

Шклярик Ю.Н., 6 группа, 3 курс

# Решение задачи на прямоугольной области с разрывными граничными условиями Дирихле

#### 1.1 Постановка задачи

Рассчитать поле, порождаемое заряженной пластиной в однородной среде.

#### 1.2 Математическая модель

$$\begin{cases} \Delta u = 0, \\ u(0, y) = 0, & u(a, y) = 0, \\ u(x, 0) = 0, & u(x, b) = f(x), \end{cases}$$
 (1.1)

где  $f(x) = \alpha I_{[l,r]}(x)$ .

#### 1.3 Аналитическое решение

Воспользуемся методом разделения переменных. Будем искать решение в виде

$$u(x, y) = X(x)Y(y).$$

Получаем систему уравнений

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = -\frac{Y''(y)}{Y(y)} = -\lambda. \tag{1.2}$$

Задача Штурма-Лиувилля для X(x):

$$\begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, \\ X(0) = X(a) = 0. \end{cases}$$
 (1.3)

Получаем собственные значения:

$$\sqrt{\lambda_n} = \mu_n = \frac{\pi n}{a}.$$

Собственные функции для задачи (1.3) с точностью до константы имеют вид

$$X_n(x) = \sin \mu_n x.$$

Задача для Y(y):

$$\begin{cases} Y_n''(x) - \lambda_n Y_n(x) = 0, \\ Y_n(0) = 0. \end{cases}$$
 (1.4)

Имеем

$$Y_n(y) = C_{n_1} e^{-\mu_n y} + C_{n_2} e^{\mu_n y}$$
(1.5)

$$Y_n(0) = C_{n_1} + C_{n_2} = 0.$$

Значит,

$$Y_n(y) = C_n \sinh \mu_n y \tag{1.6}$$

$$u(x,y) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n \operatorname{sh} \mu_n y \operatorname{sin} \mu_n x$$
(1.7)

$$C_n = \frac{2}{b \sinh \mu_n b} \int_0^b f(x) \sin \mu_n x \, dx = \frac{2\alpha}{b \sinh \mu_n b} \int_l^r \sin \mu_n x \, dx = \frac{2\alpha}{b \mu_n \sinh \mu_n b} (\cos \mu_n l - \cos \mu_n r) =$$

$$= \frac{4\alpha}{b \mu_n \sinh \mu_n b} \sin \frac{\mu_n}{2} (l+r) \sin \frac{\mu_n}{2} (r-l). \tag{1.8}$$

Окончательное решение:

$$u(x,y) = \frac{4\alpha}{b} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin\left(\frac{\mu_n}{2}(l+r)\right) \sin\left(\frac{\mu_n}{2}(r-l)\right)}{\mu_n \sinh \mu_n b} \sinh \mu_n y \sin \mu_n x. \tag{1.9}$$

### Решение методом конечных элементов

#### 2.1 Слабая формулировка задачи

Домножим уравнение  $\Delta u = 0$  на пробную функцию v и проинтегрируем по области  $\Omega = (0,a) \times (0,b)$ :

$$\int_{\Omega} v \Delta u \, \mathrm{d}\Omega = 0. \tag{2.1}$$

По формуле интегрирования по частям,

$$\int_{\Omega} v \Delta u \, d\Omega = \int_{\partial \Omega} v \frac{\partial u}{\partial n} \, dS - \int_{\Omega} \nabla v \nabla u \, d\Omega = -\int_{\Omega} \nabla v \nabla u \, d\Omega.$$
 (2.2)

Слабая формулировка задачи:

$$\int_{\Omega} \nabla v \nabla u \, d\Omega = 0 \tag{2.3}$$

#### 2.2 Визуализация

Визуализация для случая  $a=b=1, n=30, \alpha=0.05.$ 

#### 2.3 Оценка скорости сходимости численного решения

Зададим шаг равномерной прямоугольной сетки  $h=\frac{1}{n}$ . Произведём эксперименты с  $h_0>h_1>h_2>\dots$  и получим соответствующие невязки  $e_0,e_1,e_2,\dots$  Предположим, что  $e_i=Ch_i^r$ . По результатам 2-ух экспериментов можно оценить r:

$$r = \frac{\ln \frac{e_{i+1}}{e_i}}{\ln \frac{h_{i+1}}{h_i}}.$$
 (2.4)

Результат:

n= 8 e=0.00057016 r=-0.285764

n=16 e=0.00069505 r=2.118793

 $n{=}\ 32\ e{=}0.00016003\ r{=}\text{-}0.557871$ 

 $n{=}\ 64\ e{=}0.00023558\ r{=}2.017781$ 

n=128 e=0.00005817 r=-0.613936

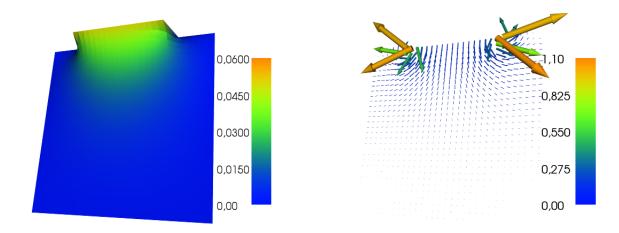


Рис. 2.1: Визуализация потенциала и напряжённости, полученных методом конечных элементов

# Решение задачи на прямоугольной области с непрерывными граничными условиями Дирихле

#### 3.1 Постановка задачи

$$\begin{cases} \Delta u = 0, \\ u(0, y) = 1 - y^2, & u(1, y) = 2 - y^2, \\ u(x, 0) = 1 + x^2, & u(x, 1) = x^2, \end{cases}$$
(3.1)

#### 3.2 Аналитическое решение

Решением уравнения (3.1) является функция

$$u = 1 + x^2 - y^2. (3.2)$$

#### 3.3 Решение методом конечных элементов

#### 3.4 Визуализация

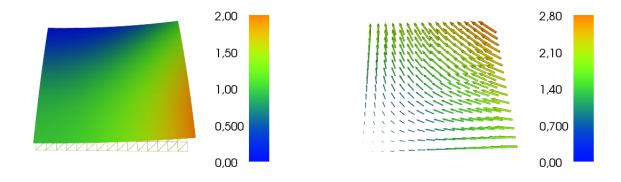


Рис. 3.1: Визуализация потенциала и напряжённости, полученных методом конечных элементов

#### 3.5 Оценка скорости сходимости численного решения

Зададим шаг равномерной прямоугольной сетки  $h=\frac{1}{n}$ . Произведём эксперименты с  $h_0>h_1>h_2>\dots$  и получим соответствующие невязки  $e_0,e_1,e_2,\dots$  Предположим, что  $e_i=Ch_i^r$ . По результатам 2-ух экспериментов можно оценить r:

$$r = \frac{\ln \frac{e_{i+1}}{e_i}}{\ln \frac{h_{i+1}}{h_i}}. (3.3)$$

Результат:

Можно сделать вывод, что погрешность метода имеет квадратичную зависимость от шага сетки.

## Решение задачи для бесконечной заряженной пластины

#### 4.1 Постановка задачи

$$\begin{cases}
\Delta u = 0, \\
u|_{-l \le y \le l, \ z = 0} = u_0, \\
u|_{y = 0, \ z = z_0} = 0.
\end{cases}$$
(4.1)

Решение задачи не зависит от x, поэтому сведём трёхмерную задачу к двухмерной задаче. Также воспользуемся тем, что на достаточно больших расстояниях от R >> l можно пренебречь размерами проводника, считая бесконечную пластину бесконечной нитью. Потенциал, создаваемый нитью будет иметь вид  $u = \lambda \ln r$ , где r — расстояние от оси нити. Поэтому будем численно решать следующую задачу на прямоугольнике с границей  $\Gamma$ :

$$\begin{cases} \Delta u = 0, \\ u|_{-l \le y \le l, \ z=0} = u_0, \\ u|_{\Gamma} = \lambda \ln r, \end{cases}$$

$$(4.2)$$

где r –расстояние от точки границы  $\Gamma$  до начала системы координат.

Параметр  $\lambda$  будет подбираться в ходе вычисления решения задачи (4.2) при различных  $\lambda$ , принадлежащих заранее заданному отрезку, выбираемых на каждом следующем этапе по методу дихотомического поиска с условием  $u|_{y=0,\ z=z_0}=0$ .

### Задача для тонкого диска

#### 5.1 Постановка задачи

$$\begin{cases} \Delta u = 0, \\ u|_{\Gamma} = u_0, \\ u \xrightarrow[r \to \infty]{} 0. \end{cases}$$
 (5.1)

Заменим условие на бесконечности условием на достаточно большом радиусе R, так как заряженный диск на больших расстояниях можно считать точечным зарядом.

Воспользуемся тем, что решение не зависит от  $\varphi$ , симметрично относительно  $\rho=0$  и z=0 и сведём трёхмерную задачу к двухмерной задаче на прямоугольнике  $[0,R]\times[0,R]$ .

$$\begin{cases}
\Delta u = 0, \\
\frac{\partial u}{\partial \rho}\Big|_{\rho=0} = 0, \\
\frac{\partial u}{\partial z}\Big|_{z=\pm 0} = I_{[0,r]} \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}, \\
u|_{\Gamma_D} = \frac{\sigma r^2}{4\varepsilon_0} \frac{1}{r}.
\end{cases} (5.2)$$

#### 5.2 Слабая формулировка задачи

Оператор Лапласа в цилиндрических координатах:

$$\Delta u = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left( \rho \frac{\partial u}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}.$$
 (5.3)

Домножим уравнение  $\Delta u = 0$  на пробную функцию v и проинтегрируем по области  $\Omega = (0, R) \times (0, h)$  и рассмотрим левую часть:

$$\int_{\Omega_X} (\Delta_{(x,y,z)} u) v \, d\Omega_X = \int_{\Omega} \left( \frac{\partial u}{\partial \rho} v + \frac{\partial^2 u}{\partial \rho^2} v \rho + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} v \rho \right) d\Omega = \int_{\Omega} \left( \frac{\partial u}{\partial \rho} v + \Delta u v \rho \right) d\Omega. \tag{5.4}$$

$$\int_{\Omega} (\Delta u v \rho) d\Omega = \int_{\partial \Omega} \rho v \frac{\partial u}{\partial n} dS - \int_{\Omega} \nabla u \nabla v \rho d\Omega = \int_{\partial \Omega} \rho v \frac{\partial u}{\partial n} dS - \int_{\Omega} \nabla u \nabla v \rho d\Omega - \int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial \rho} v d\Omega.$$
 (5.5)

Подставляя (5.5) в (5.4), получаем

$$a(u,v) = \int_{\Omega} \rho v \frac{\partial u}{\partial n} dS - \int_{\Omega} \nabla u \nabla v \rho d\Omega.$$
 (5.6)

Таким образом, слабая формулировка задачи (5.2):

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla v \rho \, d\Omega - \int_{\partial \Omega} \rho v \frac{\partial u}{\partial n} \, dS = 0.$$
 (5.7)