|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **实 验 记 录 单** | | |
| **日 期** | | **5.24** |
| **组 别**  **(班级、小组成员)** | | **06012002-1-于世然、郑明松、刘雅萱** |
| **分 工** | | **于世然（图像处理）、郑明松（转盘）、刘雅萱（分拣）** |
| **实**  **验**  **记**  **录** | **实验题目** | **自动控制理论课程设计——垃圾分拣** |
| **时 间** | **内 容** |
| **5.24 13：30** | **今天开始着手编写图像识别主程序。**  **首先先要下载webcam的库**  **然后仿照matlab官网中的深度学习：**[**https://ww2.mathworks.cn/solutions/deep-learning/tutorials-examples.html**](https://ww2.mathworks.cn/solutions/deep-learning/tutorials-examples.html)**的例程编写适用于本次实验任务的程序，一定要做到：调用摄像头、载入网络进行分类，然后最后得到标志位进行输出，方便负责其他工作的队友进行判断。**  **最后实现了很好的效果，帧率也很快：**  C:\Users\yushiran\AppData\Local\Temp\WeChat Files\da731a034a0fc72c2d444beda6e998b.jpgC:\Users\yushiran\AppData\Local\Temp\WeChat Files\b3f1578d3f45c19fd0c4f6f3d1ba7b6.jpg |
| **备注** | **下一步就是把.m文件中实现的功能如何融合进入simulink中，给队友的分拣模块输出正确的信号。** |

**说明：**

**（1）根据实验过程、测试数据、测试结果、出错环节及纠错过程等内容。重点记录实验数据、遇到的问题和分析、解决方法等实验实施过程性数据。**

**（2）备注填写存在问题及修改意见。**