OLS

Yury Hayeu

ČVUT-FIT

hayeuyur@fit.cvut.cz

30. dubna 2020

1 Úvod

Úkolem semestrální práce byla implementace modulu, který používal metodu nejmenších čtverců pomocí python balíčků **Numpy** a **Pandas**. Po implementaci by měla být provedena explorační analýza dat a predikce výstupních hodnot pro dataset obsahující informaci o bydlení v Bostonu [2].

Lineární regrese je metoda, účelem které je hledaní nejlepší aproximace koeficientů polynomu:

$$y = \alpha_0 + \alpha_1 * x_1 + \dots + \alpha_n * x_n \tag{1}$$

Koeficient α_0 se nazývá bias. Koeficienty $\alpha_1, ..., \alpha_n$ jsou váhy. Vstupní data je matice velikosti (m, n).

2 Výpočet biasu

Implementace modulu redukuje výpočet biasu pomocí následující úvahy:

$$y = \alpha_0 + \alpha_1 * x_1 + \dots + \alpha_n * x_n =$$

$$\alpha_0 * 1 + \alpha_1 * x_1 + \dots + \alpha_n * x_n =$$

$$\alpha_0 * x_0 + \alpha_1 * x_1 + \dots + \alpha_n * x_n$$

Modul přidává vstupní matici zleva sloupec jedniček na začátku aproximace a predikce hodnot.

3 Metody

Základní součástky modulu jsou následující metody:

1. Statistická lineární regrese je základní metoda, která spočítá váhy podle vzorce[3]:

$$\alpha = (X^T X)^{-1} X^T Y \tag{2}$$

X je vstupní data.

Y je cíl aproximace.

 α je vektor vah.

 X^T je transponovaná matice.

 $(X^TX)^{-1}$ je inverzní matice.

2. Gradient descent(GD) je metoda, která iterativně spočítá váhy. Základní jednotkou GD je cost funkce, která spočítá chybu aproximace. Cílem semestrální práce bylo použití metody nejmenších čtverců, proto cost funkce musí být následující:

$$\epsilon = mean((X' - Y)^2) \tag{3}$$

X' je predikovaná hodnota.

Abychom pokračovali, potřebujeme zavést následující definice:

- a) **Počet iteraci** je počet, kolikrát bude aproximovat funkce.
- b) Tolerance je prahová hodnota, která ukazuje změnu v cost funkci. Pokud během několika iterací se změna chyby bude menší než tolerance, pak se aproximace funkce zastaví.
- c) Learning step (budeme značit β) je hodnota, která určuje rychlost aproximace.

Gradient funkce určuje směr a změnu koeficientů aproximace funkce. Gradient pro cost funkci je její derivace:

$$gradient = -2/n * X^{T} * (X' - Y)$$
 (4)

gradientje vektor koeficientů.

X' je predikovaná hodnota.

Y je cíl aproximace.

n je počet záznamů.

Aproximace funkce je následující:

Algoritmus Gradient Descent:

- a) Spočítej predikovanou hodnotu pro vstupní matici X.
- b) Spočítej gradient podle vzorce (4).
- c) Spočítej váhy podle vzorce (5).
- d) Spočítej chybu aproximaci, pokud změna v chybě aproximace je menší než tolerance, ukonči aproximaci.
- Stochastic gradient descent je modifikace GD pro větší objem dat. Modul implementuje základní verzí SGD, která aproximuje hodnoty funkce podle jednoho záznamu. [1]
- Minibatch gradient descent je modifikace SGD, která aproximuje hodnoty funkce podle náhodné množiny záznamů konstantní velikosti.

4 Výsledky

Výsledkem semestrální práce je balíček OLS a jupyter notebook **EDA.ipynb**, kde se provádí předzpracovaní dat a vizualizace lineární regresi pro sloupce s vysokou korelaci.

5 Závěr

Balíček OLS je vhodný pro hledaní vah pří malém počtu záznamů, pří větším počtu záznamů by operace maticového násobení mohly používat zdroje GPU anebo nějaké jiné externí zdroje. Následujícím vylepšením by byla implementace různých druhů cost funkce a SGD metod.

Reference

- [1] Stochastic gradient descent. online. [cit. 2020–27–04] https://en.wikipedia.org/wiki/Stochastic_gradient_descent.
- [2] D. Harrison and D.L. Rubinfeld. Boston housing data. online, 1993. [cit. 2020–27–04] https://archive.ics.uci.edu/ml/machine-learning-databases/housing/.
- [3] Purdue University. Statistics 512: Applied linear models. online. [cit. 2020–27–04] https://www.stat.purdue.edu/~boli/stat512/lectures/topic3.pdf.