对应的电压有可能需要调整 */
6
7
       \{.frequency = 400 * 1000 + DDR_FREQ_NORMAL, .index = 1125 * 1000\},\
8
       {.frequency = CPUFREQ_TABLE_END},
9 };
```

只要上面2步,就可以完成固定频率的固件,

- 1. 注释其他场景,只留DDR\_FREQ\_NORMAL
- 2. 把DDR FREQ NORMAL定义成你需要的频率,对应的电压有可能需要调整

### 如何查看DDR带宽利用率

kernel 4.4提供了一个命令,可以简单查看整个DDR带宽利用率,但是没有详细每个端口的数据量信息。

```
1 rk3288:/sys/class/devfreq/dmc # cat load
2 11@396000000Hz
```

11表示DDR的当前带宽利用率是11%

### 如何测试DDR可靠性

请查看文档"DDR颗粒验证流程说明"

### 如何确定DDR能运行的最高频率

- 1. 先添加各种高频的频率电压表,如何添加见"如何修改DDR频率"和"如何修改DDR某个频率对应的电压"章节
- 2. 从高频到低频,运行google stressapptest,碰到报错,就降低频率,再运行。没报错,可以多运行一段时间,还是没报错,进入下一步。

google stressapptest在"DDR颗粒验证流程说明"包中可以找到,如何使用,也在里面,不在此文档范围。

3. 上一步已经大概摸清了最高频率的位置,这里再运行一个memtester。方法一样,碰到报错,就降低频率,再运行。没报错,可以多运行一段时间,还是没报错,就可以确认最高频率点。

memtester在"DDR颗粒验证流程说明"包中可以找到,如何使用,也在里面,不在此文档范围。

google stressapptest是一个粗筛选的过程,他能快速报错。而memtester是一个细的筛选过程,他报错比较慢,但是主要是针对信号的测试,能覆盖到google stressapptest没覆盖到的面。

当然,以上方法,都是基于软件的测试方法,用于快速确认最高频率,实际DDR信号是否在最高频能否达标,就不一定了,需要信号测试和拷机。

# 怎么判断DDR已经进入自刷新(self-refresh省电模式)

可以通过测量CKE信号来判断,而且不需要带宽很高的示波器就可以。

CKE状态	解释
低电平(时间大于7.8us)	处于自刷新状态
高电平	处于正常工作状态

如果测到的CKE是一会儿为高一会儿为低,也是按上表的解释来理解,即一会儿进入了自刷新,一会儿退出自刷新,处于正常工作状态。

注意: CKE为低电平时间一定要大于7.8us才算进入自刷新,因为power-down状态也是CKE为低,但时间小于7.8us,不要混淆。

# 怎么判断DDR已经进入auto power-down省电模式

可以通过测量CKE信号来判断,而且不需要带宽很高的示波器就可以。

CKE状态	解释
低电平(时间小于7.8us)	处于auto power-down状态
高电平	处于正常工作状态

auto power-down状态,测到的CKE状态,是CKE保持低电平将近7.8us(DDR3、DDR4)或3.9us(LPDDR2、LPDDR3、LPDDR4),然后拉高一小段时间,再进入低电平近7.8us或3.9us,如此一直往复。

注意: CKE为低电平时间一定要小于7.8us(DDR3、DDR4)或3.9us(LPDDR2、LPDDR3、LPDDR4)才是auto power-down,如果时间大于7.8us,就是自刷新,不要混淆。

## 如何调整DQ、DQS、CA、CLK的de-skew

主要由于硬件PCB中DDR走线不等长,可以通过调整de-skew,达到类似DDR走线等长的效果。de-skew功能就是DDR PHY内部串联在信号线上的一个个延迟单元,可以通过de-skew寄存器控制各个信号线上串联的延迟单元的个数来改变每个信号线的延迟。

# 调整kernel中的de-skew

要调整kernel中的de-skew,目前也只有RK322xh、RK3328支持。需要改对应的dts文件

芯片: RK322xh、RK3328

代码位置:

arch/arm64/boot/dts/rk322xh-dram-default-timing.dtsi

arch/arm64/boot/dts/rk322xh-dram-2layer-timing.dtsi

如果产品有覆盖这2个的定义,以新定义的为准。

修改:

根据发布的"deskew自动扫描工具"扫出来的结果,选择mid值,修改到对应dts定义中。

"deskew自动扫描工具"的使用请按照《3228H deskew自动扫描工具使用说明.pdf》来做

### 调整loader中的de-skew

要调整loader中的de-skew,目前只有RK3308支持。

芯片: RK3308

需要的文件:

deskew自动扫描工具,3308\_deskew.exe,RK3308\_DDRXPXXXXXX\_Template\_VXX\_de-skew.txt,rk3308\_ddr\_XXXMHz\_uartX\_mX\_vX.XX.bin

修改:

根据发布的"deskew自动扫描工具"扫出来的结果,选择mid值,修改到RK3308\_DDRXPXXXXXX\_Template\_VXX\_deskew.txt对应定义中。使用3308\_deskew.exe将RK3308\_DDRXPXXXXXX\_Template\_VXX\_de-skew.txt定义的de-skew 修改到rk3308\_ddr\_XXXMHz\_uartX\_mX\_vX.XX.bin中。

"deskew自动扫描工具"的使用请按照《deskew自动扫描工具使用说明.pdf》来做。