

CENTRO DE INFORMÁTICA - UFPB

Etapa 2 - Parte 2 Relatório de Representação da Solução

Yuri da Costa Gouveia 11328072

1. Descrição do Problema

Este relatório visa explicar a heurística construída para resolução do problema do caixeiro viajante. Na seção 2, será abordado o método utilizado para a construção inicial da solução. Já na seção 3, será descrita lógica utilizada para alcançar uma solução de otimização utilizando movimentos de vizinhança.

2. Construção

Para a construção inicial do problema foi utilizado o método do vizinho mais próximo. Dado um ponto partida (inicialmente a posição 0 da matriz, no método desenvolvido) o de chegada é escolhido com base na distância entre o primeiro e os seus vizinhos, de modo que o ponto de chegada escolhido será o seu vizinho mais próximo. Esse procedimento termina quando todas os vértices são visitados e no fim, retorna-se para o ponto inicial.

```
 \begin{array}{|c|c|c|c|c|} \hline \textbf{procedimento} & ConstrucaoGulosa(g(.),s); \\ 1 & s \leftarrow \emptyset; \\ 2 & \text{Inicialize o conjunto } C \text{ de elementos candidatos;} \\ 3 & & \underline{\text{enquanto}} & (C \neq \emptyset) & \underline{\text{faça}} \\ 4 & & & g(t_{melhor}) = melhor\{g(t) \mid t \in C\}; \\ 5 & & s \leftarrow s \cup \{t_{melhor}\}; \\ 6 & & \text{Atualize o conjunto } C \text{ de elementos candidatos;} \\ 7 & & & \underline{\text{fim-enquanto;}} \\ 8 & & & \underline{\text{Retorne } s;} \\ \hline \text{fim } & & & \\ \hline \text{fim } & & & \\ \hline \text{construcaoGulosa;} \\ \hline \end{array}
```

Figura 1: Pseudo-código da solução gulosa do vizinho mais próximo.

```
def vizinho_mais_proximo(pontoPartida, numNos, matriz, visitados, caminho, distancia):
    minimo = sys.maxsize

for noChegada in range(0, numNos):  # Loop de escolha do vizinho mais próximo
    if matriz[pontoPartida][noChegada] > 0 and matriz[pontoPartida][noChegada] < minimo and visitados[noChegada]==False:
        minimo = matriz[pontoPartida][noChegada]

distancia += minimo
    visitados[matriz[pontoPartida].index(minimo)] = True  # Marca ponto como visitado
    caminho.append(matriz[pontoPartida].index(minimo))  # Adiciona ponto aos caminhos

if len(caminho) < numNos:  # Recursividade para achar o caminho do vizinho mais próximo
    return vizinho_mais_proximo(matriz[pontoPartida].index(minimo), numNos, matriz, visitados, caminho, distancia)
    else:
        return visitados, caminho, distancia</pre>
```

Figura 2: Implementação do vizinho mais próximo.

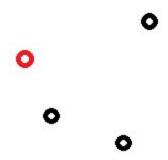


Figura 3: Representação de pontos a se percorrer pelo PCV.

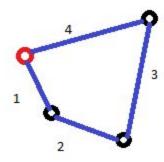


Figura 4: Representação da solução do vizinho mais próximo..

3. Multi Start

A metaheurística utilizada para gerar uma possível otimização da construção inicial foi o Multi Start.

Após a fase de construção, comum caminho já construído, faz-se a criação de um percurso de maneira aleatória. Com um caminho aleatório gerado é realizada uma busca local para realizar troca de posições, ligando cidades mais próximas e ao final retorna-se o percurso otimizado. Caso esse percurso otimizado tenha um menor custo para se percorrer do que o gerado inicialmente, esse valor de otimização é escolhido. Um critério de parada foi definido, para evitar que o código fique executando por muito tempo (o critério escolhido permite n laços, onde n é igual ao número de nós), retornando o valor inicial de construção.

```
def metaheuristica(numNos, matriz):
    visitados, caminho, distancia = construcao_gulosa(n, matriz)
    criterioParada = 0

print("A distância da construção inicial foi: " + str(distancia))

while criterioParada < 5000:
    caminhoAleatorio, distanciaAleatoria = gera_solucao_aleatoria(numNos, matriz)
    novoCaminho = busca_local(caminhoAleatorio, matriz)
    novaDist = custo(matriz, novoCaminho)

if novoCaminho != None and novaDist < distancia:
    caminho = novoCaminho.copy()
    distancia = novaDist
    return caminho.copy(), distancia
    else:
        criterioParada += 1
    return caminho.copy(), distancia</pre>
```

Figura 6: Implementação doMulti Start.

Os resultados apresentados do Multi Start podem apresentar uma distância de otimização igual ao da heurística de construção, logo isso explica o porquê do GAP apresentar um valor 0.

Heurística de Construção

Instâncias	Média	Melhor	Tempo medio (seg.)	GAP (%)
tsp1.txt	2074443	2074443	0,38	0
tsp2.txt	106404	106404	0,39	0
tsp3.txt	30930	30930	0,32	0

Instâncias	Média	Melhor	Tempo medio (seg.)	GAP (%)
tsp1.txt	2074443	2074443	2110	0
tsp2.txt	106404	106404	2096.80	0
tsp3.txt	30930	30930	2049.19	0