

6.1 영상 화소의 접근

- ◆영상처리
 - ❖ 2차원 데이터에 대한 행렬 연산
 - ❖ 영상을 2차원행렬로 읽고 계산하고 저장하기

입력 영상 (디지털)

디지털 영상처리(DIP)

출력 영상 (디지털)

- ◆영상처리 프로그래밍을 한다는 것
 - ❖ 영상이라는 2차원 데이터의 원소값을 개발자가 원하는 방향으로 변경하는 것
 - ❖ 영상을 다루려면 기본적으로 영상의 화소 접근, 값 수정, 새로 만들 수 있어야 함
 - ❖ 2중 for문 처리

```
##for y in range(100, 400):
## for x in range(200, 300):
## img[y, x] = 0

##for y in range(100, 400):
## for x in range(200, 300):
## img[y, x] = [255, 0, 0] # 파랑색(blue)으로 변경
```

```
6.1 영상 화소의 접근
에제 6.1.1 행렬 원소 접근 방법 - 01.mat_access.py
01 import numpy as np
02
03 def mat_access1(mat):
                                                 # 원소 직접 접근 방법
04
       for i in range(mat.shape[0]):
05
           for j in range(mat.shape[1]):
                                                                            Run: @ 01.mat_access ×

                                                 # 원소 접근- mat[[[]] 방식도 가능
96
               k = mat[i, j]
                                                                              D:/source/chap06/01.mat_access.py
97
                mat[i, j] = k * 2
                                                 # 원소 할당
                                                                             원소 처리 전:
08
                                                                            [[0 1 2 3 4]
                                                                             [5 6 7 8 9]]
09 def mat access2(mat):
                                                 # item(), itemset() 함수 사용병식
       for i in range(mat.shape[0]):
10
                                                                             원소 처리 후:
11
           for j in range(mat.shape[1]):
                                                                            [[0 2 4 6 8]
12
                k = mat.item(i, j)
                                                 # 원소 접근
                                                                             [10 12 14 16 18]]
                mat.itemset((i, j), k * 2)
                                                 # 원소 할당
13
                                                                            원소 처리 전:
14
                                                                            [[0 1 2 3 4]
15 mat1 = np.arange(10).reshape(2, 5)
                                                 # 0~10 사이 원소 생성
                                                                              [5 6 7 8 9]]
16 mat2 = np.arange(10).reshape(2, 5)
                                                                            원소 처리 후:
17
                                                                            [[ 0 2 4 6 8]
18 print("원소 처리 전: \n%s\n" % mat1)
                                                                              [10 12 14 16 18]]
19 mat_access1(mat1)
20 print("원소 처리 후: \n%s\n" % mat1)
21
22 print("원소 처리 전: \n%s\n" % mat2)
23 mat_access2(mat2)
24 print("원소 처리 후: \n%s" % mat2)
```

```
6.1 영상 화소의 접근
예제 6.1.2 Mat::ptr()을 통한 행렬 원소 접근 - 02.image_access.py
01 import numpy as np, cv2, time
                                            # 수행시간 계산 위해 time 모듈 임포트
03 def pixel_access1(image):
                                                     # 화소 직접 접근 방법
94
       image1 = np.zeros(image.shape[:2], image.dtype)
        for i in range(image.shape[0]):
05
            for j in range(image.shape[1]):
96
97
                 pixel = image[i,j]
                                                     # 화소 접근
                                                     # 화소 할당
08
                 image1[i, j] = 255 - pixel
09 return image1
10
                                                     # item() 함수 접근 방법
11 def pixel_access2(image):
12
        image2 = np.zeros(image.shape[:2], image.dtype)
13
        for i in range(image.shape[0]):
14
            for j in range(image.shape[1]):
                 pixel = image.item(i, j)
15
                                                     # 화소 접근
                 image2.itemset((i, j), 255 - pixel)
                                                     # 화소 화당
16
17
        return image2
18
19 def pixel_access3(image):
                                                     # 룩업테이블 이용 방법
20
       lut = [255 - i for i in range(256)]
                                                     # 목업테이블 생성
21
        lut = np.array(lut, np.uint8)
22
       image3 = lut[image]
23
       return image3
24
```

```
#OpenCV 함수 생활병 영상 호소의 접근
25 def pixel_access4(image):
26
         image4 = cv2.subtract(255, image)
27
         return image4
28
   def pixel_access5(image):
                                                         # ndarray 산술 연산 방법
29
         image5 = 255 - image
30
         return image5
31
32
33 image = cv2.imread("images/bright.jpg", cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
34 if image is None: raise Exception("영상파일 읽기 오류")
                                                             Run: @ 02.image_access
35
                                                              C:\Python\python.exe D:/source/chap06/02.image_access.py
[방법 1] 직접 접근 방식 수행시간 : 586.93 ms
36 ## 수행시간 체크 함수 함수명
37 def time_check(func, msg):
                                                               [방법 2] item() 함수 방식 수행시간 : 65.21 ms
                                                              [방법 3] 룩업 테이블 방식 수행시간 : 0.68 ms
[방법 4] OpenCV 함수 방식 수행시간 : 0.19 ms
[방법 5] ndarray 연산 방식 수행시간 : 0.16 ms
38
        start_time = time.perf_counter()
         ret_img = func(image)
39
40
         elapsed = (time.perf counter() - start time) * 1000
         print(mag, "수행시간 : %0.2f ms" % elapsed )
41
        return ret_img 수행할 함수명
42
43
44 image1 = time_check(pixel_access1, "[방법1] 직접 접근 방식")
45 image2 = time_check(pixel_access2, "[방법2] item() 함수 방식")
46 image3 = time_check(pixel_access3, "[방법3] 록업테이블 방식")
47 image4 = time check(pixel access4, "[방법4] OpenCV 함수 방식")
48 image5 = time_check(pixel_access5, "[방법5] ndarray 연산 방식")
```

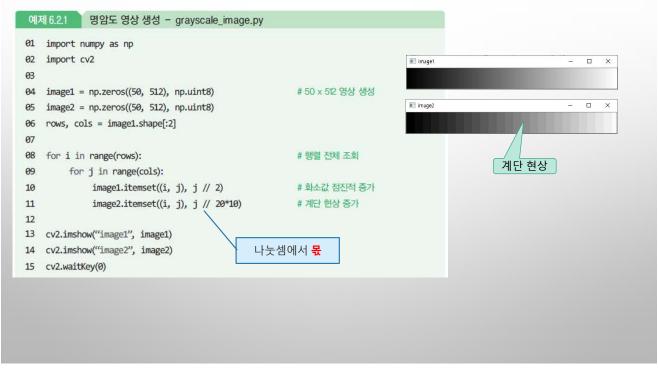
6.2 <u>화소 밝기</u> 변환 6.2.1 그레이 스케일(명암도) 영상

- ◆흑백 영상?
 - ❖ 단어 자체의 의미: 검은색과 흰색의 영상, 의미 안맞음
- ◆그레이 스케일(gray-scale) 영상, 명암도 영상
 - ❖ 화소값은 0~255의 값을 가지는데 0은 검은색을, 255는 흰색을 의미
 - ❖0~255 사이의 값들은 다음과 같이 진한 회색에서 연한 회색



6

6.2.1 그레이 스케일(명암도) 영상



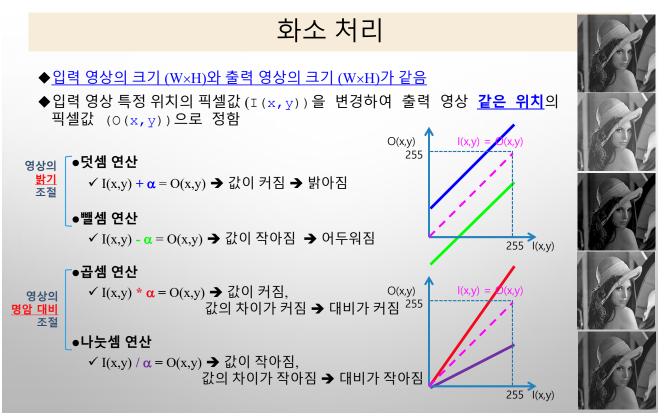
7

6.2.2 영상의 화소 표현

```
예제 6.2.2 영상 화소값 확인 - 03.pixel_value.py
                                                                        C:\Python\python.exe D:/source/chap06/03.pixel value.py
03 image = cv2.imread("images/pixel.jpg", cv2.IMREAD_GRAYSCALE) # 영상 읽기
                                                                        Traceback (most recent call last):
                                                                        File "D:/source/chap06/03.pixel_value.py", line 4, in <module> if image is None: raise Exception("영상 파일 읽기 오류")
Exception: 영상 파일 읽기 오류
04 if image is None: raise Exception("영상파일 읽기 오류") —
06 (x, y), (w, h) = (180, 37), (15, 10)
                                                         # 좌표는 x, y
07 roi_img = image[y:y+h, x:x+w]
                                                         # 행렬 접근은 y, x
                                       슬라이스 연산
                                        자 통한 관심
09 #print("[roi img] =\n", roi img)
                                                         # 행렬 원소 바로 출력 가능
                                         영역 지정
10
11 print("[roi_img] =")
                                                         # 원소 순회 방식 출력
12 for row in roi_img:
13
       for p in row:
             print("%4d" % p, end="")
14
                                                         # 순회 원소 하나씩 출력
15 print()
                             사각형 튜플
17 cv2.rectangle(image, (x, y, w, h), 255, 1)
                                                         # 관심 영역에 사각형 표시
18 cv2.imshow("image", image)
19 cv2.waitKey(0)
```

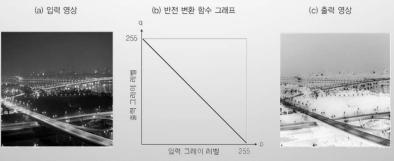
6.2.2 영상의 화소 표현





영상의 반전 변환

- ◆사진학적 역변환 (NEGATIVE/REVERSE TRANSFORM)
- ◆각 화소의 값이 영상 내에 대칭이 되는 값으로 변환
 - ❖ 8비트 그레이 레벨의 영상을 반전시키면 화소 값 0번은 255번으로, 화소 값 1번은 254번으로 변환됨
- ◆반전 변환의 변환 함수 : **255 I**(X,Y)



[그림 4-15] 8비트 그레이 레벨 영상에서의 반전 변환 함수 그래프와 출력 영상

11

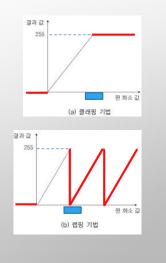
산술연산의 문제점과 해결 방법

◆문제점

❖ 결과 값이 화소의 최대값과 최소값을 넘을 수 있음.

◆해결 방법

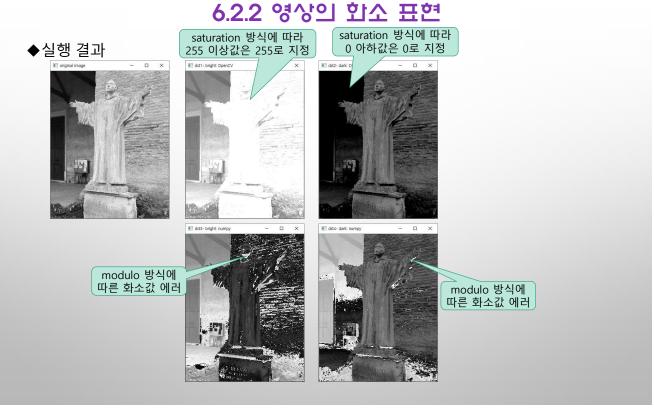
- ① 클래핑(CLAMPING) 기법, SATURATION 방식
 - ●연산의 결과 값이 최소값보다 작으면 그 결과 값을 최소값으로, 최대값 보다 크면 결과 값을 최대값으로 하는 기법
 - •8비트 그레이 영상 : 음수는 0으로 설정하고, 255보다 큰 값은 255로 설정함.
- ② 랩핑(WRAPING) 기법, MODULO 방식
 - ●연산의 결과 값이 최소값보다 작으면 그 결과 값을 최소값으로, 최대값 보다 크면 최소값부터 최대값까지를 한 주기로 해서 이를 반복하는 기법
 - ●8비트 그레이 영상 : 음수는 0으로, 255보다 큰 결과 값 256은 0으로, 257은 1로 설정한 후 이런 방식으로 주기를 계속 반복



6.2.3 밝기의 기감 연산

◆modulo 방식과 saturation 방식 비교



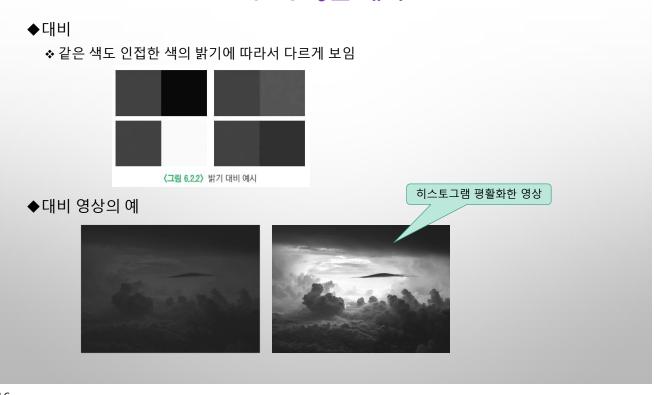


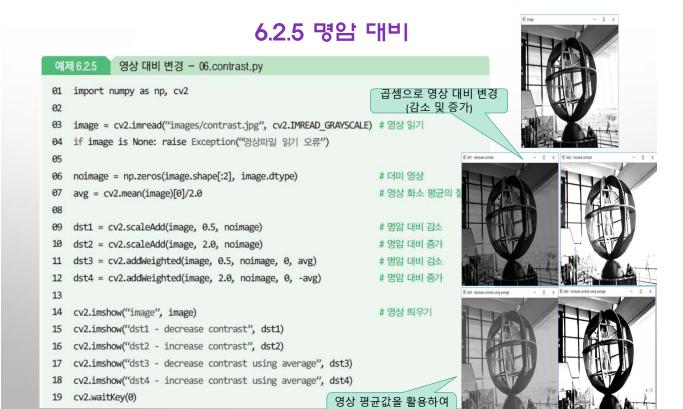
6.2.4 행렬 덧셈 및 곱셈을 이용한 영상 합성



15

6.2.5 명암 대비





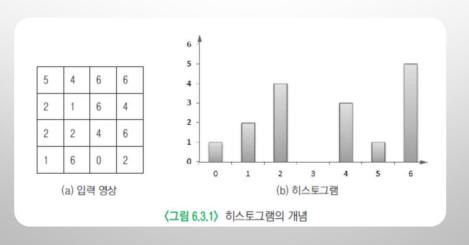
6.3 이스토그램 6.3.1 이스토그램 개념

대비 변경시 화질 개선

◆히스토그램

17

- ❖ "관측값의 개수를 겹치지 않는 다양한 계급으로 표시하는 것"
- ❖ 어떤 데이터가 얼마나 많은지를 나타내는 도수 분포표를 그래프로 나타낸 것

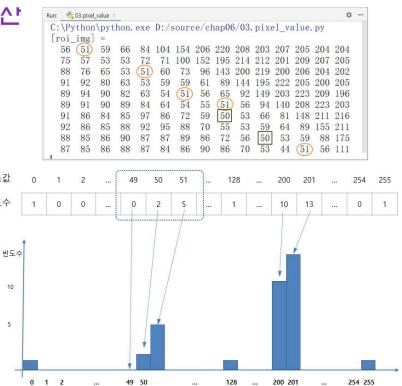


6.3.2 히스토그램 계산

화소값

빈도수

◆히스토그램 계산 및 그래프 그리기 예시



화소값

19

6.3.2 히스토그램 계산

◆단일 채널 히스토그램 구현 함수

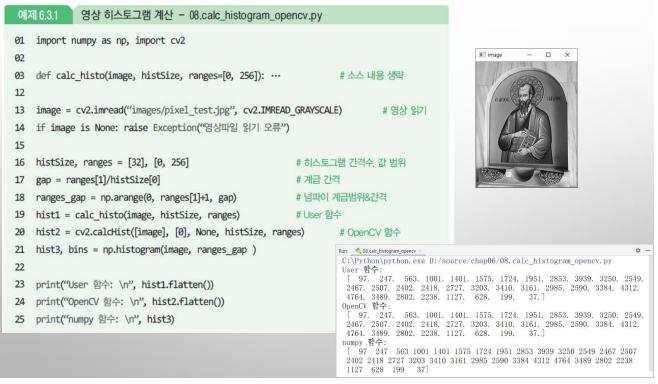
```
예제 6.3.1 영상 히스토그램 계산 - 08.calc_histogrm.opencv.py(일부)
01 import numpy as np, cv2
02
                                                     # 행렬 원소의 1차원 히스토그램 계산
03
   def calc_histo(image, histSize, ranges=[0, 256] ):
04
        hist = np.zeros((histSize, 1), np.float32)
                                                     # 히스토그램 누적 행렬
05
        gap = ranges[1] / histSize
                                                     # 계급 간격
06
        for row in image:
                                                      # 2차원 행렬 순회 방식
97
08
             for pix in row:
99
                 idx = int(pix/gap)
10
                 hist[idx] += 1
11
        return hist
```

6.3.3 OpenCV 함수 활용

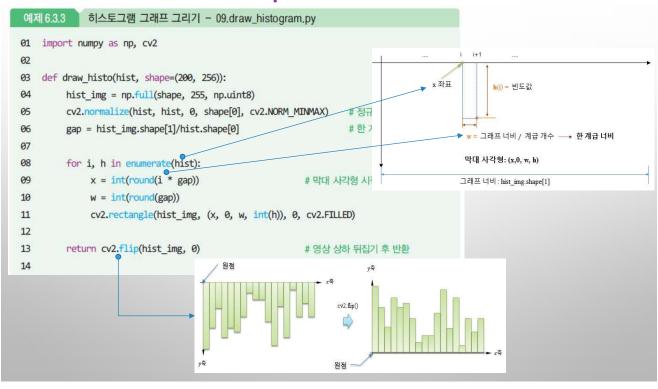
	00.0W =00 00	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
cv2.ca	ılcHist (images, ch	annels, mask, histSize, ranges [, hist [, accumulate]]) → ret
■설명	: 행렬의 원속값의 변	L도를 계산한다.
	■images	원본 배열들 - CV_8U 혹은 CV_32F 형으로 크기가 같아야 함
	■ channels	히스토그램 계산에 사용되는 차원 목록
인수	■mask	특정 영역만 계산하기 위한 마스크 행렬 - 입력 영상과 같은 크기의 8비트 배열
설명	■ histSize	각 차원의 히스토그램 배열 크기 - 계급(bin)의 개수
	■ranges	각 차원의 히스토그램의 범위
	■ accumulate	누적 플래그- 여러 배열에서 단일 히스토그램을 구할 때 사용

21

6.3.3 OpenCV 함수 활용



6.3.3 OpenCV 함수 활용



23

6.3.3 OpenCV 함수 활용

```
심화에제 6.3.4 색상 히스토그램 그리기 - hue_histogram.py
                                                                       6.3.3 OpenCV 함수 활용
 01 import numpy as np, cv2
 02
 03 def make_palette(rows):
                                                   # hue 채널 팔레트 행렬 생성 함수
      ## 리스트 생성 방식
      hue = [round(i * 180 / rows) for i in range(rows)] # hue 값 리스트 계산
                                                  # (hue, 255,255) 화소값 계산
 96
      hsv = [[[h, 255, 255]] for h in hue]
                                                  # 정수(uint8)형 행렬 변환
 97
        hsv = np.array(hsv, np.uint8)
        ## 반복문 방식
 09
         # hsv = np.full((rows, 1, 3), (255, 255, 255), np.uint8)
                                                                    반복문 방식
        # for i in range(0, rows):
                                                 # 행수만큼 반복
 10
         # hue = round(i / rows * 180 )
                                                  # 색상 계산
         # hsv[i] = (hue, 255, 255)
                                                  # HSV 컬러 지정
 13
                                                  # HSV 컬러 BGR 컬러
14
       return cv2.cvtColor(hsv, cv2.COLOR_HSV2BGR)
15
                                                  # 색상 히스토그램 그리기 함수
16 def draw_hist_hue(hist, shape=(200, 256, 3)):
      hsv_palette = make_palette(hist.shape[0])
17
                                                  # 색상 팔레트 생성
18
     hist_img = np.full(shape, 255, np.uint8)
      cv2.normalize(hist, hist, 0, shape[0], cv2.NORM_MINMAX) # 영상 높이값으로 정규화
19
20
      gap = hist_img.shape[1] / hist.shape[0]
 21
                                                       #한계급크기
                                                                     정수형 변경 후,
22
        for i, h in enumerate(hist):
            x, w = int(round(i * gap)), int(round(gap))
                                                                          튜플로
23
            color = tuple(map(int, hsv_palette[i][0]))
                                                     # 정수형 튜플로 변환
24
25
            cv2.rectangle(hist_img, (x, 0, w, int(h)), color, cv2.FILED) # 팔레트 색으로 그리기
26
27
      return cv2.flip(hist_img, 0)
28
```

6.3.3 OpenCV 함수 활용

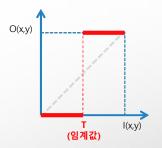
26

임계값(THRESHOLD) 영상

이진화

- 2가지 값을 갖는 영상으로 변환함으로써 영상의 분석을 용이하게 할 수 있음
- 영상의 배경과 물체 분리에 자주 이용

$$O(x, y) = \begin{cases} 255 & l(x, y) \ge T \\ 0 & l(x, y) < T \end{cases}$$







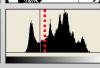


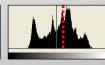




T의 값이 클수록 검정색이 많아짐, T의 값이 작을수록 흰색이 많아짐









27

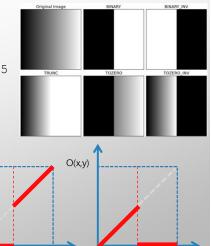
임계값(THRESHOLD) 영상

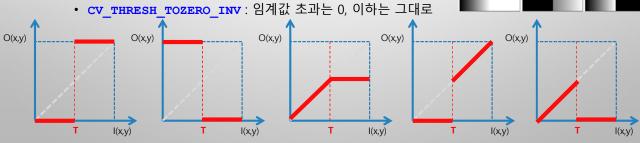
♦ 이진화

- ❖ CV2.THRESHOLD(SRC, THRESH, MAX_VAL, TYPE[, DST]) → RETVAL, DST
 - ●SRC 입력 영상을 THRESH 임계값으로 이진화하여 DST로 반환하는 함수
 - ●MAX VAL은 임계값을 넘을 때 적용한 최대 값

• TYPE

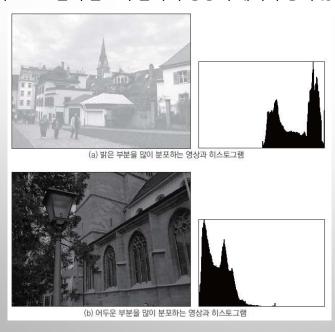
- CV THRESH BINARY : 임계값 초과는 255, 이하는 0
- CV THRESH BINARY INV : 임계값 초과는 0, 이하는 255
- CV THRESH TRUNC : 임계값 초과는 임계값, 이하는 그대로
- CV THRESH TOZERO: 임계값 초과는 그대로, 이하는 0





6.3.4 이스토그램 스트레칭

◆히스토그램의 분포가 좁아서 영상의 대비가 좋지 않은 영상



29

6.3.4 이스토그램 스트레칭

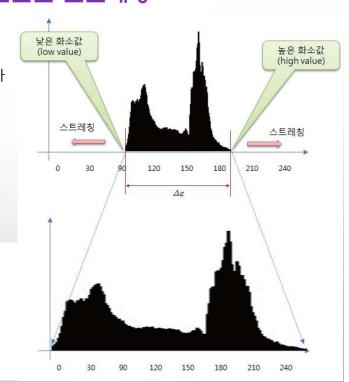
◆히스토그램 스트레칭

❖ 명암 분포가 좁은 히스토그램을 좌우로 잡 아당겨(스트레칭해서) 고른 명암 분포를 가 진 히스토그램이 되게 하는 것

새 화소값 =
$$\frac{($$
화소값 $-low)}{high-low}$ * 255

64	64	64	64
143	143	191	223
239	143	143	191
207	191	143	255

Histogram Stretching





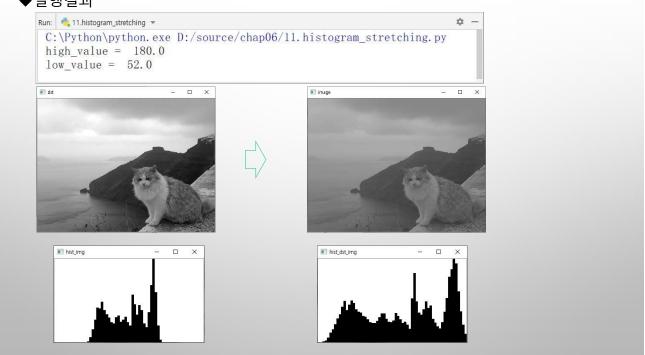
31

6.3.4 이스토그램 스트레칭

```
25 dst = cv2.LUT(image, idx.astype('uint8'))
                                                     # 록업 테이블 사용
26 ## 룩업 테이블 사용하지 않고 직접 구현
27 # dst = np.zeros(image.shape, dtype=image.dtype)
28 # for i in range(dst.shape[0]):
           for j in range(dst.shape[1]):
29 #
30 #
                 dst[i,j] = idx[image[i,j]]
31
32 hist_dst = cv2.calcHist([dst], [0], None, bsize, ranges)# 결과 영상 히스토그램 재계산
33 hist img = draw histo(hist, (200,360))
                                                   # 원본 영상 히스토그램 그리기
                                                    # 결과 영상 히스토그램 그리기
34 hist_dst_img = draw_histo(hist_dst, (200,360))
35
36 print("high vlue =", high)
37 print("low_vlue =", low)
38 cv2.imshow("image", image);
                              cv2.imshow("hist_img", hist_img)
39 cv2.imshow("dst", dst);
                                cv2.imshow("hist_dst_img", hist_dst_img)
40 cv2.waitKey(0)
```

6.3.4 이스토그램 스트레칭

◆실행결과



33

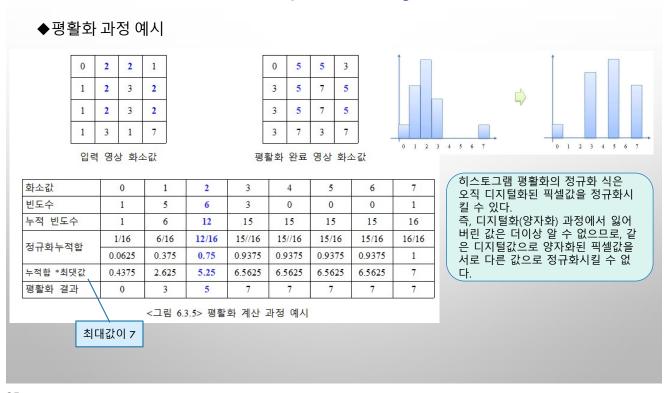
6.3.5 이스토그램 평활화

- ◆이퀄라이저(Equalizer)
 - ❖ 주파수 특성을 균등하게 보정하는 기기
 - ❖ 주파수 특성을 어느 특정의 목적에 맞추어 임의로 변화시켜 원하는 음색



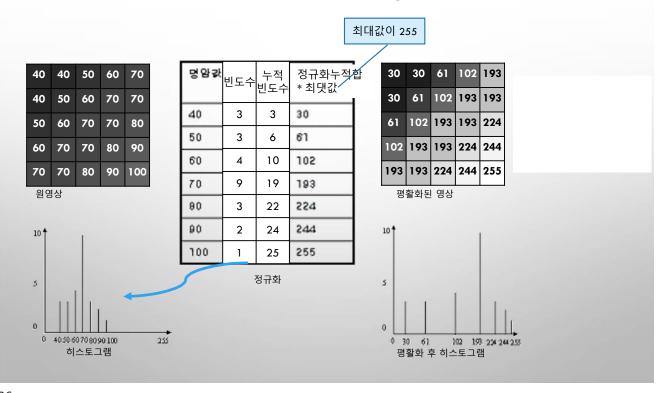
- ◆평활화 알고리즘
 - ❖ 히토그램 평활화의 사전적 의미인 "분포의 균등"이라는 방법을 이용해 명암 대비 증가
 - ❖→ 영상의 인지도 높이며, 영상의 화질 개선
 - ① 영상의 히스토그램을 계산한다.
 - ② 히스토그램 빈도값에서 누적 빈도수(누적합)를 계산한다.
 - ③ 누적 빈도수를 정규화(정규화 누적합) 한다.
 - ④ 결과 화소값 = 정규화 누적합 * 최대 화소값

6.3.5 이스토그램 평활화



35

6.3.5 이스토그램 평활화



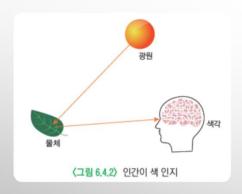
```
6.3.5 이스토그램 평활화
예제 6.3.6 히스토그램 평활화 - histogram_equalize.py
01 import numpy as np, cv2
                                                    # 히스토그램 그리기 함수 임포트
02 from Common.histogram import draw_histo
04 image = cv2.imread("images/equalize_test.jpg", cv2.IMREAD_GRAYSCALE) # 영상 일기
05 if image is None: raise Exception("영상파일 읽기 오류")
06
07 bins, ranges = [256], [0, 256]
08 hist = cv2.calcHist([image], [0], None, bins, ranges)
                                                           # 히스토그램 계산
99
10 ## 히스토그램 누적합 계산
11 accum_hist = np.zeros(hist.shape[:2], np.float32)
12 accum_hist[0] = hist[0]
13 for i in range(1, hist.shape[0]):
14
        accum_hist[i] = accum_hist[i - 1] + hist[i]
15
                                                            # 누적합의 정규화
16 accum_hist = (accum_hist / sum(hist)) * 255
17 dst1 = [[accum_hist[val] for val in row] for row in image]
                                                           # 화소값 할당
18 dst1 = np.array(dst1, np.uint8)
19
20 ##numpy 함수 및 OpenCV 룩업 테이블 사용
21 # accum_hist = np.cumsum(hist)
                                                            # 누적합 계산
22 # cv2.normalize(accum_hist, accum_hist, 0, 255, cv2.NORM_MINMAX) # 정규화
23 # dst1 = cv2.LUT(image, accum_hist.astype('uint8'))
                                                   # 룩업 테이블로 화소값 할당
```

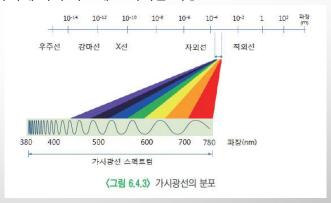


6.4 컬러 공간 변환 6.4.1 컬러 및 컬러 공간

♦색

❖ 색각으로 느낀 빛에서 주파수(파장)의 차이에 따라 다르게 느껴지는 색상





◆가시 광선

- ❖ 전체 전자기파 중에서 인간이 인지할 수 있는 약 380 nm~780 nm 사이의 파장
- ❖ 인간은 가시광선으로 색(Color)을 인식함.
- ❖ 파장의 길이에 따라 성질이 변화하여 각각의 색깔로 나타나는데, 빨강색에서 보라색으로 갈수록 파장이 짧아짐.

39

6.4.1 컬러 및 컬러 공간

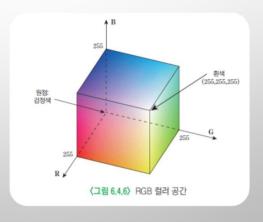
- ◆컬러 공간(color space)
 - ❖ 색 표시계(color system)의 모든 색들을 색 공간에서 3차원 좌표로 표현한 것
 - ●색 표시계 RGB, CMY, HSV, LAB, YUV 등의 색 체계
 - ❖ 공간상의 좌표로 표현 → 어떤 컬러와 다른 컬러들과의 관계를 표현하는 논리적인 방법 제공
- ◆영상처리에서 컬러 공간 다양하게 활용
 - ❖ 어떤 영상에서 각각의 색상이 다른 객체를 분리하기 위해서 적절한 컬러 공간을 이용해 전체 영상 을 컬러 영역별 분리
 - ❖ 전선의 연결 오류 검사를 위해 기준 색상과 비슷한 색상의 전선인지를 체크하기 위해 사용
 - ❖ 내용 기반 영상 검색에서 색상 정보를 이용하여 원하는 물체를 검색하기 위해 특정 컬러 공간 이용

6.4.2 RGB 컬러 공간

◆RGB 컬러 공간

- ❖ 가산 혼합(additive mixture) 빛을 섞을 수록 밝아짐
- ❖ 빛을 이용해서 색 생성
- ❖ 빛의 삼원색(빨강 빛, 초록 빛, 파랑 빛) 사용
- ❖ 모니터, 텔레비전, 빔 프로젝터와 같은 디스플레이 장비들에서 기본 컬러 공간으로 사용





41

6.4.2 RGB 컬러 공간

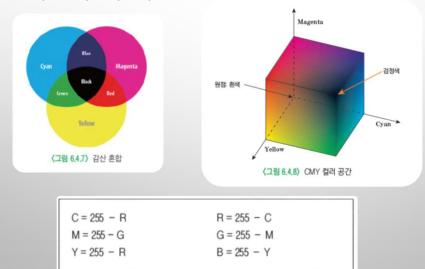
(표 6.4.1) 대표적인 색상에 대한 RGB 표현

RGB 화소값	색상	RGB 화소값	색상
0, 0, 0	white	240, 230, 140	khaki
255, 255, 255	black	238, 130, 238	violet
128, 128, 128	gray	255, 165, 0	orange
192, 192, 192	silver	255, 215, 0	gold
255, 0, 0	red	0, 0, 128	navy
0, 255, 0	green	160, 32, 240	purple
0, 0, 255	blue	0, 128, 128	olive
255, 255, 0	yellow	75, 0, 130	indigo
255, 0, 255	magenta	255, 192, 203	pink
0, 255, 255	cyan	135, 206, 235	skyblue

6.4.3 CMY(K) 컬러 공간

◆CMY 컬러 공간

- ❖ 감산 혼합(subtractive mixture) 섞을 수록 어두워지는 방식
- ❖ 색의 삼원색(청록색(Cyan), 자홍색(Magenta), 노랑색(Yellow))으로 색 만듦
- ❖ RGB 컬러 공간과 보색 관계



43

6.4.3 CMY(K) 컬러 공간

◆CMYK 컬러공간

- ❖순수한 검정색 사용
 - ●뛰어난 대비를 제공, 검정 잉크가 컬러 잉크보다 비용이 적은 장점

blacK = min(Cyan, Magenta, Yellow)

Cyan = Cyan - blacK

Magenta = Magenta- blacK

Yellow = Yellow - blacK

6.4.3 CMY(K) 컬러 공간



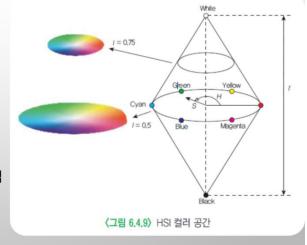
45

6.4.3 CMY(K) 컬러 공간



6.4.4 HSI 컬러 공간

- ◆인간이 컬러 영상 정보를 인지하는 방법
 - ❖ 색상(Hue), 채도(Saturation), 명도(Intensity, Value)라는 세 가지 지각 변수로 분류
- ◆HSI 컬러 공간
 - ❖ 인간이 색상을 인식하는 3가지 요인인 색상, 채도, 명도를 컬러 공간으로 옮긴 것
 - ❖ 색상 원판의 0~360도까지 회전
 - ●0도: 빨간색, 60도: 노란색,
 - ●120도: 녹색, 180도: 청록(Cyan),
 - ●240도: 파란색, 300도: 다홍(Magenta)
 - ❖ 채도 색의 순수한 정도
 - ●흰색의 혼합 비율에 따라서 0~100까지의 값
 - ❖ 명도 빛의 세기, 색의 밝고 어두운 정도
 - ●가장 아래쪽 0이 검은색, 가장 위쪽이 100으로 흰색



47

6.4.4 HSI 컬러 공간

RGB → HSI 변환 수식

$$\theta = \cos -1 \left[\frac{((R-G) + (R-B)) * 0.5}{\sqrt{(R-G)^2 + (R-B) \cdot (G-B)}} \right]$$

$$H = \begin{cases} \theta &, \text{ if } B \le G \\ 360 - \theta, \text{ otherwise} \end{cases}$$

$$S = 1 - \frac{3 \cdot \min(R, G, B)}{(R+G+B)}$$

$$I = \frac{1}{3}(R+G+B)$$

OPENCV HSV 변환 수식

$$H = \begin{cases} \frac{(G-B)*60}{S} &, & \text{if } V = R \\ \frac{(G-B)*60}{S} + 120, & \text{if } V = G \\ \frac{(G-B)*60}{S} + 240, & \text{if } V = B \end{cases}$$

$$S = \begin{cases} V - \frac{\min(R, G, B)}{V}, & \text{if } V \neq 0 \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$V = \max(R, G, B)$$

```
예제 6.4.3 컬러 공간 변환(BGR→HSV) - 15.conver_HSV.py
                                                                       6.4.4 HSI 컬러 공간
  01 import numpy as np, cv2, math
  02
      def calc_hsi(bgr):
                                                                 # 한 화소 hsi 계산 함수
  03
  04
           # B, G, R = bgr.astype(float)
                                                                 # float 형 변환
  05
           B, G, R = float(bgr[0]), float(bgr[1]), float(bgr[2])
                                                                 # 속도면에 유리
           bgr_sum = (R + G + B)
  06
           ## 색상 계산
  97
          tmp1 = ((R - G) + (R - B)) * 0.5
  98
           tmp2 = math.sqrt((R - G) * (R - G) + (R - B) * (G - B))
  09
  10
           angle = math.acos(tmp1 / tmp2) * (180 / np.pi) if tmp2 else 0
                                                                          # 각도
  11
           H = angle if B <= G else 360 - angle
                                                                 # 색상
  12
  13
           S = 1.0 - 3 * min([R, G, B]) / bgr_sum if bgr_sum else 0 #채도
          I = bgr_sum / 3
                                                                 #명도
  14
  15
           return (H/2, S*255, I)
                                                                 #3 원소 튜플로 반환
  16
  17 ## BGR 컬러→HSI 컬러 변환 함수
      def bgr2hsi(image):
  18
                                                                       # 2차원 배열 순회
  19
           hsv = [[calc_hsi(pixel) for pixel in row] for row in image]
  20
           return cv2.convertScaleAbs(np.array(hsv))
  21
49
```



6.4.5 기타 컬러 공간

◆YCbCr 컬러 공간

- ❖ 색차 신호(Cr, Cb) 성분을 휘도(Y) 성분보다 상대적으로 낮은 해상도로 구성
 - ●인간의 시각에서 화질의 큰 저하 없이 영상 데이터의 용량 감소, 효과적인 영상 압축 가능
 - ●JPEG이나 MPEG에서 압축을 위한 기본 컬러 공간

$$Y = 0.299 \cdot R + 0.587 \cdot G + 0.114 \cdot B$$

 $Cb = (R - Y) \cdot 0.564 + 128$
 $Cr = (B - Y) \cdot 0.713 + 128$

$$R = Y + 1.403 \cdot (Cr - 128)$$

 $G = Y - 0.714 \cdot (Cr - 128) - 0.344(Cb - 128)$
 $B = Y + 1.773 \cdot (Cb - 128)$

◆YUV 컬러 공간

- ❖ TV 방송 규격에서 사용하는 컬러 표현 방식
- ❖ PAL 방식의 아날로그 비디오를 위해 개발

$$\begin{split} Y &= +0.2160 \cdot R + 0.7152 \cdot G + 0.0722 \cdot B \\ U &= -0.0999 \cdot R - 0.3360 \cdot G + 0.4360 \cdot B \\ V &= +0.6150 \cdot R - 0.5586 \cdot G - 0.05639 \cdot B \end{split}$$

 $R = Y + 1.28033 \cdot V$

 $G = Y - 0.21482 \cdot U - 0.38059 \cdot V$

 $B = Y + 2.12798 \cdot U$

51

6.4.5 기타 컬러 공간

(표 6.4.2) 컬러 공간 변환을 위한 옵션 상수(cv2. 생략)

옵션 상수	값	옵션 상수	값	옵션 상수	값
COLOR_BGR2BGRA	0	COLOR_BGR2YCrCb	36	COLOR_HSV2BGR	54
COLOR_BGRA2BGR	1	COLOR_RGB2YCrCb	37	COLOR_HSV2RGB	55
COLOR_BGRA2RGB	2	COLOR_YCrCb2BGR	38	COLOR_LAB2BGR	56
COLOR_RGBA2BGR	3	COLOR_YCrCb2RGB	39	COLOR_LAB2RGB	57
COLOR_BGR2RGB,	4	COLOR_BGR2HSV	40	COLOR_LUV2BGR	58
COLOR_BGRA2RGBA	5	COLOR_RGB2HSV	41	COLOR_LUV2RGB	59
COLOR_BGR2GRAY	6	COLOR_BGR2LAB	44	COLOR_HLS2BGR	60
COLOR_RGB2GRAY	7	COLOR_RGB2LAB	45	COLOR_HLS2RGB	61
COLOR_GRAY2BGR	8	COLOR_BayerBG2BGR	46	COLOR_BGR2YUV	82
COLOR_GRAY2BGRA	9	COLOR_BayerGB2BGR	47	COLOR_RGB2YUV	83
COLOR_BGRA2GRAY	10	COLOR_BayerRG2BGR	48	COLOR_YUV2BGR	84
COLOR_RGBA2GRAY	11	COLOR_BayerGR2BGR	49	COLOR_YUV2RGB	85
COLOR_BGR2XYZ	32	COLOR_BGR2LUV	50	COLOR_BayerBG2GRAY	86
COLOR_RGB2XYZ	33	COLOR_RGB2LUV	51	COLOR_BayerGB2GRAY	87
COLOR_XYZ2BGR	34	COLOR_BGR2HLS	52	COLOR_BayerRG2GRAY	88
COLOR_XYZ2RGB	35	COLOR_RGB2HLS	53	COLOR_BayerGR2GRAY	89

```
6.4.5 기타 컬러 공간
예제 6.4.4 다양한 컬러 공간 변환 - convert_others.py
02
03 BGR_img = cv2.imread("images/color_space.jpg", cv2.IMREAD_COLOR) # 컬러 영상 읽기
04 if BGR_img is None: raise Exception("영상파일 읽기 오류")
05
06 Gray_img = cv2.cvtColor(BGR_img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
                                                              # 명암도 영상 변환
07 YCC_img = cv2.cvtColor(BGR_img, cv2.COLOR_BGR2YCrCb)
                                                              # YCbCr 컬러 공간 변환
08 YUV_img = cv2.cvtColor(BGR_img, cv2.COLOR_BGR2YUV)
                                                              # YUV 컬러 공간 변환
09 LAB_img = cv2.cvtColor(BGR_img, cv2.COLOR_BGR2LAB)
                                                              # La*b* 컬러 공간 변환
10
11 YCC_ch = cv2.split(YCC_img)
                                                              # 채널 분리
12 YUV_ch = cv2.split(YUV_img)
13 Lab_ch = cv2.split(LAB_img)
14
15 cv2.imshow("BGR_img", BGR_img)
16 cv2.imshow("Gray_img", Gray_img)
17
18 sp1, sp2, sp3 = ['Y', 'Cr', 'Cb'] , ['Y', 'U', 'V'], ['L', 'A', 'B']
19 for i in range(len(ch1)):
        cv2.imshow("YCC_img[%d]-%s" %(i, sp1[i]), YCC_ch[i])
20
        cv2.imshow("YUV_img[%d]-%s" %(i, sp2[i]), YUV_ch[i])
21
22
        cv2.imshow("LAB_img[%d]-%s" %(i, sp3[i]), Lab_ch[i])
23 cv2.waitKey(0)
```

6.4.5 기타 컬러 공간

53



```
6.4.5 기타 컬러 공간
심화예제 6.4.5 Hue 채널을 이용한 객체 검출 - 17.hue_threshold.py
01 import numpy as np, cv2
02
03 def onThreshold(value):
         th[0] = cv2.getTrackbarPos("Hue_th1", "result")
04
05
         th[1] = cv2.getTrackbarPos("Hue_th2", "result")
06
         ## 이진화- 화소 직접 접근 방법
07
         # result = np.zeros(hue.shape, np.uint8)
09
         # for i in range(result.shape[0]):
         # for j in range(result.shape[1]):
10
11
               if th[0] <= hue[i, j] < th[1] : result[i, j] = 255
12
         ## 이진화- 넘파이 함수 활용 방식
13
14
         # result = np.logical_and(hue < th[1], hue >= th[0])
15
         # result = result.astype('uint8') * 255
         ## OpenCV 이진화 함수 이용- 상위 값과 하위 값 제거
17
         _, result = cv2.threshold(hue, th[1], 255, cv2.THRESH_TOZERO_INV)
18
19
         cv2.threshold(result, th[0], 255, cv2.THRESH_BINARY, result)
20
         cv2.imshow("result", result)
21
```

55

6.4.5 기타 컬러 공간

```
22 BGR_img = cv2.imread("images/color_space.jpg", cv2.IMREAD_COLOR)
23 if BGR_img is None: raise Exception("영상파일 읽기 오류")
24
25 HSV_img = cv2.cvtColor(BGR_img, cv2.COLOR_BGR2HSV)
                                                      # 컬러 공간 변환
                                                        # hue 행렬에 색상 채널 복사
26 hue = np.copy(HSV_img[:, :, 0])
27
                                                        # 트랙바로 선택할 범위 변수
28 th = [50, 100]
29 cv2.namedWindow("result")
30 cv2.createTrackbar("Hue_th1", "result", th[0], 255, onThreshold)
31 cv2.createTrackbar("Hue_th2", "result", th[1], 255, onThreshold)
                                                        # 이진화 수행
32 onThreshold(th[0])
                                                                                              Hue_th1: 50 _
33 cv2.imshow("BGR_img", BGR_img)
                                                                                             Hue_th2: 130
34 cv2.waitKey(0)
```

단원 핵심 요약

- ◆디지털 영상은 화소들로 구성되며, 하나의 화소값은 0~255의 값을 가진다. 화소값 0은 검은색을, 255는 흰색을 의미한다. 그 사이의 값들은 진한 회색에서 연한 회색까지를 나타낸다. 화소값이 회색의 비율 정도로 표현되고, 이 값을 가지는 화소들이 모여서 구성된 영상을 그레이 스케일 영상이라 한다.
- ◆2. 행렬(ndarray 객체)의 모든 원소에 스칼라 값을 더하면 영상의 밝기를 밝게 하며, 스칼라 값을 빼면 영상 밝기를 어둡게 한다. 또한, 행렬에 스칼라 값을 곱하면 영상의 대비를 조절할 수 있다.
- ◆3. 히스토그램은 어떤 데이터가 얼마나 많은지를 나타내는 도수 분포표를 그래프로 나타 낸 것이다. 가로축이 계급, 세로축이 도수(빈도수)를 뜻한다.
- ◆4. 히스토그램을 계산하는 cv2.calcHist() 함수는 인수로 입력영상 행렬들, 입력영상 개수, 채널 목록, 마스크 행렬, 출력 결과행렬, 결과행렬 차원수, 계급 크기, 각채널 범위 등으로 구성된다.

57

단원 핵심 요약

- ◆5. 히스토그램의 분포가 한쪽으로 치우쳐서 분포가 좁아서 영상의 대비가 좋지 않은 영상의 화질을 개선할 수 있는 알고리즘이 히스토그램 스트레칭(histogram stretching)이다.
- ◆6. 히스토그램 평활화(histogram e qualization)는 특정 부 분에서 한쪽으로 치우친 명암 분 포를 가진 영상을 히스토그램의 재분배 과정을 거쳐서 균등한 히스토그램 분포를 갖게 하 는 알고리즘이다.
- ◆7. 컬러 공간이란 색 표시계의 모든 색들을 색 공간에서 3차원 좌표로 표현한 것이다. 따라서 컬러 공간은 공간상의 좌표로 표현되기 때문에 어떤 컬러와 다른 컬러들과의 관계를 표현하는 논리적인 방법을 제공한다.
- ◆8.컬러 공간에서는 모니터에서 주로 사용하는 RGB, 프린터에서 사용하는 CMY, 인간시각 시스템과 유사한 HSI 컬러공간이 있다. 또한 JPEG 등의 압축에 주로 사용하는 YCbCr, 방 송시스템에 많이 사용하는 YUV 컬러공간이 있다. 이외에도 XYZ, La*b* 등의 다양한 컬 러 공간이 이며, OpenCV에서는 cv2.cvtColor() 함수를 이용해서 쉽게 컬러 공간을 변환할 수 있다.