

【例題 3.2】

ベクトル $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}$ をそれぞれ $\begin{bmatrix} -1 \\ 7 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \end{bmatrix}$ に移す線型変換を表す行列 A を求めよ.

✎

※ 行列のベクトルへの分割

2次正方行列 $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ について, $\vec{a} = \begin{bmatrix} a \\ c \end{bmatrix}, \vec{b} = \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix}$ において, $\begin{bmatrix} \vec{a} & \vec{b} \end{bmatrix}$ のように書く. このとき, 適当な行列との積 $A \begin{bmatrix} \vec{a} & \vec{b} \end{bmatrix}$ は,

$$A \begin{bmatrix} \vec{a} & \vec{b} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A\vec{a} & A\vec{b} \end{bmatrix}$$

である. (行列の積の計算方法を考えれば, これが成立することが納得できる筈.)

問題 3.3 ベクトル $\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ をそれぞれ $\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ に移す線型変換を表す行列 A を求めよ.

■ 線型変換の“イメージ”

線型変換は, 以下のように考えると理解しやすい. まず,

- x 軸正の向きの単位ベクトル $\vec{e}_x = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

- y 軸正の向きの単位ベクトル $\vec{e}_y = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

※ これらは標準基底と呼ばれる.

について, 行列 $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ の表す線型変換 f によって, それぞれどのようなベクトルに写されるか, 調べてみよう.

- $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ c \end{bmatrix}$ なので, $f: \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} a \\ c \end{bmatrix}$ ($= \vec{a}$ とおく).

- $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix}$ なので, $f: \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix}$ ($= \vec{b}$ とおく).

以上を踏まえて、ベクトル $\vec{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ が、 f によって、どのようなベクトルに写されるか考える.

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = x \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

であるから,

$$\begin{aligned} f(\vec{x}) &= f\left(x \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = xf\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}\right) + yf\left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right) \\ &= x \begin{bmatrix} a \\ c \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix} = x\vec{a} + y\vec{b} \end{aligned}$$

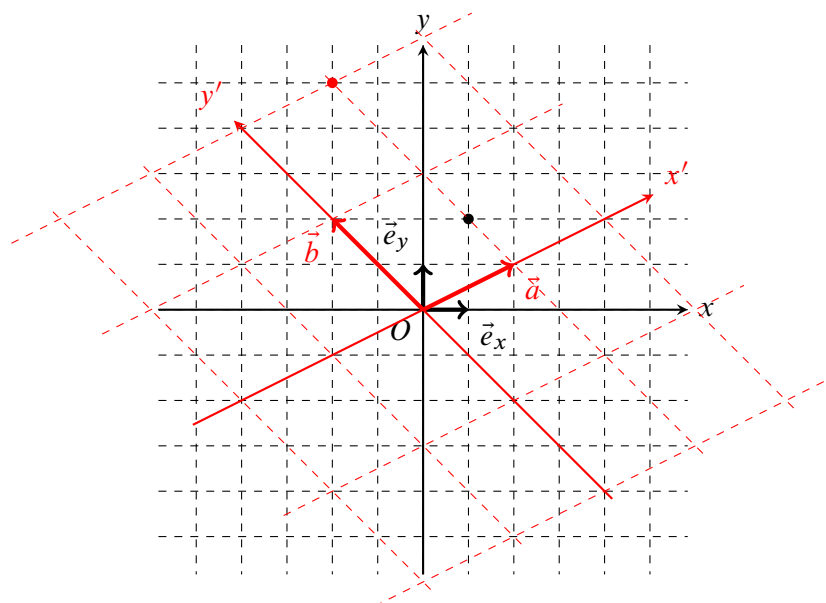
とできる. これは, 行列 $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ で表される線型変換 f によって,

点 (x, y) (原点から \vec{e}_x 方向に x , \vec{e}_y 方向に y 進んだ点)

が

原点から \vec{a} 方向に x , \vec{b} 方向に y 進んだ点

に移された, と考えることができる (下图参照).



問 $f(\vec{x} + \vec{y}) = f(\vec{x}) + f(\vec{y})$, $f(k\vec{x}) = kf(\vec{x})$ のとき,

$$f(k\vec{x} + \ell\vec{y}) = kf(\vec{x}) + \ell f(\vec{y}) \quad (k, \ell \text{ は定数})$$

であることを示せ.

■ さまざまな変換の行列表現

● 偏倍変換

例. 任意の点 (x, y) を, x 座標を 2 倍, y 座標を 3 倍した点 (x', y') に移す変換.

$$\begin{cases} x' = 2x \\ y' = 3y \end{cases} \quad i.e. \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}}} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

● 直線に関する対称変換

例. 任意の点 (x, y) を, x 軸に関して線対称である点 (x', y') に移す変換.

$$\begin{cases} x' = x \\ y' = -y \end{cases} \quad i.e. \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}}} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

● 恒等変換 (identity transformation)

例. 任意の点 (x, y) を, それ自身に対応させる変換.

$$\begin{cases} x' = x \\ y' = y \end{cases} \quad i.e. \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

単位行列

● 原点に関する対称変換

例. 任意の点 (x, y) を, 原点に関して対称である点 (x', y') に移す変換.

$$\begin{cases} x' = -x \\ y' = -y \end{cases} \quad i.e. \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}}} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

● 回転変換 また今度.

● その他

例. 任意の点 (x, y) を, $\begin{cases} x' = -3x + y \\ y' = 2x - 4y \end{cases}$ によって点 (x', y') に移す変換.

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 2 & -4 \end{bmatrix}}} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

問 点 P を, x 軸方向に 1, y 軸方向に -2 平行移動した点 P' に移す変換は, 線型変換か?

問題 3.4 次の線型変換を表す行列を求めよ.

(1) 任意の点 (x, y) を, y 軸に関して線対称である点 (x', y') に移す変換.

$$(2) \quad \begin{cases} x' = 2x + 3y \\ y' = x - 2y \end{cases}$$

$$(3) \quad \begin{cases} x' = -y \\ y' = 2x \end{cases}$$

【例題 3.3】

ベクトル $\vec{a} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$, $\vec{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ をそれぞれ $\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ に移す線型変換について, ベクトル $\vec{c} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$ の f による像を求めよ.

✎

問題 3.5

例題 3.3 のベクトル \vec{a}, \vec{b} および線型変換 f について, ベクトル $\vec{a} + 2\vec{b}$ の f による像を求めよ.

【例題 3.4】

行列 $\begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$ および $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ で表される線型変換をそれぞれ f, g とするとき, 直線 $y = -x + 1$ は, f, g によってそれぞれどのような図形に移されるか.
(線型変換 f による図形 G 上の各点の像全体が作る図形 G' を, f による G の像という.)

✎

問題 3.6 次の像を求めよ.

- (1) 行列 $\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ で表される線型変換による直線 $y = x + 1$ の像
- (2) 行列 $\begin{bmatrix} 6 & 3 \\ -2 & -1 \end{bmatrix}$ で表される線型変換による直線 $2x + y = 1$ の像

参考：ベクトルの公理的取り扱い

集合 \mathcal{V} が次の条件 (公理) を満たすとき, \mathcal{V} を \mathbb{K} 上のベクトル空間 (線型空間) といい, \mathcal{V} の元をベクトルと呼ぶ. ただし, $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ または \mathbb{R} である.

(I) $\vec{x}, \vec{y} \in \mathcal{V}$ に対して和 $\vec{x} + \vec{y} \in \mathcal{V}$ が定義され, 次の性質が成り立つ:

- (i) $\vec{x} + \vec{y} = \vec{y} + \vec{x}$ (交換律);
- (ii) $(\vec{x} + \vec{y}) + \vec{z} = \vec{x} + (\vec{y} + \vec{z})$ (結合律);
- (iii) 零ベクトルと呼ばれる特別な元 $\vec{0}$ がただ一つ存在し, 任意の $\vec{x} \in \mathcal{V}$ に対して $\vec{0} + \vec{x} = \vec{x}$;
- (iv) 任意の $\vec{x} \in \mathcal{V}$ に対し $\vec{x} + \vec{x}' = \vec{0}$ なる $\vec{x}' \in \mathcal{V}$ がただ一つ存在する (これを \vec{x} の逆ベクトルといい, $-\vec{x}$ と表す).

(II) $\vec{x} \in \mathcal{V}, a \in \mathbb{K}$ に対して定数倍 (スカラー倍) $a\vec{x} \in \mathcal{V}$ が定義され, 次の性質が成り立つ:

- (v) $(a + b)\vec{x} = a\vec{x} + b\vec{x}$;
- (vi) $a(\vec{x} + \vec{y}) = a\vec{x} + a\vec{y}$;
- (vii) $(ab)\vec{x} = a(b\vec{x})$;
- (viii) $1\vec{x} = \vec{x}$.

さらに, \mathcal{V} から \mathcal{V}' への写像 \mathcal{T} が次の条件を満たすとき, \mathcal{T} を \mathcal{V} から \mathcal{V}' への線形写像という.

- (i) $\mathcal{T}(\vec{x} + \vec{y}) = \mathcal{T}\vec{x} + \mathcal{T}\vec{y}$;
- (ii) $\mathcal{T}(a\vec{x}) = a(\mathcal{T}\vec{x})$.

特に, \mathcal{V} から \mathcal{V} 自身への線型写像を, 線型変換という.

◇